

Κεφάλαιο 1ο: Βασικές Έννοιες

1.1 Συνήθειες Πράξεις

Το *Mathematica* υποστηρίζει όλες τις αριθμητικές πράξεις, και μάλιστα με τον γνωστό τρόπο. Έτσι μπορούμε, να προσθέσουμε δύο αριθμούς χρησιμοποιώντας το γνωστό σύμβολο "+",

```
100 + 200
```

```
300
```

να αφαιρέσουμε δύο αριθμούς χρησιμοποιώντας το γνωστό σύμβολο "-",

```
300 - 500
```

```
-200
```

να πολλαπλασιάσουμε δύο αριθμούς χρησιμοποιώντας το σύμβολο "*",

```
200 * 300
```

```
60000
```

και να διαιρέσουμε δύο αριθμούς χρησιμοποιώντας το σύμβολο "/".

```
1000 ÷ 20
```

```
50
```

Το σύμβολο "*" που χρησιμοποιήσαμε για τον πολλαπλασιασμό μπορεί να αντικατασταθεί από το κενό διάστημα.

```
200 300
```

```
60000
```

Εκτός από το σύμβολο "/", το οποίο το χρησιμοποιήσαμε για τη διαίρεση αριθμών, μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε και το συνδυασμό των πλήκτρων Ctrl + /. Για παράδειγμα, η επόμενη εντολή πληκτρολογήθηκε με την εξής σειρά: 1000 Ctrl + / 20.

```
1000
-----
 20

50
```

Όλες οι πράξεις που είδαμε παραπάνω μπορούν να συνδυαστούν μεταξύ τους.

```
12 10 + 24 - 12 ^ 6

142
```

Πρέπει να σημειωθεί ότι υπάρχει συγκεκριμένη προτεραιότητα στην εκτέλεση των πράξεων. Συγκεκριμένα, 1η προτεραιότητα έχει η πράξη της ύψωσης σε δύναμη (^), 2η προτεραιότητα έχουν οι πράξεις του πολλαπλασιασμού (*) και της διαίρεσης (/) και 3η προτεραιότητα έχουν οι πράξεις της πρόσθεσης (+) και της αφαίρεσης (-). Μπορούμε να παρακάμψουμε όμως αυτή την προτεραιότητα εκτέλεσης των πράξεων χρησιμοποιώντας παρενθέσεις. Όταν χρησιμοποιούμε παρενθέσεις, **πρώτα εκτελούνται οι πράξεις μέσα στην παρένθεση**, και μετά οι πράξεις έξω από τις παρενθέσεις, πάντα με την προτεραιότητα εκτέλεσης των πράξεων που αναφέραμε πιο πάνω. Το παρακάτω παράδειγμα είναι το ίδιο με το προηγούμενο, με μόνη διαφορά τη χρήση παρενθέσεων. Το αποτέλεσμα ασφαλώς δεν είναι είναι το ίδιο.

```
12 10 + (24 - 12) ^ 6

122
```

Παρατηρούμε ότι το *Mathematica* αριθμεί αυτόματα κάθε εισαγόμενη εντολή του χρήστη (Input), καθώς και την αντίστοιχη εξερχόμενη απάντηση (Output) με έναν αριθμό. Η αρίθμηση αυτή είναι συνεχής, και αρχίζει από την αρχή σε κάθε επανεκκίνηση του *Mathematica*. Η αρίθμηση αυτή είναι συνεχής, και αρχίζει από την αρχή σε κάθε επανεκκίνηση του *Mathematica*.

In [n]	Εντολή (Input) αριθμός n.
Out [n]	Απάντηση (Output) αριθμός n.

Το *mathematica* μας δίνει τη δυνατότητα να αναφερθούμε σε κάποιο συγκεκριμένο από τα προηγούμενα αποτελέσματα, χρησιμοποιώντας το σύμβολο "%n" όπου n είναι ο αριθμός του βήματος του αποτελέσματος που μας ενδιαφέρει. Ειδικότερα, όταν θέλουμε να αναφερθούμε στο τελευταίο αποτέλεσμα, τότε χρησιμοποιούμε μόνο το σύμβολο "%". Ο συμβολισμός "%%" μας δίνει το δεύτερο από το τέλος αποτέλεσμα, κ.τ.λ.

```
% - 22
```

```
100
```

Στην προηγούμενη εντολή αφαιρούμε από το τελευταίο αποτέλεσμα $(12 * 10 + (24 - 12) / 6 = 122)$ τον αριθμό 20. Ενώ στην επόμενη εντολή διαιρούμε με το 200, το αποτέλεσμα του βήματος 5 ($200 / 300 = 0.6666666666666667$).

```
%5 ÷ 200
```

```
300
```

Μερικές φορές τα αριθμητικά αποτελέσματα, που δίνονται από το *Mathematica*, δεν είναι τα επιθυμητά. Για παράδειγμα, το πηλίκο της διαίρεσης

```
10000001 ÷ 101
```

```
10000001
-----
  101
```

θα επιθυμούσαμε να δωθεί ως δεκαδικός αριθμός και όχι ως ένα πηλίκο που από την αρχή γνωρίζαμε. Το *Mathematica* προσπαθεί να δίνει την ακριβέστερη απάντηση που μπορεί, σε σχέση πάντα με τον τύπο των αριθμών που εισάγει ο χρήστης. Όταν, λοιπόν, ζητάμε να μας δώσει το πηλίκο δύο ακεραίων, το *Mathematica* προσπαθεί να επιστρέψει έναν ακέραιο. Επειδή όμως, το πηλίκο δεν είναι ακέραιος μας επιστρέφει την αμέσως μετά τον ακέραιο ακριβέστερη απάντηση, που φυσικά είναι ένας ρητός αριθμός.

Για να πάρουμε το πηλίκο της διαίρεσης $10000001/101$ ως δεκαδικό αριθμό, αρκεί να εισάγουμε τον έναν από τους δύο ακεραίους με μορφή δεκαδικού (πραγματικού) αριθμού.

```
10000001.0 ÷ 101
```

```
99009.9
```

Το ίδιο αποτέλεσμα μπορούμε να το επιτύχουμε με τη χρήση της συνάρτησης $N[expr]$, όπου $expr$ είναι μια παράσταση. Η συνάρτηση N επιστρέφει την αριθμητική τιμή της παράστασης $expr$.

$N[expr]$ Επιστρέφει με προσέγγιση την αριθμητική τιμή της παράστασης $expr$.
 $N[expr, n]$ Επιστρέφει με προσέγγιση την αριθμητική τιμή της παράστασης $expr$, χρησιμοποιώντας n ψηφία, στα οποία συμπεριλαμβάνεται και το ακέραιο μέρος της αριθμητικής τιμής.

```
N@10000001 ê 101D
```

```
99009.9
```

```
N@10000001 ê 101, 20D
```

```
99009.910891089108911
```

Δύο πολύ γνωστές σταθερές στο *Mathematica* είναι ο αριθμός π και ο αριθμός e .

Pi ή **p** Ο συμβολισμός του αριθμού π
 E ή **%e** Ο συμβολισμός του αριθμού e
 I ή **Å** Ο συμβολισμός του αριθμού e^{-1}

```
N@Pi, 200D
```

```
3.141592653589793238462643383279502884197169399375105820974944x  
5923078164062862089986280348253421170679821480865132823066470x  
9384460955058223172535940812848111745028410270193852110555964x  
46229489549303820
```

```
N@E, 200D
```

```
2.718281828459045235360287471352662497757247093699959574966967x  
6277240766303535475945713821785251664274274663919320030599218x  
1741359662904357290033429526059563073813232862794349076323382x  
98807531952510190
```

Στις δύο προηγούμενες εντολές, παρατηρούμε ότι το *Mathematica* χρησιμοποιεί στο τέλος κάθε γραμμής το σύμβολο με τις τρεις πλάγιες τελείες, για να δείξει ότι ο αριθμός συνεχίζεται και σε επόμενη γραμμή.

```
H2 + 3 IL H5 - 3 IL H-1 - 5 IL
```

```
26 - 104 á
```

Με την ίδια ευκολία που κάνουμε πράξεις με ακέραιους και μιγαδικούς αριθμούς μπορούμε να κάνουμε και πράξεις με μιγαδικούς αριθμούς.

$$H2 + 3 \text{ I L } \hat{=} H4 + 5 \text{ I L}$$

$$\frac{23}{41} + \frac{2 \text{ á}}{41}$$

$$H2.0 + 3.0 \text{ I L } \hat{=} H4.0 + 5.0 \text{ I L}$$

$$0.560976 + 0.0487805 \text{ á}$$

Το *Mathematica* διαθέτει συναρτήσεις με τις οποίες μπορούμε να διαχειριστούμε τους μιγαδικούς αριθμούς.

Re [z]	Δίνει το πραγματικό μέρος του μιγαδικού αριθμού z
Im [z]	Δίνει το φανταστικό μέρος του μιγαδικού αριθμού z
Abs [z]	Δίνει την απόλυτη τιμή ενός πραγματικού ή το μέτρο ενός μιγαδικού αριθμού z
Arg [z]	Δίνει την γωνία φ για την οποία ισχύει $z= z \cdot e^{i\phi}$
Sqrt [a]	Δίνει την τετραγωνική ρίζα του αριθμού a

$$\text{Re}@H2 + 3 \text{ I L } H5 - 3 \text{ I L } H-1 - 5 \text{ I L D}$$

$$26$$

$$\text{Im}@H2 + 3 \text{ I L } H5 - 3 \text{ I L } H-1 - 5 \text{ I L D}$$

$$-104$$

$$\text{Abs}@H2 + 3 \text{ I L } H5 - 3 \text{ I L } H-1 - 5 \text{ I L D}$$

$$26 \hat{=} \frac{17}{17}$$

$$\text{Arg}@H2 + 3 \text{ I L } H5 - 3 \text{ I L } H-1 - 5 \text{ I L D}$$

$$-\text{ArcTan}@4D$$

```
Sqrt@49D
```

```
7
```

Πρέπει να σημειωθεί ότι το *Mathematica* δεν εκτελεί μόνο αριθμητικές πράξεις, αλλά περιέχει εκατοντάδες ενσωματωμένες συναρτήσεις, οι οποίες είτε μόνες τους είτε σε συνδυασμό μεταξύ τους επιλύουν διάφορα προβλήματα. Συναρτήσεις λέγονται οι διάφορες εντολές που χρησιμοποιούνται στο *Mathematica*. Η συνάρτηση **N** που είδαμε παραπάνω είναι μία από αυτές. Η μορφή που έχουν οι συναρτήσεις του *Mathematica* είναι η εξής:

```
FunctionName[ ]
```

όπου *FunctionName* είναι το όνομα της συνάρτησης. Συνήθως τα ονόματα των συναρτήσεων είναι ολόκληρες λέξεις, και έχουν σχέση με το αποτέλεσμα που θα προκύψει από την εκτέλεση της συνάρτησης, π.χ. *Factor*, *Integrate*. Το πρώτο γράμμα του ονόματος είναι πάντα κεφαλαίο. Όταν το όνομα μιας συνάρτησης αποτελείται από δύο ή περισσότερες λέξεις, τότε το πρώτο γράμμα κάθε λέξης γράφεται πάντα κεφαλαίο π.χ. *FullForm*, *FactorInteger*. Μεταξύ των αγκυλών τοποθετούμε το όρισμα ή τα ορίσματα της συνάρτησης. Πολλές συναρτήσεις, εκτός των ορισμάτων, μπορούν να δεχθούν και διάφορες επιλογές, οι οποίες τοποθετούνται επίσης μεταξύ των αγκυλών. Οι επιλογές αυτές είναι οδηγίες, τις οποίες ακολουθεί η συνάρτηση, για να παρουσιάσει το αποτέλεσμα με τον τρόπο που θέλουμε.

Ανεξάρτητα από αυτό που πληκτρολογεί ο χρήστης, το *Mathematica* βλέπει μόνο συναρτήσεις. Για παράδειγμα, όταν θέλουμε να προσθέσουμε δύο αριθμούς, εμείς φυσικά χρησιμοποιούμε το σύμβολο της πρόσθεσης, όμως το *Mathematica* βλέπει τη συνάρτηση *Plus*. Για να δούμε αυτό που βλέπει το *Mathematica* και όχι αυτό που βλέπουμε εμείς στο παράθυρο εργασίας, χρησιμοποιούμε τη συνάρτηση **FullForm**.

```
FullForm[expr]      Δίνει την πλήρη μορφή της παράστασης expr
```

Έτσι, η πρώτη από τις επόμενες εντολές προσθέτει το *a* και το *x*, ενώ η δεύτερη μας δείχνει τον τρόπο με τον οποίο το *Mathematica* βλέπει το άθροισμα *a+x*.

```
a + x
```

```
a + x
```

```
FullForm@a + xD
```

```
Plus@a, xD
```

Κάτι ανάλογο συμβαίνει και με τις υπόλοιπες πράξεις. Π.χ. τον πολλαπλασιασμό.

```
FullForm@a xD
```

```
Times@a, xD
```

Επομένως, θα μπορούσαμε, να πούμε ότι τα σύμβολα των πράξεων που χρησιμοποιούμε είναι ουσιαστικά συντμήσεις των αντίστοιχων συναρτήσεων. Δηλαδή, ένας σύντομος τρόπος εισαγωγής πράξεων. Αν θέλουμε να μάθουμε τα ονόματα των συναρτήσεων, τα οποία αντιστοιχούν στα σύμβολα, μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Alias**, την οποία διαθέτει το *Mathematica* για αυτό το σκοπό.

Alias["symbol"] Δίνει το όνομα της συνάρτησης που αντιστοιχεί στο σύμβολο symbol

```
Alias@"+"D
```

```
Plus
```

```
Alias@" "D
```

```
Times
```

```
Alias@"<"D
```

```
Less
```

Ασφαλώς, μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε αντί των συμβόλων τις συναρτήσεις που αντιστοιχούν σε αυτά. Για παράδειγμα, αντί για το σύμβολο της πρόσθεσης μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Plus**

```
Plus@10, 20, 30D
```

```
60
```

ή αντί για το σύμβολο του πολλαπλασιασμού να χρησιμοποιήσουμε την συνάρτηση **Times** κ.τ.λ.

```
Times@20, 30D
```

```
600
```

Είναι, όμως, προφανές ότι τα σύμβολα + και * χρησιμοποιούνται για τη δική μας ευκολία. Όπως θα δούμε τέτοιες συντμήσεις υπάρχουν και για άλλες συναρτήσεις.

Η συνάρτηση **Power**[x,n] υψώνει την παράσταση x στη δύναμη n. Μια σύντμηση της συνάρτησης αυτής είναι ο χαρακτήρας "^".

```
Power@10, 3D
```

```
1000
```

```
Alias@"^"D
```

```
Power
```

```
10 ^ 3
```

```
1000
```

Ένας άλλος τρόπος για να εισάγουμε τη δύναμη κάποιου αριθμού είναι ο συνδυασμός πλήκτρων Ctrl + 6. Στην περίπτωση αυτή, η εισαγόμενη εντολή παίρνει τη συνήθη μορφή που χρησιμοποιούμε στα Μαθηματικά. Για παράδειγμα, η επόμενη εντολή πληκτρολογήθηκε με τη σειρά 10 Ctrl+6 3.

```
103
```

```
1000
```


Είναι φανερό ότι κάθε εργασία στο περιβάλλον του *Mathematica* αντιμετωπίζεται με τη βοήθεια συναρτήσεων. Επομένως είναι απαραίτητο ο κάθε χρήστης να γνωρίζει, όχι μόνο τα ονόματα των συναρτήσεων, αλλά και τον τρόπο με τον οποίο χρησιμοποιούνται, και το σκοπό κάθε συνάρτησης. Το γεγονός ότι τα ονόματα των συναρτήσεων είναι ολόκληρες λέξεις, οι οποίες συνήθως μας πληροφορούν για το αποτέλεσμα των συναρτήσεων είναι σημαντικό, διότι μπορούμε σχετικά εύκολα να βρούμε την κατάλληλη συνάρτηση για αυτό που θέλουμε να κάνουμε.

Ας υποθέσουμε για παράδειγμα, ότι χρειαζόμαστε μια συνάρτηση, η οποία να επιστρέφει το ακέραιο μέρος ενός αριθμού. Οι λέξεις κλειδιά είναι Integer (ακέραιος) και Part (μέρος). Φυσικά δεν γνωρίζουμε το ακριβές όνομα της συνάρτησης, όμως θεωρούμε πιθανό ότι η συνάρτηση αυτή θα περιέχει στο όνομά της είτε τη λέξη Integer είτε τη λέξη Part. Επίσης, δεν είμαστε στη θέση να γνωρίζουμε αν η λέξη Integr (ή Part) θα εμφανίζεται στην αρχή ή στο τέλος του ονόματος. Το *Mathematica* μπορεί να παρουσιάσει όλες τις συναρτήσεις που διαθέτει και περιέχουν στο όνομά τους κάποιους συγκεκριμένους κάποιους συγκεκριμένους χαρακτήρες με εντολή που αρχίζει με τον χαρακτήρα "?".

Παρόλα αυτά το πρόβλημα της εύρεσης της συνάρτησης δεν έχει λυθεί ακόμα, γιατί εφόσον δεν γνωρίζουμε σε ποιο σημείο του ονόματος θα εμφανίζεται η λέξη Integer, είναι εξίσου πιθανό πριν από τη λέξη αυτή να υπάρχουν μηδέν ή περισσότεροι χαρακτήρες. Φυσικά μηδέν ή περισσότεροι χαρακτήρες μπορεί να υπάρχουν και μετά τη λέξη Integer. Επομένως προκύπτει η ανάγκη σωστής καθοδήγησης του *Mathematica*. Η επόμενη εντολή κινείται προς αυτή την κατεύθυνση.

```
? *Integer*
```

```
FactorInteger      IntegerDigits      IntegerQ
GaussianIntegers   IntegerExponent    Integers
Integer            IntegerPart
```

Ο τρόπος με τον οποίο θα εμφανιστεί η απάντηση εξαρτάται από την έκδοση του προγράμματος *Mathematica*. Σε κάθε περίπτωση το πρόγραμμα θα εμφανίσει ένα κατάλογο με ονόματα συναρτήσεων.

Ο χαρακτήρας "*", που εμφανίζεται στην προηγούμενη εντολή, αντιμετωπίζεται από το *Mathematica* με ειδικό τρόπο. Το πρόγραμμα θα αντικαταστήσει το χαρακτήρα αυτό με μηδέν ή περισσότερους χαρακτήρες. Δηλαδή η παράσταση *Integer* σημαίνει ότι θέλουμε να μάθουμε όλες τις συναρτήσεις, οι οποίες περιέχουν σε κάποιο σημείο του ονόματός τους τη λέξη Integer. Μπορούμε αν θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε την παράσταση Integer*, που σημαίνει ότι θέλουμε όλες τις συναρτήσεις που αρχίζουν με τη λέξη Integer. Προφανώς, η παράσταση *Integer σημαίνει ότι θέλουμε τις συναρτήσεις που τελειώνουν με την λέξη Integer>

Στο κατάλογο με τις συναρτήσεις, τις οποίες παρουσίασε το *Mathematica*, βλέπουμε ότι υπάρχει και η συνάρτηση IntegerPart. Ασφαλώς, μοιάζει να είναι η συνάρτηση, την οποία αναζητούμε, όμως, αν δεν είμαστε σίγουροι ότι αυτή είναι, μπορούμε να ζητήσουμε βοήθεια από το ίδιο το *Mathematica*. Ο χαρακτήρας "?" όταν ακολουθείται από το όνομα συγκεκριμένης συνάρτησης, είναι μια οδηγία προς το *Mathematica* να παρουσιάσει βοήθεια για τη συγκεκριμένη συνάρτηση.

```
? IntegerPart
```

```
IntegerPart@xD gives the integer part of x.
```

Ο τρόπος με τον οποίο θα εμφανιστεί η απάντηση εξαρτάται, και πάλι, από την έκδοση του προγράμματος *Mathematica*. Σε κάθε περίπτωση το πρόγραμμα θα εμφανίσει ένα σύντομο κείμενο βοήθειας που επεξηγεί το σκοπό της συνάρτησης και τον τρόπο σύνταξής της.

Από το σύντομο αυτό κείμενο βοήθειας είμαστε πλέον βέβαιοι ότι πρόκειται για τη συνάρτηση, την οποία αναζητούσαμε.

```
IntegerPart@PiD
```

```
3
```

Εκτός από τη συνάρτηση `IntegerPart` το πρόγραμμα παρουσίασε και τη συνάρτηση `FactorInteger`. Αν και το όνομα δείχνει το σκοπό της συνάρτησης αυτής, εντούτοις μπορούμε να ζητήσουμε βοήθεια από το πρόγραμμα.

```
? FactorInteger
```

```
FactorInteger@nD gives a list of the prime factors  
of the integer n, together with their exponents.
```

Διαπιστώνουμε ότι η συνάρτηση `FactorInteger` αναλύει έναν ακέραιο σε γινόμενο πρώτων παραγόντων.

```
FactorInteger@1358280D
```

```
882, 3<, 83, 2<, 85, 1<, 87, 3<, 811, 1<<
```

1.2 Κατασκευή Συναρτήσεων

Αν και υπάρχουν εκατοντάδες ενσωματωμένες στο *Mathematica* συναρτήσεις, μερικές φορές δεν υπάρχει κάποια κατάλληλη για να μας δώσει το αποτέλεσμα που θέλουμε. Στην περίπτωση αυτή μπορούμε (α) είτε να συνδυάσουμε διάφορες συναρτήσεις του *Mathematica*, (β) είτε να κατασκευάσουμε μία δική μας.

Η κατασκευή συναρτήσεων μπορεί να γίνει με διάφορους τρόπους. Ας δούμε μερικά απλά παραδείγματα.

Παράδειγμα 1: Να κατασκευαστεί μια συνάρτηση η οποία να επιστρέφει το αποτέλεσμα της δύναμης x^x , για κάποιο ακέραιο x .

Ένας τρόπος κατασκευής αυτής της συνάρτησης είναι ο εξής:

```
r = H# ^ #L &
```

```
#1#1 &
```

Το όνομα της συνάρτησης είναι r ενώ το κυρίως σώμα της συνάρτησης είναι η παράσταση $(\# \wedge \#) \&$. Οι παρενθέσεις χρησιμοποιούνται μόνο για λόγους ομαδοποίησης, και θα μπορούσαν να παραληφθούν χωρίς να χαθεί τίποτα από τη συνάρτηση. Το σύμβολο $\&$ δείχνει ότι αυτό που προηγείται πρέπει να αντιμετωπιστεί ως συνάρτηση. Είναι προφανές ότι είναι ένα σημαντικό σύμβολο, και δεν πρέπει να παραληφθεί. Τέλος το σύμβολο $\#$ δηλώνει τη θέση στην οποία το *Mathematica* θα τοποθετήσει το όρισμα της συνάρτησης, δηλαδή το *Mathematica* θα αντικαταστήσει το σύμβολο αυτό με το όρισμα, το οποίο θα δώσουμε στη συνάρτηση. Π.χ. αν το όρισμα της συνάρτησης είναι ο αριθμός 2, τότε το *Mathematica* θα αντικαταστήσει το σύμβολο $\#$ με τον αριθμό 2, δηλαδή το πρόγραμμα θα μας δώσει τη δύναμη 2^2 .

Το σύμβολο της ισότητας ($=$) δεν έχει καμία σχέση με το σύμβολο της μαθηματικής ισότητας, που χρησιμοποιούμε στις εξισώσεις. Ουσιαστικά είναι μια αντικατάσταση του αριστερού μέρους της ισότητας αυτής με το δεξί. Το *Mathematica* κάθε φορά που θα βλέπει το γράμμα r , θα το αντικαθιστά αυτόματα με το δεξί μέρος της ισότητας αυτής.

Στη συνέχεια βλέπουμε τις τιμές που επιστρέφει η συνάρτηση r για συγκεκριμένες τιμές (ορίσματα):

```
r@2D
```

```
4
```

```
r@10D
```

```
10000000000
```

```
r@xD
```

```
xx
```

```
r@bD
```

```
bb
```

Παρατηρούμε ότι η εκτέλεση της συνάρτησης r μας δίνει ακριβώς αυτό που ζητάμε.

Επίσης παρατηρούμε ότι στην πρώτη εκτέλεση της συνάρτησης r το *Mathematica* έδωσε μια απάντηση της μορφής $\#1^{\#1}$ &. Το σύμβολο $\#1$ δείχνει ότι το πρόγραμμα θεωρεί ότι υπάρχει μόνο μία θέση η οποία πρέπει να συμπληρωθεί από το όρισμα της συνάρτησης. Επειδή στον εκθέτη θέλουμε τον ίδιο αριθμό (δηλαδή το ίδιο όρισμα), το *Mathematica* τοποθέτησε και στον εκθέτη το ίδιο σύμβολο.

Παράδειγμα 2: Να κατασκευαστεί μια συνάρτηση η οποία να υπολογίζει τη δύναμη x^y .

```
s = H#1 ^ #2L &
```

```
#1#2 &
```

Επειδή στη συγκεκριμένη συνάρτηση έχουμε άλλον αριθμό στον εκθέτη χρησιμοποιήσαμε και μια δεύτερη θέση ($\#2$). Στη συνέχεια βλέπουμε τις τιμές που επιστρέφει η συνάρτηση s για συγκεκριμένες τιμές:

```
s@2, 3D
```

```
8
```

```
s@3, 2D
```

```
9
```

```
s@x, yD
```

```
xy
```

Παρατηρούμε ότι η εκτέλεση της συνάρτησης s μας δίνει ακριβώς αυτό που ζητάμε.

Το *Mathematica* κρατάει στη μνήμη του οτιδήποτε εκτελεί ο χρήστης, μέχρι την έξοδο του προγράμματος.

Επομένως είναι χρήσιμο, για λόγους αποσυμφόρησης της μνήμης, αλλά κυρίως για την αποφυγή λαθών, να διαγράφουμε κάποιες μεταβλητές τις οποίες δεν χρειαζόμαστε πλέον. Η συνάρτηση **Clear** είναι ακριβώς για αυτή τη χρήση.

```
Clear@r, sD
```

Μετά την εκτέλεση αυτής της εντολής δεν μπορούμε πλέον να χρησιμοποιήσουμε τις συναρτήσεις r και s .

```
r@2D
```

```
r@2D
```

```
s@2, 3D
```

```
s@2, 3D
```

Ένας άλλος τρόπος κατασκευής συναρτήσεων είναι με αναγραφή συγκεκριμένων μεταβλητών, οι οποίες θα αντικατασταθούν κατά την εκτέλεση της συνάρτησης.

Παράδειγμα 3: Να κατασκευαστεί συνάρτηση, η οποία θα υπολογίζει το τετράγωνο ενός αριθμού x .

Χρειαζόμαστε μία μεταβλητή για να ορίσουμε τη συνάρτηση, εφόσον ο εκθέτης παραμένει σταθερός, ίσος με 2. Η συνάρτηση θα έχει την εξής μορφή:

```
r@x_D := x ^ 2
```

Προφανώς το όνομα της συνάρτησης είναι r και δέχεται ένα όρισμα που συμβολίζεται με τον χαρακτήρα x . Με τον χαρακτήρα υπογράμμισης $_$ που ακολουθεί το x είναι το *Mathematica* θεωρεί το x σαν μεταβλητή την οποία θα αντικαταστήσει με το όρισμα της συνάρτησης. Δηλαδή αν ο χρήστης εκτελέσει την εντολή $r[2]$, το *Mathematica* θα αντικαταστήσει πρώτα τη συνάρτηση r με το δεξιό μέρος της ισότητας και στη συνέχεια όπου βλέπει x θα το αντικαθιστά με τον αριθμό 2.

Όπως και το σύμβολο $=$ στον προηγούμενο τρόπο κατασκευής συνάρτησης, έτσι και το σύμβολο $:=$ είναι ένα σύμβολο αντικατάστασης του αριστερού μέρους της ισότητας με το δεξιό. Επιπλέον με το σύμβολο $:=$ το *Mathematica* διαβάζει τα δεδομένα που του δίνουμε, χωρίς να εκτελεί πράξεις που πιθανόν να υπάρχουν στην παράσταση που δίνουμε. Επειδή δεν γίνονται πράξεις το *Mathematica* δεν θα παρουσιάσει κανένα αποτέλεσμα. Έτσι εξηγείται και η έλλειψη του αποτελέσματος που αντιστοιχεί στην προηγούμενη εντολή.

Στη συνέχεια βλέπουμε τις τιμές που επιστρέφει η συνάρτηση r για συγκεκριμένες τιμές (ορίσματα):

```
r@2D
```

```
4
```

```
r@xD
```

```
x2
```

```
r@aD
```

```
a2
```

Παρατηρούμε ότι η εκτέλεση της συνάρτησης r μας δίνει ακριβώς αυτό που ζητάμε.

Ασφαλώς η ίδια συνάρτηση μπορεί να κατασκευαστεί με χρήση της προηγούμενου τρόπου κατασκευής συνάρτησης. Πράγματι μπορούμε να ορίσουμε τη συνάρτηση rr , σύμφωνα με τον προηγούμενο τρόπο κατασκευής συνάρτησεις, ως εξής:

```
rr = H# ^ 2L &
```

```
#12 &
```

Παρατηρούμε ότι η συνάρτηση rr επιστρέφει τις ίδιες τιμές που επιστρέφει και η συνάρτηση r για ίδιες συγκεκριμένες τιμές:

```
rr@2D
```

```
4
```

```
rr@xD
```

```
x2
```

```
rr@aD
```

```
a2
```

Είναι φανερό ότι μπορούμε να εισάγουμε δύο ή περισσότερες μεταβλητές σε μία συνάρτηση, με τόν ίδιο τρόπο που εισάγουμε μια μεταβλητή.

Παράδειγμα 4: Να κατασκευαστεί συνάρτηση, η οποία θα υπολογίζει τη n -οστή ρίζα ενός αριθμού x .

Για να κατασκευάσουμε τη συνάρτηση αυτή χρειαζόμαστε δύο μεταβλητές και η συνάρτηση θα έχει την εξής μορφή:

```
t@x_, n_D := x^H1 ê nL
```

Η εκτέλεση της συνάρτησης t μας δίνει ακριβώς αυτό που ζητάμε:

```
t@25, 2D
```

```
5
```

Ίδια συνάρτηση μπορεί να κατασκευαστεί με χρήση της προηγούμενου τρόπου κατασκευής συνάρτησης. Πράγματι μπορούμε να ορίσουμε τη συνάρτηση tt, ως εξής:

```
tt = H#1 ^ H1 ê #2LL &
```

```
#1 #2 &
```

Παρατηρούμε ότι η συνάρτηση tt επιστρέφει τις ίδιες τιμές που επιστρέφει και η συνάρτηση t για ίδιες συγκεκριμένες τιμές:

```
tt@25, 2D
```

```
5
```

Κεφάλαιο 2ο: Λίστες - Πολυώνυμα

2.1 Λίστες

Οι λίστες παίζουν σημαντικό ρόλο στη χρήση συναρτήσεων του *Mathematica*. Συχνά, οι απαντήσεις που δίνει το πρόγραμμα κατά την εκτέλεση συναρτήσεων έχουν τη μορφή λίστας. Ως προς τον συμβολισμό, η λίστα μοιάζει με ένα πεπερασμένο σύνολο, δηλαδή έχει τη μορφή $\{1, 2, 3, a, b, 4, 5\}$. Όπως βλέπουμε τα μέλη της λίστας μπορεί να είναι είτε αριθμοί είτε γράμματα. Στην πραγματικότητα μέλη της λίστας μπορεί να είναι οποιαδήποτε αντικείμενα, ακόμη και συναρτήσεις του *Mathematica* ή και άλλες λίστες. Για παράδειγμα, η λίστα $\{1, 4, \text{Plus}[x,y], \{a,b\}\}$ είναι αποδεκτή, και τα μέλη της είναι οι αριθμοί 1 και 4, η συνάρτηση $\text{Plus}[x, y]$ και η λίστα $\{a, b\}$.

```
81, 4, Plus@x, yD, 8a, b<<
```

```
81, 4, x + y, 8a, b<<
```

Μια λίστα, ανεξάρτητα από τη μορφή με την οποία εμφανίζεται στο παράθυρο εργασίας, είναι και αυτή μία συνάρτηση. Αυτό σημαίνει ότι, ενώ ο χρήστης βλέπει τη λίστα με τον τρόπο που περιγράψαμε, το *Mathematica* αναγνωρίζει τη λίστα με διαφορετική μορφή. Πράγματι αν χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **FullForm** έχουμε:

```
FullForm@%D
```

```
List@1, 4, Plus@x, yD, List@a, bDD
```

Παρατηρούμε ότι η πλήρη μορφή μιας λίστας δεν διαφέρει πολύ από την πλήρη μορφή ενός αθροίσματος ή γινομένου. Η μόνη διαφορά που υπάρχει είναι η διαφορετική επικεφαλίδα, δηλαδή το πρόθεμα **List**, **Plus** και **Times** που έχει η λίστα, το άθροισμα και το γινόμενο αντίστοιχα. Αυτό σημαίνει ότι αν μπορούσαμε να αλλάξουμε την επικεφαλίδα **List** σε **Plus**, τότε αντί της λίστας θα πάρουμε άθροισμα.

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση **Head** με την οποία βρίσκει την επικεφαλίδα μιας παράστασης:

```
Head[expr]: επιστρέφει την επικεφαλίδα της παράστασης expr
```

```
Head@%D
```

```
List
```



```
Head@x + yD
```

```
Plus
```

Η συνάρτηση **Head** μας επιστρέφει την επικεφαλίδα, δηλαδή το πρόθεμα της παράστασης, ακόμα και για πολύπλοκες παραστάσεις:

```
FullForm@hx + yL ^ zD
```

```
Power@Plus@x, yD, zD
```

```
Head@%D
```

```
Power
```

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση **Apply** με την οποία αντικαθιστά την επικεφαλίδα μιας παράστασης:

```
Apply[f, expr]: αντικαθιστά την επικεφαλίδα της παράστασης expr με την επικεφαλίδα f
```

Έστω μία λίστα με αριθμούς:

```
810, 20, 30<
```

```
810, 20, 30<
```

Η πλήρης μορφή της λίστας είναι:

```
FullForm@%D
```

```
List@10, 20, 30D
```

Χρησιμοποιώντας την συνάρτηση **Apply**, αλλάζουμε την επικεφαλίδα της λίστας από **List** σε **Plus** και **Times**:

```
Apply@Plus, %D
```

```
60
```

```
Apply@Times, %8D
```

```
6000
```

Παρατηρούμε ότι τα αποτελέσματα είναι το άθροισμα και το γινόμενο των μελών της λίστας.

Το *Mathematica* είναι εφοδιασμένο με διάφορες συναρτήσεις, με τις οποίες μπορούμε εύκολα να χειριστούμε τις λίστες. Η συνάρτηση **Part** είναι χρήσιμη όταν θέλουμε να αναφερθούμε σε κάποιο μέλος μιας λίστας. Ο συμβολισμός `[[]]` αποτελεί συντομογραφία της συνάρτησης **Part**.

Part [expr, n]:	επιστρέφει το n-οστό στη σειρά μέλος της παράστασης expr
expr[[n]]:	είναι ισοδύναμη με την παράσταση Part[expr, n]
Part [expr, -n]:	επιστρέφει το n-οστό στη σειρά μέλος της παράστασης expr μετρώντας από το τέλος
expr[[-n]]:	είναι ισοδύναμη με την παράσταση Part[expr, -n]
Part [expr, 0]:	επιστρέφει την επικεφαλίδα της παράστασης expr
expr[[0]]:	είναι ισοδύναμη με την παράσταση Part[0]
Part [expr, { i_1, i_2, \dots, i_k }]:	επιστρέφει μια λίστα της οποίας τα στοιχεία είναι τα i_1, i_2, \dots, i_k μέλη της παράστασης expr
expr[[{ i_1, i_2, \dots, i_k }]]:	είναι ισοδύναμη με την παράσταση Part[expr, { i_1, i_2, \dots, i_k }]

Έστω η λίστα με όνομα a:

```
a = 81, 2, 10, x, y, 84, 5, 6<, 810, 20, 30<<
```

```
81, 2, 10, x, y, 84, 5, 6<, 810, 20, 30<<
```

Παρατηρούμε ότι μέλη της λίστας είναι αριθμοί, γράμματα αλλά και άλλες λίστες.

Στη συνέχεια βλέπουμε μερικές εφαρμογές της συνάρτησης **Part** και του ισοδύναμου συμβολισμού `[[]]`:

```
Part@a, 3D
```

```
10
```

```
a@@3DD
```

```
10
```

Παρατηρούμε ότι επιστρέφεται ως αποτέλεσμα το τρίτο μέλος της λίστας που είναι ο αριθμός 3.

```
Part@a, -2D
```

```
84, 5, 6<
```

```
a@@-2DD
```

```
84, 5, 6<
```

Παρατηρούμε ότι επιστρέφεται ως αποτέλεσμα το δεύτερο μέλος της λίστας, μετρώντας από το τέλος, που είναι η λίστα {4, 5, 6}.

```
Part@a, 0D
```

```
List
```

```
a@@0DD
```

```
List
```

Παρατηρούμε ότι επιστρέφεται ως αποτέλεσμα η επικεφαλίδα της παράστασης a, η οποία είναι List αφού η παράσταση a είναι μια λίστα.

Μπορούμε ακόμη, χρησιμοποιώντας την τελευταία επιλογή της συνάρτησης **Part**, να σχηματίσουμε μια άλλη λίστα επιλέγοντας συγκεκριμένα στοιχεία της λίστας a:

```
Part@a, 81, 3, 5<D
```

```
81, 10, y<
```

```
a@@81, 3, 5<DD
```

```
81, 10, y<
```

Παρατηρούμε ότι επιστρέφεται ως αποτέλεσμα μια λίστα με το πρώτο, τρίτο και πέμπτο μέλος της λίστας a.

Επίσης μπορούμε να σχηματίσουμε μια άλλη λίστα επιλέγοντας συγκεκριμένα στοιχεία της λίστας a με την εξής εντολή:

```
8Part@a, 3D, Part@a, 5D, Part@a, 6D<
```

```
810, y, 84, 5, 6<<
```

```
8a@@3DD, a@@5DD, a@@6DD<
```

```
810, y, 84, 5, 6<<
```

Παρατηρούμε ότι επιστρέφεται ως αποτέλεσμα μια λίστα με το τρίτο, πέμπτο και έκτο μέλος της λίστα a .

Η λίστα $\{4, 5, 6\}$ θεωρείται μέλος της λίστας a , μάλιστα είναι το έκτο μέλος της λίστας a , και για αυτό μπορούμε να αναφερθούμε σε αυτή. Ο αριθμός 5, όμως, δεν είναι μέλος της λίστας a , επομένως δεν μπορούμε να αναφερθούμε σε αυτόν με τον τρόπο που περιγράψαμε πιο πάνω. Παρατηρούμε, ότι ο αριθμός 5 είναι μέλος μιας επιμέρους λίστας, η οποία είναι το έκτο μέλος της λίστας a , ενώ ο αριθμός 5 είναι το δεύτερο μέλος της επιμέρους λίστας. Έτσι, χρησιμοποιώντας, δύο δείκτες μπορούμε να αναφερθούμε στον αριθμό 5. Με τις επόμενες εντολές ζητάμε από το *Mathematica* να μας παρουσιάσει από το έκτο μέλος της λίστας a , το δεύτερο μέλος.

```
Part@a, 6, 2D
```

```
5
```

```
a@@6, 2DD
```

```
5
```

2.2 Πίνακες και Λίστες

Όπως είδαμε παραπάνω, μπορούμε να σχηματίσουμε μια άλλη λίστα επιλέγοντας συγκεκριμένα στοιχεία της λίστας a :

```
Part@a, 86, 7<D
```

```
884, 5, 6<, 810, 20, 30<<
```

```
a@@86, 7<DD
```

```
884, 5, 6<, 810, 20, 30<<
```

Παρατηρούμε ότι μπορούμε να έχουμε λίστες, των οποίων τα μέλη είναι αποκλειστικά λίστες. Στην πραγματικότητα ένας `mxn` πίνακας ορίζεται σαν μια λίστα, η οποία αποτελείται από `m` επιμέρους λίστες, τις γραμμές του πίνακα, καθεμία από τις οποίες περιέχει `n` στοιχεία. Το *Mathematica* διαθέτει την συνάρτηση **MatrixForm** με την οποία δείχνει τον πίνακα στη συνήθη μορφή του:

MatrixForm[list]: εμφανίζει τα στοιχεία της λίστας list ως πίνακα με τη συνήθη μορφή.

```
MatrixForm@%D
```

```
J 4 5 6
   10 20 30 N
```

Ένα από τα μειονεκτήματα που έχουν οι λίστες είναι ότι για να εισαχθούν στο *Mathematica* πρέπει να αναγραφούν τα στοιχεία τους ένα προς ένα. Για το λόγο αυτό το πρόγραμμα είναι εφοδιασμένο με κάποιες συναρτήσεις, οι οποίες βοηθούν στην κατασκευή λιστών και κατ' επέκταση πινάκων. Μια από αυτές τις συναρτήσεις είναι η συνάρτη **Range**:

Range[imax]: επιστρέφει τη λίστα {1, 2, 3, ..., imax}.

Range[imin,imax]: επιστρέφει τη λίστα {imin, imin+1, imin+2, ..., imax-1, imax}.

Range[imin,imax,step]: επιστρέφει τη λίστα {imin, imin+step, imin+2*step, ..., § imax}.

Είναι προφανές ότι στις δύο πρώτες περιπτώσεις η συνάρτηση **Range** δημιουργεί μια λίστα με διαδοχικούς ακεραίους,

```
Range@10D
```

```
81, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10<
```

```
Range@3, 9D
```

```
83, 4, 5, 6, 7, 8, 9<
```

ενώ στην τρίτη περίπτωση ελέγχουμε το βήμα αύξησης `step` των στοιχείων της λίστας. Στην τελευταία περίπτωση είναι δυνατόν το άνω όριο `imax` να μην υπάρχει στην λίστα, διότι δεν το επιτρέπει το βήμα που καθορίσαμε. Για παράδειγμα, στη λίστα:

```
Range@1, 20, 4D
```

```
81, 5, 9, 13, 17<
```

δεν περιέχεται το άνω όριο, αφού το άθροισμα $17 + 4$ ξεπερνά το όριο αυτό. Επομένως πρέπει να είμαστε προσεκτικοί, όταν καθορίζουμε το βήμα αύξησης, και θέλουμε οπωσδήποτε το άνω όριο να περιέχεται στη λίστα που θα δημιουργηθεί.

Η συνάρτηση **Range** μπορεί να χρησιμοποιηθεί και για την κατασκευή πινάκων:

```
8Range@4D, Range@7, 10D, Range@10, 20, 3D<
```

```
881, 2, 3, 4<, 87, 8, 9, 10<, 810, 13, 16, 19<<
```

Παρατηρούμε

```
MatrixForm@%D
```

```

      1   2   3   4
      7   8   9  10
      10  13  16  19

```

Μια άλλη συνάρτηση σχηματισμού λιστών και κατ' επέκταση πινάκων είναι η **Table**:

Table[expr, {imax}]: σχηματίζει μία λίστα με imax αντίγραφα της παράστασης expr.

Table[expr, {i, imax}]: σχηματίζει μία λίστα από τις τιμές της παράστασης expr, όταν το i παίρνει τιμές από 1 μέχρι imax.

Table[expr, {i, imin, imax}]: σχηματίζει μία λίστα από τις τιμές της παράστασης expr, όταν το i παίρνει τιμές από imin μέχρι imax.

Table[expr, {i, imin, imax, step}]: σχηματίζει μία λίστα από τις τιμές της παράστασης expr, όταν το i παίρνει τιμές imin, imin+step, imin+2*step, ..., S imax.

Table[expr, {i, imin, imax}, {j, jmin, jmax}]: σχηματίζει μία λίστα της οποίας τα στοιχεία είναι επιμέρους λίστες.

Το πλήθος των επιμέρους λιστών προσδιορίζεται από το πλήθος των τιμών του δείκτη i. Ο δείκτης j καθορίζει το πλήθος των στοιχείων των επιμέρους λιστών.

Ανεξάρτητα από την πολυπλοκότητα της σύνταξης της συνάρτησης **Table**, η χρήση της είναι απλή:

```
Table@xyz, 85<D
```

```
8xyz, xyz, xyz, xyz, xyz<
```

```
Table@2^i, 8i, 8<D
```

```
82, 4, 8, 16, 32, 64, 128, 256<
```

```
Table@10 - i, 8i, 0, 10<D
```

```
810, 9, 8, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0<
```

```
Table@x^i, 8i, 2, 10, 2<D
```

```
8x^2, x^4, x^6, x^8, x^10<
```

Η συνάρτηση **Table** είναι ιδανική για την κατασκευή πινάκων. Η παρακάτω εντολή σχηματίζει έναν 3x4 πίνακα:

```
Table@i^j, 8i, 3<, 8j, 4<D
```

```
881, 1, 1, 1<, 82, 4, 8, 16<, 83, 9, 27, 81<<
```

Ας δούμε με ποιο τρόπο εκτελείται η παραπάνω εντολή. Η συνάρτηση **Table** αρχίζει με τον πρώτο δείκτη, δηλαδή τον δείκτη i , στον οποίο δίνει την πρώτη τιμή, δηλαδή $i = 1$. Αμέσως μετά πηγαίνει στον δεύτερο δείκτη, δηλαδή τον j , στον οποίο δίνει με τη σειρά όλες τις δυνατές τιμές που αντιστοιχούν στο δείκτη αυτό, δηλαδή $j = 1, j = 2, j = 3$ και $j = 4$. Αυτό σημαίνει ότι τα ζεύγη (i, j) που θα πάρουμε είναι $(1, 1), (1, 2), (1, 3)$ και $(1, 4)$. Τα ζεύγη αυτά τα αντικαθιστά στην παράσταση i^j με αποτέλεσμα τις τιμές $1^1 = 1, 1^2 = 1, 1^3 = 1$ και $1^4 = 1$ οι οποίες αποτελούν τα στοιχεία της πρώτης επιμέρους λίστας. Στη συνέχεια, ο δείκτης i θα πάρει την επόμενη τιμή, δηλαδή $i = 2$, ενώ ο δείκτης j θα ξαναπάρει όλες τις δυνατές τιμές. Έτσι, σχηματίζονται τα ζεύγη $(2, 1), (2, 2), (2, 3)$ και $(2, 4)$. Τα ζεύγη αυτά αντιστοιχούν στις τιμές $2^1 = 2, 2^2 = 4, 2^3 = 8$ και $2^4 = 16$ οι οποίες αποτελούν τα στοιχεία της δεύτερης επιμέρους λίστας. Η διαδικασία αυτή συνεχίζεται μέχρι να εξαντληθούν όλες οι δυνατές τιμές του πρώτου δείκτη i .

Η συνάρτηση **MatrixForm** μπορεί να μας δώσει, τώρα, τον πίνακα στη συνήθη του μορφή:

```
MatrixForm@%D
```

```

1 1 1 1
2 4 8 16
3 9 27 81

```

Στο επόμενο παράδειγμα φαίνεται καθαρά ο τρόπος με τον οποίο χειρίζεται τους δείκτες η συνάρτηση **Table**:

```
Table@a@i, jD, 8i, 3<, 8j, 4<D // MatrixForm
```

```

a@1, 1D a@1, 2D a@1, 3D a@1, 4D
a@2, 1D a@2, 2D a@2, 3D a@2, 4D
a@3, 1D a@3, 2D a@3, 3D a@3, 4D

```

Η οδηγία "`// MatrixForm`" στο τέλος της προηγούμενης εντολής ζητά από το μαθημάτικα να εφαρμόσει τη συνάρτηση **MatrixForm** στο αποτέλεσμα που βρεθεί. Γενικότερα, η εντολή "`x // f`" θα εφαρμόσει τη συνάρτηση `f` στο `x`:

```
x // f
```

```
f@xD
```

Είναι προφανές ότι ορισμένες μορφές της συνάρτησης **Table** είναι ισοδύναμες με τη συνάρτηση **Range**.

Δημιουργία λίστας με τη συνάρτηση **Table**[`expr, {i, imax}`]:

```
Table@i, 8i, 10<D
```

```
81, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10<
```

Δημιουργία λίστας με τη συνάρτηση **Range**[`imax`]:

```
Range@10D
```

```
81, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10<
```

Έλεγχος αν οι δύο προηγούμενες εντολές είναι ισοδύναμες:


```
Table@i, 8i, 10<D ~ Range@10D
```

```
True
```

Ο συμβολισμός `==` είναι συντομογραφία της συνάρτησης **Equal**, και ταυτόχρονα αποτελεί το σύμβολο της μαθηματικής ισότητας. Η παραπάνω εντολή είναι ουσιαστικά μία ερώτηση προς το *Mathematica*, αν το αριστερό μέλος είναι ίσο με το δεξιό μέλος της ισότητας. Όπως βλέπουμε η απάντηση είναι καταφατική (True).

Ο μαθηματικός συμβολισμός `!=`, ο οποίος είναι συντομογραφία της συνάρτησης **Unequal**, εισάγεται στο *Mathematica* με τον συνδυασμό `!=`. Όπως και στην περίπτωση της ισότητας, η εντολή `x != y` είναι μια ερώτηση προς το *Mathematica* αν ισχύει η μαθηματική σχέση $x \neq y$.

```
Table@i, 8i, 10<D != Range@10D
```

```
False
```

Όταν συγκρίνουμε λίστες πρέπει να είμαστε προσεκτικοί, διότι το *Mathematica* δεν αντιμετωπίζει τις λίστες ως σύνολα. Για παράδειγμα, ίσως εμείς να θεωρούμε ότι οι παρακάτω λίστες, οι οποίες κατασκευάζονται με τη χρήση των συναρτήσεων **Table** και **Range**, ταυτίζονται

```
Table@10 - i, 8i, 0, 5<D
```

```
810, 9, 8, 7, 6, 5<
```

```
Range@5, 10D
```

```
85, 6, 7, 8, 9, 10<
```

όμως το *Mathematica* βλέπει τα πράγματα διαφορετικά.

```
Table@10 - i, 8i, 0, 5<D Range@5, 10D
```

```
True
```

Το παραπάνω παράδειγμα δείχνει ότι το *Mathematica* αντιμετωπίζει τις λίστες σαν διατεταγμένα σύνολα, οπότε η διάταξη των στοιχείων μιας λίστας παίζει σημαντικό ρόλο.

Οι συναρτήσεις **Range** και **Table** είναι χρήσιμες όταν θέλουμε να κατασκευάσουμε λίστες και κατ' επέκταση πίνακες, των οποίων τα στοιχεία ικανοποιούν κάποιους κανόνες. Όταν, όμως, θέλουμε λίστες με συγκεκριμένα στοιχεία, τα οποία δεν ακολουθούν κάποιο κανόνα, τότε ασφαλώς πρέπει να εισάγουμε τα

στοιχεία ένα προς ένα.

Μερικές φορές, όμως, χρειαζόμαστε μια λίστα με τυχαία στοιχεία. Δηλαδή, μία λίστα της οποίας τα μέλη δεν είναι κάποια συγκεκριμένα στοιχεία αλλά ούτε ικανοποιούν κάποια σχέση. Ο ευκολότερος τρόπος για να πάρουμε μια τέτοια λίστα είναι να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Random**:

Random[]: επιστρέφει ένα τυχαίο πραγματικό αριθμό μεταξύ 0 και 1.

Random[type]: επιστρέφει ένα τυχαίο αριθμό τύπου type μεταξύ 0 και 1. Ο τύπος (type) του αριθμού μπορεί να είναι: Integer, Real, Complex.

Random[type, range]: επιστρέφει ένα τυχαίο αριθμό του συγκεκριμένου τύπου type ο οποίος βρίσκεται στο πεδίο range. Ο τύπος (type) του αριθμού μπορεί να είναι: Integer, Real, Complex. Το πεδίο (range) μπορεί να είναι της μορφής {imin, imax} ή απλά imax που είναι ισοδύναμο με το πεδίο {0, imax}.

Η συνάρτηση **Random** είναι ένα παράδειγμα, το οποίο δείχνει ότι μια συνάρτηση μπορεί να έχει από μηδέν έως περισσότερα ορίσματα. Επίσης, παρατηρούμε ότι και στην περίπτωση που δεν υπάρχει κανένα όρισμα, οι αγκύλες [] συνοδεύουν το όνομα της συνάρτησης.

Η εντολή που ακολουθεί είναι μία λίστα τεσσάρων εντολών. Η πρώτη θα δώσει ένα τυχαίο πραγματικό αριθμό μεταξύ 0 και 1, η δεύτερη ένα τυχαίο ακέραιο μεταξύ 0 και 1, η τρίτη ένα τυχαίο πραγματικό μεταξύ 0 και 5 και η τελευταία ένα τυχαίο ακέραιο μεταξύ 12 και 34.

```
8Random@D, Random@IntegerD,
Random@Real, 5D, Random@Integer, 812, 34<D<
80.269114, 0, 3.44615, 27<
```

Επειδή η συνάρτηση **Random** επιστρέφει ένα τυχαίο αριθμό, είναι προφανές ότι κάθε φορά που εκτελούμε την προηγούμενη εντολή, θα παίρνουμε μια διαφορετική λίστα τεσσάρων αριθμών.

Αν η συνάρτηση **Random** συνδυαστεί με τη συνάρτηση **Table**, μπορεί να μας δώσει ένα τυχαίο πίνακα με το μέγεθος που θέλουμε. Ας υποθέσουμε, για παράδειγμα, ότι θέλουμε ένα πίνακα 3x3 με στοιχεία ακέραιους μεταξύ 5 και 15:

```
b = Table@Random@Integer, 85, 15<D, 8i, 1, 3<, 8j, 1, 3<D
889, 13, 9<, 813, 9, 5<, 88, 11, 7<<
```

```
MatrixForm@%D
```

```

      7  8  5
      15 8  6
      5  7  5

```

Όπως αναφέραμε και προηγουμένως, η συνάρτηση **Random** επιστρέφει ένα διαφορετικό τυχαίο αριθμό κάθε φορά που εκτελείται. Αυτό σημαίνει ότι αν εκτελέσουμε την ίδια εντολή που καθόρισε τον πίνακα **b**, τότε ο πίνακας αυτός θα αλλάξει:

```
c = Table@Random@Integer, 85, 15<D, 8i, 1, 3<, 8j, 1, 3<D
```

```
8813, 13, 10<, 88, 10, 15<, 87, 13, 8<<
```

```
MatrixForm@%D
```

```

      13 13 10
      8  10 15
      7  13 8

```

Έτσι, έχουμε ουσιαστικά μια μηχανή κατασκευής τυχαίων πινάκων, οι οποίοι βέβαια έχουν κάποια κοινά χαρακτηριστικά. Τα στοιχεία τους είναι ακέραιοι αριθμοί, και μάλιστα μεταξύ 5 και 15.

Τώρα, πλέον το *Mathematica* γνωρίζει δύο 3x3 πίνακες, και συγκεκριμένα τους πίνακες **b** και **c**.

Το *Mathematica* διαθέτει αρκετές συναρτήσεις με τις οποίες διαχειρίζεται τους πίνακες. Μερικές από τις οποίες είναι:

Dot [A, B] ή A.B:	επιστρέφει το γινόμενο των πινάκων A και B.
Det [A]:	επιστρέφει την ορίζουσα ενός τετραγωνικού πίνακα A.
Inverse [A]:	επιστρέφει τον αντίστροφο πίνακα ενός αντιστρέψιμου πίνακα A.
Transpose [A]:	επιστρέφει τον ανάστροφο του πίνακα A.

Χρησιμοποιώντας τις συναρτήσεις αυτές, μπορεί κάποιος εύκολα να διαχειριστεί του πίνακες **b** και **c**. Συγκεκριμένα μπορούμε να τους πολλαπλασιάσουμε:

```
b.c
```

```
88190, 236, 230<, 8301, 353, 318<, 8156, 200, 195<<
```

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} 190 & 236 & 230 \\ 301 & 353 & 318 \\ 156 & 200 & 195 \end{pmatrix}$$

Ο πολλαπλασιασμός έγινε με την τοποθέτηση μιας τελείας μεταξύ των πινάκων. Η τελεία αυτή είναι ουσιαστικά συντομογραφία της συνάρτησης **Dot**, γεγονός που εύκολα μπορεί να επαληθευθεί:

Alias@". "D

Dot

Dot@b, cD

88190, 236, 230<, 8301, 353, 318<, 8156, 200, 195<<

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} 190 & 236 & 230 \\ 301 & 353 & 318 \\ 156 & 200 & 195 \end{pmatrix}$$

Να βρούμε την ορίζουσα τους:

Det@bD

-49

Det@cD

-622

Να βρούμε τον αντίστροφό τους, εφόσον διαπιστώσουμε ότι υπάρχει:

Inverse@bD

$$99 \frac{2}{49}, \frac{5}{49}, -\frac{8}{49}, 9 \frac{45}{49}, -\frac{10}{49}, -\frac{33}{49}, 9 - \frac{65}{49}, \frac{9}{49}, \frac{64}{49} =$$

```

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} \frac{115}{49} & \frac{17}{49} & -\frac{13}{49} \\ \frac{115}{49} & -\frac{17}{49} & -\frac{13}{49} \\ -\frac{115}{49} & \frac{17}{49} & \frac{13}{49} \end{pmatrix}$$


```

```

b.%
881, 0, 0<, 80, 1, 0<, 80, 0, 1<<

```

```

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$


```

```

Inverse@cD
99  $\frac{115}{622}$ , -  $\frac{13}{311}$ , -  $\frac{95}{622}$  =, 9-  $\frac{41}{622}$ , -  $\frac{17}{311}$ ,  $\frac{115}{622}$  =, 9-  $\frac{17}{311}$ ,  $\frac{39}{311}$ , -  $\frac{13}{311}$  ==

```

```

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} \frac{115}{622} & -\frac{13}{311} & -\frac{95}{622} \\ -\frac{115}{622} & \frac{17}{311} & \frac{13}{622} \\ -\frac{17}{311} & \frac{39}{311} & -\frac{13}{311} \end{pmatrix}$$


```

```

c.%
881, 0, 0<, 80, 1, 0<, 80, 0, 1<<

```

```

MatrixForm@%D

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$


```

Τέλος μπορούμε να βρούμε τον ανάστροφό τους:

Transpose@bD

```
887, 15, 5<, 88, 8, 7<, 85, 6, 5<<
```

MatrixForm@%D

```

      7 15 5
      8  8 7
      5  6 5
-----
      7 15 5
      8  8 7
      5  6 5

```

Transpose@cD

```
8813, 8, 7<, 813, 10, 13<, 810, 15, 8<<
```

MatrixForm@%D

```

      13  8  7
      13 10 13
      10 15  8
-----
      13  8  7
      13 10 13
      10 15  8

```

Επίσης, μπορούμε στη διαχείριση των πινάκων να χρησιμοποιήσουμε και ήδη γνωστές συναρτήσεις του *Mathematica*, όπως τη συνάρτηση **Plus** ή την αντίστοιχη συντομογραφία της "+":

Plus@b, cD

```
8820, 21, 15<, 823, 18, 21<, 812, 20, 13<<
```

MatrixForm@%D

```

      20 21 15
      23 18 21
      12 20 13
-----
      20 21 15
      23 18 21
      12 20 13

```

b + c

```
8820, 21, 15<, 823, 18, 21<, 812, 20, 13<<
```

MatrixForm@%D

```

      20 21 15
      23 18 21
      12 20 13

```

Παρατήρηση: Το *Mathematica* δεν κάνει διάκριση μεταξύ διανυσμάτων γραμμών και διανυσμάτων στηλών. Η συνάρτηση **Dot** είναι κατασκευασμένη έτσι ώστε να δίνει κάθε δυνατό αποτέλεσμα.

Πράγματι, έστω:

p = 81, 2, 3<

81, 2, 3<

Η λίστα *p* που ορίστηκε μπορεί να θεωρηθεί και ως πίνακας αφού το *Mathematica* δεν κάνει διάκριση ανάμεσα στις λίστες και στους πίνακες. Επίσης, μπορεί να θεωρηθεί και ως διάνυσμα με συντεταγμένες 1, 2 και 3. Όμως, ο πίνακας *p* ή το διάνυσμα *p* μπορεί να θεωρηθεί είτε σαν πίνακας (διάνυσμα) γραμμή είτε σαν πίνακας (διάνυσμα) στήλη. Αν ο *p* θεωρηθεί σαν πίνακας (διάνυσμα) γραμμή, τότε το γινόμενο *b*·*p* δεν ορίζεται, ενώ αν θεωρηθεί σαν πίνακας (διάνυσμα) στήλη, τότε το γινόμενο *p*·*b* δεν μπορεί να οριστεί. Επομένως, σε κάθε περίπτωση ένα από τα γινόμενα *b*·*p* ή *p*·*b* δεν μπορεί να οριστεί. Το *Mathematica*, όμως, θα δώσει απάντηση και στις δύο περιπτώσεις.

8p.b, b.p<

8859, 64, 40<, 862, 46, 51<<

Αυτό οφείλεται στο γεγονός ότι το *Mathematica* δεν κάνει διάκριση μεταξύ διανυσμάτων γραμμών και διανυσμάτων στηλών. Η συνάρτηση **Dot** είναι κατασκευασμένη έτσι ώστε να δίνει κάθε δυνατό αποτέλεσμα. Όταν, λοιπόν, πολλαπλασιάζουμε δύο διανύσματα {*a*, *b*, *c*} και {*x*, *y*, *z*} χρησιμοποιώντας την συνάρτηση **Dot**, το *Mathematica* αντιμετωπίζει το πρώτο σαν διάνυσμα γραμμή και το δεύτερο σαν διάνυσμα στήλη. Έτσι, ουσιαστικά επιστρέφει το εσωτερικό γινόμενο των δύο διανυσμάτων:

82, 4, 6<.8x, y, z<

2 x + 4 y + 6 z

Στο γινόμενο *p*·*b* που είδαμε παραπάνω, η συνάρτηση **Dot** αντιμετώπισε το διάνυσμα *p* ως γραμμή, οπότε το αποτέλεσμα ήταν ένας 1x3 πίνακας, ενώ στο γινόμενο *b*·*p* το διάνυσμα *p* αντιμετωπίστηκε ως στήλη, οπότε το αποτέλεσμα ήταν ένας πίνακας 3x1. Έτσι και στις δύο περιπτώσεις το *Mathematica* θα επιστρέψει μια λίστα με τρία μέλη.

Η αντιμετώπιση αυτή είναι ικανοποιητική στις περισσότερες περιπτώσεις. Υπάρχουν, όμως, περιπτώσεις

που μπορούμε να οδηγηθούμε σε λάθος. Για παράδειγμα, ας υποθέσουμε ότι θέλουμε να πολλαπλασιάσουμε ένα 3×1 πίνακα $X = \{x_1, x_2, x_3\}$ με ένα 1×3 πίνακα $Y = \{y_1, y_2, y_3\}$. Ασφαλώς το αποτέλεσμα θα πρέπει να είναι ένας 3×3 πίνακας.

```
X = {x1, x2, x3}
```

```
{x1, x2, x3}
```

```
Y = {y1, y2, y3}
```

```
{y1, y2, y3}
```

Το *Mathematica* όμως, όπως είδαμε παραπάνω, θα αντιμετωπίσει το X σαν διάνυσμα γραμμή και το Y σαν διάνυσμα στήλη, οπότε το αποτέλεσμα δεν θα είναι ένας πίνακας 3×3 αλλά το εσωτερικό γινόμενο το διανυσμάτων X και Y :

```
X.Y
```

```
x1 y1 + x2 y2 + x3 y3
```

Μπορούμε, όμως, να αναγκάσουμε το πρόγραμμα να αντιμετωπίσει τους πίνακες X και Y όπως έμεις θέλουμε, δίνοντας τους πίνακες X και Y με μορφή πολλαπλής λίστας και όχι απλής. Συγκεκριμένα:

Δίνουμε τον πίνακα X με μορφή πολλαπλής λίστας ως εξής:

```
X = {{x1}, {x2}, {x3}}
```

```
{{x1}, {x2}, {x3}}
```

Παρατηρούμε, ότι έχουμε τρεις επιμέρους λίστες οι οποίες αντιστοιχούν στις τρεις γραμμές ενός πίνακα. Ο πίνακας αυτός θα έχει ως πρώτη γραμμή την πρώτη επιμέρους λίστα, δηλαδή το στοιχείο x_1 , ως δεύτερη γραμμή τη δεύτερη επιμέρους λίστα, δηλαδή το στοιχείο x_2 και ως τρίτη γραμμή την τρίτη επιμέρους λίστα, δηλαδή το στοιχείο x_3 . Δηλαδή θα έχουμε έναν πίνακα 3×1 , ακριβώς όπως θέλαμε.

Πράγματι, ο πίνακας X στην συνήθη του μορφή είναι ένας 3×1 πίνακας:

```
MatrixForm@%
```

```
{
  x1
  x2
  x3
}
```


Δίνουμε τον πίνακα X με μορφή πολλαπλής λίστας ως εξής:

```
Y = 88y1, y2, y3<<
```

```
88y1, y2, y3<<
```

Παρατηρούμε, ότι έχουμε μία επιμέρους λίστα η οποία αντιστοιχεί σε μια γραμμή ενός πίνακα. Ο πίνακας αυτός θα έχει ως πρώτη και μοναδική γραμμή την επιμέρους λίστα, δηλαδή τα στοιχεία x_1, x_2, x_3 . Επομένως θα έχουμε έναν πίνακα 1×3 , ακριβώς όπως θέλαμε.

Πράγματι, ο πίνακας Y στην συνήθη του μορφή είναι ένας 1×3 πίνακας:

```
MatrixForm@%D
```

```
H y1 y2 y3 L
```

Στην περίπτωση που δώσουμε τους πίνακες X και Y με την παραπάνω μορφή τους, το Mathematica επιστρέφει ως αποτέλεσμα του γινομένου των πινάκων X και Y έναν 3×3 πίνακα:

```
X.Y
```

```
88x1 y1, x1 y2, x1 y3<, 8x2 y1, x2 y2, x2 y3<, 8x3 y1, x3 y2, x3 y3<<
```

```
MatrixForm@%D
```

```

{
  {
    x1 y1  x1 y2  x1 y3
    x2 y1  x2 y2  x2 y3
    x3 y1  x3 y2  x3 y3
  }
}
```

2.3 Συναρτήσεις για τη Διαχείριση Λιστών

Επειδή οι λίστες παίζουν σημαντικό ρόλο στο *Mathematica*, το πρόγραμμα διαθέτει αρκετές συναρτήσεις με τις οποίες κανείς μπορεί να διαχειριστεί τις λίστες.

Έστω η λίστα με όνομα a :

```
a = 81, 2, 3, 83, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

```
81, 2, 3, 83, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

Στη συνέχεια δίνονται κάποιες συναρτήσεις με τις οποίες μπορούμε να πάρουμε έναν ή περισσότερους όρους ή ακόμη και συγκεκριμένα μέρη της λίστας a:

First[expr]: επιστρέφει το πρώτο στοιχείο της παράστασης expr.

```
First@aD
```

```
1
```

Last[expr]: επιστρέφει το τελευταίο στοιχείο της παράστασης expr.

```
Last@aD
```

```
10
```

Extract[expr, list]: επιστρέφει τα στοιχεία της expr, τα οποία βρίσκονται στις θέσεις που καθορίζονται στη list.

```
Extract@a, 4D
```

```
83, 4<
```

```
Extract@a, 84, 1<D
```

```
3
```

```
Extract@a, 884, 2<, 85, 2<<D
```

```
84, 6<
```

Take[list, n]: επιστρέφει μία λίστα με τα πρώτα n στοιχεία της λίστας list.

```
Take@a, 5D
```

```
81, 2, 3, 83, 4<, 85, 6, 7<<
```

Take[list, -n]: επιστρέφει μία λίστα με τα τελευταία n στοιχεία της λίστας list.

```
Take@a, -5D
```

```
883, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

Take[list, {m, n}]: επιστρέφει μία λίστα με τα στοιχεία της λίστας list, που βρίσκονται από τη θέση m έως

τη θέση n.

```
Take@a, 84, 5<D
```

```
883, 4<, 85, 6, 7<<
```

Drop[list, n]: διαγράφει τα πρώτα n στοιχεία της λίστας list.

```
b = Drop@a, 3D
```

```
883, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

Drop[list, -n]: διαγράφει τα τελευταία n στοιχεία της λίστας list.

```
Drop@b, -2D
```

```
883, 4<, 85, 6, 7<, 8<
```

Drop[list, {m, n}]: διαγράφει τα στοιχεία της λίστας list, που βρίσκονται από τη θέση m έως τη θέση n.

```
Drop@a, 84, 5<D
```

```
81, 2, 3, 8, 9, 10<
```

Drop[list, {n}]: διαγράφει το στοιχείο της λίστας list που βρίσκεται στη θέση n.

```
Drop@a, 88<D
```

```
81, 2, 3, 83, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9<
```

Rest[expr]: επιστρέφει τη παράσταση expr, διαγράφοντας το πρώτο στοιχείο.

```
Rest@aD
```

```
82, 3, 83, 4<, 85, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

```
Rest@bD
```

```
885, 6, 7<, 8, 9, 10<
```

2.4 Λίστες και Κατασκευή Συναρτήσεων.

Όπως είπαμε και στην αρχή του κεφαλαίου οι λίστες παίζουν σημαντικό ρόλο στη χρήση συναρτήσεων του *Mathematica*, αφού συχνά, οι απαντήσεις που δίνει το πρόγραμμα κατά την εκτέλεση συναρτήσεων έχουν τη μορφή λίστας. Επομένως οι λίστες παίζουν σημαντικό ρόλο και στη κατασκευή συνάρτησης με συνδυασμό υπαρχόντων συναρτήσεων του *Mathematica*.

Για παράδειγμα, η παρακάτω συνάρτηση `primeDivisors`, η οποία βρίσκει τους πρώτους διαιρέτες ενός ακεραίου, κατασκευάστηκε με συνδυασμό των συναρτήσεων **FactorInteger**, **Transpose** και **First** του *Mathematica*, δηλαδή συναρτήσεων που δίνουν αποτέλεσμα με μορφή λίστας ή διαχειρίζονται λίστες.

```
primeDivisors@x_IntegerD := First@Transpose@FactorInteger@xDDD
```

Παρατηρούμε ότι το όνομα της συνάρτησης είναι `primeDivisors` και ότι ακολουθείται η περιγραφική λογική του *Mathematica* με τη διαφορά ότι το πρώτο γράμμα της πρώτης λέξης δεν είναι κεφαλαίο. Με τον τρόπο αυτό διακρίνονται εύκολα οι συναρτήσεις που κατασκευάζει ο χρήστης, από αυτές που είναι ενσωματωμένες στο *Mathematica*.

Είδαμε στο προηγούμενο κεφάλαιο, ότι ο συμβολισμός `x_` σημαίνει ότι το `x` πρέπει να αντιμετωπιστεί σαν μεταβλητή, η οποία θα αντικατασταθεί, κατά την εκτέλεση της συνάρτησης, από το όρισμα που θα δώσει ο χρήστης. Ο συμβολισμός `x_Integer` σημαίνει το ίδιο με την επιπλέον συνθήκη ότι το όρισμα, που θα δώσει ο χρήστης, πρέπει να έχει επικεφαλίδα `Integer`. Δηλαδή, γίνεται έλεγχος στο όρισμα που δίνει ο χρήστης, και η συνάρτηση εκτελείται μόνο αν το όρισμα είναι ακέραιος.

Για παράδειγμα, αν το όρισμα της συνάρτησης είναι ο ακέραιος `808500`, η συνάρτηση εκτελείται και μας δίνει ως αποτέλεσμα (με μορφή λίστας) τους πρώτους διαιρέτες του ακεραίου `808500`,

```
primeDivisors@808500D
```

```
82, 3, 5, 7, 11<
```

ενώ αν το όρισμα της συνάρτησης είναι ο πραγματικός αριθμός 808500.0, η συνάρτηση δεν εκτελείται

```
primeDivisors@808500.0D
```

```
primeDivisors@808500.D
```

αφού ο αριθμός 808500.0 έχει επικεφαλίδα Real.

```
Head@808500.0D
```

```
Real
```

Ας δούμε, τώρα, πως δουλεύει η συνάρτηση primeDivisors που κατασκευάσαμε:

Είναι γνωστό, από το πρώτο κεφάλαιο, ότι η συνάρτηση **FactorInteger** επιστρέφει μια λίστα λιστών της μορφής:

$$\{\{p_1, n_1\}, \{p_2, n_2\}, \dots, \{p_m, n_m\}\}$$

όπου p_i , $i=1, \dots, m$, είναι οι πρώτοι παράγοντες του ακεραίου (που δίνεται ως όρισμα) και n_i οι αντίστοιχοι εκθέτες:

```
FactorInteger@808500D
```

```
882, 2<, 83, 1<, 85, 3<, 87, 2<, 811, 1<<
```

Επειδή η κάθε επιμέρους λίστα περιέχει δύο στοιχεία, η απάντηση που δίνει η συνάρτηση **FactorInteger** είναι ένας πίνακας με δύο στήλες. Η πρώτη στήλη περιέχει τους πρώτους παράγοντες και η δεύτερη στήλη τους αντίστοιχους εκθέτες. Επομένως αν πάρουμε τον ανάστροφο πίνακά του, με τη χρήση της συνάρτησης **Transpose**, θα βρούμε έναν πίνακα με δύο γραμμές. Η πρώτη γραμμή θα αποτελείται από τους πρώτους παράγοντες του ακεραίου και η δεύτερη γραμμή από τους αντίστοιχους εκθέτες:

```
Transpose@%D
```

```
882, 3, 5, 7, 11<, 82, 1, 3, 2, 1<<
```

Παρατηρούμε ότι ο πίνακας δίνεται με τη μορφή λίστας που περιέχει δύο επιμέρους λίστες. Η πρώτη επιμέρους λίστα αντιστοιχεί στη πρώτη γραμμή του πίνακα και η δεύτερη επιμέρους λίστα στη δεύτερη γραμμή του πίνακα. Επομένως αν στη λίστα που προέκυψε εφαρμόσουμε την συνάρτηση **First** θα έχουμε αποτέλεσμα μία λίστα με τους πρώτους διαιρέτες του ακεραίου που έχουμε δώσει ως όρισμα:

```
First@%D
```

```
82, 3, 5, 7, 11<
```

Η συνάρτηση `primeDivisors` κατασκευάστηκε για να δίνει τους πρώτους διαιρέτες ενός ακεραίου. Δεν είναι όμως ο μοναδικός τρόπος με τον οποίο μπορούμε να πάρουμε το αποτέλεσμα αυτό. Ας δούμε και μία δεύτερη εκδοχή της ίδιας συνάρτησης.

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση **Divisors** η οποία μας επιστρέφει όλους τους θετικού διαιρέτες ενός ακεραίου:

Divisors[n]: επιστρέφει μια λίστα με όλους τους θετικούς ακέραιους οι οποίοι διαιρούν τον ακέραιο n.

```
Divisors@808500D
```

```
81, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 10, 11, 12, 14, 15, 20, 21, 22, 25, 28, 30,
33, 35, 42, 44, 49, 50, 55, 60, 66, 70, 75, 77, 84, 98, 100,
105, 110, 125, 132, 140, 147, 150, 154, 165, 175, 196, 210,
220, 231, 245, 250, 275, 294, 300, 308, 330, 350, 375, 385,
420, 462, 490, 500, 525, 539, 550, 588, 660, 700, 735, 750,
770, 825, 875, 924, 980, 1050, 1078, 1100, 1155, 1225, 1375,
1470, 1500, 1540, 1617, 1650, 1750, 1925, 2100, 2156, 2310,
2450, 2625, 2695, 2750, 2940, 3234, 3300, 3500, 3675, 3850,
4125, 4620, 4900, 5250, 5390, 5500, 5775, 6125, 6468, 7350,
7700, 8085, 8250, 9625, 10500, 10780, 11550, 12250, 13475,
14700, 16170, 16500, 18375, 19250, 23100, 24500, 26950, 28875,
32340, 36750, 38500, 40425, 53900, 57750, 67375, 73500, 80850,
115500, 134750, 161700, 202125, 269500, 404250, 808500<
```

Ασφαλώς ανάμεσα σε αυτούς υπάρχουν και οι πρώτοι διαιρέτες του ακεραίου. Επομένως, αν μπορούσαμε να καθοδηγήσουμε το πρόγραμμα να επιλέξει από την προηγούμενη λίστα των διαιρετών του ακεραίου μόνο τους πρώτους αριθμούς, θα είχαμε το ίδιο αποτέλεσμα με τη συνάρτηση `primeDivisors` που έχουμε κατασκευάσει.

Το *Mathematica* διαθέτει τις συναρτήσεις **Select** και **PrimeQ**:

Select[list, crit]: επιλέγει εκείνα τα στοιχεία της λίστας list, για τα οποία η συνθήκη crit είναι αληθής.

PrimeQ[expr]: επιστρέφει True αν η expr είναι πρώτος αριθμός και False σε κάθε άλλη περίπτωση.

Ο συνδυασμός των συναρτήσεων **Select** και **PrimeQ** μπορεί να βοηθήσει προς την κατεύθυνση αυτή. Συγκεκριμένα, η συνάρτηση `PrimeQ` μπορεί να αποτελέσει τη συνθήκη με το οποίο η συνάρτηση `Select` θα επιλέξει τα στοιχεία από μια λίστα:

```
Select@%, PrimeQD
```

```
82, 3, 5, 7, 11<
```

Επομένως, η συνάρτηση primeDivisors μπορεί να κατασκευαστεί και με τον παρακάτω τρόπο:

```
primeDiv@x_IntegerD := Select@Divisors@xD, PrimeQD
```

```
primeDiv@808500D
```

```
82, 3, 5, 7, 11<
```

Όπως βλέπουμε οι συναρτήσεις primeDiv και primeDivisors έχουν ακριβώς το ίδιο αποτέλεσμα. Ωστόσο η μία από τις δύο είναι γρηγορότερη από τη άλλη. Παρακολουθώντας το παρακάτω παράδειγμα, με τη συνάρτηση **Timing** να μετρά το χρόνο εκτέλεσης της κάθε συνάρτησης

```
8Timing@primeDiv@192139662355662352351765136123DD,  
Timing@primeDivisors@192139662355662352351765136123DD<
```

```
880.406 Second, 837, 383, 401, 49297, 8136893, 84293300053<<,  
80.391 Second, 837, 383, 401, 49297, 8136893, 84293300053<<<
```

παρατηρούμε ότι η συνάρτηση primeDiv χρειάζεται περισσότερο χρόνο. Αυτό είναι φυσιολογικό, διότι η συνάρτηση primeDiv χρησιμοποιεί τη συνάρτηση **Divisors** η οποία μας δίνει όλους τους διαιρέτες του ακεραίου, οι οποίοι στη συνέχεια ελέγχονται ένας προς ένας από τη συνάρτηση **PrimeQ**, για να μας επιστρέψει η συνάρτηση **Select** μόνο αυτούς που είναι πρώτοι αριθμοί. Είναι προφανές ότι δεν χρειαζόμαστε όλους τους διαιρέτες, αφού πολλοί από αυτούς δεν θα είναι πρώτοι. Αντίθετα, η συνάρτηση primeDivisors χρησιμοποιεί την συνάρτηση **FactorInteger**, η οποία μας δίνει μόνον τους πρώτους διαιρέτες του ακεραίου, οπότε δεν χρειάζεται να γίνει οποιαδήποτε επιλογή.

Το παράδειγμα αυτό δείχνει ότι έχει σημασία ο τρόπος με τον οποίο κατασκευάζεται μια συνάρτηση, διότι βλέπουμε ότι η κατασκευή προσδιορίζει και το χρόνο εκτέλεσης της συνάρτησης.

Ας δούμε ένα ακόμα παράδειγμα κατασκευής συνάρτησης.

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση **GCD** η οποία βρίσκει τον μέγιστο κοινό διαιρέτη ακεραίων:

```
GCD[ $n_1, n_2, \dots, n_k$ ]: επιστρέφει το μέγιστο κοινό διαιρέτη των ακεραίων  $n_i$ .
```

```
GCD@124, 568, 10 ^ 3D
```

```
4
```

Ασφαλώς δεν είναι ανάγκη να βρούμε κάποια άλλη συνάρτηση υπολογισμού του μέγιστου κοινού διαιρέτη ακεραίων. Μπορούμε, όμως, χρησιμοποιώντας γνωστές συναρτήσεις του *Mathematica* να επαληθεύσουμε τη συνάρτηση **GCD**.

Όπως είναι γνωστό, ο Μ.Κ.Δ. των ακεραίων n_1, n_2, \dots, n_k είναι ο μεγαλύτερος από τους κοινούς διαιρέτες των αριθμών αυτών.

Η συνάρτηση **Divisors** μπορεί να μας δώσει τους διαιρέτες των ακεραίων που μας ενδιαφέρουν. Π.χ.

```
lst1 = Divisors@124D
```

```
81, 2, 4, 31, 62, 124<
```

```
lst2 = Divisors@568D
```

```
81, 2, 4, 8, 71, 142, 284, 568<
```

```
lst3 = Divisors@10 ^ 3D
```

```
81, 2, 4, 5, 8, 10, 20, 25, 40, 50, 100, 125, 200, 250, 500, 1000<
```

Το *Mathematica* διαθέτει τις συναρτήσεις **Intersection** και **Union** με τις οποίες βρίσκει την τομή και την ένωση λιστών:

Intersection[list₁, list₂, ..., list_k]: επιστρέφει μια ταξινομημένη λίστα των κοινών στοιχείων των λιστών list_i.

Union[list₁, list₂, ..., list_k]: επιστρέφει μια ταξινομημένη λίστα όλων των στοιχείων που περιέχονται σε μία τουλάχιστον από τις λίστες list_i.

Εφαρμόζοντας τη συνάρτηση **Intersection** στις λίστες lst1 (οι διαιρέτες του 124), lst2 (οι διαιρέτες του 568) και lst3 (οι διαιρέτες του 10^3) έχουμε ως αποτέλεσμα τη λίστα με τους κοινούς διαιρέτες των αριθμών 124, 568 και 10^3 .


```
Intersection@lst1, lst2, lst3D
```

```
81, 2, 4<
```

Παίρνοντας το τελευταίο στοιχείο της προηγούμενης λίστας με τη συνάρτηση **Last**, βρίσκουμε τον Μ.Κ.Δ. των αριθμών 124, 568 και 10^3 .

```
Last@%D
```

```
4
```

Αν συνδυάσουμε όλες αυτές τις συναρτήσεις, μπορούμε να έχουμε την επαλήθευση που ζητούμε:

```
GCD@124, 568, 10 ^ 3D ~ Last@
Intersection@Divisors@124D, Divisors@568D, Divisors@10 ^ 3DDD
```

```
True
```

2.4 Πολυώνυμα

Είναι γνωστό ότι ένα πολυώνυμο $p(x)$ μιας μεταβλητής x , με πραγματικούς συντελεστές, είναι μια παράσταση της μορφής:

$$p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

όπου οι συντελεστές $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$ είναι πραγματικοί αριθμοί. Είναι προφανές ότι θα μπορούσαμε να έχουμε πολυώνυμα με ακεραίους ή ρητούς συντελεστές.

Ο βαθμός του πολυωνύμου δεν μπορεί να προσδιορίσει το πολυώνυμο, διότι υπάρχουν πολλά πολυώνυμα με το ίδιο βαθμό. Εκείνο που προσδιορίζει πλήρως ένα πολυώνυμο είναι η ακολουθία των συντελεστών του, δηλαδή η ακολουθία $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$. Πράγματι, αν υποθέσουμε ότι έχουμε την ακολουθία 2, -2, 1, 2, -3, 4, τότε το πολυώνυμο που αντιστοιχεί σε αυτή είναι:

$$2 - 2x + x^2 + 2x^3 - 3x^4 + 4x^5$$

με την προϋπόθεση ότι θα γράφουμε το πολυώνυμο αρχίζοντας πάντοτε με το σταθερό του όρο. Ενώ για το πολυώνυμο:

$$2x^2 + 2x^4 - 3x^5$$

η ακολουθία των συντελεστών που αντιστοιχεί σε αυτό είναι: 0, 0, 2, 0, 2, -3.

Έστω το πολυώνυμο $p1$:

```
p1 = 6 + 5 x - 9 x ^ 2 - 3 x ^ 3 + 10 x ^ 4 - 4 x ^ 6
```

```
6 + 5 x - 9 x ^ 2 - 3 x ^ 3 + 10 x ^ 4 - 4 x ^ 6
```

Το *Mathematica* διαθέτει αρκετές συναρτήσεις με τις οποίες μπορούμε να διαχειριστούμε πολυώνυμα. Μερικές από αυτές είναι:

Coefficient[expr, form]: επιστρέφει τον συντελεστή του όρου form στην παράσταση expr.

Coefficient[expr, form,n]: επιστρέφει τον συντελεστή του όρου formⁿ στην παράσταση expr.

Coefficient@p1, xD

5

Coefficient@p1, x^4D

10

Coefficient@p1, x, 4D

10

Coefficient@p1, x^2, 2D

10

Variables[poly]: επιστρέφει μια λίστα με όλες τις μεταβλητές του πολυωνύμου poly.

Variables@p1D

8x<

p2 = x + 2 y² + x² y³

x + 2 y² + x² y³

```
Variables@p2D
```

```
{x, y}<
```

CoefficientList[poly, var]: επιστρέφει μια λίστα με τους συντελεστές των δυνάμεων της μεταβλητής var στο πολώνυμο poly, αρχίζοντας από το σταθερό όρο.

```
CoefficientList@p1, xD
```

```
{6, 5, -9, -3, 10, 0, -4}<
```

```
CoefficientList@p2, xD
```

```
{2, 1, 3}<
```

```
CoefficientList@p2, yD
```

```
{x, 0, 2, x^2}<
```

Όταν θέλουμε να εισάγουμε ένα συγκεκριμένο πολώνυμο στο *Mathematica* πρέπει να πληκτρολογήσουμε ένα προς ένα όλους τους όρους του. Υπάρχουν, όμως, περιπτώσεις που θέλουμε ένα τυχαίο πολώνυμο, π.χ. με ακέραιους συντελεστές και κάποιου βαθμού. Στις περιπτώσεις αυτές θα μπορούσαμε να αποφύγουμε τη πληκτρολόγηση όλων των όρων, αν είχαμε μία "μηχανή" παραγωγής πολυωνύμων. Μια τέτοια μηχανή μπορεί να κατασκευαστεί συνδυάζοντας γνωστές συναρτήσεις του *Mathematica*.

Έστω ότι θέλουμε ένα τυχαίο πολώνυμο με ακέραιους συντελεστές μεταξύ -5 και 5 και 6ου βαθμού. Μια πρώτη εκτίμηση για ένα τέτοιο πολώνυμο θα είναι:

```
Table@Random@Integer, 8-5, 5<D x^k, 8k, 0, 6<D
```

```
{3, -x, -5 x^2, -5 x^3, -4 x^4, 4 x^5, -2 x^6}<
```

Παρατηρούμε ότι το αποτέλεσμα που μας επέστρεψε το *Mathematica* δεν είναι ένα πολώνυμο, αλλά μια λίστα, της οποίας τα μέλη είναι οι όροι κάποιου πολυωνύμου. Ξέρουμε, όμως, ότι η διαφορά ανάμεσα στο άθροισμα και στη λίστα είναι η διαφορετική επικεφαλίδα, επομένως αν αλλάξουμε την επικεφαλίδα αυτή μπορούμε να πάρουμε το άθροισμα που θέλουμε:

```
Plus @@%
```

$$3 - x - 5x^2 - 5x^3 - 4x^4 + 4x^5 - 2x^6$$

Ο συμβολισμός @@ είναι συντομογραφία της συνάρτησης **Apply**, η οποία όπως έχουμε δει αλλάζει την επικεφαλίδα παραστάσεων:

```
Alias@"@"@D
```

```
Apply
```

Επομένως, βρήκαμε μια μηχανή παραγωγής πολυωνύμων. Μάλιστα θα μπορούσαμε να τη γράψουμε με μορφή συνάρτησης για να μπορούμε να τη χρησιμοποιούμε:

```
randomPoly@n_D :=
```

```
Plus @@Table@Random@Integer, 8-5, 5<D x^k, 8k, 0, n<D
```

Είναι προφανές, ότι η συνάρτηση αυτή δίνει ένα πολώνυμο n-ου βαθμού με ακέραιους συντελεστές μεταξύ -5 και 5:

```
p2 = randomPoly@4D
```

$$5x^2 - 3x^3 - 5x^4$$

Επειδή, ο βαθμός ενός πολυωνύμου είναι πάντοτε φυσικός αριθμός, η συνάρτηση αυτή θα μπορούσε να βελτιωθεί, αν επιβάλλουμε το n να είναι ένας φυσικός αριθμός:

```
randomPolynomial@n_Integer?PositiveD :=
```

```
Plus @@Table@Random@Integer, 8-5, 5<D x^k, 8k, 0, n<D
```

Η επικεφαλίδα Integer αναγκάζει το n να είναι ακέραιος, ενώ ο έλεγχος ?Positive αναγκάζει το n να είναι και θετικός, αν θέλουμε η συνάρτηση randomPolynomial να δώσει απάντηση:

```
p3 = randomPolynomial@5D
```

$$2 - 4x - 5x^2 + 2x^3 - x^4 - 4x^5$$

```
randomPolynomial@-5D
```

```
randomPolynomial@-5D
```

```
randomPolynomial@0D
```

```
randomPolynomial@0D
```

Τώρα, το *Mathematica* γνωρίζει τρία διαφορετικά πολυώνυμα p_1 , p_2 και p_3 , των οποίων μπορούμε να υπολογίσουμε το γινόμενο τους:

```
p1 p2 p3
```

```
H5 x2 - 3 x3 - 5 x4 L H2 - 4 x - 5 x2 + 2 x3 - x4 - 4 x5 L
H6 + 5 x - 9 x2 - 3 x3 + 10 x4 - 4 x6 L
```

Παρατηρούμε ότι το αποτέλεσμα που επιστρέφει το *Mathematica* δεν είναι ικανοποιητικό, αφού παρουσιάζει το γινόμενο τοποθετώντας το κάθε πολυώνυμο μέσα σε παρενθέσεις.

Το *Mathematica*, όμως, διαθέτει τη συνάρτηση **Expand** με την οποία μπορούμε να αναπτύσουμε ένα γινόμενο.

Expand[expr] αναπτύσσει όλα τα γινόμενα και τις ακέραιες δυνάμεις που υπάρχουν στην παράσταση expr.

```
Expand@%D
```

```
60 x2 - 106 x3 - 358 x4 + 359 x5 + 694 x6 - 688 x7 - 564 x8 +
960 x9 + 260 x10 - 681 x11 + 54 x12 + 308 x13 - 68 x14 - 80 x15
```

Επίσης, το *Mathematica* διαθέτει συναρτήσεις με τις οποίες αναλύει πολυώνυμο σε γινόμενο πολυωνύμων:

Factor[poly] μετατρέπει το πολυώνυμο poly σε γινόμενο πολυωνύμων με ακέραιους συντελεστές εφόσον αυτό είναι δυνατό.

Simplify[expr] εκτελεί μια σειρά μετασχηματισμών στην παράσταση expr και επιστρέφει την απλούστερη μορφή που βρίσκει.

Έστω το πολυώνυμο poly:

```
poly = H2 + xL ^ 4 H1 + xL ^ 4 H3 + xL ^ 3 ;
```

Αναπτύσσουμε το γινόμενο και πέρνουμε το πολυώνυμο poly1:

```
poly1 = Expand@polyD
```

```
432 + 3024 x + 9432 x2 + 17296 x3 + 20715 x4 +
17015 x5 + 9783 x6 + 3939 x7 + 1089 x8 + 197 x9 + 21 x10 + x11
```

Μετρατρέπουμε το πολυώνυμο poly1 σε απλούστερη μορφή:

```
Simplify@poly1D
```

```
H3 + xL3 H2 + 3 x + x2L4
```

Αναλύουμε το πολυώνυμο poly1 σε γινόμενο πολυωνύμων:

```
Factor@poly1D
```

```
H1 + xL4 H2 + xL4 H3 + xL3
```

Δύο συνήθη προβλήματα που σχετίζονται με τα πολυώνυμα είναι η εύρεση της τιμής ενός πολυωνύμου, όταν η μεταβλητή του αντικαθίσταται με ένα συγκεκριμένο αριθμό και η εύρεση ριζών, εφόσον υπάρχουν. Το *Mathematica* διαθέτει συναρτήσεις, οι οποίες δίνουν απάντηση και στα δύο αυτά προβλήματα, άλλοτε με ακρίβεια και άλλοτε με προσέγγιση.

ReplaceAll [expr, rules] ή expr /. rules	χρησιμοποιεί του κανόνες rules που δίνονται, για να μετασχηματίσει την παράσταση expr.
Solve [eqn, var]	επιχειρεί να βρει τις ακριβείς ρίζες της εξίσωσης eqn ως προς τη μεταβλητή var.

Οι κανόνες (rules) δίνονται με τη μορφή $x \rightarrow a$, όπου το σύμβολο \rightarrow είναι ο συνδυασμός των χαρακτήρων \rightarrow και $>$.

```
ReplaceAll@poly, x -> 1D
```

```
82944
```

```
Alias@"ê."D
```

```
ReplaceAll
```

Τα πολυώνυμα poly και poly1, τα οποία ορίσαμε προηγουμένως, παριστάνουν ουσιαστικά το ίδιο πολυώνυμο. Επομένως, το *Mathematica* θα πρέπει να απαντάει καταφατικά στο επόμενο ερώτημα:

```
ReplaceAll@poly, x 1D ~ poly1 ê. x 1
```

```
True
```

Η συνάρτηση **Solve** είναι αποτελεσματική, όταν η πολωνμική εξίσωση είναι βαθμού το πολύ 4. Ας δούμε μερικά παραδείγματα:

```
Solve@-2 x^2 + 28 x - 39 ~ 0, xD
```

```
99x 1/2 | 14 - 1/18 M=, 9x 1/2 | 14 + 1/18 M=
```

Παρατηρούμε ότι το αποτέλεσμα της συνάρτησης **Solve** δεν είναι της μορφής $x = x_1$, αλλά δίνεται σαν κανόνας αντικατάστασης $x \rightarrow x_1$. Αυτό μας επιτρέπει, όπως θα δούμε παρακάτω, να κάνουμε την επαλήθευση.

```
Solve@x^3 - 12 x^2 + 31 x - 27 ~ 0, xD
```

```
99x 4 + 1/3 | 837 - 3 18885 y 1e3 + 1/2 | 279 + 18885 M 1e3 =,
9x 4 - 1/6 | 1 + a 3 M | 837 - 3 18885 y 1e3 -
| 1 - a 3 M | 1/2 | 279 + 18885 M 1e3 =,
9x 4 - 1/6 | 1 - a 3 M | 837 - 3 18885 y 1e3 -
| 1 + a 3 M | 1/2 | 279 + 18885 M 1e3 =
```

Επίσης, παρατηρούμε ότι μερικές φορές η απάντηση που δίνει η συνάρτηση **Solve** δεν είναι ικανοποιητική. Στις περιπτώσεις αυτές μπορούμε να βρούμε την αριθμητική τιμή των ριζών με δύο τρόπους:

Ο ένας είναι να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **N**:

```
N%D
```

```
88x 8.83812<, 8x 1.58094 + 0.745374 á<,
8x 1.58094 - 0.745374 á<<
```

Ο άλλος είναι να δώσουμε έναν τουλάχιστον από τους συντελεστές του πολωνύμου με μορφή δεκαδικού αριθμού:

```
Solve@x^3 - 12 x^2 + 31 x - 27.0 ~ 0, xD
```

```
88x 1.58094 - 0.745374 á<,
8x 1.58094 + 0.745374 á<, 8x 8.83812<<
```

Ας δούμε στη συνέχεια πως μπορούμε να κάνουμε την επαλήθευση των ριζών μιας εξίσωσης.

Έστω το πολυώνυμο 3ου βαθμού:

```
a = 6 - 5 x - 2 x^2 + x^3
```

```
6 - 5 x - 2 x^2 + x^3
```

Υπολογισμός των ριζών με χρήση της συνάρτησης **Solve**:

```
t = Solve@a ~ 0, xD
```

```
88x -2<, 8x 1<, 8x 3<<
```

Επαλήθευση των ριζών της εξίσωσης με χρήση του τελεστή αντικατάσταση /.:

```
a ê. t
```

```
80, 0, 0<
```

Επαλήθευση των ριζών της εξίσωσης με χρήση της συνάρτησης **ReplaceAll**:

```
ReplaceAll@a, tD
```

```
80, 0, 0<
```

Όταν έχουμε μια εξίσωση 3ου ή 4ου βαθμού, οι ρίζες δίνονται συνήθως με πολύπλοκες παραστάσεις, οι οποίες τις περισσότερες φορές περιέχουν διπλά ριζικά. Ρίζες με τέτοια μορφή δεν είναι συνήθως χρήσιμες, οπότε σε αυτές τις περιπτώσεις βρίσκουμε τις αριθμητικές τιμές των ριζών είτε με τη χρήση της συνάρτησης **N** είτε με το να δίνουμε έναν συντελεστή της εξίσωσης με μορφή δεκαδικού αριθμού. Όμως, και στις δύο περιπτώσεις, οι ρίζες που θα πάρουμε είναι προσεγγίσεις και όχι ακριβείς ρίζες.

Έστω το πολυώνυμο 4ου βαθμού:

$$b = -8 + 2x + 5x^2 - 12x^3 + x^4$$

$$-8 + 2x + 5x^2 - 12x^3 + x^4$$

Υπολογισμός των ριζών με χρήση της συνάρτησης **Solve**:

Solve@b ~ 0, xD

$99x^3 - \frac{1}{2}$
 $\$ \frac{98}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}} - \frac{1}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}}$

$-\frac{1}{2} \left(\frac{196}{3} + \frac{1}{3 \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}}} + \dots \right)$

$\frac{1}{3} \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}} - \dots$

$\$ \frac{368}{3 \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}}} = \dots$

$9x^3 - \frac{1}{2}$
 $\$ \frac{98}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}} - \frac{1}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}}$

$+\frac{1}{2} \left(\frac{196}{3} + \frac{1}{3 \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}}} + \dots \right)$

$\frac{1}{3} \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}} - \dots$

$\$ \frac{368}{3 \sqrt{13393 - 12e^{1245642M}}} = \dots$

$9x^3 + \frac{1}{2}$
 $\$ \frac{98}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}} - \frac{1}{3} \frac{1}{13393 - 12e^{1245642M}}$

$$\begin{aligned}
 & -\frac{1}{2} \left(\frac{196}{3} + \frac{1}{3 \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}}} + \frac{1}{1245642 M} \right) \\
 & \frac{1}{3} \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}} + \frac{368}{\sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}}} = , \\
 9x & 3 + \frac{1}{2} \\
 & \frac{98}{3} \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}} + \frac{1}{3} \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}} \\
 & + \frac{1}{2} \left(\frac{196}{3} + \frac{1}{3 \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}}} + \frac{1}{1245642 M} \right) \\
 & \frac{1}{3} \sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}} + \frac{368}{\sqrt{13393 - 12 \sqrt{1245642 M}}} =
 \end{aligned}$$

Υπολογισμός των αριθμητικών τιμών των ριζών με τη χρήση της συνάρτησης N:

```

N@D
88x 0.618718 - 0.698448 á<,
8x 0.618718 + 0.698448 á<, 8x -0.795029<, 8x 11.5576<<
    
```

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση NSolve, με την οποία βρίσκει τις αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις μιας εξίσωσης:

```

NSolve[eqn, x]      επιστρέφει αριθμητικές λύσεις της εξίσωσης eqn.
    
```

Έτσι στην περίπτωση που δεν μας ενδιαφέρουν οι ακριβείς λύσεις, τότε μπορούμε να εφαμόσουμε απ' ευθείας την συνάρτηση **NSolve** για να πάρουμε τις αριθμητικές (προσεγγιστικές λύσεις) λύσεις της εξίσωσης:

```
s = NSolve@b ~ 0, xD
```

```
88x -0.795029<, 8x 0.618718 - 0.698448 á<,
8x 0.618718 + 0.698448 á<, 8x 11.5576<<
```

Επαλήθευση των ριζών της εξίσωσης με χρήση του τελεστή αντικατάσταση /.:

```
b ê. s
```

```
8-4.996 × 10-16, 3.33067 × 10-16 - 1.30451 × 10-15 á,
3.33067 × 10-16 + 1.30451 × 10-15 á, 0.<
```

Παρατηρούμε ότι οι τιμές του πολυωνύμου b στις ρίζες s είναι πολύ μικρές, γεγονός που δείχνει την ποιότητα της προσέγγισης, όμως δεν είναι μηδέν, δηλαδή δεν έχουμε ακριβείς ρίζες.

Όταν έχουμε μια εξίσωση 5ου βαθμού και άνω, συνήθως η συνάρτηση **Solve** δεν δίνει ικανοποιητική απάντηση.

Έστω το πολυώνυμο q :

```
q = 1 - 5 x + 7 x2 + 10 x3 - 2 x4 - x5
```

```
1 - 5 x + 7 x2 + 10 x3 - 2 x4 - x5
```

Υπολογισμός των ριζών με χρήση της συνάρτησης **Solve**:

```
Solve@q ~ 0, xD
```

```
88x Root@-1 + 5 #1 - 7 #12 - 10 #13 + 2 #14 + #15 &, 1D<,
8x Root@-1 + 5 #1 - 7 #12 - 10 #13 + 2 #14 + #15 &, 2D<,
8x Root@-1 + 5 #1 - 7 #12 - 10 #13 + 2 #14 + #15 &, 3D<,
8x Root@-1 + 5 #1 - 7 #12 - 10 #13 + 2 #14 + #15 &, 4D<,
8x Root@-1 + 5 #1 - 7 #12 - 10 #13 + 2 #14 + #15 &, 5D<<
```

Παρατηρούμε ότι η συνάρτηση **Solve** μας δίνει 5 ρίζες, όμως η μορφή τους δεν είναι αυτή που θέλαμε. Σε αυτές τις περιπτώσεις μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **NSolve** για να πάρουμε τις αριθμητικές (προσεγγιστικές) τιμές των ριζών:

NSolve@q ~ 0, xD

88x -3.98547<, 8x -1.11737<, 8x 0.248221 - 0.156657 á<,
8x 0.248221 + 0.156657 á<, 8x 2.6064<<

Clear@a, bD

Εκτός από τα πολώνυμα, το *Mathematica* μπορεί να διαχειριστεί και ρητές συναρτήσεις. Άλλωστε οι ρητές συναρτήσεις είναι, όπως ξέρουμε, πηλίκο δύο πολωνύμων, επομένως συνδέονται αρκετά στενά με τα πολώνυμα. Συνήθη προβλήματα που αφορούν τις ρητές συναρτήσεις είναι η απλοποίηση κοινών παραγόντων από αριθμητή και παρανομαστή, ή η ανάλυση σε απλούστερα κλάσματα.

Το *Mathematica* διαθέτει αρκετές συναρτήσεις οι οποίες αντιμετωπίζουν αυτά τα συνήθη προβλήματα. Μερικές από αυτές είναι:

Apart[expr] αναλύει τη ρητή παράσταση expr σε απλούστερα κατά το δυνατόν κλάσματα.

Apart@1 ê H3 + 10 x + 12 x ^ 2 + 6 x ^ 3 + x ^ 4LD

$$\frac{1}{2 H1 + xL^3} - \frac{1}{4 H1 + xL^2} + \frac{1}{8 H1 + xL} - \frac{1}{8 H3 + xL}$$

Apart@H2 - 3 x ^ 2L ê H2 - 3 x + 2 x ^ 2 - 2 x ^ 3 + x ^ 5LD

$$- \frac{1}{6 H-1 + xL^2} - \frac{7}{9 H-1 + xL} - \frac{2}{9 H2 + xL} + \frac{1 + 2 x}{2 H1 + x^2L}$$

Apart[expr, var] το ίδιο με την συνάρτηση Apart[expr], με τη διαφορά ότι χρησιμοποιούνται μόνον οι

μεταβλητές var, ενώ οι υπόλοιπες θεωρούνται ως σταθερές.

Apart@Hx - yL ê H6 + 5 x - 2 x ^ 2 - x ^ 3LD

$$- \frac{X}{-6 - 5 x + 2 x^2 + x^3} + \frac{Y}{-6 - 5 x + 2 x^2 + x^3}$$

Apart $[hx - yL \hat{=} H6 + 5x - 2x^2 - x^3L, xD$

$$\frac{-1-y}{6H^1+xL} + \frac{-2+y}{15H^{-2}+xL} + \frac{3+y}{10H^3+xL}$$

Together $[expr]$ προσθέτει τους όρους της παράστασης expr και στο αποτέλεσμα επιχειρεί να απλοποιήσει
κοινούς παράγοντες από αριθμητή και παρανομαστή.

Together $[a \hat{=} b + x \hat{=} yD$

$$\frac{bx+ay}{by}$$

Together $[H1 + Sqrt[2]DL \hat{=} Ha - Sqrt[2]DL - H1 - Sqrt[2]DL \hat{=} Ha + Sqrt[2]DL$

$$-\frac{2\sqrt{2} + \sqrt{2}aM}{1\sqrt{2} - aM} - \frac{\sqrt{2} + \sqrt{2}aM}{\sqrt{2} + aM}$$

Collect $[expr, x]$ από τους όρους της παράστασης expr βγάζει κοινό παράγοντα τις δυνάμεις του x.

Collect $[x^4 + Ha + yL Hx + y^3L x^2 + Hy^3 + 3L x^2, xD$

$$x^4 + x^3 Ha + yL + x^2 H3 + y^3 + y^3 Ha + yLL$$

Collect $[x^4 + Ha + yL Hx + y^3L x^2 + Hy^3 + 3L x^2, yD$

$$3x^2 + ax^3 + x^4 + x^3y + Hx^2 + ax^2L y^3 + x^2y^4$$

Collect $[x^4 + Ha + yL Hx + y^3L x^2 + Hy^3 + 3L x^2, 8x, y<D$

$$x^4 + x^3 Ha + yL + x^2 H3 + H1 + aL y^3 + y^4L$$

Cancel $[expr]$ απλοποιεί κοινούς παράγοντες από αριθμητή και παρανομαστή στην παράσταση expr.

Cancel $\frac{x^3 - 4x}{x^3 - 2x^2 + x^2 - 3x + 2} \cdot \frac{x^2 - 1}{x^2 - 1}$

$$\frac{\cancel{x^2} + \cancel{x}}{1 + x} + \frac{\cancel{x^2} + \cancel{x}}{x}$$

Together $\frac{x^3 - 4x}{x^3 - 2x^2 + x^2 - 3x + 2} \cdot \frac{x^2 - 1}{x^2 - 1}$

$$\frac{\cancel{x^2} + \cancel{x} + \cancel{2x^2}}{x(1 + x)}$$

Κεφάλαιο 3ο: Οι φυσικοί και οι ακέραιοι αριθμοί

3.1 Οι αριθμοί στο *Mathematica*

Το *Mathematica* δεν αναγνωρίζει το 7. σαν κάποιο ακέραιο αριθμό. Με την Head μπορούμε να δούμε την επικεφαλίδα ενός αριθμού.

```
Head@7.D
```

```
Real
```

Υπάρχουν πολλές άλλες δυνατότητες για αριθμούς όπως Integer, Rational, Complex π.χ

```
9Head@3D, HeadA  $\frac{1}{3}$ E, Head@0.3D, Head@0.3 + 4D=
```

```
{Integer, Rational, Real, Complex}<
```

Οι πράξεις εκτελούνται με διαφορετικό τρόπο σε κάθε περίπτωση. Έτσι όταν δουλεύομαι με ακέραιους αριθμούς πρέπει κάθε φορά να σιγουρευόμαστε ότι οι μεταβλητές μας και οι σταθερές μας είναι ακέραιοι αριθμοί στις εμπλεκόμενες σχέσεις π.χ όταν θελήσουμε να ορίσουμε το παραγοντικό για ακεραίους θα γράψουμε:

```
paragontiko@n_IntegerD := HnL!
```

Με το n_Integer αναγκάζουμε την μεταβλητή να παίρνει ακέραιες μόνο τιμές-αλλιώς δεν θ προκύψει αποτέλεσμα.

```
{paragontiko@4D, paragontiko@4.D, H4.5L! <
```

```
{paragontiko@4D, paragontiko@4.D, 52.3428<
```

3.2 Οι Διαιρέτες ενός ακεραίου αριθμού

Η συνάρτηση Divisors βρίσκει όλους τους θετικούς διαιρέτες ενός ακεραίου.

```
Divisors@-72D
```

```
81, 2, 3, 4, 6, 8, 9, 12, 18, 24, 36, 72<
```

Αν θέλουμε μόνο τους πρώτους διαιρέτες απ' αυτούς τότε γράφουμε

```
Select@%, PrimeQD
```

```
82, 3<
```

Με το PrimeQ ελέγχουμε αν ένας αριθμός είναι πρώτος ή όχι:

```
8PrimeQ@12D, PrimeQ@-3D, PrimeQ@7.D<
```

```
8False, True, False<
```

Απο την απάντηση βλέπουμε ότι το 7. και το 12 δεν είναι πρώτοι ενώ το -3 θεωρείται πρώτος!

3.3 Παραγοντοποίηση ενός ακεραίου αριθμού

Αν θέλουμε τους πρώτους παράγοντες μαζί με τους εκθέτες τους στο ανάπτυγμα ενός ακεραίου τότε γράφουμε

```
FactorInteger@140D
```

```
882, 2<, 85, 1<, 87, 1<<
```

Το $\{2,2\}$ σημαίνει 2^2 και όμοια το $\{5,1\}$ σημαίνει 5^1 στην ανάλυση του 140. Για αρνητικούς παίρνουμε μπροστά και το $\{-1,1\}$ για παράδειγμα

```
FactorInteger@-140D
```

```
88-1, 1<, 82, 2<, 85, 1<, 87, 1<<
```


Τώρα θα ορίσουμε μια συνάρτηση ώστε να εμφανίζεται μονάχα ο μέγιστος πρώτος διαιρέτης ενός ακεραίου. Για τον σκοπό αυτό κατασκευάζουμε την `maxPrimeDivisor`

```
maxPrimeDivisor@x_IntegerD := First@Last@FactorInteger@xDDD
```

```
maxPrimeDivisor@14D
```

```
7
```

Η χρήση των `First` και `Last` φαίνεται στα παραδείγματα που ακολουθούν.

```
u = 81, 5, 7, 7, 8, -1<
```

```
81, 5, 7, 7, 8, -1<
```

```
Last@uDH το πρώτο από δεξιά L
```

```
-1
```

```
First@uDH το πρώτο από αριστερά L
```

```
1
```

3.4 Οι συναρτήσεις `Transpose` και `Part`

Ένας άλλος τρόπος για την εύρεση των πρώτων διαιρετών θα ήταν να απομονώσουμε τους πρώτους που βρίσκονται μέσα στην λίστα `FactorInteger`. Αυτό μπορεί να γίνει είτε με αναστροφή (`Transpose`) του πίνακα `FactorInteger` είτε διαλέγοντας μόνο τις πρώτες συντεταγμένες από κάθε ζευγάρι του `FactorInteger` με την χρήση της `Part`.

```
? Part
```

```
expr@@iDD or Part@expr, iD gives the ith part of expr.
expr@@-iDD counts from the end. expr@@0DD gives the head
of expr. expr@@i, j, ... DD or Part@expr, i, j, ... D
is equivalent to expr@@iDD @@jDD @@ DD... . expr@@ 8i1,
i2, ... < DD gives a list of the parts i1, i2, ... of expr.
```

Με άλλα λόγια η `Part[expr,i]` δίνει το i μέρος της `expr` ενώ με `Part[expr,i,j]` παίρνουμε το j μέρος του i .

```

m = FactorInteger@15D
MatrixForm@mDH Ο m σε μορφή πίνακα L
anastrofos = Transpose@mDH αναστροφή του m L
First@anastrofosDH Παίρνουμε την 1η γραμμή L

```

```
883, 1<, 85, 1<<
```

```

J 3 1
  5 1
N

```

```
883, 5<, 81, 1<<
```

```
83, 5<
```

Άλλος τρόπος με την χρήση της Part

```

Part@m, 81<DH η πρώτη γραμμή του m L
Part@m, 81<, 81<D
Η το στοιχείο της 1ης γραμμής, 1ης στήλης L
Part@m, All, 81<DH η 1η στήλη του m-
αυτή φυσικά περιέχει τους πρώτους που μας ενδιαφέρουν L

```

```
883, 1<<
```

```
883<<
```

```
883<, 85<<
```

Άρα οι πρώτοι διαιρέτες είναι το 3 και το 5. Αν δεν μας αρέσουν οι πολλές αγκύλες μπορούμε να τις απλοποιήσουμε με την χρήση της Flatten.

```
Flatten@%D
```

```
83, 5<
```

Όλες οι παραπάνω πράξεις μπορούν να γραφούν με μία μόνο συνάρτηση:

```
diαιρεtes@n_IntegerD := Flatten@Part@FactorInteger@nD, All, 81<DD
```

3.5 Οι πρώτοι αριθμοί

Αν ζητάμε να βρούμε τους πρώτους ≤ 10 τότε

```
Select@Range@10D, PrimeQD
```

```
82, 3, 5, 7<
```

ενώ αν ζητάμε τους 10 πρώτους στη σειρά τότε

```
Prime@Range@10DD
```

```
82, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23, 29<
```

Η συνάρτηση `Prime[x]` παραπάνω μας δίνει το x -ιστό πρώτο. Με `?Prime` μπορούμε να μάθουμε πληροφορίες.

```
Prime@300D
```

```
1987
```

```
?Prime
```

```
Prime@nD gives the nth prime number.
```

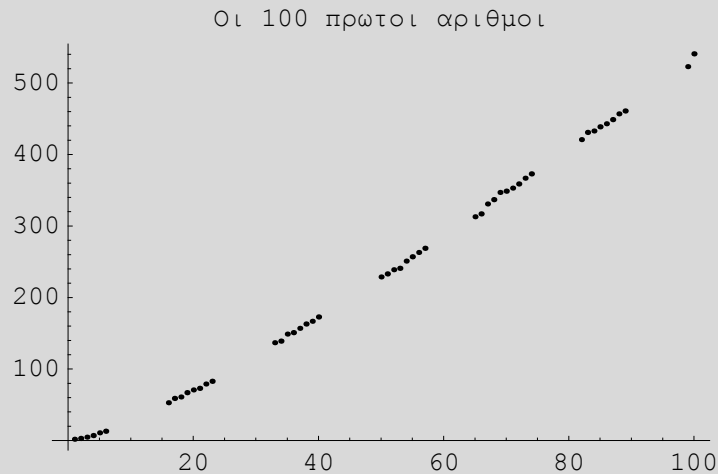
Οι 100 πρώτοι αριθμοί δίνονται με την μορφή πίνακα.

```
first100prwtoi = Table@8n, Prime@nD<, 8n, 100<D
```

```
881, 2<, 82, 3<, 83, 5<, 84, 7<, 85, 11<, 86, 13<, 87, 17<, 88, 19<,
89, 23<, 810, 29<, 811, 31<, 812, 37<, 813, 41<, 814, 43<,
815, 47<, 816, 53<, 817, 59<, 818, 61<, 819, 67<, 820, 71<,
821, 73<, 822, 79<, 823, 83<, 824, 89<, 825, 97<, 826, 101<,
827, 103<, 828, 107<, 829, 109<, 830, 113<, 831, 127<, 832, 131<,
833, 137<, 834, 139<, 835, 149<, 836, 151<, 837, 157<, 838, 163<,
839, 167<, 840, 173<, 841, 179<, 842, 181<, 843, 191<, 844, 193<,
845, 197<, 846, 199<, 847, 211<, 848, 223<, 849, 227<,
850, 229<, 851, 233<, 852, 239<, 853, 241<, 854, 251<, 855, 257<,
856, 263<, 857, 269<, 858, 271<, 859, 277<, 860, 281<,
861, 283<, 862, 293<, 863, 307<, 864, 311<, 865, 313<,
866, 317<, 867, 331<, 868, 337<, 869, 347<, 870, 349<, 871, 353<,
872, 359<, 873, 367<, 874, 373<, 875, 379<, 876, 383<, 877, 389<,
878, 397<, 879, 401<, 880, 409<, 881, 419<, 882, 421<, 883, 431<,
884, 433<, 885, 439<, 886, 443<, 887, 449<, 888, 457<, 889, 461<,
890, 463<, 891, 467<, 892, 479<, 893, 487<, 894, 491<, 895, 499<,
896, 503<, 897, 509<, 898, 521<, 899, 523<, 8100, 541<<
```

Η γραφική παράσταση των παραπάνω σημείων είναι:

```
ListPlot@first100prwtoi, PlotLabel -> "Οι 100 πρώτοι αριθμοί" D
```



y Graphics y

3.6 Η Ευκλείδεια Διαίρεση

Είναι γνωστό ότι αν a , b είναι ακέραιοι με b μη μηδενικός τότε υπάρχουν μοναδικοί ακέραιοι $q = \text{Quotient}[a, b]$ (το πηλίκο της διαίρεσης) $m = \text{Mod}[a, b]$ (το υπόλοιπο) έτσι ώστε $a = qb + m$. Το q θα μπορούσε να γραφεί συναρτήσει των a, b ως εξής $q = \text{sgn}b \lfloor \frac{a}{b} \rfloor$ όπου με $\text{sgn}b$ συμβολίζουμε το πρόσημο του b και με $\lfloor \dots \rfloor$ το ακέραιο μέρος ενός πραγματικού αριθμού. Βέβαια το ακέραιο μέρος στο *Mathematica* έχει την έννοια του μέρους που βρίσκεται αριστερά από το δεκαδικό μέρος του π .

```
IntegerPart@-PiD
```

```
-3
```

Ας μελετήσουμε λίγο την συνάρτηση $\text{Mod}[a, b]$. Ως το υπόλοιπο της διαίρεσης του a με το b πρέπει να είναι πάντα θετικό ή 0 και μικρότερο της απόλυτης τιμής του b .

```
Mod@-31, 5D
```

```
4
```

Το πηλίκο όμως μπορεί να είναι αρνητικό.

```
Quotient@-31, 5D
```

```
-7
```

Φυσικά, τα νούμερα που βρήκαμε επαληθεύουν την ταυτότητα της διαίρεσης.

```
-31 ~ 5 Quotient@-31, 5D + Mod@-31, 5D
```

```
True
```

Γενικά το *Mathematica* μας δίνει δυνατότητες να ελένξουμε (για απλές τουλάχιστον περιπτώσεις) αν ισχύουν κάποιες ταυτότητες π.χ

```
Sum@k^2, {k, 1, n}<D ~ n Hn + 1L H2 n - 1L ê 6
```

```
 $\sum_{k=1}^n k^2 = \frac{1}{6} n^3 + \frac{1}{2} n^2 + \frac{1}{6} n$ 
```

Δεν έβγαλε true. Άρα μάλλον εμείς έχουμε γράψει στο δεξιό σκέλος της παραπάνω ισότητας λανθασμένα ή το *Mathematica* αδυνατεί να μας το αποδείξει. Ας το διορθώσουμε το $2n-1$ σε $2n+1$:

```
Sum@k^2, {k, 1, n}<D ~ n Hn + 1L H2 n + 1L ê 6
```

```
True
```

Θα πρέπει να θυμούμαστε πάντα ότι το *Mathematica* μπορεί να κάνει πράξεις και να χειρίζεται σύμβολα αλλά δεν μπορεί να κάνει μαθηματικά δηλ. δεν μπορεί να μας αποδείξει μια ταυτότητα π.χ με επαγωγή. Απλώς μπορούμε να διαπιστώσουμε αν πράγματι ισχύει η ταυτότητα δοκιμάζοντας την με κάποιους αριθμούς n χωρίς βέβαια αυτό να αποτελεί απόδειξη. Π.χ για n απο ένα μέχρι το 10 βλέπουμε ότι η παραπάνω ταυτότητα αληθεύει

```
Table@Sum@k^2, {k, 1, n}<D ~ n Hn + 1L H2 n + 1L ê 6, {n, 1, 10}<D
```

```
{True, True, True, True, True, True, True, True, True, True}<
```

3.7 Η εικασία του Goldbach

Το 1742 ο Christian Goldbach διατύπωσε την εικασία ότι κάθε άρτιος θετικός ακέραιος μεγαλύτερος του 4 μπορεί να γραφεί σαν άθροισμα δύο πρώτων αριθμών. Το *Mathematica* δεν μπορεί βέβαια να δώσει την απόδειξη της εικασίας αυτής, μπορεί όμως να μας βοηθήσει να βρούμε ζεύγη πρώτων αριθμών που το άθροισμα τους είναι δεδομένο. Παρακάτω ορίζουμε την συνάρτηση goldbach για αυτόν το σκοπό. Θα πρέπει να αναφέρουμε ότι δεξιά του /; μπαίνουν οι συνθήκες που πρέπει οποσδήποτε να ικανοποιούνται. Με EvenQ[n] ελέγχουμε αν ο n είναι άρτιος και με Positive[n] αν είναι θετικός. Για την συνάρτηση For θα πούμε αργότερα κάποια πράγματα. Για τώρα μπορείται να μάθετε πληροφορίες με το ?For.

```
goldbach@n_Integer ê; EvenQ@nD && Positive@nD && n > 4D :=
Module@a = {}, i <,
For[i = 2, Prime@iD n ê 2, i++, If@PrimeQ@n - Prime@iDD,
a = Append@a, {Prime@iD, n - Prime@iD}<DDD; aD
```

```
goldbach@2000D
```

```
{883, 1997}<, {87, 1993}<, {813, 1987}<, {867, 1933}<, {8127, 1873}<,
{8139, 1861}<, {8199, 1801}<, {8211, 1789}<, {8223, 1777}<, {8241, 1759}<,
{8277, 1723}<, {8307, 1693}<, {8331, 1669}<, {8337, 1663}<, {8373, 1627}<,
{8379, 1621}<, {8421, 1579}<, {8433, 1567}<, {8457, 1543}<, {8541, 1459}<,
{8547, 1453}<, {8571, 1429}<, {8577, 1423}<, {8601, 1399}<, {8619, 1381}<,
{8673, 1327}<, {8709, 1291}<, {8751, 1249}<, {8769, 1231}<,
{8787, 1213}<, {8829, 1171}<, {8877, 1123}<, {8883, 1117}<,
{8907, 1093}<, {8937, 1063}<, {8967, 1033}<, {8991, 1009}<<
```

Το a είναι η λίστα που περιέχει όλα τα δυνατά ζεύγη πρώτων στα οποία η 1η συντεταγμένη είναι <= της 2ης. Αρχικά είναι κενή (a={ }) και κάθε φορά που βρίσκουμε ένα ζευγάρι πρώτων με άθροισμα n το επισυνάπτουμε με την Append στην a. Το Module δηλώνει ένα σύνολο "τοπικών" (local) εντολών δηλ. που

εκτελούνται μόνο όταν καλείται η συνάρτηση `goldbach`. Το `Module` ξεκινάει πάντα με την δήλωση των "τοπικών μεταβλητών" και των αρχικών τιμών που πιθανόν να έχουν. Στο παραπάνω `Module` οι τοπικές μεταβλητές είναι η `a` και η `i`.

```
Module@x, y, ... < exprD specifies that occurrences of the symbols x,
y, ... in expr should be treated local. Module@x = x0, ... < exprD
defines initial values for x, ... .
```

3.8 Ο μέγιστος κοινός διαρέτης και το ελάχιστο κοινό πολλαπλάσιο

Με `GCD` παίρνουμε τον μέγιστο κοινό διαιρέτη κάποιων ακεραίων. Π.χ

```
8GCD@24, 14, 8D, GCD@-24, 14, 8D, GCD@24., 14, 8D<
- GCD::exact : Argument 24.` at position 3 is not an exact number.
82, 2, GCD@8, 14, 24.D<
```

Βλέπουμε ότι το `GCD` δεν δουλεύει για πραγματικούς και βγάζει μήνυμα λάθους. Το `GCD[x,y,z]` είναι πάντα ίσο με `GCD[GCD[x,y],z]` και μπορούμε να το διαπιστώσουμε εύκολα:

```
8GCD@x, y, zD ~ GCD@GCD@x, yD, zD, GCD@x, yD ~ GCD@y, Mod@x, yDD<
8True, GCD@x, yD == GCD@y, Mod@x, yDD<
```

Παρατηρήστε ότι για την μια ταυτότητα δίνει `True` ενώ για την άλλη(που είναι και αυτή αληθινή) δεν δίνει απάντηση!

Για διδακτικούς λόγους θα ορίσουμε τώρα το `GCD[x,y,z]` ως τον μεγαλύτερο απο τους κοινούς διαρέτες των `x,y,z`. Ας βρούμε για παράδειγμα το `GCD[24,14,8]`. Βρίσκουμε πρώτα ποιοί διαιρέτες είναι οι κοινοί χρησιμοποιώντας την συνάρτηση `Intersection`(κοινή τομή):

```
Intersection@Divisors@24D, Divisors@14D, Divisors@8DD
81, 2<
```

Στην συνέχεια παίρνουμε το τελευταίο στοιχείο που εμφανίζεται στην τομή. Εδώ όπως βλέπουμε συμπίπτει με το μεγαλύτερο στοιχείο της τομής(δηλ. το 2) που είναι και ο ζητούμενος Μ.Κ.Δ.

```
Last@%D
2
```

Μπορούμε να βάλουμε όλα τα παραπάνω μέσα σε μια και μόνο συνάρτηση:

```
megkoinosDiairetis@m_Integer, n_IntegerD :=
  Last@Intersection@Divisors@mD, Divisors@nDDD
```

```
megkoinosDiairetis@24, 14D
```

```
2
```

Μπορεί επίσης να δοθεί και ένας αναδρομικός ορισμός της GCD χρησιμοποιώντας την ταυτότητα:

```
GCD@m, nD ~ GCD@n, Mod@m, nDD
```

```
GCD@m, nD == GCD@n, Mod@m, nDD
```

Ο αναδρομικός ορισμός θα δοθεί μετην myGCD στην επόμενη ενότητα. Όπως ήδη αναφέραμε το *Mathematica* αδυνατεί να αποδείξει την ταυτότητα παρόλο που για κάθε συγκεκριμένες τιμές ισχύει π.χ.

```
GCD@24, 14D == GCD@24, Mod@24, 14DD
```

```
True
```

Το ελάχιστο κοινό πολλαπλάσιο κάποιων αριθμών βρίσκεται με το LCM.

```
LCM@-2, -3, -5D
```

```
30
```

Φυσικά μπορούμε να το ορίσουμε χρησιμοποιώντας το GCD πού ήδη είδαμε ως εξής:

```
myLCM@m_, n_D := Abs@m nD ÷ GCD@m, nD
```

```
myLCM@-2, -3D
```

```
6
```

Το Abs δίνει την απόλυτη τιμή.

3.9 Αναδρομικοί ορισμοί στο *Mathematica*

Κάθε αναδρομικός ορισμός αποτελείται απο τις αρχικές(οριακές)συνθήκες και απο το κυρίως σώμα. Π.χ


```
myGCD@m_, 0D := m
myGCD@m_, n_D := myGCD@n, Mod@m, nDD
```

```
myGCD@24, 14D
```

```
2
```

Χρειάζεται ιδιαίτερη προσοχή όταν ορίζουμε αναδρομές. Έτσι για παράδειγμα αν θα τρέξουμε το myGCD[4.,2] θα πέσουμε σε ατέρμονα loop!(Φταίει ότι το 4. δεν είναι ακέραιος. Για να σταματήσει να τρέχει το πρόγραμμα πατάμε Alt +) Θα έπρεπε τα m,n να δηλωθούν ως ακέραιοι: myGCD[m_Integer,0]:=m και myGCD[m_Integer,n_Integer]:=myGCD[n,Mod[m,n]]. Ένας ισοδύναμος τρόπος για να δηλωθούν τα m και n ως ακέραιοι είναι ο παρακάτω

```
Clear@myGCD
myGCD@m_, 0D & ; IntegerQ@mD := m
myGCD@m_, n_D & ; IntegerQ@nD && IntegerQ@mD :=
  myGCD@n, Mod@m, nDD
```

```
8myGCD@24, 14D, myGCD@24., 14D<
```

```
82, myGCD@24., 14D<
```

Το /; δηλώνει τις συνθήκες που πρέπει να ικανοποιούνται απαραίτητα για να ισχύει ο ορισμός. Το IntegerQ[n] δίνει true αν το n είναι ακέραιος. Το && είναι το σύμβολο της σύζευξης στο *Mathematica*. Το myGCD[24.,14]δεν υπολογίστηκε διότι το 24. είναι Real.

Ένα άλλο παράδειγμα αναδρομικού ορισμού μπορεί να δοθεί για την κατασκευή μιας ακολουθίας. Π.χ η ακολουθία 1,1,2,3,5,.. που κάθε όρος της είναι το άθροισμα των δύο προηγούμενων λέγεται ακολουθία του Fibonacci και δίνεται στο *Mathematica* με την χρήση της ενσωματωμένης συνάρτησης Fibonacci π.χ.

```
8Fibonacci@1D, Fibonacci@2D,
  Fibonacci@3D, Fibonacci@4D, Fibonacci@5D<
```

```
81, 1, 2, 3, 5<
```

Ένας αναδρομικός ορισμός θα μπορούσε να είναι ο

```

Remove@myFibD
myFib@1D := 1; Η πρώτη αρχική συνθήκη L
myFib@2D := 1; Η δεύτερη αρχική συνθήκη L
myFib@n_IntegerD := myFib@n - 1D + myFib@n - 2D

```

```

myFib@4D

```

```

3

```

Ο παραπάνω αναδρομικός ορισμός δεν είναι και ιδιαίτερα καλός διότι θα αναγκαστεί ο υπολογιστής να κρατήσει πολλές φορές κάθε προηγούμενο όρο. Αυτό το διαπιστώνουμε χρησιμοποιώντας την εντολή Trace.

```

Trace@myFib@5DD

```

```

8myFib@5D, myFib@5 - 1D + myFib@5 - 2D,
  885 - 1, 4<, myFib@4D, myFib@4 - 1D + myFib@4 - 2D,
    884 - 1, 3<, myFib@3D, myFib@3 - 1D + myFib@3 - 2D,
      883 - 1, 2<, myFib@2D, 1<, 883 - 2, 1<, myFib@1D, 1<, 1 + 1, 2<,
        884 - 2, 2<, myFib@2D, 1<, 2 + 1, 3<, 885 - 2, 3<, myFib@3D,
          myFib@3 - 1D + myFib@3 - 2D, 883 - 1, 2<, myFib@2D, 1<,
            883 - 2, 1<, myFib@1D, 1<, 1 + 1, 2<, 3 + 2, 5<

```

Παρατηρούμε ότι το myFib[2] έχει εμφανιστεί 3 φορές στον υπολογισμό του myFib[5] όπως εύκολα βλέπουμε με το Trace[myFib[5],myFib[_]]

```

8Trace@myFib@5D, myFib@_DD,
TimeConstrained@myFib@200D, 1.5D, Timing@Fibonacci@200DD<

```

```

88myFib@5D,
  8myFib@4D, 8myFib@3D, 8myFib@2D<, 8myFib@1D<<, 8myFib@2D<<,
    8myFib@3D, 8myFib@2D<, 8myFib@1D<<<, $Aborted,
      80. Second, 280571172992510140037611932413038677189525<<

```

Ακόμα βλέπουμε ότι το myFib[200] είναι αδύνατον να υπολογιστεί σε λιγότερο απο 1.5 δευτερόλεπτα(αυτό σημαίνει το \$Aborted) ενώ το Fibonacci[200] υπολογίστηκε σε 0. Second δηλ. σχεδόν σε μηδενικό χρόνο και να φανταστείται ότι το MyFib[200]=280571172992510140037611932413038677189525. Όλα αυτά δείχνουν καθαρά ότι ο ορισμός που δώσαμε δεν είναι τόσο γρήγορος. Για αυτό το λόγο επιλέγουμε ένα καλύτερο ορισμό τον newFib που υπολογίζει την ακολουθία από κάτω προς τα πάνω δηλ. βρίσκουμε κάθε φορά την επόμενη τιμή ξεκινώντας απο τις αρχικές χωρίς επαναλήψεις υπολογισμών.

```

newFib@1D := 1;
newFib@n_D :=
Module@8x = 0, y = 1<, Do@8x, y< = 8y, x + y<, 8n - 1<D; yD

```

```
Timing@newFib@200DD
```

```
80. Second, 280571172992510140037611932413038677189525<
```

Τελειώνουμε με ένα παράδειγμα **κακού** αναδρομικού ορισμού. Οι κανόνες εκτελούνται με την σειρά που τους δίνουμε. Δεν πρέπει να υπάρχουν επικαλύψεις των αρχικών συνθηκών όπως συμβαίνει π.χ με τον υπολογισμό του `bad[0,0]` παρακάτω ή να υπάρχει loop στο κυρίως σώμα της αναδρομής όπως συμβαίνει π.χ με τον υπολογισμό του `badgcd[Mod[9,15],15]`. Ένας κακός αναδρομικός ορισμός σίγουρα δεν θα δουλέψει!

```

badgcd@a_, 0D := a
badgcd@0, b_D := b
badgcd@a_, b_D := badgcd@Mod@a, bD, bD

```

```
badgcd@24, 15D
```

```
- $IterationLimit::itlim : Iteration limit of 4096 exceeded.
```

```
Hold@badgcd@Mod@9, 15D, 15DD
```

3.10 Επίλυση Διοφαντικών εξισώσεων

Όταν λέμε διοφαντική εξίσωση εννοούμε μια συνηθισμένη γραμμική εξίσωση όπου οι άγνωστοι μπορούν να πάρουν μόνο ακέραιες λύσεις. Π.χ $ax+by=c$. Σε αυτές τις περιπτώσεις για να υπάρχει λύση θα πρέπει απαραίτητα ο Μ.Κ.Δ των συντελεστών των αγνώστων να διαιρεί το c . Δηλ θα πρέπει με ορολογία του *Mathematica* το $\text{Mod}[c, \text{GCD}[a,b]]=0$. Π.χ για $c=\text{GCD}[a,b]$ η εξίσωση $ax+by=\text{GCD}[a,b]$ έχει σίγουρα μια ακέραια λύση $\{m,n\}$ δηλ. $am+bn=\text{GCD}[a,b]$. Το *Mathematica* μας δίνει την δυνατότητα να βρούμε συγχρόνως το $\text{GCD}[a,b]$ και μια ειδική λύση $\{m,n\}$ της παραπάνω εξίσωσης. Η συνάρτηση για αυτό το σκοπό είναι η `ExtendedGCD`. π.χ

```
ExtendedGCD@12, 7, 245D
```

```
81, 83, -5, 0<<
```

Δηλαδή ΜΚΔ=1 και η διοφαντική εξίσωση $12m+7n+245r=1$ έχει μια λύση $\{m,n,r\}=\{3,-5,0\}$. Φυσικά ίσως να υπάρχουν και άλλες ακέραιες λύσεις. Με την χρήση της `If` μπορούμε να τσεκάρουμε αν μια διοφαντική εξίσωση έχει λύση. Ακολουθούν κάποια παραδείγματα.

If@Mod@16, GCD@12, 8DD ~ 0,
" η εξίσωση έχει ακέραια λύση", "καμμία ακέραια λύση"D
 η εξίσωση έχει ακέραια λύση

If@Mod@16, GCD@12, 3, 15DD ~ 0,
" η εξίσωση έχει ακέραια λύση", "καμμία ακέραια λύση"D
 καμμία ακέραια λύση

Με άλλα λόγια η $16=12m+8n$ έχει ακέραιες λύσεις ενώ η $16=12x+3y+15z$ δεν έχει.

Ειδικά όταν έχουμε δυο αγνώστους - την x και y -τότε μπορούμε εύκολα να βρούμε την γενική λύση ως εξής: Ορίζουμε κατ'αρχήν $d=\text{GCD}[a,b]$. Έστω ότι d/c και m,n είναι μια ακέραια λύση της $am+bn=d$. Πολλαπλασιάζουμε και τα δύο μέλη με τον ρητό c/d και παίρνουμε $ax_0 + by_0 = c$ όπου $x_0 = Hc \hat{=} dL m$ και $y_0 = Hc \hat{=} dL n$. Τώρα μπορούμε να πάρουμε μια γενική ακέραια λύση σύμφωνα με τον τύπο $x = x_0 + bt$, $y = y_0 - at$ όπου t είναι μια παράμετρος με ακέραιες τιμές. Όλα τα παραπάνω υλοποιούνται ορίζοντας την συνάρτηση diofantine.

diofantine@a_Integer, b_Integer, c_IntegerD
 Η λύση της $ax+by=c$ $L := H8d, 8m, n << = \text{ExtendedGCD@a, bD}$;
 Η Τα m και n ικανοποιούν την $am+bn=d$
 όπου d είναι ο ΜΚΔ των a,b $L \text{If@Mod@c, dD} \sim 0,$
 $8Hc \hat{=} dL m + b t, Hc \hat{=} dL n - a t <$, "δεν έχει ακέραια λύση"DL

8diofantine@12, 7, 245D, diofantine@12, 8, 245D<
 $88735 + 7 t, -1225 - 12 t <$, δεν έχει ακέραια λύση<

Με άλλα λόγια η $12x+7y=245$ έχει λύσεις τις $\{735+7 t, -1225-12 t\}$ ενώ η $12x+8y=245$ δεν έχει.

```
m = diofantine@12, 7, 245D
```

```
m = m ê. t 100;
```

```
x = First@mD
```

```
y = Last@mD
```

```
12 x + 7 y ~ 245
```

```
8735 + 7 t, -1225 - 12 t<
```

```
1435
```

```
-2425
```

```
True
```

Το $/$ είναι σύμβολο της αντικατάστασης. Με $m=m/.t\textcircled{1}00$ αντικαταστήσαμε την t με 100 στο τύπο του m και το αποτέλεσμα (το ζευγάρι 1435, -2425 μπήκε στο m . Στην συνέχεια βρίσκουμε τα αντίστοιχα x,y και κάνουμε την δοκιμή. Το ερωτηματικό ; στην $m=m/.t\textcircled{1}00$; σημαίνει ότι δεν θέλουμε να "εκτυπώσουμε" το m στην οθόνη μας αλλά απλώς να γίνουν οι πράξεις "σιωπηλά".

3.11 Λύνοντας εξισώσεις με modulus

Στην θεωρία αριθμών συναντάμε εξισώσεις και συστήματα με modulus. Για παράδειγμα $2x-3y+z=11(\text{mod } 5)$. Εδώ ζητάμε ακέραιες λύσεις για τα x,y,z που παίρνουν τιμές 0,1,2,3 και 4. Τέτοιες γραμμικές εξισώσεις αντιμετωπίζονται με την χρήση της `LinearSolve` ή της `Solve` όπως βλέπουμε στα παραδείγματα. Αν η εξίσωση ή οι εξισώσεις δεν είναι γραμμικές τότε θα πρέπει να χρησιμοποιήσουμε την `Solve`.

```
Η Μια λύση της εξίσωσης 2 x-3 y+z=11 Hmod 5L L
```

```
a = 882, -3, 1<<; b = 811<; LinearSolve@a, b, Modulus 5D
```

```
83, 0, 0<
```

```
Solve@2 x - 3 y + z ~ 11 && Modulus ~ 5, 8x<D
```

```
Η ζητάμε η εξίσωση να λυθεί ως προς το x L
```

```
88Modulus 5, y 3 + 4 x + 2 z<<
```

```
Solve@2 x2 - 3 y + z ~ 11 && Modulus ~ 5, 8y<D
```

```
Η ΜΗ γραμμική. Εδώ ζητάμε η εξίσωση να λυθεί ως προς y L
```

```
88Modulus 5, y 3 + 4 x2 + 2 z<<
```

Αν χρησιμοποιούμε την έκδοση 5 του *Mathematica* τότε θα μπορούσαμε να αντικαταστήσουμε την *Solve* με την *Reduce* και να γράφαμε.

```
Reduce@2 x^2 - 3 y + z ~ 11, 8x, y, z <, Modulus -> 5D
```

Ειδικά σε περιπτώσεις της μορφής $a \cdot x - b = 0 \pmod{m}$ θα μπορούσαμε απλά να γράφαμε `Solve[ax==b && Modulus==m, x]` για να βρούμε το x . Άλλος τρόπος θα ήταν να πολλαπλασιάσουμε και τα δυο μέλη της $a \cdot x = b \pmod{m}$ με το $d = a^{-1} \pmod{m}$ δηλ. με τον αντίστροφο του a . Στο *Mathematica* αυτό βρίσκεται με την συνάρτηση *PowerMod* δηλαδή $d = \text{PowerMod}[a, -1, m]$. Οπότε το ζητούμενο $x = d \cdot b \pmod{m}$. Για να λύσουμε για παράδειγμα την $5x = 3 \pmod{7}$ γράφουμε

```
d = PowerMod@5, -1, 7D; Η εύρεση του 5^-1 Η mod 7L L
x = Mod@d 3, 7DH x= d 3 Ηmod 7L L
```

2

Τελειώνουμε με την περίπτωση που έχουμε σύστημα γραμμικών εξισώσεων με διαφορετικά mod και ένα άγνωστο π.χ $x \equiv 0 \pmod{4}$, $x \equiv 1 \pmod{9}$, και $x \equiv 2 \pmod{121}$. Τότε μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την *ChineseRemainder*. Π.χ γράφοντας `ChineseRemainder[{0, 1, 2}, {4, 9, 121}]` όπου η λίστα $\{0, 1, 2\}$ είναι οι σταθερές και $\{4, 9, 121\}$ τα modulus παίρνουμε την λύση $x = 244$

```
<<NumberTheory`NumberTheoryFunctions`
ChineseRemainder[{0, 1, 2}, {4, 9, 121}]
```

244

Προσέξτε ότι χρειάστηκε να καλέσουμε πρώτα το πακέτο `<<NumberTheory`NumberTheoryFunctions`` πριν καλέσουμε την *ChineseRemainder*.

Κεφάλαιο 4ο: Γραμμική Άλγεβρα

Όπως ξέρουμε ένα πίνακα A εισάγεται είτε με τα στοιχεία του είτε με χρήση της `Table` είτε με χρήση της `Array`.

```
a = {881, 3, 2, 84, 0, -1}
b = Table[i^j, {i, 3}, {j, -1, 2}]
c = Array[#1^#2 &, {3, 4}]
```

```
881, 3, 2, 84, 0, -1
```

```
981, 1, 1, 1, 9, 1, 2, 4, 9, 1, 3, 9
```

```
881, 1, 1, 1, 82, 4, 8, 16, 83, 9, 27, 81
```

Το `Array[#1^#2&,{3,4}]` παράγει 3 γραμμές με 4 στήλες και στοιχεία $a_{ij} = i^j$. Για να παράγουμε ακριβώς το b όπως πρέπει να γράψουμε

```
Clear[c]
c = Array[#1^#2 &, {3, 4}, {1, -1}]
```

```
981, 1, 1, 1, 9, 1, 2, 4, 9, 1, 3, 9
```

Το `{1,-1}` στα δεξιά σημαίνει ότι η πρώτη στήλη είναι 1 και η δεύτερη -1 . Π.χ

```
Clear[d]
c = Array[d, {3, 4}, {1, -1}]
```

```
88d@1, -1D, d@1, 0D, d@1, 1D, d@1, 2D,
8d@2, -1D, d@2, 0D, d@2, 1D, d@2, 2D,
8d@3, -1D, d@3, 0D, d@3, 1D, d@3, 2D
```

Ευτυχώς, αντί της `Array` μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την `Table` σε κάποιες περιπτώσεις.


```
x = 81, 2, -1, 0, 1<; y = 82, 1, 0, 1, 3<; z = 80, 3, -2, -1, -1<;
t = 82, 4, -2, 0, 2<; s = 84, 5, -2, 1, 5<;
```

Διαπιστώσ[τε] ότι οι γραμμές [είναι] γρα. [χαρακτηρί]σ[την] και στην συνέχεια να βρ[ω]σ[τε] ένα V [η]ν [η]μερικώV [γραμμικό]V [συνδυασμό]V τουV που να ναV δ[ι]ν[ει] το [η]μερικώV διά[σ]τα[ση].

Λύση: Θα χρ[η]σιμοποιήσ[ουμε] την RowReduce για να δώ[με] ότι [είναι] γρα. [χαρακτηρί]σ[την] και στην συνέχεια την Reduce ή την LinearSolve για να λύσ[ουμε] το σύστημα $a.w == \{0,0,0,0\}$. Η Reduce[$\{$ ξ[ί]σ[ω]ς, $\}$ m[atrix]] apl op[er]at[ion] tiV ξ[ί]σ[ω]ς (oi ξ[ί]σ[ω]ς η[ρ]α[ρ]ή na p[er]il[amb]anoun kai ar[ι]θ[μ]o[us] iV) w[ith] p[ro]V tiV m[atrix]. Oi ξ[ί]σ[ω]ς iV pou p[ro]k[ata]l[ab]n[etai] [είναι] isod[im]n[etai] m[atrix] tiV arc[ite]t[ic]. Η Reduce[$\{$ ξ[ί]σ[ω]ς, $\}$ m[atrix], p[er]d[omi]o] p[er]ior[iz]ē[ti] thn apl op[er]at[ion] h[et]o[u] p[er]d[omi]o (p.c p[er]d[omi]o=Integers)

```
Clear@aD; a = 8x, y, z, t, s<; RowReduce@aD
991, 0,  $\frac{1}{3}$ ,  $\frac{2}{3}$ ,  $\frac{5}{3}$ =, 90, 1,  $-\frac{2}{3}$ ,  $-\frac{1}{3}$ ,  $-\frac{1}{3}$ =,
80, 0, 0, 0, 0<, 80, 0, 0, 0, 0<, 80, 0, 0, 0, 0<=
```

Αρα [είναι] γρα. [χαρακτηρί]σ[την] και η τάξη του πίνακα a [είναι] ίση m[atrix] 2

```
Reduce@w0 x + w1 y + w2 z + w3 t + w4 s ~ 0, 8w0, w1, w2, w3, w4<D
w0 == -2 Hw2 + w3 + w4L && w1 == w2 - w4
```

Όμοια m[atrix] thn χρ[η]σ[τε]ρήσ[τε] την LinearSolve

```
LinearSolve@a, 80, 0, 0, 0, 0<D
80, 0, 0, 0, 0<
```

Parathρώm[ete] thn διά[σ]τα[ση]. Η LinearSolve ναV έδω[σε] m[atrix] νό[μο]ν [λύση] thn [η]μερικώV!

4.2 Γραμμικά συστήματα

Έστω ότι έ[σ]τ[ου]ν ένα γραμμικό σύστημα thV η[ρ]α[ρ]ή V $A.C=B$ όπου A [είναι] έναV mXn πίνακαV και B [είναι] έναV mX1 πίνακαV. Το m είναι το π[λ]ή[ρ]οV των εξ[ίσ]ω[σ]εων και το n των αγ[ν]ώ[σ]των. Για να έ[σ]τ[ου]ν λύση q[ui] π[er]έ[σ]τ[η] h τάξη του A να [είναι] ίση m[atrix] thn τάξη του [π]αυ[σ]τήρου πίνακα (A|B). p.c για το σύστημα $-2x+y+z=1, x-2y+z=-2, x+y-2z=4$ έ[σ]τ[ου]ν:

```
A = 88-2, 1, 1<,
      81, -2, 1<,
      81, 1, -2<<; B = 81, -2, 4<;
epayx = 88-2, 1, 1, 1<, 81, -2, 1, -2<, 81, 1, -2, 4<<
RowReduce@A
RowReduce@epayxD
```

```
88-2, 1, 1, 1<, 81, -2, 1, -2<, 81, 1, -2, 4<<
```

```
881, 0, -1<, 80, 1, -1<, 80, 0, 0<<
```

```
881, 0, -1, 0<, 80, 1, -1, 0<, 80, 0, 0, 1<<
```

Parathróōnēti ōti oi dōpínakēV dēn ēcoun thnēdia baqēda (tāxh) ōra tos ōs thnā ēlīnai adōnaton

Autō nprorōōnēti na ton diapistōsounēti kai nēti ōllo trōpō. ZhtōntāV nēti thn LinearSolve na l ōsēi to s ōs thnā:

```
LinearSolve@A, BD
- LinearSolve::nosol : Linear equation encountered which has no solution.
LinearSolve@88-2, 1, 1<, 81, -2, 1<, 81, 1, -2<<, 81, -2, 4<D
```

Eidikā s thn pēliriptwsh pou o A ēlīnai ēnāV tētragwnikōV pīnakēV tōtēti upārcēti h pēliriptwsh nīaV kai nonadikēV l ōshV. Autō qa suntōlī ōtan o A kai o ēpauwnōnōV ēcoun tāxh akribōV ish nēti thn dāstāsh tou A dhl. nēti to plēqōV granmōntou. Bēbaia gia tētragwnikōV A upārcēti kai to kritērio thV ourizous aV. An h det[A] ēlīnai nēti nēti nēti tōtēti kōqē granmikō s ōs thnā A.C=B ēcēti ōpōw xērcōnēti

nīa nonadikēV l ōsh thn C = A⁻¹ B. P.c opīnakaV $\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 3 & -2 \\ -1 & 11 & -12 \end{pmatrix}$ dēn ēlīnai antis trēyīnōV.

```
Clear@A
A =  $\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 3 & -2 \\ -1 & 11 & -12 \end{pmatrix}$ ; Det@A
0
```

qōtēti ēnā opōdēpōtēti s ōs thnā nēti pīnaka suntōlī ēlīstōntōn A p.c A.X = $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ dēn ēcēti nonadikēV l ōsh:

```
Clear@x, y, z
Reduce@A.8x, y, z ~ 81, 2, 4<, 8x, y, z<D

x == 1/7 H5 - 7 zL && y == 1/7 H3 + 7 zL
```

```
Solve@A.8x, y, z ~ 81, 2, 4<, 8x, y, z<D

- Solve::svars : Equations may not give solutions for all "solve" variables.

99x 5/7 - z, y 3/7 + z ==
```

H Solve και hReduce είναι scetikéV. H Reduce γενικά uper teré díoti bríské ol eV tiv dnatéVI ús eíV.

Askhs h: Na j tiacté nia sunúrthsh epayxhmenos Matrix[m_List,k_list] όπου m και k είναι δύο pínakéV kai pou qa epistréj éi ton epayxhmeno pínika touV dhl. ton pínika m ston opóio écoune epis unáyé sta dexia tw n sth ón tou, tiv sth éV tou k. Upódéixh Crhs inopieíte katál h h a ths sunúrthsh Append.

4.3 Oi Idiotinév Kai ta idioduanós nata ηνόV pínika

Gia na broónh ta idioduanós nata ηνόV ttragwrikó pínika A qa prépfli próta na broónh tiv idiotinév tou dhl. tiv rizíV tou carathristikó pol uónou tou A. Xηkínáfh nh éna parádignh.

Estw $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$. Tótfh to carakthristikó pol uónou tou fhínai íso mh Det[A-x Identity-Matrix[3]] όπου to IdentityMatrix[3] fhínai o tautotikóV pínika V3X3

```
Clear@A
A = { { 3, -2, 0 },
      { -2, 3, 0 },
      { 0, 0, 5 } }

charPoly = Det@A - x IdentityMatrix@3DD
idiotimes = Solve@charPoly ~ 0, xD

883, -2, 0<, 8-2, 3, 0<, 80, 0, 5<<
```

$$25 - 35x + 11x^2 - x^3$$

$$88x \quad 1<, 8x \quad 5<, 8x \quad 5<<$$

Μη άλλα λόγια έχουμε δύο ιδιότητες $r_1 = 5$ και $r_2 = 1$ που λέγονται r_1 και r_2 αντίστοιχα. Ένα άλλο πολύ σημαντικό να βρούμε τις ιδιότητες είναι η r_1 και r_2 Eigenvalues:

```
Eigenvalues@A
```

```
81, 5, 5<
```

Για να βρούμε τις λίστα με τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα που ανήκουν στην Eigenvectors:

```
Eigenvectors@A
```

```
881, 1, 0<, 80, 0, 1<, 8-1, 1, 0<<
```

Το πρόβλημα με την Eigenvector είναι ότι δεν μπορούμε να φτιάξουμε από την απάντηση μία ιδιοδιανύσματα αντίστοιχών με τις ιδιότητες. Για αυτό το λόγο που ανήκουν στην NullSpace. Η NullSpace[m] να δίνει την βάση του χώρου των λύσεων του συστήματος $AX=0$. Οπότε $\text{NullSpace}[A - I \text{IdentityMatrix}[n]]$ (όπου n η διάσταση του A) παίρνουμε μία βάση για τα ιδιοδιανύσματα που αντιστοιχούν στην ιδιότητα λ .

```
bash dioxwroy@5D = NullSpace@A - 5 IdentityMatrix@3DD
```

```
bash dioxwroy@1D = NullSpace@A - 1 IdentityMatrix@3DD
```

```
880, 0, 1<, 8-1, 1, 0<<
```

```
881, 1, 0<<
```

Δηλαδή μία βάση του ιδιοχώρου (του χώρου των ιδιοδιανυσμάτων) που αντιστοιχεί στην $\lambda = 5$ είναι η $\{ \{0, 0, 1\}, \{-1, 1, 0\} \}$ και μία βάση του ιδιοχώρου που αντιστοιχεί στην $\lambda = 1$ είναι η $\{ \{1, 1, 0\} \}$. Τη στιγμή που φτιάχνουμε την λίστα με τα ανήκουν ότι η συνάρτηση CharacteristicPolynomial που δίνει τον τρόπο να βρούμε τον χαρακτηριστικό πολυώνυμο:

```
Clear@t
```

```
CharacteristicPolynomial@A, t
```

```
25 - 35 t + 11 t^2 - t^3
```

4.4 Η διαγωνιοποίηση του τριγωνικού πίνακα

Η διαγωνιοποίηση ενός πίνακα A έχει ως σκοπό να τον μετατρέψει σε έναν πίνακα D που αποτελείται από τις ιδιοτιμές του A και να τον διαγωνιοποιήσει με τον πίνακα P που αποτελείται από τις ιδιοδιάνομες του A . Είναι γνωστό από την γραμμική άλγεβρα ότι ο A διαγωνιοποιείται (δηλ. υπάρχει ένας αντιστρέψιμος πίνακας P και ένας διαγώνιος D έτσι ώστε $D = \text{Inverse}[P].A.P$) αν η P αποτελείται από τις ιδιοδιάνομες του A που είναι γραμμικά ανεξάρτητες. Αν κάτι τέτοιο ισχύει τότε ο A διαγωνιοποιείται και ο D έχει στην διαγώνιο τις ιδιοτιμές και ο P έχει στις στήλες του τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα p_i .

```
P1 = Eigenvectors@A
P = Transpose@P1
Inverse@P
diagwnios = Inverse@P.A.P // MatrixForm
```

881, 1, 0, 80, 0, 1, 8-1, 1, 0

```
881, 0, -1, 81, 0, 1, 80, 1, 0
```

```
99 1/2, 1/2, 0, 80, 0, 1, 9-1/2, 1/2, 0
```

```
1 0 0
0 5 0
0 0 5
```

Με την εντολή `DiagonalMatrix[d]` δημιουργείται ένας διαγώνιος πίνακας d .

```
DiagonalMatrix@Eigenvalues@A // MatrixForm
```

```
1 0 0
0 5 0
0 0 5
```

Ο αντιστρέψιμος πίνακας P με την ιδιότητα $P.\text{diagwnios}.Inverse[P]=A$ δεν υπάρχει πάντα για κάθε πίνακα A . Αυτό που είναι γνωστό από την Γραμμική Άλγεβρα είναι ότι υπάρχουν δύο πίνακες R και Q και ένας διαγώνιος $D = \text{Diagonal}[m]$ έτσι ώστε $A = \text{Transpose}[R].D.Q$. Οι πίνακες αυτοί ονομάζονται συνάρτηση $SingularValues[A]$. Η $SingularValues[A]$ επιστρέφει έναν πίνακα με στοιχεία $\{R, m, Q\}$. Για να χρησιμοποιήσουμε την $SingularValues[A]$ πρέπει τα στοιχεία του A να δίνονται με ποσότητες ή! Παράδειγμα:

```
N@A
```

```
b = SingularValues@N@A
```

```
883., -2., 0., 8-2., 3., 0., 80., 0., 5.<<
```

```
888-0.707107, 0.707107, 0.,
 80., 0., 1., 8-0.707107, -0.707107, 0.<<,
 85., 5., 1., 88-0.707107, 0.707107, 0.,
 80., 0., 1., 8-0.707107, -0.707107, 0.<<<
```

```
N@A ~ Transpose@b@@1DDD.DiagonalMatrix@b@@2DDD.b@@3DD
```

```
b@@1DD ê MatrixForm
```

```
DiagonalMatrix@b@@2DDD ê MatrixForm
```

```
b@@3DD ê MatrixForm
```

```
True
```

```
-----
| -0.707107  0.707107  0. |
|      0.      0.      1. |
| -0.707107 -0.707107  0. |
K-----
```

```
-----
| 5.  0  0 |
| 0  5.  0 |
| 0  0  1. |
K-----
```

```
-----
| -0.707107  0.707107  0. |
|      0.      0.      1. |
| -0.707107 -0.707107  0. |
K-----
```

Παρατηρούμε ότι στην περίπτωση που ένα N πίνακα VA διαγωνοποιείται τότε Q και ο Q που δίνει h SingularValues συμπίπτουν!

4.5 Εύρεση δυνάμεων πινάκων

Η διαγωνοποίηση είναι χρήσιμη για την γρήγορη εύρεση δυνάμεων τετραγωνικών πινάκων. Για παράδειγμα στο παραπάνω παράδειγμα υψώνοντας τις ιδιοτιμές στην διαγώνιο εις την 10η μπορούμε να βρούμε την 10η δύναμη του A : $A^{10} = P.DiagonalMatrix@81^{10}, 5^{10}, 5^{10}<D.Inverse@P$

```
P.DiagonalMatrix@8110, 510, 510<D.Inverse@PD êê MatrixForm
{
  4882813  -4882812  0
 -4882812  4882813  0
  0  0  9765625
}
```

Με την ευκαιρία να αναφέρουμε ότι με A^{10} παίρνουμε

```
A^10
8859049, 1024, 0<, 81024, 59049, 0<, 80, 0, 9765625<<
```

δηλ. αποτέλεσμα διαφορετικό από αυτό που βρήκαμε πριν. Αυτό δεν σημαίνει ότι έχουμε κάνει λάθος παραπάνω. Οφείλεται στο γεγονός ότι στο *Mathematica* ο πολλαπλασιασμός $A \cdot A$ δεν είναι ο γνωστός μας πολλαπλασιασμός πινάκων. Ο γνωστός μας πολλαπλασιασμός πινάκων γίνεται με το `Dot[A,B]` που συμβολίζεται απλά με $A.B$. Γενικά την n -ιοστή δύναμη του πίνακα A μπορούμε να την ορίσουμε αναδρομικά ή αλλιώς μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την συνάρτηση `Nest` π.χ

```
pollaplasiasmos@a_D := A.a
Nest@pollaplasiasmos, A, 9D
884882813, -4882812, 0<, 8-4882812, 4882813, 0<, 80, 0, 9765625<<
```

```
?Nest
```

```
Nest@f, expr, nD gives an
expression with f applied n times to expr.
```

Δηλαδή η `Nest` επιστρέφει το $f(f(\dots f(\text{expr})\dots))$ όπου το f έχει εφαρμοστεί n φορές στην `expr`. Στην προηγούμενη χρήση του `Nest` εφαρμόσαμε 9 φορές το `pollaplasiasmos` διότι ήδη μέσα στο `pollaplasiasmos` υπάρχει ήδη 1 εφαρμογή του πολλαπλασιασμού με τον A .

4.6 Αλλαγή της βάσης του \mathbb{R}^n

Έστω ότι να δίνουμε δύο βάσεις B_1 του \mathbb{R}^n . Τότε το πέρασμα από την μία βάση στην άλλη περιγράφεται με μια αντίστροφη πίνακα P που λέγεται πίνακας μεταβάσης. Ας δούμε ένα παράδειγμα. Δίνεται μία

βάση B_1 του \mathbb{R}^4 και ο πίνακας μεταβάσης P από την συνηθισμένη βάση στην B_1 είναι ο $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

Να βρεθούν οι συντεταγμένες του διάνυσματος $\{1,2,3,4\}$ στην παλιά (συνήθη) βάση. Απάντηση: Οι συντεταγμένες είναι το γινόμενο $P \cdot \{1,2,3,4\}$. Ας δούμε τι γίνεται

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ -1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ 2 \\ -1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ -2 \\ -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$P \cdot \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 8 \\ -1 \\ 6 \\ -5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Οι συντεταγμένες του $\{1,0,0,0\}$ (δηλ. του πρώτου βασικού διανύσματος της B_1) στη συνήθη βάση είναι:

$$P \cdot \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Αυτή είναι η πρώτη στήλη του P . Όμοια διαπιστώνουμε

ότι οι στήλες e_i του P είναι οι συντεταγμένες των διανυσμάτων της

νέας βάσης W προϋφής στην συνήθη βάση. Αν δούμε το αντίστροφο

πρόβλημα: Δίνεται ένα διάνυσμα w με συντεταγμένες $\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 6 \\ -5 \\ 6 \end{pmatrix}$ προϋφής στην

βάση P τότε είναι οι συντεταγμένες του στην νέα βάση

Σκεφτόμαστε $w = x_1 e_1 + x_2 e_2 + x_3 e_3 + x_4 e_4 = P \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$

θα πρέπει $P^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 6 \\ -5 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$

$$\text{Inverse}[P] \cdot \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 6 \\ -5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

δηλ. αυτό που περιμένουμε. Γενικά ça πρέπει ο πίνακας μεταβάσεως P από μία βάση σε μία άλλη να είναι ένα αντιστρέφσιμο πίνακας. Αν δώσει άλλιο ένα παράδειγμα: Δίνεται η βάση B_2 που οι συντεταγμένες των βασικών διανυσμάτων είναι οι στηλών του πίνακα $Q =$

$$Q = \begin{pmatrix} -2 & 0 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & -2 \\ 1 & 2 & -1 & -1 \\ -2 & 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Αյσό δείξετε ότι πράγματι αποτελεί βάση και βρείτε

τον πίνακα μεταβάσεως από την B_1 στην B_2 .

Απάντηση: Κατ' αρχήν ça είνε οριζόντιους α του Q . Αν είναι μη μηδενική τότε οι στηλών είναι γραμμικώς ανεξάρτητες και άρα αποτελεί βάση. Για να βρούμε τον πίνακα μεταβάσεως από την B_1 στην B_2 βρίσκουμε πρώτα τον πίνακα μεταβάσεως από την B_1 στην μοναχική αυτό είναι ο $\text{Inverse} @ D$ και από της μοναχικής στην B_2 ή αλλιώς του Q . Τελικά ο ζητούμενο είναι ο $\text{Inverse} @ D Q$

$$Q = \begin{pmatrix} -2 & 0 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & -2 \\ 1 & 2 & -1 & -1 \\ -2 & 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

88-2, 0, -2, 1<, 8-1, 1, 0, -2<, 81, 2, -1, -1<, 8-2, 2, 1, -2<<

Det@Q

25

Inverse@D

99 $\frac{1}{6}$, $-\frac{1}{6}$, $\frac{1}{6}$, $\frac{5}{6}$, 9 $\frac{5}{6}$, $\frac{1}{6}$, $-\frac{1}{6}$, $\frac{1}{6}$,
 9 $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{2}$, 82, 0, 0, 1<=

MatrixForm@Inverse@D.Q

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -2 & \frac{1}{2} & -1 & -2 \\ -6 & 2 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

Γενικά μπορούμε να βγάλουμε μια συνάρτηση με έσοδο δυο δοσμένες βάσεις V_1, V_2 (ή να το πούμε και ύστερα με έσοδο τις συντεταγμένες των βασικών διανυσμάτων των V_1, V_2 ως προς την συνήθη βάση) και να βεβαιωθεί τον πίνακα μεταβάσεως από την μία στην άλλη.

```
changeBasis@v1_List, v2_ListD :=
  If@Det@v1D != 0, Inverse@Transpose@v1DD.Transpose@v2D,
  " η ά ί η"D
```

```
changeBasisA = {
  {1, -1, 2, -2}, {1, 2, -1, -2}, {0, 1, 1, 0}, {-1, 0, -2, 3}
} / {
  {1, -1, 2, -2}, {0, 1, 2, 2}, {-2, 0, -1, 1}, {1, -2, -1, -2}
}

99 - 17/3, 11/6, -11/3, 2/3, 9 - 7/3, 1/6, -4/3, 1/3,
9 - 2, 5/2, -1, -2, 8 - 6, 2, -3, 0
```

Askhs: O prosarthnōV pínakaV (adjoint) enōV tetragwnikōV pínaka A sunbolízetai ne adj[A] kai écei stoicéa ta $b_{ij} = \det D_{j,i}$, ípou ne $D_{j,i}$ sunbolízoune thn arízousa tou A ótan apo ton A ajairethē h j grammī kai h i stīl h. Kataskauásete nia sunárthsh minorMatrix[m_List, i_Integer; -Positive[i], j_Integer; Positive[j]] pou ne ésoob ta m, i, j qa epistréjē ton elásona pínaka tou m cwriV thn i grammī kai thn j stīl h. Sthn sunécia kataskauásete thn sunárthsh adjointMatrix[m] pou qa epistréjē ton prosarthnō pínaka tou m kai dkinásteq gia éna sugkekriméno m)an iscōē h isóthta:

$m.adjointMatrix[m] == Det[m].IdentityMatrix[Length[m]] == adjointMatrix[m].m$ **Upódexh:** Gia thn kataskauēthV minorMatrix nporéte na crhsinopoiásete tiV sunartēseiv Drop kai Part pou édanese prhgōnéno náfhna.

4.7 GrammikéV sunartēseiv kai pínakeV

Se autēn thn enóthta qa nel etēscune touV pínakeV apo nia ál h skopiá. Káqe pínakaV A diastásewn $m \times n$ arízei nia grammikḗ sunárthsh $f : \tilde{N}^n \rightarrow \tilde{N}^m$ ne arisnó $f[e] = A \cdot \{x_1, \dots, x_n\}$. (ne $\{x_1, \dots, x_n\}$ empoónē tiV sunetagnánev tou dianúsatoV e tou \tilde{N}^n wV proV thn suníqh bás h tou \tilde{N}^n). Akóna ne f[e] den empoónē kápio díanusna e_1 tou \tilde{N}^m al ía tiV sunetagnánev tou e_1 wV proV thn suníqh bás h tou \tilde{N}^m). Antístroj a káqegrammikḗ $f : \tilde{N}^n \rightarrow \tilde{N}^m$ antistocé se éna pínaka A. AVdóne éna parádeigma:

```
A = {
  {2, 3, -1}, {3, -1, 2}, {1, 2, 3}
}

882, 3, -1 <, 83, -1, 2 <, 81, 2, 3 <<
```

tóte h sunárthsh matrixToFunction pou arízetai parakátw ton netatrēpei se grammikḗ sunárthsh

```
matrixToFunction@m_ListD := m.Table@x_i, 8i, Length@First@mDD < D
f = matrixToFunction@A

82 x_1 + 3 x_2 - x_3, 3 x_1 - x_2 + 2 x_3, x_1 + 2 x_2 + 3 x_3 <
```

To Length[First[m]] είναι ίσο με το πλήθος των σθλών του m. Για το αντίστοιχο πρόβλημα πρέπει να j τίχουμε μια συνάρτηση functionToMatrix που να επιστρέφει τον πίνακα που κρύβεται πίσω από μια γραμμική συνάρτηση f. Για τον σκοπό αυτό θα χρειαστούμε την Variables[f] που επιστρέφει τις μεταβλητές της f και την Coefficient[g,lista] που δίνει του συντελεστές των μεταβλητών (ή των δυνάμεων μεταβλητών) της λίστας της συνάρτησης g. P.c

```
Coefficient[2 x + 5 y^2, 8x<D
Coefficient[2 x + 5 y^2, 8x, y<D
Coefficient[2 x + 5 y y, 8x, y^2<D

82<
```

```
82, 0<
```

```
82, 5<
```

Παρατήστε ότι στο πρόβλημα $2x + 5y^2$ ο Coefficient του y είναι 0 (και όχι 5y) ενώ του y^2 είναι 5! Η functionToMatrix ορίζεται ως εξής:

```
functionToMatrix@f_ListD :=
  Table@Coefficient@f@@iDD, Variables@fDD, 8i, Length@fD<D
functionToMatrix@fD

882, 3, -1<, 83, -1, 2<, 81, 2, 3<<
```

Άσκηση: Δίνεται η γραμμική συνάρτηση $f(x,y,z) = \{x+2y, y-x, 2x\}$ όπου x, y, z είναι οι συντεταγμένες του ε ως προς την συνήθη βάση. Βρείτε τον τύπο της f όταν αλλαχούμε την συνήθη βάση του \mathbb{R}^3 στην βάση $B = \{v_1, v_2\}$ όπου $v_1 = \{1, 1\}$ και $v_2 = \{2, 1\}$ και την βάση του \mathbb{R}^3 (του πεδίου τιμών της f) στην $B^* = \{u_1, u_2, u_3\}$ όπου $u_1 = \{1, 1, 0\}$, $u_2 = \{1, 1, 0\}$, $u_3 = \{0, 0, 0\}$

Υπόδειξη: Έστω να τυχαίο διάνυσμα q γραμμικό ως προς την βάση B. Οι συντεταγμένες του ως προς την συνήθη βάση είναι $e^* = \{x^*, y^*, z^*\} = \text{Transpose}[B].q$ Οπότε να f^*L βρίσκουμε τις συντεταγμένες της εικόνας (ως προς την συνήθη βάση) και να $\text{Inverse}[\text{Transpose}[B^*].f^*L$ βρίσκουμε τις ζητούμενες συντεταγμένες ως προς την βάση B^* .

Αλλιώς τρόπον: έστω A ο πίνακας της f ως προς τις συνήθεις βάσεις και έστω $P = \text{Transpose}[B]$ ο πίνακας μεταβάσης από την συνήθη βάση του \mathbb{R}^2 στην B και έστω $Q = \text{Transpose}[B^*]$ ο πίνακας μεταβάσης από την συνήθη βάση του \mathbb{R}^3 στην B^* . Τότε είναι γνωστό από την θεωρία ότι ο πίνακας της f ως προς τις βάσεις B στην B^* είναι ίσος με $A^* = Q^{-1}.A.P$. Από εδώ μπορούμε εύκολα να βρούμε τον νέο τύπο της f να είναι απλά $f^*L = A^*.q$

Κεφάλαιο 5ο: Επίλυση εξισώσεων και συστημάτων

5.1 Επίλυση εξισώσεων

Το *Mathematica* διαθέτει αρκετές συναρτήσεις για την επίλυση εξισώσεων. Αυτές είναι:

<code>Solve[eqn, x]</code>	επιλύει την εξίσωση eqn με άγνωστο το x.
<code>Reduce[eqn, x]</code>	επιλύει την εξίσωση eqn με άγνωστο το x και κάνει διερεύνηση.
<code>NSolve[eqn, x]</code>	επιστρέφει αριθμητικές λύσεις της εξίσωσης eqn.
<code>FindRoot[eqn, {x, x₀}</code>	επιστρέφει μια προσεγγιστική λύση της εξίσωσης eqn στην περιοχή του σημείου x ₀ .
<code>Roots[eqn, x]</code>	επιλύει την πολυωνυμική εξίσωση eqn με άγνωστο το x.

Με τις συναρτήσεις **Solve**, **Reduce** και **Roots** βρίσκουμε ακριβείς λύσεις των εξισώσεων ενώ με τις συναρτήσεις **NSolve** και **FindRoot** βρίσκουμε μόνο αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις.

Με ακρίβεια μπορούμε να επιλύσουμε ένα μεγάλο πλήθος διαφορετικών εξισώσεων, αλλά όχι όλα τα είδη. Π.χ. μια πολυωνυμική εξίσωση μέχρι τετάρτου βαθμού επιλύεται πάντοτε με ακρίβεια, αλλά μια πολυωνυμική εξίσωση βαθμού ανωτέρου του τετάρτου μπορεί να λυθεί με ακρίβεια αλλά μπορεί και όχι.

Προσεγγιστικά μπορούμε να λύσουμε όλα τα είδη των εξισώσεων και συστημάτων.

5.1.1 Ακριβής επίλυση εξισώσεων

Η βασική συνάρτηση επίλυσης εξισώσεων με ακρίβεια είναι η **Solve**. Η εξίσωση στο *Mathematica* εισάγεται με διπλό σύμβολο ισότητας `==`, αφού το απλό σύμβολο της ισότητας χρησιμοποιείται από πρόγραμμα για ορισμούς. Οι λύσεις x_0, x_1, \dots εμφανίζονται σε λίστα υπό τη μορφή κανόνων αντικατάστασης `{x0}`, ως εξής:

$$\{\{x0\}, \{x1\}, \dots\}.$$

Έστω η εξίσωση τρίτου βαθμού $x^3 + 4x^2 - 11x - 30 = 0$, την οποία αποθηκεύουμε στην μεταβλητή eqn.

$$\text{eqn} = x^3 + 4x^2 - 11x - 30 == 0;$$

Επειδή στο τέλος της προηγούμενης εντολής υπάρχει το `;`, δεν εμφανίζεται το output.

Στη συνέχεια επιλύουμε την εξίσωση eqn1 ως προς x (με τη χρήση της συνάρτησης **Solve**) και τη λύση την αποθηκεύουμε στην μεταβλητή sol.

```
sol = Solve@eqn, xD
88x - 5 <, 8x - 2 <, 8x - 3 <<
```

Επαλήθευση μπορούμε να κάνουμε είτε με την εντολή

```
x3 + 4 x2 - 11 x - 30 ∈ . sol
80, 0, 0 <
```

είτε με την εντολή.

```
eqn ∈ . sol
8True, True, True <
```

Επειδή συνήθως είναι πιο βολικό να έχουμε τις λύσεις x_0, x_1, \dots σε μορφή λίστα $\{x_0, x_1, \dots\}$, χωρίς κανόνες αντικατάστασης, μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τον τελεστή αντικατάστασης `"/."` για να το επιτύχουμε. Πολλές φορές, μάλιστα, είναι σκόπιμο να δώσουμε στη λίστα που θα προκύψει ένα όνομα.

```
x = x ∈ . sol
8-5, -2, 3 <
```

Με τον τρόπο αυτό, δηλαδή έχοντας τις λύσεις στη διάθεση μας ως λίστα, μπορούμε να κάνουμε πράξεις:

```
x + 5
80, 3, 8 <
```

```
x ^ 2
825, 4, 9 <
```

η να αναφερθούμε σε κάποια συγκεκριμένη λύση, γράφοντας κατά τα γνωστά `X[[i]]`, $i = 1, 2, 3 \dots$. Π.χ. για να πάρουμε τη λύση $x = -5$ γράφουμε

```
x@@1DD
```

```
-5
```

Επίσης, με τη βοήθεια της λίστας, η επαλήθευση για κάποια συγκεκριμένη λύση (π.χ. για $x = -2$) γίνεται είτε με την εντολή:

```
x3 + 4 x2 - 11 x - 30 ê . x -> x@@2DD
```

```
0
```

είτε με την εντολή:

```
eqn ê . x x@@2DD
```

```
True
```

Αν μια λύση είναι διπλή (ή τριπλή κ.λ.π.) η **Solve** την επιστρέφει δύο (ή τρεις κ.λ.π.) φορές στη λίστα των λύσεων, ενώ όταν δεν υπάρχουν λύσεις, επιστρέφει $\{ \}$.

Τις ίδιες εξισώσεις, που επιλύνει η συνάρτηση **Solve**, επιλύνει και η συνάρτηση **Reduce**. Οι διαφορές ανάμεσα στην συνάρτηση **Reduce** και στην συνάρτηση **Solve** είναι οι εξής:

1. Η συνάρτηση **Reduce** παρουσιάζει τις λύσεις υπό τη μορφή:

$$x == x_0 \mid \mid x == x_1 \dots$$

(θυμίζουμε ότι $\mid \mid$ είναι ο λογικός τελεστής, που παριστάνει το διαζευτικό ή).

2. Όταν η εξίσωση περιλαμβάνει μια ή περισσότερες παραμέτρους, η **Reduce** την επιλύνει παρουσιάζοντας όλες τις δυνατές περιπτώσεις, κάνοντας δηλαδή ουσιαστικά διερεύνηση, κάτι που δεν κάνει η **Solve**.

Παράδειγμα 1: Να λυθεί η εξίσωση $x^3 - x^2 - 4 = 0$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve@x3 - x2 - 4 ~ 0, xD
```

```
98x 2<, 9x  $\frac{1}{2} \mid -1 - \sqrt[3]{7} M=$ , 9x  $\frac{1}{2} \mid -1 + \sqrt[3]{7} M=$ 
```

Μετατροπή των λύσεων από κανόνες αντικατάστασης σε λίστα:

```
x /. %
```

$$92, \frac{1}{2} \sqrt{-1 - \sqrt{7}i}, \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sqrt{7}i}$$

Οι λύσεις που παίρνουμε με τη συνάρτηση `Solve` είναι ακριβείς. Φυσικά μπορούμε να πάρουμε αμέσως αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις με τη συνάρτηση `N`, και μάλιστα με όση ακρίβεια δεκαδικών επιθυμούμε:

```
N[%%D
```

$$88x \quad 2.<, 8x \quad -0.5 - 1.32288 \sqrt{7}i, 8x \quad -0.5 + 1.32288 \sqrt{7}i$$

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση `Reduce`:

```
Reduce[x^3 - x^2 - 4 == 0, x]
```

$$x == 2 \gg x == \frac{1}{2} \sqrt{-1 - \sqrt{7}i} \gg x == \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sqrt{7}i}$$

Για να πάρουμε τις λύσεις σε μορφή λίστας, εφαρμόζουμε πρώτα την εντολή `{ToRules[%]}`, για να τις εμφανίσουμε ως κανόνες αντικατάστασης, και στη συνέχεια εφαρμόζουμε τον τελεστή αντικατάστασης `/.`:

```
8ToRules[%]<
```

$$98x \quad 2.<, 9x \quad \frac{1}{2} \sqrt{-1 - \sqrt{7}i}, 9x \quad \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sqrt{7}i}$$

```
x /. %
```

$$92, \frac{1}{2} \sqrt{-1 - \sqrt{7}i}, \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sqrt{7}i}$$

Ισοδύναμα μπορούμε να εφαρμόσουμε και τον σύνθετο τελεστή `x /. {ToRules[%]}`:

```
x /. 8ToRules[%]<<
```

$$92, \frac{1}{2} \sqrt{-1 - \sqrt{7}i}, \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sqrt{7}i}$$

Εύρεση αριθμητικών (προσεγγιστικών) λύσεων:

```
N@%%D
```

```
88x 2.<, 8x -0.5 - 1.32288 á<, 8x -0.5 + 1.32288 á<<
```

Παράδειγμα 2: Να λυθεί η εξίσωση $a x^2 - 2 x + 4 = 0$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve@a x^2 - 2 x + 4 ~ 0, xD
```

```
99x  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  =, 9x  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  ==
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce@a x^2 - 2 x + 4 ~ 0, xD
```

```
a == 0 && x == 2 >> x ==  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  && a != 0 >> x ==  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  && a != 0
```

Μετατροπή των λύσεων σε κανόνες αντικατάστασης:

```
8ToRules@%D<
```

```
98a != 0, x < 2 <, 9x  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  =, 9x  $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 16 a}}{2 a}$  ==
```

Βλέπουμε ότι επιλύοντας την εξίσωση με τη συνάρτηση **Solve**, το *Mathematica* τη θεωρεί δευτεροβάθμια, δηλαδή υποθέτει ότι $a \neq 0$ ενώ επιλύοντας την εξίσωση με τη συνάρτηση **Reduce** γίνεται πλήρης διερεύνηση. Συγκεκριμένα, βρέθηκε επιπλέον η λύση $x = 2$, η οποία προκύπτει όταν $a = 0$ (δηλαδή όταν η εξίσωση είναι πρωτοβάθμια).

5.1.1.1 Πολυωνυμικές εξισώσεις

Με τις συναρτήσεις **Solve** και **Reduce** μπορούμε να επιλύσουμε πολλά διαφορετικά είδη εξισώσεων, αλλά τόσο αυτές οι δύο όσο και η συνάρτηση **Roots**, που θα γνωρίσουμε παρακάτω, είναι ιδιαίτερα κατάλληλες για την επίλυση πολυωνυμικών εξισώσεων.

Οι συναρτήσεις **Solve** και **Reduce** επιλύουν με ακρίβεια κάθε πολυωνυμική εξίσωση, η οποία είναι βαθμού $n \leq 4$. Όταν, όμως, είναι $n \geq 5$, τότε δεν τις επιλύουν πάντα, χωρίς βέβαια να αποκλείεται κάτι τέτοιο. Στην περίπτωση αυτή το *Mathematica* χρησιμοποιεί εκφράσεις της μορφής **Root** για να τις αναπαραστήσει. Όταν συμβεί κάτι τέτοιο, μπορούμε να πάρουμε εκ των υστέρων αριθμητικές τιμές για τις λύσεις με τη συνάρτηση **N**.

Παράδειγμα 3: Να λυθεί η εξίσωση $x^4 + 2x^3 - 13x^2 - 14x + 24 = 0$.

Επιλύουμε πρώτα την εξίσωση με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve[x^4 + 2 x^3 - 13 x^2 - 14 x + 24 ~ 0, x]
88x  -4<, 8x  -2<, 8x  1<, 8x  3<<
```

και στη συνέχεια με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce[x^4 + 2 x^3 - 13 x^2 - 14 x + 24 ~ 0, x]
x == -4 && x == -2 && x == 1 && x == 3
```

Μετατροπή των λύσεων σε κανόνες αντικατάστασης:

```
8ToRules[%]
88x  -4<, 8x  -2<, 8x  1<, 8x  3<<
```

Παρατηρούμε, ότι και οι δύο επέστρεψαν τις ίδιες λύσεις.

Παράδειγμα 4: Να λυθεί η εξίσωση $x^5 + 4x - 1 = 0$.

Επιλύουμε πρώτα την εξίσωση με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve[x^5 + 4 x - 1 ~ 0, x]
88x  Root[-1 + 4 #1 + #1^5 &, 1]D<,
8x  Root[-1 + 4 #1 + #1^5 &, 2]D<, 8x  Root[-1 + 4 #1 + #1^5 &, 3]D<,
8x  Root[-1 + 4 #1 + #1^5 &, 4]D<, 8x  Root[-1 + 4 #1 + #1^5 &, 5]D<<
```

και στη συνέχεια με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce[x5 + 4 x - 1 ~ 0, x]D
```

```
Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 1]D == x >>
```

```
Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 2]D == x >> Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 3]D == x >>
```

```
Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 4]D == x >> Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 5]D == x
```

Παρατηρούμε ότι το *Mathematica* δεν μπορεί να βρει τις ακριβείς λύσεις της εξίσωσης ούτε με τη συνάρτηση **Solve** ούτε με τη συνάρτηση **Reduce**. Μπορούμε όμως να πάρουμε αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις της εξίσωσης με τη συνάρτηση **N**:

```
N[%]D
```

```
8x 0.249757<, 8x -1.05775 - 1.00384 á< ,
```

```
8x -1.05775 + 1.00384 á< ,
```

```
8x 0.932871 - 1.00627 á< , 8x 0.932871 + 1.00627 á<<
```

Παράδειγμα 5: Να λυθεί η εξίσωση $x^7 - x^5 + 4x^3 - x^2 - 4x + 1 = 0$.

Επιλύουμε την εξίσωση με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve[x7 - x5 + 4 x3 - x2 - 4 x + 1 ~ 0, x]D
```

```
8x -1<, 8x 1<, 8x Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 1]D< ,
```

```
8x Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 2]D<, 8x Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 3]D< ,
```

```
8x Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 4]D<, 8x Root[-1 + 4 #1 + #15 &, 5]D<<
```

Παρατηρούμε ότι το *Mathematica* επιστρέφει δύο ακριβείς λύσεις, τις $x_0 = -1$ και $x_1 = 1$ ενώ τις υπόλοιπες τις αναπαριστά με χρήση εκφράσεων της μορφής *Root*. Αυτό είναι αναμενόμενο, γιατί αν αναλύσουμε το πολώνυμο σε γινόμενο πολωνύμων μικρότερου βαθμού, με τη χρήση της συνάρτησης **Factor**, θα έχουμε το εξής αποτέλεσμα:

```
Factor[x7 - x5 + 4 x3 - x2 - 4 x + 1]D
```

```
(-1 + x) (1 + x) (-1 + 4 x + x5)
```

Εύρεση αριθμητικών (προσεγγιστικών) λύσεων της εξίσωσης:

```
N%%D
```

```
88x -1.<, 8x 1.<, 8x 0.249757<,
8x -1.05775 - 1.00384 á<, 8x -1.05775 + 1.00384 á<,
8x 0.932871 - 1.00627 á<, 8x 0.932871 + 1.00627 á<<
```

Εκτός από τις συναρτήσεις **Solve** και **Reduce**, μια άλλη συνάρτηση, που μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε για να λύνουμε εξισώσεις, είναι η **Roots**, η σύνταξη της οποίας είναι παρόμοια με των άλλων δύο. Επιλύνει όμως **μόνον πολυωνυμικές εξισώσεις** και δίνει λύσεις της μορφής:

$$x == x_0 || x == x_1 \dots$$

Παράδειγμα 6: Να λυθεί η εξίσωση $a x^2 - 2 x + 4 = 0$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Roots**:

```
Roots@a x^2 - 2 x + 4 ~ 0, xD
```

```
x ==  $\frac{2 - \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  » x ==  $\frac{2 + \sqrt{4 - 16a}}{2a}$ 
```

Μετατροπή των λύσεων σε κανόνες αντικατάστασης:

```
8ToRules%%D<
```

```
99x  $\frac{2 - \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  =, 9x  $\frac{2 + \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  ==
```

Παρατήρηση: Οι εντολές **Solve**[eqn,x] και **{ToRules[Roots[eqn,x]]}**, επιστρέφουν το ίδιο αποτέλεσμα.

```
Solve@a x^2 - 2 x + 4 ~ 0, xD
```

```
99x  $\frac{2 - \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  =, 9x  $\frac{2 + \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  ==
```

```
8ToRules@Roots@a x^2 - 2 x + 4 ~ 0, xDD<
```

```
99x  $\frac{2 - \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  =, 9x  $\frac{2 + \sqrt{4 - 16a}}{2a}$  ==
```

Με τις συναρτήσεις **Solve** και **Reduce** μπορούμε να λύσουμε και εξισώσεις που περιλαμβάνουν είτε ριζικά είτε κλάσματα, όπως επίσης και τριγωνομετρικές εξισώσεις, εκθετικές και λογαριθμικές εξισώσεις.

5.1.1.2 Εξισώσεις με ριζικά

Παράδειγμα 7: Να λυθεί η εξίσωση $\frac{1}{x} - \frac{1}{e \frac{1}{x}} = 2$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
SolveA  $\frac{1}{x} - \frac{1}{e \frac{1}{x}} = 2, xE$ 

99x  $\frac{1}{4} =$ 
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
ReduceA  $\frac{1}{x} - \frac{1}{e \frac{1}{x}} = 2, xE$ 

x ==  $\frac{1}{4}$  && x > 0
```

Εύρεση αριθμητικών (προσεγγιστικών) λύσεων της εξίσωσης:

```
N@%D

88x 0.25<<
```

5.1.1.3 Κλασματικές εξισώσεις

Παράδειγμα 8: Να λυθεί η εξίσωση $\frac{x}{x^2-1} - \frac{1}{x+1} = \frac{x^2}{x^2+1}$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
solveA  $\frac{x}{x^2-1} - \frac{1}{x+1} = \frac{x^2}{x^2+1}, xE$ 

99x -á " ##### -1+ 2 =, 9x á " ##### -1+ 2 =,

9x - " ##### 1+ 2 =, 9x " ##### 1+ 2 ==
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce**:

$$\text{Reduce}\left[\frac{x}{x^2 - 1} - \frac{1}{x + 1} == \frac{x^2}{x^2 + 1}, x\right]$$

$$x == -\frac{1}{2} \sqrt{2} \gg x == \frac{1}{2} \sqrt{2} \gg x == -\frac{1}{2} \sqrt{2} \gg x == \frac{1}{2} \sqrt{2}$$

Εύρεση αριθμητικών (προσεγγιστικών) λύσεων της εξίσωσης:

$$\text{N}[\%]$$

$$\{88x \ 0. - 0.643594 \sqrt{2},$$

$$8x \ 0. + 0.643594 \sqrt{2}, 8x \ -1.55377, 8x \ 1.55377\}$$

5.1.1.4 Τριγωνομετρικές εξισώσεις

Παράδειγμα 9: Να λυθεί η εξίσωση $\sin(x) = \frac{1}{2}$.

Είναι γνωστό ότι η εξίσωση $\sin(x) = \frac{1}{2}$ έχει άπειρες λύσεις της μορφής $x = \pi/6 + 2k\pi$, $k \in \mathbb{N}$. Αν επιχειρήσουμε να λύσουμε αυτή την εξίσωση με κάποια από τις συναρτήσεις **Solve** ή **Reduce**, θα πάρουμε αρχικά ένα μήνυμα, με το οποίο το πρόγραμμα μας προειδοποιεί ότι έχουν χρησιμοποιηθεί αντίστροφες συναρτήσεις κατά την επίλυση με συνέπεια κάποιες λύσεις μιθανόν να μην βρεθούν, και στη συνέχεια το πρόγραμμα παρουσιάζει μόνο μία λύση (αυτή που προκύπτει για $k = 0$).

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

$$\text{Solve}[\sin(x) == \frac{1}{2}, x]$$

*Solve::ifun :
Inverse functions are being used by Solve, so some solutions may not be found.*

$$\{x == \frac{\pi}{6}\}$$

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce**:

$$\text{Reduce}[\sin(x) == \frac{1}{2}, x]$$

*Reduce::ifun :
Inverse functions are being used by Reduce, so some solutions may not be found.*

$$x == \frac{\pi}{6}$$

Οι συναρτήσεις **Solve** ή **Reduce**, έχουν μία επιλογή την **InverseFunctions**, η οποία καθορίζει κατά πόσο αντίστροφες συναρτήσεις μπορούν να χρησιμοποιηθούν κατά την επίλυση.

Οι ρυθμίσεις της επιλογής **InverseFunctions** είναι οι εξής:

- True αντίστροφες συναρτήσεις θα χρησιμοποιούνται πάντα.
- Automatic αντίστροφες συναρτήσεις θα χρησιμοποιούνται, αλλά θα εκτυπώνεται ένα μήνυμα (default).
- False αντίστροφες συναρτήσεις δεν θα χρησιμοποιούνται.

Όταν δεν χρησιμοποιούμε αυτή την επιλογή στις συναρτήσεις **Solve** ή **Reduce**, θεωρείται ότι η επιλογή **InverseFunctions** έχει τη ρύθμιση Automatic.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve** και με χρήση της επιλογής **InverseFunctions**:

```
Solve[Asin[x] ~ 1/2, x, InverseFunctions - True]
99x 1/6 ==
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce** και με χρήση της επιλογής **InverseFunctions**:

```
Reduce[Asin[x] ~ 1/2, x, InverseFunctions - True]
x == 1/6
```

Εύρεση αριθμητικής (προσεγγιστικής) λύσης της εξίσωσης:

```
N[%]
88x 0.523599 <<
```

5.1.1.5 Εκθετικές και λογαριθμικές εξισώσεις

Παράδειγμα 10: Να λυθεί η εξίσωση $H_2 e^{L^x} + 4 e = 4 e^x + e^{2^x}$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve[H2 e^L^x + 4 e ~ 4 e^x + e^2^x, x]
- Solve::ifun :
  Inverse functions are being used by Solve, so some solutions may not be found.
88x 1 <, 8x 2 <<
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce** και με χρήση της επιλογής **InverseFunctions**:

```
Reduce@H2 eLx + 4 e ~ 4 ex + e 2x, x, InverseFunctions TrueD
```

```
x == 1 >> x == 2
```

Παράδειγμα 11: Να λυθεί η εξίσωση $\ln | \sqrt{x} | = \ln | \sqrt{x} |$.

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve@Log@Sqrt@xD ~ Sqrt@Log@xD, xD
```

```
88x 1<, 8x à4<<
```

Επίλυση της εξίσωσης με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce@Log@Sqrt@xD ~ Sqrt@Log@xD, xD
```

```
x == 1 >> x == à4
```

5.1.2 Αριθμητική (προσεγγιστική) επίλυση εξισώσεων

Δύο είναι οι βασικές συναρτήσεις με τις οποίες μπορούμε να πάρουμε αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις εξισώσεων. Η μία είναι η συνάρτηση **NSolve**[eqn, x], η οποία εφαρμόζεται κυρίως σε πολυωνυμικές και γενικά σε εξισώσεις, που μπορεί να επιλύσει η συνάρτηση **Solve**. Η άλλη είναι η συνάρτηση **FindRoot**[eqn, {x, x₀}], η οποία αναζητεί μια αριθμητική λύση της εξίσωσης στην περιοχή του $x = x_0$.

Παράδειγμα 12: Να λυθεί η εξίσωση $x^3 + 4x - 1 = 0$.

Για να βρούμε τις αριθμητικές λύσεις της εξίσωσης, μπορούμε να τη λύσουμε πρώτα με τη συνάρτηση **Solve**, για να πάρουμε τις ακριβείς λύσεις της (κάτι που είναι εφικτό αφού η εξίσωση είναι τρίτου βαθμού),

```
Solve@x3 + 4 x - 1 ~ 0, xD
```

$$99x - 4 \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849} + 1} + \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849} - 1} = 0,$$

$$9x - 2 \sqrt[3]{1 + \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849}}} - \sqrt[3]{\frac{1 - \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849}}}{2}} = 0,$$

$$9x - 2 \sqrt[3]{1 - \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849}}} - \sqrt[3]{\frac{1 + \sqrt[3]{\frac{2}{3} \sqrt{9 + 849}}}{2}} = 0$$

και μετά να μετατρέψουμε τις ακριβείς λύσεις σε αριθμητικές με τη συνάρτηση **N**:

```
N@%D
```

```
88x 0.246266<, 8x -0.123133 + 2.01134 á<,
8x -0.123133 - 2.01134 á<<
```

Αν δεν μας ενδιαφέρουν οι ακριβείς λύσεις, τότε εφαρμόζουμε απ' ευθείας τη συνάρτηση **NSolve**:

```
NSolve@x^3 + 4 x - 1 ~ 0, xD
```

```
88x -0.123133 - 2.01134 á<,
8x -0.123133 + 2.01134 á<, 8x 0.246266<<
```

Με τη συνάρτηση **NSolve** μπορούμε να επιλύσουμε αριθμητικά σχεδόν όλα τα είδη εξισώσεων. Για παράδειγμα:

Παράδειγμα 13: Να λυθεί αριθμητικά η εξίσωση $2x^2 - \sqrt{x} = 2$.

```
NSolve@2 x^2 - Sqrt@xD ~ 2, xD
```

```
88x 1.24847<<
```

Παράδειγμα 14: Να λυθεί αριθμητικά η εξίσωση $\frac{1}{x+1} + \frac{1}{x^2-1} = 2$.

```
NSolve@1/(x+1) + 1/(x^2-1) ~ 2, xE
```

```
88x 1.28078<, 8x -0.780776<<
```

Παράδειγμα 15: Να λυθεί αριθμητικά η εξίσωση $\sin x + 2 \cos x = 1$.

```
NSolve@Sin@xD + 2 Cos@xD ~ 1, xD
```

```
Solve::ifun :
```

```
Inverse functions are being used by Solve, so some solutions may not be found.
```

```
88x -0.643501<, 8x 1.5708<<
```

Παράδειγμα 16: Να λυθεί αριθμητικά η εξίσωση $\ln |x^2 - \frac{1}{1-x}| = 1$.


```
NSolve[Log[x^2 - 1] - x^2 == 1, x]
```

```
88x -2.11753<<
```

Η εντολή **NSolve** δεν βρίσκει αριθμητικές λύσεις για όλα τα είδη των εξισώσεων.

Παράδειγμα 17: Να λυθεί αριθμητικά η εξίσωση $\cos x - x^2 = 0$.

Παρατηρούμε ότι η εξίσωση δεν μπορεί να λυθεί αριθμητικά με τη χρήση της συνάρτησης **NSolve**.

```
NSolve[Cos[x] - x^2 == 0, x]
```

```
- Solve::tdep : The equations appear to involve the
  variables to be solved for in an essentially non-algebraic way.
```

```
NSolve[-x^2 + Cos[x] == 0, x]
```

Σε τέτοιες περιπτώσεις, και όχι μόνο σε αυτές, χρησιμοποιούμε τη δεύτερη συνάρτηση που διαθέτει το *Mathematica*, τη συνάρτηση **FindRoot**[eqn, {x, x₀}], η οποία αναζητεί μια αριθμητική λύση της εξίσωσης στην περιοχή του $x = x_0$. Συγκεκριμένα, αναζητούμε μία αριθμητική λύση στη περιοχή του $x = 1$.

```
FindRoot[Cos[x] - x^2 == 0, {x, 1}]
```

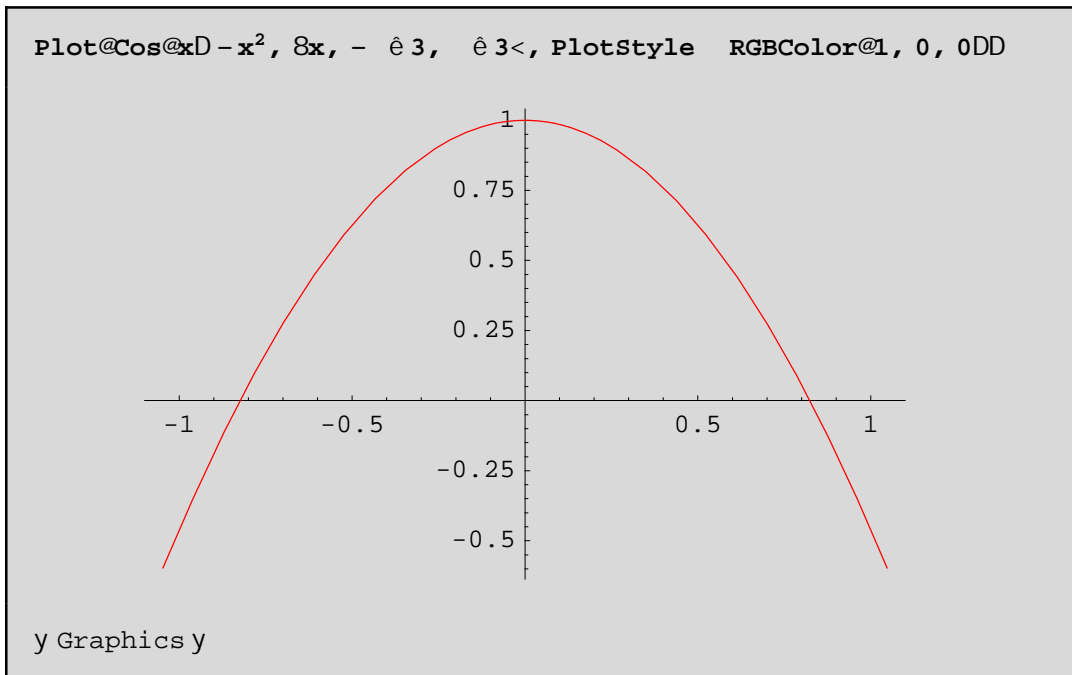
```
8x 0.824132<
```

Μια καλή τακτική, που μπορούμε να ακολουθήσουμε σε συνδυασμό με τη συνάρτηση **FindRoot**, είναι να κάνουμε πρώτα τη γραφική παράσταση της συνάρτησης, της οποίας ο μηδενισμός μας δίνει της δίνει την προ επίλυση εξίσωση, με τη συνάρτηση:

```
Plot[f(x), {x, xmin, xmax}]
```

(στην οποία θα αναφερθούμε αναλυτικά σε επόμενο κεφάλαιο), σε ένα κατάλληλο διάστημα [xmin, xmax]. Από τη γραφική παράσταση λαμβάνουμε κατά προσέγγιση τα σημεία τομής της με τον άξονα των x και τα χρησιμοποιούμε ως σημεία αφετηρίας στη συνάρτηση **FindRoot** (δηλαδή, αναζητούμε λύσεις στην περιοχή αυτών των σημείων).

Συγκεκριμένα, στο παράδειγμα μας, κάνουμε τη γραφική παράσταση της συνάρτησης $f(x) = \cos(x) - x^2$ στο διάστημα $[-\pi/3, \pi/3]$ με τη χρήση της συνάρτησης **Plot**:



στην οποία χρησιμοποιήσαμε την επιλογή **PlotStyle** `RGBColor[1,0,0]` για να εμφανίσουμε τη γραμμή της καμπύλης με κόκκινο χρώμα. Από τη γραφική παράσταση προέκυψε, βρίσκουμε ότι τα σημεία τομής της με το άξονα των x είναι τα σημεία με τετμημένη $x \approx -0,8$ και $x \approx 0,8$. Στη συνέχεια με αφετηρία της συνάρτησης **FindRoot** αυτές τις δύο τιμές βρίσκουμε τις προσεγγιστικές λύσεις της εξίσωσης:

```
FindRoot[Cos[x] - x^2 == 0, {x, 0.8}]
```

```
{x -> 0.824132}
```

```
FindRoot[Cos[x] - x^2 == 0, {x, -0.8}]
```

```
{x -> -0.824132}
```

5.2 Επίλυση συστημάτων

Οι βασικές συναρτήσεις που χρησιμοποιούμε για την επίλυση συστημάτων είναι οι **Solve** και **Reduce**, τις οποίες συντάσσουμε κατά τα γνωστά, με μόνη διαφορά, ότι τις εξισώσεις του συστήματος είτε τις γράφουμε με μορφή λίστας είτε τις συνδέουμε με το λογικό τελεστή **&&** (και) ενώ τους αγνώστους τους δηλώνουμε επίσης με μορφή λίστας $\{x, y, \dots\}$.

Οι λύσεις $(x_0, y_0, \dots), (x_1, y_1, \dots), \dots$ παρουσιάζονται:

α) Σε λίστα υπό τη μορφή κανόνων αντικατάστασης:

$$\{\{x \rightarrow x_0, y \rightarrow y_0, \dots\}, \{x \rightarrow x_1, y \rightarrow y_1, \dots\}, \dots\}$$

όταν χρησιμοποιούμε τη **Solve**. Για να τις εμφανίσουμε σε μορφή λίστας, χωρίς τους κανόνες αντικατάστασης,

μπορούμε κατά τα γνωστά να χρησιμοποιήσουμε τον τελεστή αντικατάστασης **/.**.

β) Υπό τη μορφή:

$$x == x_0 \&\& y == y_0 \&\& \dots \mid\mid x == x_1 \&\& y == y_1 \&\& \dots \mid\mid \dots$$

όταν χρησιμοποιούμε τη **Reduce**. Για να πάρουμε τις λύσεις σε μορφή λίστας εφαρμόζουμε πρώτα την εντολή **{ToRules[%]}** για να τις εμφανίσουμε ως κανόνες αντικατάστασης και στη συνέχεια εφαρμόζουμε

τον τελεστή αντικατάστασης $\{x, y, \dots\} /. \%$. Ισοδύναμα μπορούμε να εφαρμόσουμε το σύνθετο τελεστή $\{x, y, \dots\} /. \{\text{ToRules}[\%]\}$.

Παράδειγμα 18: Έστω το σύστημα των δύο γραμμικών εξισώσεων

$$a x + b y = c$$

$$d x + e y = f$$

με δύο αγνώστους x και y . Επιλύοντάς το με τη συνάρτηση **Solve** βρίσκουμε τις ακριβείς λύσεις του συστήματος

$$\text{Solve}[\{a x + b y == c, d x + e y == f\}, \{x, y\}]$$

$$\{x \rightarrow \frac{-c e + b f}{-b d + a e}, y \rightarrow \frac{-c d + a f}{b d - a e}\}$$

ενώ επιλύοντάς το με τη συνάρτηση **Reduce** παίρνουμε μια πλήρη διερεύνηση του συστήματος

```

Reduce@a x + b y ~ c && d x + e y == f, {x, y} < D
x ==  $\frac{-c e + b f}{b d - a e}$  && y ==  $\frac{c d - a f}{b d - a e}$  && b d - a e != 0 >>
b ==  $\frac{a f}{d}$  && c ==  $\frac{a f}{d}$  && x ==  $\frac{f - c y}{d}$  && d != 0 >>
a == 0 && c ==  $\frac{b f}{e}$  && d == 0 && y ==  $\frac{f}{e}$  && e != 0 >>
d == 0 && e == 0 && f == 0 && x ==  $\frac{c - b y}{a}$  && a != 0 >>
a == 0 && b == 0 && c == 0 && d == 0 && e == 0 && f == 0 >>
a == 0 && d == 0 && e == 0 && f == 0 && y ==  $\frac{c}{b}$  && b != 0

```

5.2.1 Συστήματα με μία παράμετρο

Παράδειγμα 19: Έστω το σύστημα

$$k x^2 + y = 1$$

$$x + y = 1$$

όπου τα x και y είναι οι άγνωστοι και k παράμετρος του συστήματος.

Αρχικά δίνουμε ένα όνομα (`sys1`) στο σύστημα για να μπορέσουμε στη συνέχεια να αναφερόμαστε σε αυτό.

```
sys1 = {k x^2 + y == 1, x + y == 1}
```

```
{k x^2 + y == 1, x + y == 1}
```

Στη συνέχεια επιλύουμε το σύστημα (με τη χρήση της συνάρτησης **Solve**) και τη λύση την αποθηκεύουμε στην μεταβλητή `sol1`.

```
sol1 = Solve[sys1, {x, y} < D
```

```
{y == 1 - x, x ==  $\frac{-1 + k}{k}$ }, x ==  $\frac{1}{k}$  ==
```

Μπορούμε να κάνουμε επαλήθευση χρησιμοποιώντας τον τελεστή `/.`

```
sys1 /. sol1
```

```
{True, True}, { $\frac{1}{k} + \frac{-1 + k}{k} == 1$ ,  $\frac{1}{k} + \frac{-1 + k}{k} == 1 ==$ 
```

Παρατηρούμε ότι για το δεύτερο ζεύγος λύσεων η επαλήθευση δεν είναι σαφής. Στην περίπτωση αυτή μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Simplify**:

```

sys1 ê. sol1 êê Simplify

88True, True<, 8True, True<<

```

Τέλος, μπορούμε να κάνουμε πλήρη διερεύνηση για τις διάφορες τιμές της παραμέτρου k με τη συνάρτηση **Reduce**:

```

Reduce@sys1, 8x, y<D

x == 0 && y == 1 >> x ==  $\frac{1}{k}$  && y ==  $\frac{-1+k}{k}$  && k > 0

```

5.2.2 Συστήματα με δύο παραμέτρους

Παράδειγμα 20: Έστω το σύστημα

$$\begin{aligned}ax + by &= 1 \\ x - by &= 2\end{aligned}$$

όπου τα x και y είναι οι άγνωστοι και τα a, b οι παράμετροι του συστήματος.

Επιλύουμε το σύστημα χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **Solve**:

```

Solve@8a x + b y ~ 1, x - b y ~ 2<, 8x, y<D

99x  $\frac{3a}{1+a}$ , y  $-\frac{-1+2a}{1+a}b$  ==

```

Κάνουμε επαλήθευση χρησιμοποιώντας τον τελεστή "/."

```

8a x + b y ~ 1, x - b y ~ 2< ê. %

99  $\frac{3a}{1+a} - \frac{-1+2a}{1+a}b == 1$ ,  $\frac{3a}{1+a} + \frac{-1+2a}{1+a}b == 2$  ==

```

Επειδή η επαλήθευση δεν είναι σαφής χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Simplify**:

```

8a x + b y ~ 1, x - b y ~ 2< ê. %% êê Simplify

88True, True<<

```

Τέλος, κάνουμε πλήρη διερεύνηση για τις διάφορες τιμές των παραμέτρων a, b με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce@a x + b y ~ 1, x - b y ~ 2<, {x, y}<D
```

```
a == 1/2 && b == 0 && x == 2 >>
```

```
x == 3/(1+a) && y == (1-2a)/(1+a b) && 1+a > 0 && b > 0
```

5.2.3 Συστήματα βαθμού μεγαλύτερου του 2

Για τα συστήματα βαθμού $n \neq 2$ ισχύουν τα ίδια ότι και για τα συστήματα πρώτου βαθμού.

Παράδειγμα 21: Έστω το σύστημα:

$$x^2 - y = 3$$

$$x - y = 2$$

Μπορούμε να βρούμε τις ακριβείς λύσεις του χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve[{x^2 - y == 3, x - y == 2}, {x, y}]
```

```
{{y == 3/2, x == 5/2}, {y == 1, x == 3}}
```

και να τις μετατρέψουμε σε αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις με τη συνάρτηση **N**:

```
N[%]
```

```
{{y == -2.61803, x == -0.618034}, {y == -0.381966, x == 1.61803}}
```

Επίσης τις αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις του συστήματος, μπορούμε και να τις βρούμε απευθείας χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **NSolve**:

```
NSolve[{x^2 - y == 3, x - y == 2}, {x, y}]
```

```
{{y == -0.381966, x == 1.61803}, {y == -2.61803, x == -0.618034}}
```

5.2.4 Συστήματα με περισσότερους αγνώστους

Παράδειγμα 22: Έστω το παρακάτω σύστημα τριών εξισώσεων, με αγνώστους x, y, z :

$$x + 2y + z = 16$$

$$x - 2y + z = 0$$

$$2x + y - z = 5$$

Επιλύουμε το σύστημα χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **Solve**:

```
Solve@8x + 2 y + z ~ 16, x - 2 y + z ~ 0, 2 x + y - z ~ 5<, 8x, y, z<D
```

```
88x 3, y 4, z 5<<
```

Κάνουμε επαλήθευση χρησιμοποιώντας τον τελεστή "/."

```
8x + 2 y + z ~ 16, x - 2 y + z ~ 0, 2 x + y - z ~ 5< ê. %
```

```
88True, True, True<<
```

Παράδειγμα 23: Έστω το σύστημα

$$\begin{aligned}ax + y + z &= 1 \\x + ay + z &= a \\x + y + az &= a^2\end{aligned}$$

όπου τα x, y, z είναι οι άγνωστοι και a παράμετρος του συστήματος.

Αρχικά δίνουμε ένα όνομα (`sys2`) στο σύστημα για να μπορέσουμε στη συνέχεια να αναφερόμαστε σε αυτό.

```
sys2 = 8a x + y + z ~ 1, x + a y + z ~ a, x + y + a z ~ a^2<
```

```
8a x + y + z == 1, x + a y + z == a, x + y + a z == a^2<
```

Επιλύουμε το σύστημα (με τη χρήση της συνάρτησης **Solve**) και τη λύση την αποθηκεύουμε στην μεταβλητή `sol2`.

```
sol2 = Solve@sys2, 8x, y, z<D
```

```
99x -  $\frac{1+a}{2+a}$ , y  $\frac{1}{2+a}$ , z -  $\frac{-1-2a-a^2}{2+a}$ ==
```

Κάνουμε επαλήθευση χρησιμοποιώντας τον τελεστή "/."

```
sys2 ê. sol2
```

```
99  $\frac{1}{2+a} - \frac{a(1+a)}{2+a} - \frac{-1-2a-a^2}{2+a} == 1,$   

 $\frac{a}{2+a} - \frac{1+a}{2+a} - \frac{-1-2a-a^2}{2+a} == a,$   

 $\frac{1}{2+a} - \frac{1+a}{2+a} - \frac{a(-1-2a-a^2)}{2+a} == a^2==$ 
```

Επειδή η επαλήθευση δεν είναι σαφής χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Simplify**:

```
sys2 ê. sol2 êê Simplify
```

```
88True, True, True<<
```

Τέλος, κάνουμε πλήρη διερεύνηση για τις διάφορες τιμές της παραμέτρου a με τη συνάρτηση **Reduce**:

```
Reduce@sys2, {x, y, z} < D
```

```
a == 1 && x == 1 - y - z >>
```

```
x ==  $\frac{-1 - \sqrt{1 - a}}{2 + a}$  && y ==  $\frac{1 - \sqrt{1 - a}}{2 + a}$  && z ==  $\frac{1 + 2a + a^2}{2 + a}$  && -1 + a == 0 && 2 + a == 0
```

5.2.5 Εύρεση προσεγγιστικών λύσεων

Φυσικά υπάρχουν συστήματα, τα οποία δεν μπορούν να επιλυθούν με ακρίβεια.

Παράδειγμα 24: Έστω το σύστημα

$$\begin{aligned}x^2 + \frac{1}{y} &= 1 \\ \frac{1}{x^4} - \frac{1}{y^6} &= 2\end{aligned}$$

Αρχικά δίνουμε ένα όνομα (sys3) στο σύστημα για να μπορέσουμε στη συνέχεια να αναφερόμαστε σε αυτό:

```
sys3 = 9x^2 +  $\frac{1}{y^2}$  ~ 1,  $\frac{1}{x^4} - \frac{1}{y^6}$  ~ 2 =
```

```
9x^2 +  $\frac{1}{y^2}$  == 1,  $\frac{1}{x^4} - \frac{1}{y^6}$  == 2 =
```

Επιλύουμε το σύστημα (με τη χρήση της συνάρτησης **Solve**) και τη λύση την αποθηκεύουμε στην μεταβλητή sol3:

```
sol3 = Solve@sys3, {x, y} < D
```

```
99x -> | -1 + Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D +
      2 Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D^2 -
      4 Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D^3 +
      Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D^4 M,
y -> | Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D =,
99x -> | -1 + Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D +
      2 Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D^2 -
      4 Root@1 - 2 #1 + #1^2 + 2 #1^3 - 4 #1^4 + #1^5 &, 1D^3 +
```



```

      Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D4M,
y - Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D =,
9x - | -1 + Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D +
      2 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D2 -
      4 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D3 +
      Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D4M,
y - Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D =,
9x - | -1 + Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D +
      2 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D2 -
      4 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D3 +
      Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D4M,
y - Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D =,
9x - | -1 + Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D +
      2 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D2 -
      4 Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D3 +
      Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D4M,
y - Root@1 - 2 #1 + #12 + 2 #13 - 4 #14 + #15 &, 5D =

```

Παρατηρούμε ότι η συνάρτηση **Solve** μας επιστρέφει ρίζες χρησιμοποιώντας εκφράσεις της μορφής **Root**. Στην περίπτωση αυτή μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **NSolve**, η οποία μας επιστρέφει αριθμητικές (προσεγγιστικές) λύσεις:

```
NSolve@sys3, {x, y, z} < D
```

```
- Solve::svars : Equations may not give solutions for all "solve" variables.
```

```

8{x -1.48849, y 0. - 0.906993 á <,
8{x -1.48849, y 0. + 0.906993 á <,
8{x -0.85559 - 0.684119 á, y -0.744341 - 0.411259 á <,
8{x -0.85559 - 0.684119 á, y 0.744341 + 0.411259 á <,
8{x -0.85559 + 0.684119 á, y -0.744341 + 0.411259 á <,
8{x -0.85559 + 0.684119 á, y 0.744341 - 0.411259 á <,
8{x -0.838151, y -1.83339 <, 8{x -0.838151, y 1.83339 <,
8{x 0. - 0.667931 á, y -0.831565 <,
8{x 0. - 0.667931 á, y 0.831565 <,
8{x 0. + 0.667931 á, y -0.831565 <,
8{x 0. + 0.667931 á, y 0.831565 <,
8{x 0.838151, y -1.83339 <, 8{x 0.838151, y 1.83339 <,
8{x 0.85559 - 0.684119 á, y -0.744341 + 0.411259 á <,
8{x 0.85559 - 0.684119 á, y 0.744341 - 0.411259 á <,
8{x 0.85559 + 0.684119 á, y -0.744341 - 0.411259 á <,
8{x 0.85559 + 0.684119 á, y 0.744341 + 0.411259 á <,
8{x 1.48849, y 0. - 0.906993 á <,
8{x 1.48849, y 0. + 0.906993 á <<

```

Κάνουμε επαλήθευση χρησιμοποιώντας τον τελεστή "/." :

```
sys3 ê. %
```

```

8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <,
8{True, True <, 8{True, True <, 8{False, False <, 8{False, False <,
8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <,
8{False, False <, 8{False, False <, 8{True, True <, 8{True, True <,
8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <, 8{True, True <<

```

$$9x^2 + \frac{1}{y^2}, \frac{1}{x^4} - \frac{1}{y^6} = \hat{e}. \text{ %%}$$

```

881. + 0. á, 2. + 0. á<, 81. + 0. á, 2. + 0. á<,
81. - 4.44089 × 10-16 á, 2. + 3.88578 × 10-16 á<,
81. - 4.44089 × 10-16 á, 2. + 3.88578 × 10-16 á<,
81. + 4.44089 × 10-16 á, 2. - 3.88578 × 10-16 á<,
81. + 4.44089 × 10-16 á, 2. - 3.88578 × 10-16 á<, 81., 2.<,
81., 2.<, 81. + 0. á, 2. + 0. á<, 81. + 0. á, 2. + 0. á<,
81. + 0. á, 2. + 0. á<, 81. + 0. á, 2. + 0. á<, 81., 2.<,
81., 2.<, 81. + 4.44089 × 10-16 á, 2. - 3.88578 × 10-16 á<,
81. + 4.44089 × 10-16 á, 2. - 3.88578 × 10-16 á<,
81. - 4.44089 × 10-16 á, 2. + 3.88578 × 10-16 á<,
81. - 4.44089 × 10-16 á, 2. + 3.88578 × 10-16 á<,
81. + 0. á, 2. + 0. á<, 81. + 0. á, 2. + 0. á<<

```

Παρατηρούμε, ότι οι λύσεις που επιστρέφει η **NSolve** δεν επαληθεύουν ακριβώς το σύστημα, αλλά τείνουν να το επαληθεύσουν.

Τέλος υπάρχουν συστήματα, στα οποία ούτε η συνάρτηση **NSolve** δεν μπορεί να δώσει προσεγγιστικές λύσεις.

Παράδειγμα 25: Έστω το σύστημα

$$\begin{aligned} 6 \cos x &= y \\ x &= y^y \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι η εξίσωση δεν μπορεί να λυθεί αριθμητικά με τη χρήση της συνάρτησης **NSolve**.

```
NSolve@6 Cos@xD ~ y, x ~ E^y<, 8x, y<D
```

```
- Solve::tdep : The equations appear to involve the
  variables to be solved for in an essentially non-algebraic way.
```

```
NSolve@6 Cos@xD == y, x == a^y<, 8x, y<D
```

Σε τέτοιες περιπτώσεις, και όχι μόνο σε αυτές, χρησιμοποιούμε τη συνάρτηση **FindRoot**[eqns, {x, x₀}, {y, y₀}], η οποία αναζητεί μια αριθμητική λύση του συστήματος στην περιοχή του σημείου (x, y) = (x₀, y₀). Συγκεκριμένα, αναζητούμε μία αριθμητική λύση στη περιοχή του (x, y) = (%d):

```
FindRoot@6 Cos@xD ~ y, x ~ E^y<, 8x, E<, 8y, 1<D
```

```
8x 1.50285, y 0.407363<
```

και μία αριθμητική λύση στην περιοχή του σημείου (x, y) = (%o 2):

```
FindRoot[Cos[x] - y, {x, 0}, {y, 0.5}]
```

```
{x -> 7.51124, y -> 2.0164}
```

5.2.6 Απαλοιφή αγνώστων από τις εξισώσεις συστήματος

Το *Mathematica* διαθέτει τη συνάρτηση

```
Eliminate[{eqns},{vars}]
```

η οποία μας επιτρέπει να απαλείψουμε τις αναγραφόμενες μέσες στη δεύτερη λίστα μεταβλητές μεταξύ των εξισώσεων του συστήματος.

Παράδειγμα 26: Έστω το σύστημα

$$ax + y = 1$$

$$x + (1-a)y = 2$$

Θεωρώντας το a ως παράμετρο και χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **Solve** βρίσκουμε τις ακριβείς λύσεις του συστήματος:

```
Solve[{a x + y == 1, x + (1 - a) y == 2}, {x, y}]
```

```
{{x -> (1 - a) / (1 - a + a^2), y -> (1 + 2 a) / (1 - a + a^2)}}
```

Παρατηρούμε ότι μεταξύ των λύσεων του συστήματος υπάρχει ένας δεσμός, τον οποίο μπορούμε να βρούμε απαλείφοντας το a μεταξύ των δύο λύσεων. Αυτή ακριβώς, την εργασία κάνει η συνάρτηση **Eliminate**.

Εύρεση του δεσμού με τη χρήση της συνάρτησης **Eliminate**:

```
eqn2 = Eliminate[{a x + y == 1, x + (1 - a) y == 2}, a]
```

```
(1 - y) y == x^2 + x (1 - 2 + y)
```

Αν θέλουμε να επιλύσουμε τον δεσμό ως προς μία εκ των δύο μεταβλητών, μπορούμε ασφαλώς να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **Solve**.

Επίλυση του δεσμού ως προς τη μεταβλητή x :

```
Solve[eqn2, x]
```

```
{{x -> (1/2) (2 - y - Sqrt[4 - 3 y^2]), x -> (1/2) (2 - y + Sqrt[4 - 3 y^2])}}
```

Επίλυση του δεσμού ως προς τη μεταβλητή y :

`Solve@eqn2, yD`

$$99y \quad \frac{1}{2} \sqrt{1-x} - \frac{1}{2} \sqrt{1+6x-3x^2} = M, \quad 9y \quad \frac{1}{2} \sqrt{1-x} + \frac{1}{2} \sqrt{1+6x-3x^2} = M$$

Παρατήρηση: Η συνάρτηση Solve μας παρέχει τη δυνατότητα να καταλήξουμε στο ίδιο αποτέλεσμα. Συγκεκριμένα:

αν θέλουμε να λύσουμε το σύστημα ως προς τη μεταβλητή x απαλείφοντας την παράμετρο a , χρησιμοποιούμε την εντολή:

`Solve@a x + y ~ 1, x + H1 - aL y ~ 2<, x, aD`

$$99x \quad \frac{1}{2} \sqrt{2-y} - \frac{1}{2} \sqrt{4-3y^2} = M, \quad 9x \quad \frac{1}{2} \sqrt{2-y} + \frac{1}{2} \sqrt{4-3y^2} = M$$

ενώ αν θέλουμε να λύσουμε το σύστημα ως προς τη μεταβλητή y απαλείφοντας την παράμετρο a , χρησιμοποιούμε την εντολή:

`Solve@a x + y ~ 1, x + H1 - aL y ~ 2<, y, aD`

$$99y \quad \frac{1}{2} \sqrt{1-x} - \frac{1}{2} \sqrt{1+6x-3x^2} = M, \quad 9y \quad \frac{1}{2} \sqrt{1-x} + \frac{1}{2} \sqrt{1+6x-3x^2} = M$$

Κεφάλαιο 6ο: Όρια ακολουθιών και συναρτήσεων. Σειρές Taylor.

Η εντολή `Limit` βρίσκει το όριο μιας ακολουθίας ή μιας συνάρτησης.

```
? Limit
Limit@expr, x->x0D finds the
  limiting value of expr when x approaches x0. More...
```

Με `Limit` βρίσκουμε τα χαρακτηριστικά της εντολής `Limit`.

```
?? Limit
Limit@expr, x->x0D finds the
  limiting value of expr when x approaches x0. More...
Attributes@LimitD = {Listable, Protected}
Options@LimitD = {Analytic -> False, Direction -> Automatic}
```

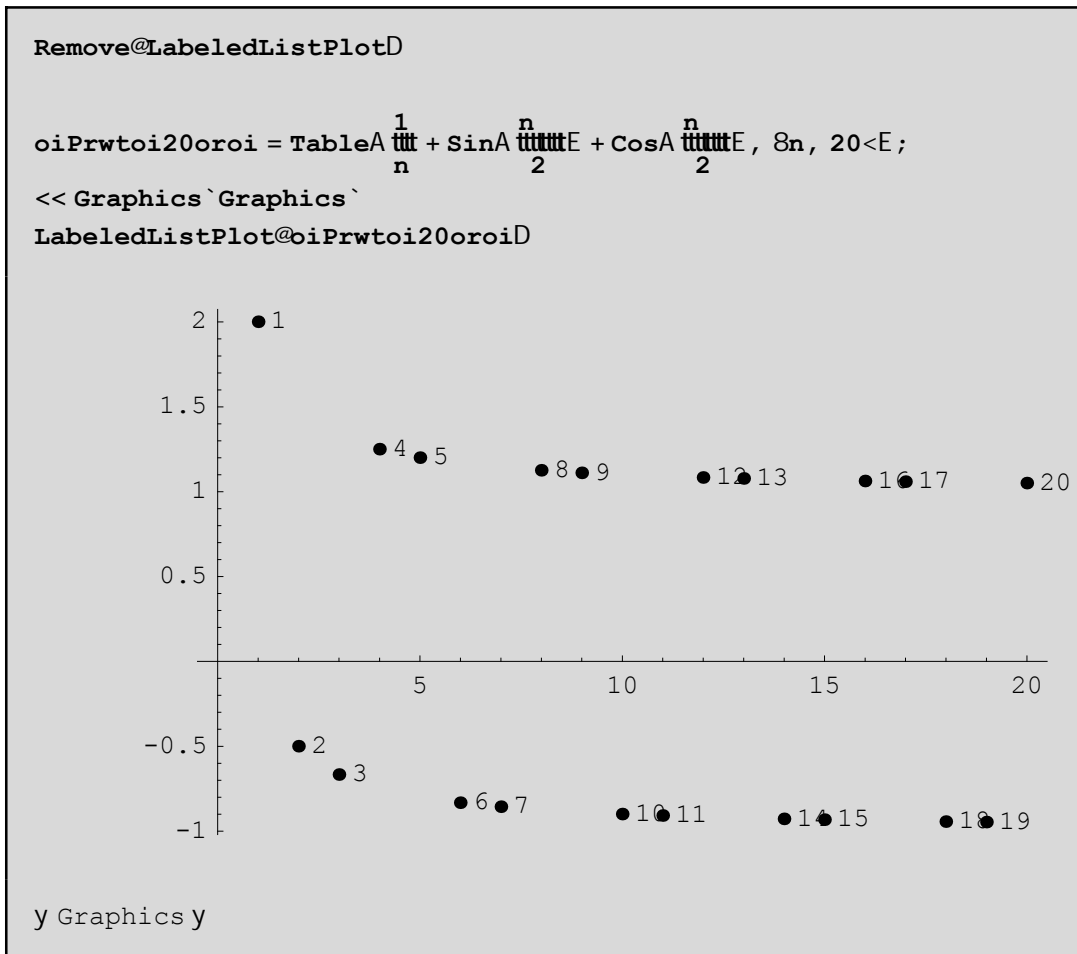
Το `Protected` σημαίνει ότι δεν μπορούμε να την αλλάξουμε ενώ το `Listable` σημαίνει ότι μπορεί να εφαρμοστεί συγχρόνως επάνω σε μια ακολουθία ή σε μια λίστα από ακολουθίες.

```
Limit[A9 Log@nD, n -> Infinity, 1 - n^3]
      n          n          n^2
80, 1, - <
```

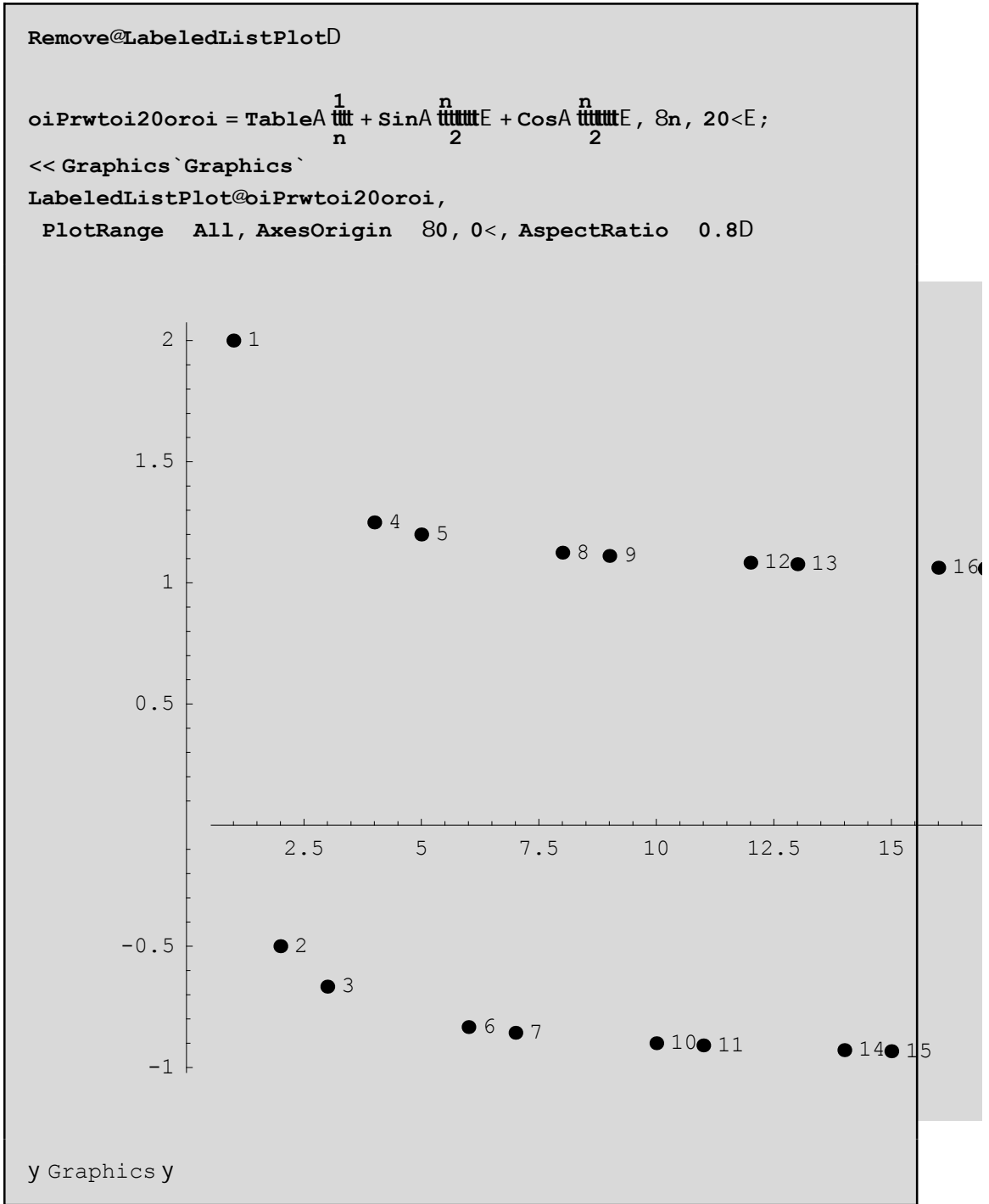
Όπως βλέπουμε η ακολουθία $\frac{1}{n^2}$ είναι αποκλιτική. Εάν η ακολουθία έχει δύο ή περισσότερες συγκλιτικές υποακολουθίες τότε απαιτείται να είναι μήνυα της μορφής `Interval[{a,b}]` που σημαίνει ότι υπάρχουν κάποιες τιμές ϵ τέτοιες ώστε στο διάστημα $[a,b]$.

```
Limit[A 1/n + Sin[A n/2] + Cos[A n/2], n -> Infinity]
Interval@{-2, 2} <
```

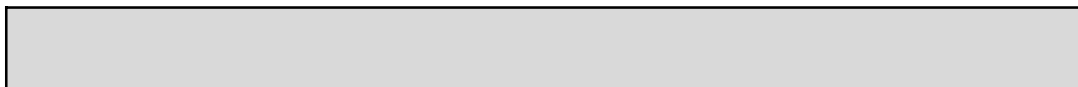
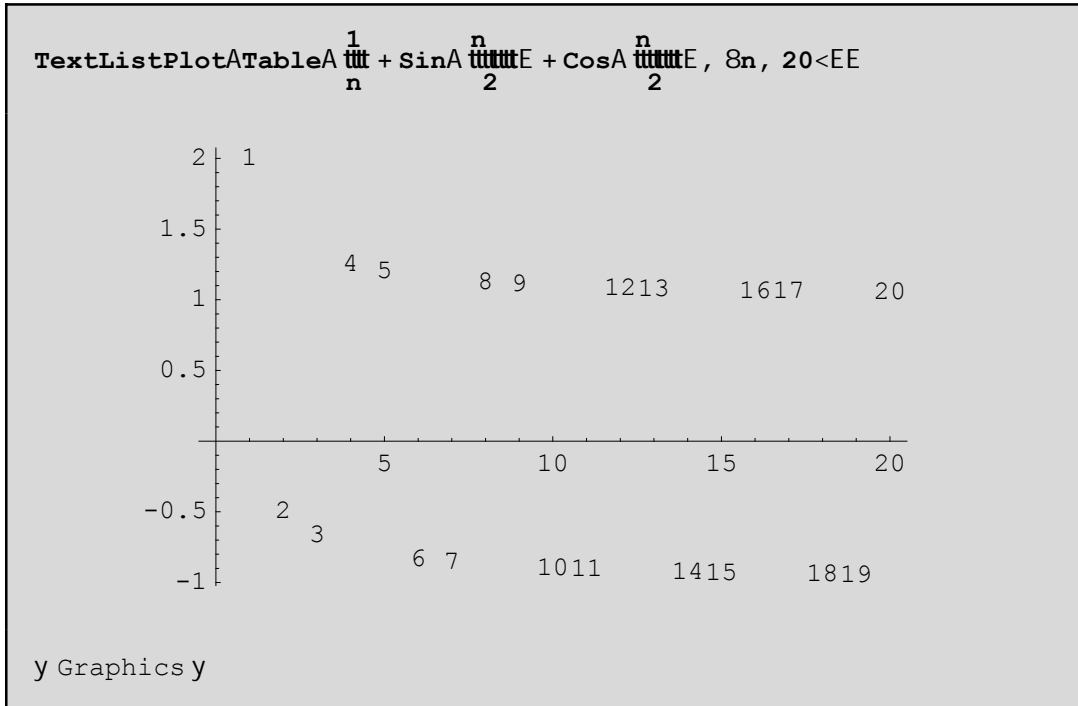
Η παραπάνω ακολουθία έχει δύο οριακούς τιμούς το 1 και το -1. Αν κάναμε και ένα διάγραμμα να το δούμε



Επειδή δεν απεικονίζονται όλα τα σημεία σωστά, αλλά μόνο τα χαρακτηριστικά της LabeledListPlot:



Upárcé kai ál l ov éra V trópo V na doúeta parapáwsh hía nethncr hsh thV TextListPlot



Υπάρχει και μία περίπτωση περίπτωση που ενώ υπάρχει το όριο το Mathematica αδυνατεί να απαντήσει ή να δώσει λύση/απάντηση π.χ

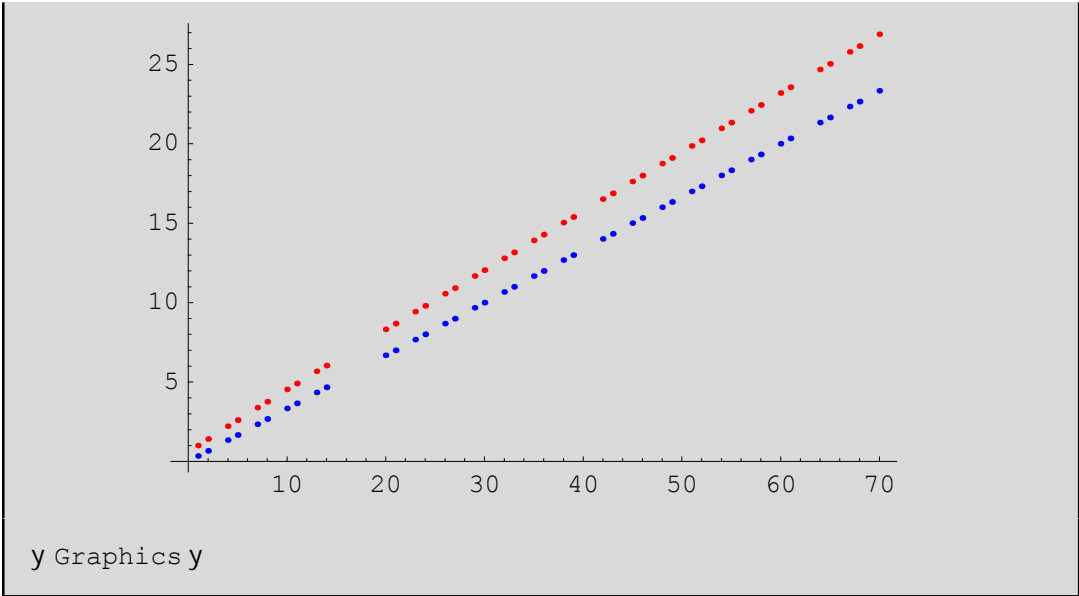
```

Limit[n!, n]
Series::esss : Essential singularity encountered in Gamma[1/n] + 1 + O[nD^3].
Series::esss : Essential singularity encountered in Gamma[1/n] + 1 + O[nD^3].
Series::esss : Essential singularity encountered in Gamma[1/n] + 1 + O[nD^3].
General::stop :
Further output of Series::esss will be suppressed during this calculation.
9Limit[n^-n n!, n]
D, Limit[n!, n]
E=
    
```

Είναι γνωστό ότι η πρώτη είναι μηδενική και η δεύτερη αποκλίνει στο +∞.


```

timesToyn = 70
Remove@DisplayTogetherD
<< Graphics `Graphics `
p3 =
  DisplayTogetherAListPlotATableA9n, n! #, 8n, 1, timesToyn<E,
  PlotStyle RGBColor@1, 0, 0DE, ListPlotA
  TableA9n,  $\frac{n}{3}$ , 8n, 1, times<E, PlotStyle RGBColor@0, 0, 1DEE
70
    
```



Γενικά η χρήση των γραφικών παραστάσεων είναι ένα χρήσιμο εργαλείο. Όπου είναι εφικτό να δίνουμε και μια κατάλληλη γραφική παράσταση.

6.1 Αφροίματα, Γινόμενα, Σειρές

Τό αφροίματα δίνεται από την συνάρτηση Sum. Τα όρια του αφροίματος δίνονται με κάποιες τιμές στα min και max. Το d, αν υπάρχει παριστάει το βήμα που αυξάνονται οι τιμές της μεταβλητής i. Συνοψίζονται έπειτα παρακάτω οι έV

```
Sum[f, {i, max}] ή Sum[f, {i, min, max}] ή Sum[f, {i, min, max, d}]
```

Παράδειγματα:

```

seira = SumA  $\frac{x^i}{i}$ , 8i, 1, 10, 2<E
x +  $\frac{x^3}{3}$  +  $\frac{x^5}{5}$  +  $\frac{x^7}{7}$  +  $\frac{x^9}{9}$ 
    
```

seira^2

$$\int_k x + \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \frac{x^7}{7} + \frac{x^9}{9} \Big|_k^y$$

Expand@seira^2D

$$x^2 + \frac{2x^4}{3} + \frac{23x^6}{45} + \frac{44x^8}{105} + \frac{563x^{10}}{1575} + \frac{124x^{12}}{945} + \frac{143x^{14}}{2205} + \frac{2x^{16}}{63} + \frac{x^{18}}{81}$$

Όπως βλέπουμε η σειρά μπορεί να χρησιμοποιηθεί ως P.c να βρούμε το τετράγωνό της και επίσης να παραγωγιστεί ή να ολοκληρωθεί.

D@seira, 8x, 2<DH δεύτερη παράγωγος ως προς x L
integ = Integrate@seira, xDH αριστο ολοκλήρωμα ως προς x L

$$2x + 4x^3 + 6x^5 + 8x^7$$

$$\frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{12} + \frac{x^6}{30} + \frac{x^8}{56} + \frac{x^{10}}{90}$$

Η συνάρτησή Coefficient είναι πολύ χρήσιμη διότι όταν το ανάπτυγμα της σειράς είναι αρκετά μεγάλο μπορεί να βρούμε τους συντελεστές της μιας δύναμης x^n μιας μεταβλητής Vx. P.c

Coefficient@integ, x, 10D

$$\frac{1}{90}$$

Αλλά για παράδειγμα του Coefficient μπορείτε να βρείτε παρόμοια FI κατά τα γνωστά. Παρακάτω παρατίθενται τα μαθηματικά αριθμητικά διάνομων του i σε n ή πίνακα και η γνωστή μαθηματική διαδικασία λόγω

TableA9m, , i^m=, 8m, 1, 3<E êê TableForm

	$\sum_{i=1}^n$
1	$\frac{1}{2} n H_1 + nL$
2	$\frac{1}{6} n H_1 + nL H_1 + 2 nL$
3	$\frac{1}{4} n^2 H_1 + nL^2$

```
Sum@a^{i-1}, {8i, 1, n}<D

$$\sum_{i=1}^n a^{i-1}$$

```

Για να βρούμε ανη παραπάνω γεωμετρική σειρά sugkl ίναι q̄tounen = η

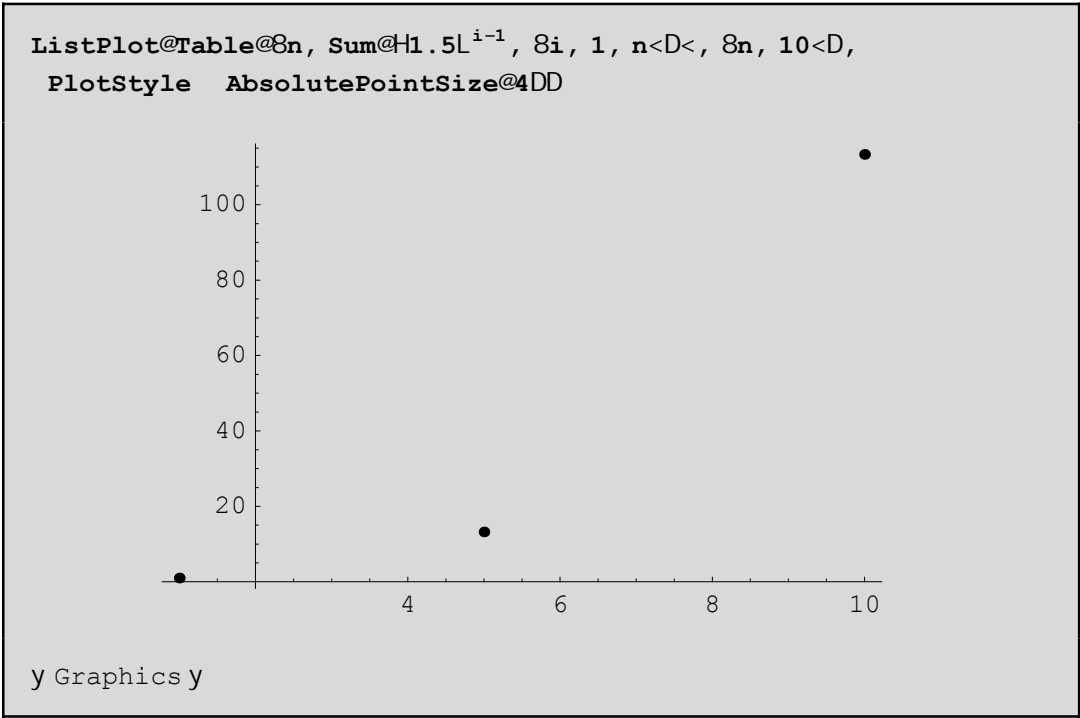
```
Sum@a^{i-1}, {8i, 1, }<D
- 
$$\frac{a}{-1 +}$$

```

Prépei na proséxoune óti siwphi á h Sum upocétei óti o paranonastήV-1+wécéi thn idióthta |w|<1 dótí al lióVdensugl ínαι! AV dóneti ginetai seantiq̄th periptwsh

```
Sum@1.5L^{i-1}, {8i, 1, }<D
-2.
```

που j usiká éinai liáq̄V(dótí ej armózetai liáq̄V o túpoV - $\frac{1}{1.5}$ gia w=1.5). AV dónē li go kai thn graj ikή parástash twn nerikónaq̄ris nótwngia na to epibebaiósoune



To súnthl o tou apérou nparé na éisacq̄e gráj ontaV[Infinity] (netaxó tou Infinity kai) den prépei na upórcé kenó giati den qa netarapé autómata se η) ή patóntaV to pl íktro Esc kai netá

Askhsh: H sunarthsh $\phi(x)$ tou Euler dñai to plhroV twn akeraíwn n metaxó tou 1 kai tou x oi opoió den écouv kanéna koinó diairéth ne ton x. Sto *Mathematica* h sunarthsh autή dñetai ne thn Euler-Phi[x].p.c

```
EulerPhi@60D
16
```

Sth Qewria Aritmón dñetai ne ton tupo $H_L = x \% p$ h $\phi(x)$ ne ál la lógia érai to x epí to ginómeno twn órwn $1 - \frac{1}{p}$ pou to p érai énaV prvtoV diairéthV tou x mikróteroV j usiká apo to x. Na arísetai nia sunarthsh phiEuler[x_Integer] pou qa érai akribóV to parapanw ginómeno. El égxte ta apote ésmata saV ne thn boqgia thV EulerPhi.

6.2 Ória sunartísewn niaV ne abli htήV

Estw $f(x)$ nia sunarthsh kai qñ oune na updlogisoune to ório thV kaqóV to x téni sto x_0 . Autó grój étai sto *Mathematica* Limit[f@D, x -> x0]. P.c

```
LimitA  $\frac{9x^2 - 1}{9x^2 + 51x - 18}$ , x  $\frac{1}{3}$ 
 $\frac{2}{19}$ 
```

Ótano óριο den upárci h adunaté na to bré, tóte bgázei to nñruna Interval[{a,b}] h káti ál l op.c

```
LimitASinA  $\frac{1}{x}$ , x 0E
Interval@-1, 1<D
```

To Interval[{-1,1}] naV bebaióni óti sígoura den upárci to ório kai óti isw upárcoun ória upoakd ouqón metaxó tou -1 kai 1. Geniká ótan dou éonai ne ta ória prépi na énas te prosektikó. Upárci dus tucóV kai h períptwsh pou to *Mathematica* dñai l áqV ório. Gia parádeigma aV pároune thn $f@D = \frac{1}{x-2}$ pou j usiká pairni tinéV +1 apo dexiá kai -1 apo aristerá. Opóte to ório Limit[f[x], x->2] den qa éprepena upárci. To *Mathematica* ónw dñai l áqV apánthsh:

```
f@xD := xxxxxxxxxxxxxxxxxxxx
          Abs@x - 2D
          x - 2
Limit@f@xD, x 2D
1
```

Gia touV parapárw lóγouV qa prépeí na pairnoune nekéV j orév kai ta pleuriká ória gia na diapistwoune an parousiazetai kápoia asunécia h óci. To ório apo ta aristerá to pairnoune ne Direction->1 enw apo ta dexiá ne Direction->-1.

```
Limit@f@xD, x 2, Direction 1D
Limit@f@xD, x 2, Direction -1D
-1
```

```
1
```

6.3 Dipl á ória sunartíshw endiónetablhtwón

To Mathematica naV parécei thn duratóthta éreshV nóno twv dipl wón oríwv $\text{Limit}[\text{Limit}[f[x,y],y->y0],x->x0]$ kai $\text{Limit}[\text{Limit}[f[x,y],x->x0],y->y0]$. Den naV paréceται h duratóthta na broúne to ório $\text{Limit}[f[x,y],(x,y)->(x0,y0)]$. Autá ta ória éina críshina gia na bgál oune kápoia sunperásnata gia thn sunperij orá niaV sunárthshV kontá sto shnéio $(x0,y0)$. Gia parádégnna an ta ória $\text{Limit}[\text{Limit}[f[x,y],y->y0],x->x0]$ kai $\text{Limit}[\text{Limit}[f[x,y],x->x0],y->y0]$ ótan upárcoun al l á den éina ísa tóte den nporeí na upárcéi tó dipl ó ório. Antístroj a an upárcéi to ório tóte ta dipl á éina ísa. AV pároune gia parádégnna thn $f[x,y]=\frac{y}{x+y}$ kai aV broúne ta dipl á ória sto $(0,0)$:

```
Remove@f, x, yD
f@x_, y_D := xxxxxxxxxxxxxxxxxxxx
          x^2 + y
          x^2 + y^2
Limit@Limit@f@x, yD, x 0D, y 0D
Limit@Limit@f@x, yD, y 0D, x 0D
```

```
1
```

Ta pleuriká ória kai oi graj ikév parastásév nporóon na naV bohíshoun na katanoíshoune kal útera thn sunperij orá thV f górw apo éna shnéio $(x0,y0)$. Edw díntonai kápoia paradégnata ne thn Plot. An duskol éwste kai zhtáte bohíqia, nporeí tai na netaj éretai ton kérs ora pánw senia sunárthsh h se kápoia epil ogí thV (p.c pánw sthn Plot) kai netá patíste F1 gia na párete bohíqia kai paradégnata scetiká ne thns unárthsh h pou qíl ete bohíqia.

```
Remove@fD
```

```
f@x_, y_D := If[Ax^2 + y^2 > 0,  $\frac{x^2 + y^2}{x^2 + y^2}$ , 0]E
```

```
H μ ή ί 0 ό έ μ μή =0 L
```

```
x = 0;
```

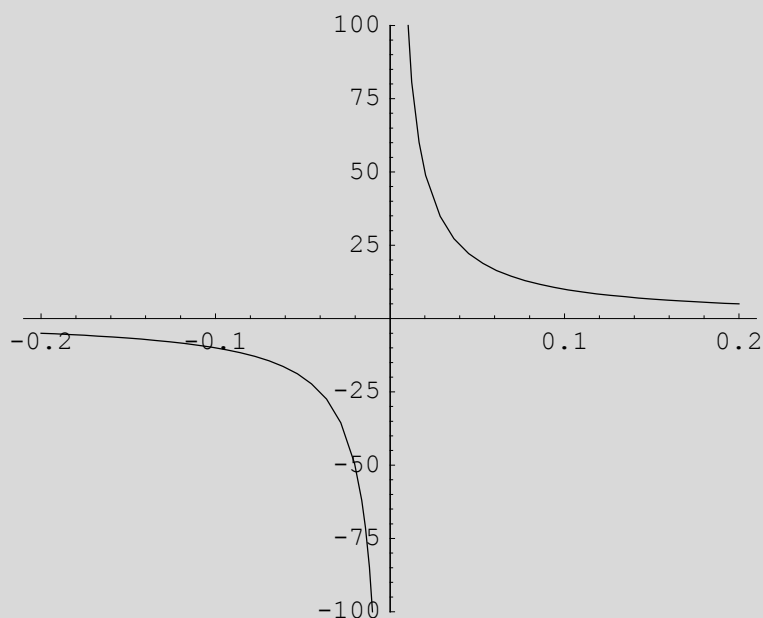
```
ymin = -.2; ymax = .2;  $\frac{x^2 + y^2}{x^2 + y^2}$ 
```

```
Plot@f@x, yD, {y, ymin, ymax}, PlotRange -> {-100, 100},
```

```
PlotPoints -> 50, AxesOrigin -> {0, 0},
```

```
AspectRatio -> .8, MaxBend -> 20, Compiled -> FalseD
```

```
1  
t  
y
```



```
y Graphics y
```

Βάλ ανεσκόπια περissότερα carakthristiká (options) sthn Plot apo ósa prágnati creázontai óste na nporé káποioV na náγι pl hroj oriev gia autá nésw tou plήktrou F1. Basiká creázetai h pl hroj oría PlotRange{-100,100} giati cwriV autή iswW den saV bgé ena katanohtó gráj hna. Me thn PlotRange kóboune katá boúli shh ton áxona twv x ή twv y. (edó o 0y sceúázetai gia tináV -100 évW 100 kai ne AspectRatio0.8 zhtáne to mēkov tou kápetou áxona na énai to 8/10 tou mēkouV tou orizontiou). Apó to scíhna parathróne óti gia níkr év tináV tou x kontá sto 0 p.c x=0 ta pl euriká oría kaqóV y->0 érai η και -η antístoika. AV to doúne thn apánthsh ne to Limit:

```
Limit@Limit@f@x, yD, x 0D, y 0, Direction 1D
Limit@Limit@f@x, yD, x 0D, y 0, Direction -1D

Limit@Limit@IfAx^2 + y^2 0, xxxxxxxxxxxx, 0E, y 0E, x 0, Direction 1E
```

```
Limit@Limit@IfAx^2 + y^2 0, xxxxxxxxxxxx, 0E, x 0E, y 0, Direction -1E
```

Den ta katáj ere! Edó den j taí to Limit all á o orisnóV ne to If pou dós ane gia thn f. To Limit den écei próbl hna ne nhdenikóV paranonas téV h Plot ónwV n poré na écei lógw tou trópu pou scedízái thn graj ikή parástash (paínei kápoia shneía ston áxona Ox brískei ta timáV thV f kai enwne ne euógramma tmínata ta shneía pou prókoptou!). AVantikatas tής oune l dipón thn f ne to kl ás na ~~xxxxxxxxxxxx~~ ósa sto Limit:

```
Limit@Limit@xxxxxxxxxxxx, x 0E, y 0, Direction 1E
Limit@Limit@xxxxxxxxxxxx, x 0E, y 0, Direction -1E
-
```



Sto Mathematica upórcé kai h periergh períptwsh na upórcé to ório kai na "nhn upórcoun" ta dipl á ória. Era tétioi kakó parádeigma énai h sunárthsh $f[x,y]=x*\text{Sin}(1/y)$. To éna apota dipl á ória énai to $\text{Interval}[\{0,0\}]$ (chl. oustias tiká ório to 0!!!):

```
Limit@Limit@x Sin@1 ê yD, x 0D, y 0D
Limit@Limit@x Sin@1 ê yD, y 0D, x 0D

0
```

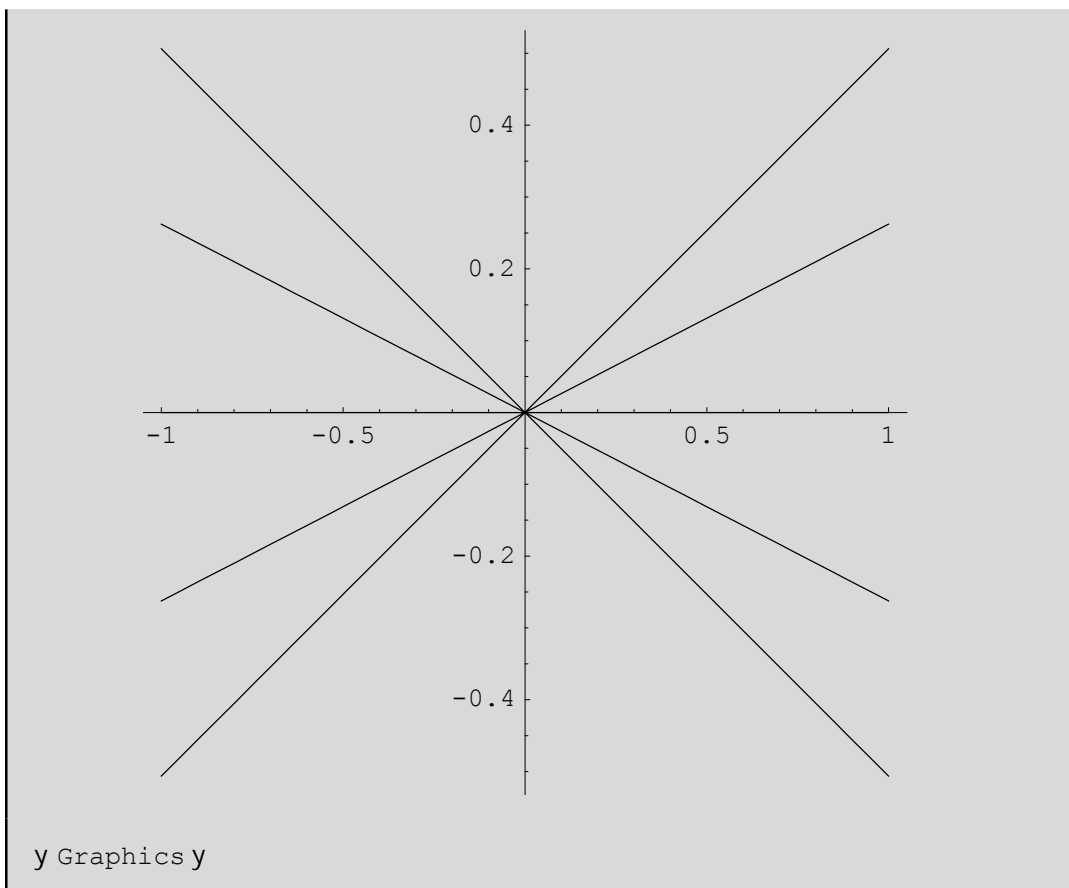
```
Interval@80, 0<D
```

AV kónoune kai edó thn graj ikή parástash gia arketéV timáV tou y kontá sto 0 gia na katal áboune thn apánthsh $\text{Interval}[\{0,0\}]$.

```

Remove@x, y, z, gD;
g[x_, y_]:=If[y 0, x Sin[1/y], 0]
xmin = -1; xmax = 1;
pinakas = Table@g[x, y], {y, -.02, .02, 100}<D
Plot@Evaluate@pinakas, {x, xmin, xmax},
  PlotRange All, AspectRatio 1, PlotPoints 40D
80.262375 x, 0.506366 x, 0, -0.506366 x, -0.262375 x<

```



apo autá bl époune óti oi timéV tou eswterikóu óriou $\text{Limit}[x \text{ Sin}[1/y], y \rightarrow 0]$ den ténoune éna ório f[x] dh adí sekápoia sunárthsh tou x (bl épikai pinakas) ne apotél es na na érai "adónato" na brepá kai to eswterikó ório $\text{Limit}[\text{Limit}[x \text{ Sin}[1/y], y \rightarrow 0], x \rightarrow 0]$. Etsi ál l ote páirnoune ório 0 apo dexiá \mathbb{H}^+L kai ál l ote 0 apo aristerá \mathbb{H}^-L . To Evaluate netá thn Plot anagkázai na updogistóin próta ól éV oi sunartíseV tou pinaka prin ej arnosté h Plot. Diajoretiká h Plot den qa nparóuse na káni thn graj iké parástash d oti qa nó nize óti o pinaka érai pinaka V kai óci kápoieV sunartíseV.)

Askhsh: Aj ó bréte apo to Help tou *Mathematica* ti károun oi parakátw sunartíseV na ernhnósetai ne tiV graj ikéV parástáseV pou parágontai, thn sunperijorá tw n diplón oríw n thV $g[x, y] := \text{If}[y \neq 0, x \text{ Sin}[1/y], 0]$. (prosoché an patísete dípló klik se kápoia apo tiV graj ikéV parástáseV pou qa prkóyou n qa dáte Movie!)

```
<< Graphics`Animation`
g@x_, y_D := If@y == 0, x Sin@1 # y D, 0 D
MoviePlot@g@x, y_D, {y, -1, 1}, {x, -1, 1}, {t, 0, 20}, PlotRange -> {-1, 1}
MoviePlot@g@x, y_D, {x, -1, 1}, {y, -1, 1}, {t, 0, 20}, PlotRange -> {-1, 1}
```

6.4 Ακρότατα συναρτήσεων

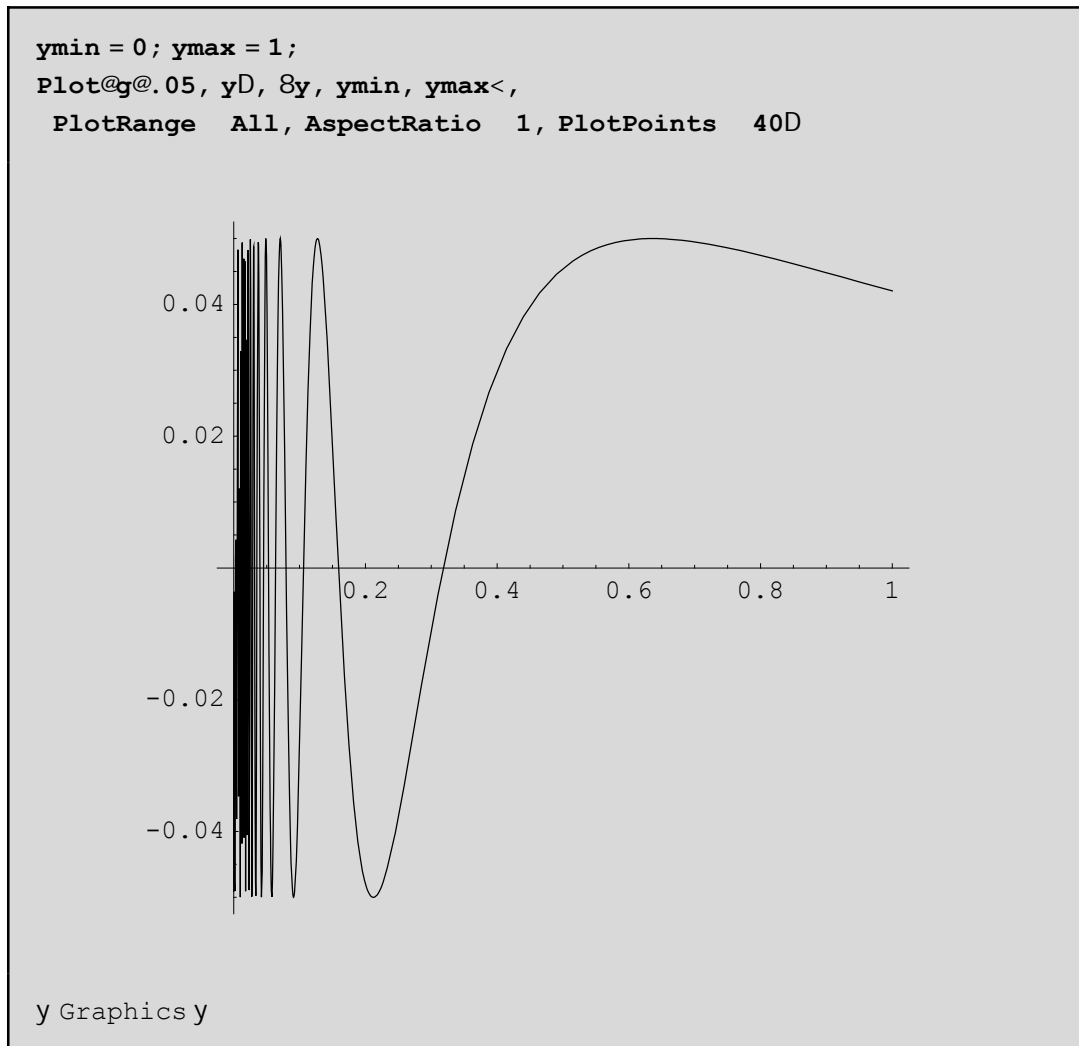
Για να βρούμε ένα τοπικό ελάχιστο της $f[x]$ γύρω από το x_0 γράφουμε `FindMinimum[f@D &, x0]`. Για το τοπικό μέγιστο αρκεί να ζητήσουμε το ελάχιστο της $-f[x]$ διότι $\max f = -\min[-f]$. Αν βέβαια έχουμε συνθήκες περιόριστων μεταβλητών τότε γίνονται οι κατάλληλες ερωτήσεις για να βρούμε το τοπικό ελάχιστο γύρω από το σημείο (x_0, y_0) γράφουμε `FindMinimum[f@, yD &, {x0, y0}]`. Αν δόσουμε τιμές συνάρτησης V αυτών των σημείων που η συνάρτηση

```
FindMinimum@g@.05, yD, {y, 0.5}<D
-FindMinimum@-g@.05, yD, {y, 0.5}<D
```

```
g@.05, y  0.212207<<
```

```
g@.05, y  0.63662L<<
```

δηλαδή για $x_0=0.05$ έχουμε μέγιστο 0.05 για $y=0.63662$ και ελάχιστο 0.05 για $y=0.212207$. Αν κάναμε και την αντίστροφη παράσταση



An prospa γ s oune na bro ν ne n \acute{e} gisto kai el \acute{a} cisto thV g gia tin \acute{a} V tou y se \acute{e} na di \acute{a} st η ma [ymin,ymax] qa pr \acute{e} pei na b \acute{a} l oune ta \acute{o} ria pou qa kin \acute{e} tai toy wV \acute{e} thV

```

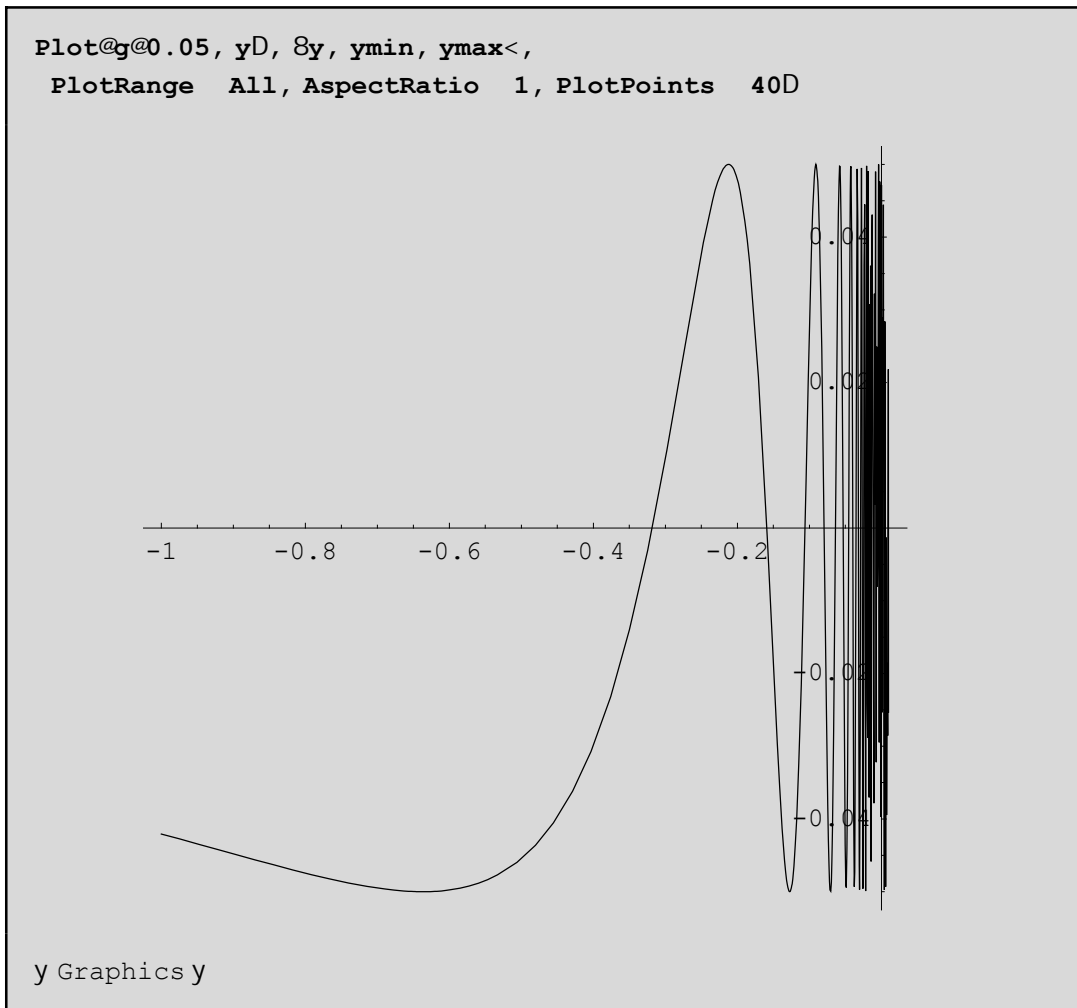
y0 = 0.005; ymin = -1; ymax = .01;
FindMinimum@g@0.05, yD, 8y, y0, ymin, ymax<D
-FindMinimum@g@0.05, yD, 8y, y0, ymin, ymax<D

```

```
8-0.05, 8y 0.00501275<<
```

```
80.05, 8-Hy 0.00630317L<<
```

Apo aut \acute{a} bl \acute{e} poune \acute{o} ti h \acute{e} resh h tou topiko ν n \acute{e} gisto kai el \acute{a} cisto exart \acute{a} tai apo to sh \acute{m} io pou tou \acute{d} nomai. Etsi gia $y_0=0.5$ \acute{e} dwse \acute{a} ll \acute{a} akr \acute{o} tata kai gia $y_0=0.005$ \acute{a} ll \acute{a} .



Αν τώρα σταθροποιήσουμε την τιμή του y π.χ $y=0.05$ βλέπουμε ότι είναι αδύνατον να πάρουμε κάποια ακρότητα:

```
x0 = 0.05; xmin = -1; xmax = 1;
FindMinimum@g@x, .05D, 8x, x0, xmin, xmax<D
```

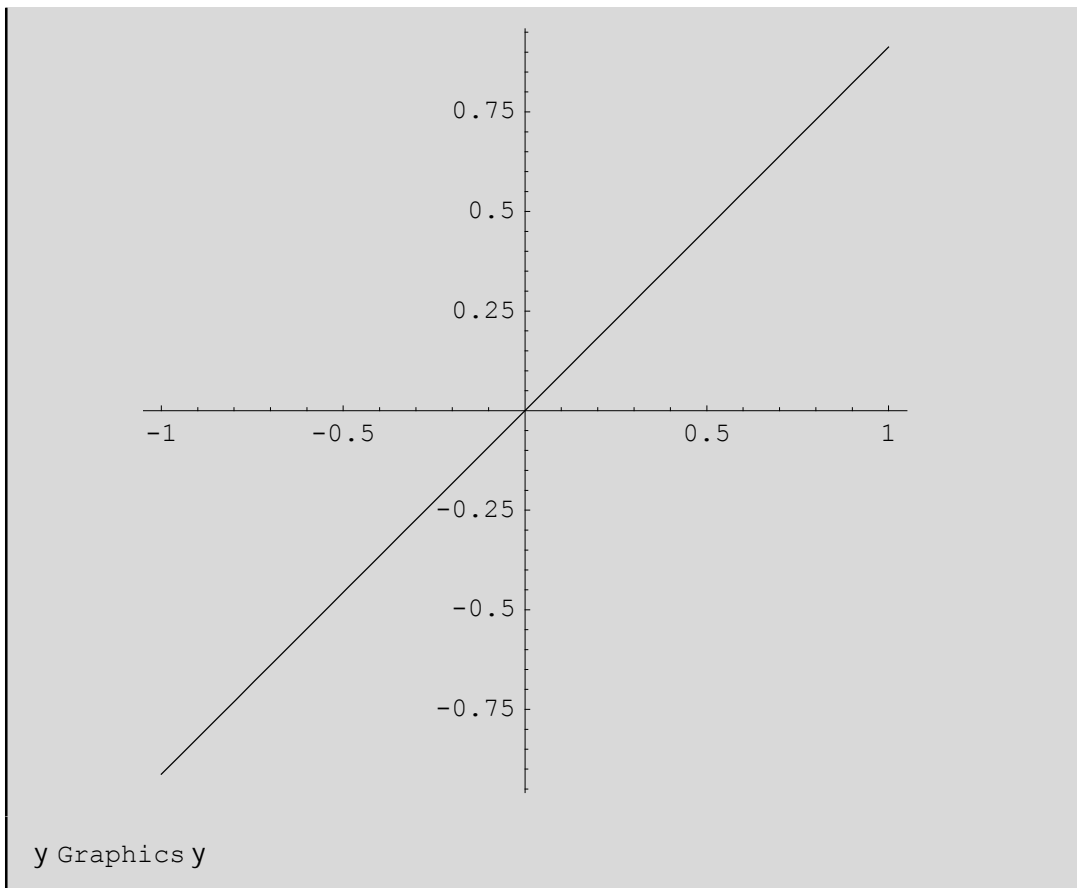
```
FindMinimum::regex :
Reached the point 8-1.64894< which is outside the region 88-1., 1.<<.
```

```
FindMinimum@g@x, 0.05D, 8x, x0, xmin, xmax<D
```

Δηλαδή δεν ηπόρεσε να βρεί ένα τοπικό ελάχιστο στα δοθέντα όρια του x . Ας κάνουμε πάλι την γραφική παράσταση για να δούμε τι ακριβώς συμβαίνει:


```
Remove@xD
g@x, 0.05D
Plot@g@x, 0.05D, 8x, xmin, xmax<,
  PlotRange All, AspectRatio 1, PlotPoints 40D
```

0.912945 x



πράγματι η διόρθωση έχει κέρσιο ακρότατο αλλά οι τιμές $V[g[x,0.05]]$ είναι όμοιες ή μικράινοιν συνεία!
 Αν πάρουμε και τα ακρότατα και w/provtivóon etabli ht éVqá diapistósoun etá ídia:

```
x0 = 0.05; xmin = -1; xmax = 1; y0 = 0.005; ymin = -1; ymax = .01;
FindMinimum@g@x, yD, 8x, x0, xmin, xmax<, 8y, y0, ymin, ymax<D
```

FindMinimum::fmgs :

Could not symbolically find the gradient of $g[x, y]$. Try using the default method, giving two starting values for each variable.

```
FindMinimum@g@x, yD, 8x, x0, xmin, xmax<, 8y, y0, ymin, ymax<D
```

6.5 SeiréVdunónewn, SeiréVTaylor kai Mac-Laurin

Estw $f(x)$ sunárthsh pou écei sunécéVparagógouv wV proV x nácri kai n táxewV sto shmeío a kai upárcé h paragógouv $n+1$ táxhV thV f sto a tóte upárcé to anóptugna thV f se sérá górwapo to a sedunónéVHt - al^n p.c.gia $n=4$

```
Series@f@xD, {x, a, 4}<D
f@aD + f@@aD Hx - aL +  $\frac{1}{2}$  f@@@aD Hx - aL^2 +
 $\frac{1}{6}$  f^H3L@aD Hx - aL^3 +  $\frac{1}{24}$  f^H4L@aD Hx - aL^4 + O@x - aD^5
```

To $n+1=5$ kai to $O@x - aD^5$ paristánei to upól oípo(ή sj ál na) $n+1$ táxhV thV f gia to shmeío a kai écei thn idióthta to ório kaqóV $x \rightarrow a$ na érai 0 dh $\lim_{x \rightarrow a} [O@x - aD^5] = 0$. O parapánw tópoV érai o tópoV tou Taylor gia thn f. Eidká ótana $a=0$ o tópoV autóV gínetai

```
Series@f@xD, {x, 0, 4}<D
f@0D + f@@0D x +  $\frac{1}{2}$  f@@@0D x^2 +  $\frac{1}{6}$  f^H3L@0D x^3 +  $\frac{1}{24}$  f^H4L@0D x^4 + O@xD^5
```

pou den érai ál l oVapotentópo tou Mac Laurin gia thn f. Al l á aVdóne kai paradégnata:

```
seira = Series@Log@xD, {x, 1, 4}<D
Hx - 1L -  $\frac{1}{2}$  Hx - 1L^2 +  $\frac{1}{3}$  Hx - 1L^3 -  $\frac{1}{4}$  Hx - 1L^4 + O@x - 1D^5
```

Thn parapánw sérá nproóne na thn uyósoune sto tetrágwro na thn paragwgis oune wV proV x na thnd ók hrósoune p.c

```
seira^2
D@seira, {x, 2}<DH
Integrate@seira, xD
Hx - 1L^2 - Hx - 1L^3 +  $\frac{11}{12}$  Hx - 1L^4 -  $\frac{5}{6}$  Hx - 1L^5 + O@x - 1D^6
```

```
-1 + 2 Hx - 1L - 3 Hx - 1L^2 + O@x - 1D^3
```

```
 $\frac{1}{2}$  Hx - 1L^2 -  $\frac{1}{6}$  Hx - 1L^3 +  $\frac{11}{12}$  Hx - 1L^4 -  $\frac{1}{20}$  Hx - 1L^5 + O@x - 1D^6
```

ή μ ό ά μέ μ Series ί Normal
 SeriesCoefficient ό ό O@x - aDⁿ ά μ Taylor
 Hx - aL^m ά μ Taylor. ύμ ί μ ύ :

```
Normal@seiraD
SeriesCoefficient@seira^2, 4D
-1 - 1/2 H-1 + xL^2 + 1/3 H-1 + xL^3 - 1/4 H-1 + xL^4 + x
```

```
1/12
```

Τελείωνται να πούμε ότι αν η συνάρτηση f είναι δυο μεταβλητών τότε μπορούμε να πάρουμε την διπλή Series. Έτσι η Series[f, {x, x0, nx}, {y, y0, ny}] βρίσκει πρώτα το ανάπτυγμα wV prov to y, και μετά wV prov to x.

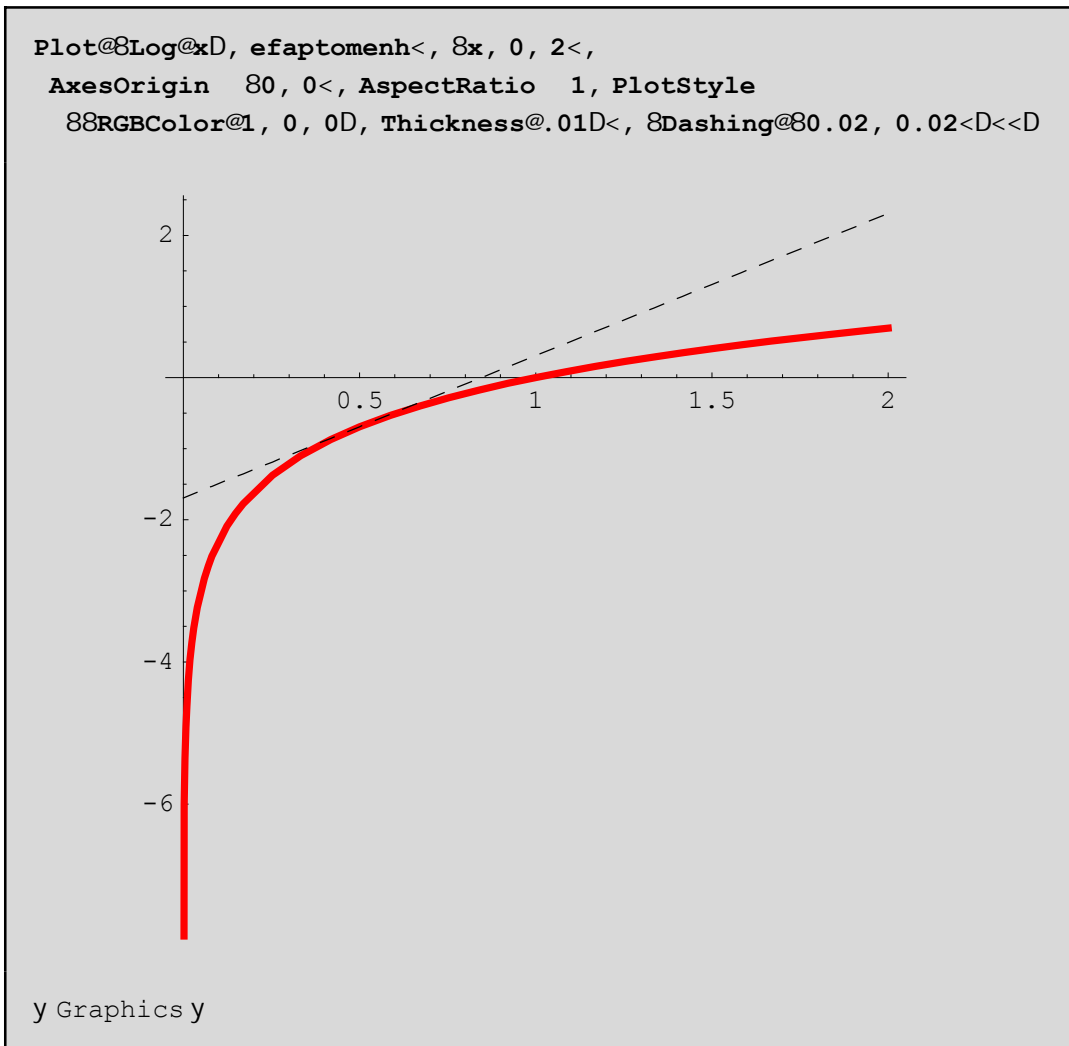
P.c

```
Series@Sin@x yD, {x, 0, 7}, {y, 0, 7}D
Hy + O@yD^8 L x + 1/6 - 1/120 y^3 + O@yD^8 y x^3 +
1/120 y^5 + O@yD^8 N x^5 + 1/5040 y^7 + O@yD^8 N x^7 + O@xD^8
```

6.6 Η επέκταση μιας συνάρτησης

Με την ευκαιρία των σειρών Taylor της f γύρω από το σημείο a πρέπει να πούμε ότι τα πολυωνμικά ανάπτυγματα που προκύπτουν με την συνάρτηση Normal προσεγγίζουν πολύ καλά την συνάρτηση f γύρω από το a. Όσο μεγαλύτερο το n τόσο καλύτερη η προσέγγιση. Ουσιαστικά λοιπόν τα ανάπτυγματα Taylor αποτελούν τα "επέκτασης" πολυώνυμα της f στο a. Για n=1 έχουμε την επέκταση ευθεία. Παράδειγμα: για να βρούμε την επέκταση στην Log[x] για a=0.5 φέτουμε n=1 στην Series και μετά την παίρνουμε την Normal

```
efaptomenh = Normal@Series@Log@xD, {x, .5, 1}D
-0.693147 + 2. H-0.5 + xL
```

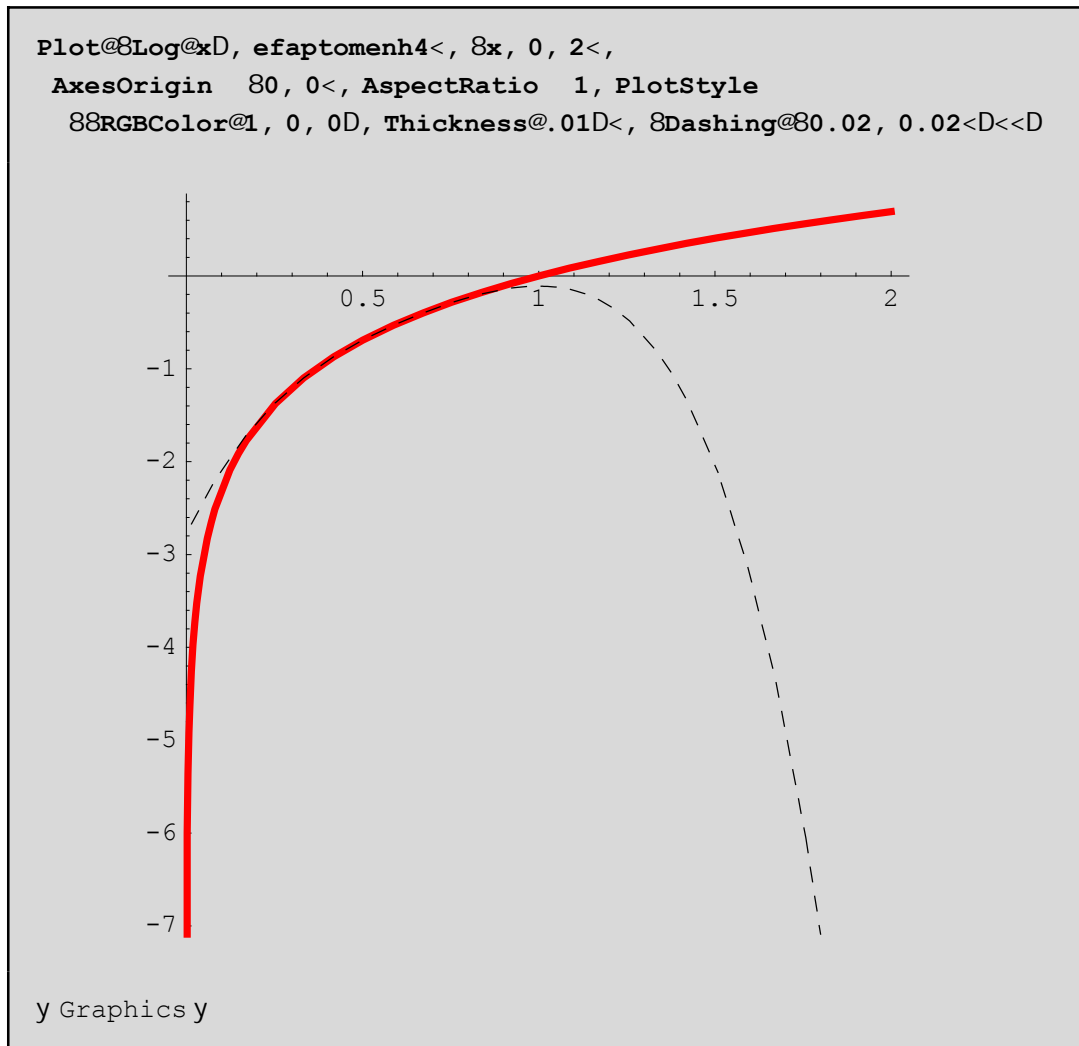


Sto parapánw gráj hna scedásane nazí thn Log kai thn é aptónēh euqía. To RGB[1,0,0] érai to kókkino crwna kai to crhsinopoihsane gia thn Log enó to Dashing chl . tiv diakekomaneV grammáV gia thn é aptónēh. Parathrésite óti prágnati h euqía érai é aptónēh sto shneío a=0.5. Me crísh thV Normal[Series[Log[x],{x,.5,n}]] gia n megalútera tou 1 nporóne na pároune kalútereV prosejistikéV kampléV sthn Log. Mporérai na kánetai thn grájiké parástash gia n>1 gia na dáte thn diaj orá. An tóra qéloune nia kalúterh proseggish ne pol uónunō p.c 4 baqnoV (gúrw apo to shneío a j usiká) qa prépei na broúne thn Series 4 baqnoV chl adí:

```

efaptomenh4 = Normal@Series@Log@x, {x, .5, 4}<DD
-0.693147 + 2. H-0.5 + xL -
2. H-0.5 + xL2 + 2.66667 H-0.5 + xL3 - 4. H-0.5 + xL4

```



Άσκηση: Δίνεται η συνάρτηση $f(x) := \frac{1}{2+x}$. Βρείτε τα αναπτύγματα Mac-Laurin της $f(x)$ βαθμού $n=1,2,\dots,20$ με την βοήθεια της Series και αναδοποιήστε τα από έσνα σε μια λίστα. Στὴν συνέχεια ἀρμόστε τὴν Normal στὴ λίστα καὶ στὴν λίστα που προκύπτει ἔστε $x=0$. Θα προκύψουν 20 ἀριθμοί. Εξηγήστε γιατί αὐτοὶ οἱ ἀριθμοὶ ἀποτελοῦν ἅμα σὺν ἑνὸς ἀκὸς ἀπὸ τὸ $\frac{1}{2}$. Πόσο περὶπου εἶναι τὸ $\frac{1}{2}$ ἀπὸ τὴν προσηγορίαν;


```

D@f@xD, 8x, 1<D
D@f@xD, xD
f '@xD
Derivative@1D@fD

3 +  $\frac{d^2}{dx^2}$ 
    
```

```

3 +  $\frac{d^2}{dx^2}$ 
    
```

```

3 +  $\frac{d^2}{dx^2}$ 
    
```

```

3 +  $\frac{d^2}{dx^2}$  &
#1
    
```

Για την παράγωγο της συνάρτησης w με παράγωγο n μεταβλητών x και y η διαδικασία είναι παρόμοια. Για παράδειγμα με $D[f[x,y],\{x,m\},\{y,n\}]$ επιστρέφεται η n -οστή παράγωγο f ως προς x και m -οστή παράγωγο ως προς y (ή αντίστροφα). Η $D[f[x,y],\{x,1\},\{y,1\}]$ δίνει $\frac{\partial f}{\partial x, \partial y}$. Από τα παρακάτω παραδείγματα είναι φανερό ότι δεν πρέπει να προσπαθούμε να παράγωγο με n συνάρτησης που έχει $f(x,y)$, ο ορισμός της f περιγράφεται. Επιπλέον το ίδιο πρόβλημα που είναι και η Limit !

```

Remove@gD
g@x_, y_D := If@y == 0, x Sin@1 + yD, 0D
D@g@x, yD, 8x, 2<, 8y, 1<D

If@y == 0, 0, 0D
    
```

```

Remove@gD
g@x_, y_D := x Sin@1 ê yD
D@g@x, yD, 8x, 2<, 8y, 1<D
D@g@x, yD, 8x, 2<D
D@g@x, yD, y, xD
0
    
```

```

0
    
```

```

- Cos@ttD
- tttttttttttt
  y^2
    
```

H $D[f[x],\{x,4\}]$ παράγει το ίδιο αποτέλεσμα με το $f^{(4)}[x]$, με το $D[f[x],x,x,x,x]$ και τελικά με το $\&4<f@D$ Διαλέξτε ότι σας αρέσει! Το σύνολο \mathbb{N} το βρίσκουμε στην παλέτα BasicInput. Εδώ πρέπει να προσέχουμε όταν έχουμε γινόμενα συναρτήσεων να βάσουμε παρενθέσεις ή αλλιώς υπάραξε περίπτωση ή άσφαι από δική μας υπατιότητα π.σ αν έχουμε τιV παρενθέσεις στην x Η $\text{Sin}@D$ παρουμε κατα ή άσφαι

```

x x Sin@xD
Sin@xD
    
```

δηλ. παραγωγισμένο της x και όχι το γινόμενο!

Αν έχουμε παραγωγισμένο της g[y] ως προς x τότε όπως γνωρίζουμε από την θεωρία η παράγωγος είναι 0 εκτός και αν θεωρούμε ότι η y δεν είναι μια σταθερά αλλά μία συνάρτηση του x. Αυτό δηλ. γίνεται με τους συνάρτησης NonConstants π.σ

```

Remove@gD
D@g@yD, x, NonConstants yD
Remove@g, fD
D@f@g@tDD, x, NonConstants tD
D@y, x, NonConstants 8y<D g@yD
    
```

```

D@t, x, NonConstants 8t<D f@tDD g@tD
    
```

Στο δεύτερο παράδειγμα έχουμε ότι η μεταβλητή είναι μια συνάρτηση της x.

7.2 Εύρεση τοπικών ακρότατων με χρήση των ηρικών παραγώγων

Έστω ηδη αναζήτηση της συνάρτησης FindMinimum για την εύρεση κάποιων ακροτάτων μιας συνάρτησης f . Όμως εδώ θα προσπαθήσουμε να βρούμε τα τοπικά ακρότατα ή τουλάχιστον τα "πιθανά" τοπικά ακρότατα της f λύνοντας την εξίσωση $f'[x]=0$ αν η f έχει μόνο μία μεταβλητή ή ένα σύστημα εξισώσεων αν έχει παραπάνω (π.χ. $x f' = y f' = 0$ αν η f έχει δύο μεταβλητές). Για την λύση των συστημάτων αυτών μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την Solve. Αν οι παράγωγοι δεν είναι πολυώνυμα τότε προτιμάμε να πάρουμε αριθμητικές λύσεις με την NSolve ή την FindRoot. Εδώ θα μιλήσουμε ότι η FindRoot έχει την μορφή $\text{FindRoot}[eqn_1, eqn_2, \dots, \{x, x_0\}, \{y, y_0\}, \dots]$ όπου eqn_1, eqn_2, \dots είναι το σύστημα των εξισώσεων και x_0, y_0, \dots είναι κάποιοι αριθμοί "κοντά" σε κάποια πραγματική λύση του συστήματος. Αυτό είναι και το μεγάλο πρόβλημα με την FindRoot: πρέπει να γράψουμε κοντά αλλιώς μπορεί να μην βρει κανμία λύση! Παραδείγματα: Αν προσπαθήσουμε να βρούμε τα τοπικά ακρότατα της $x \sin[1/y]$ με την NSolve και την FindRoot και για $x=0.05$

```
g[x_, y_]:=x Sin[1/y]
g1[x_, y_]:=D@g Sin[1/y], x
g2[x_, y_]:=D@g Sin[1/y], y
g2[x, y]
z = NSolve@g2@0.05, y ~ 0, y
0.05 Sin[1/y] == z
```

$$- \frac{x \cos\left(\frac{1}{y}\right)}{y^2}$$

```
Solve::ifun :
Inverse functions are being used by Solve, so some solutions may not be found.
```

```
8y -0.63662<, 8y 0.63662<<
```

```
8-0.05, 0.05<
```

```
FindRoot@g2@0.05, y ~ 0, 8y, 0.1, -1, 1<D
```

```
General::ivar : 0.1` is not a valid variable.
```

```
General::ivar : 0.1` is not a valid variable.
```

```
FindRoot::frnum :
Function 8 0.1H-0.0272011< is not a length 1 list of numbers at 8y< = 80.1<.
```

```
FindRoot@g2@0.05, y == 0, 8y, 0.1, -1, 1<D
```

Na εχρήσιμους ότι η NSolve έβγαλε επόυ έώκω α ένα τοπικό ακρότατο στο σημείο $y=0.63662$ (και άλλ ο ένα στο $y=0.63662$) . Είναι μάγιστο διότι στο πρόβλημα κεχ αλ αιο έκανε κάποι και την γραμική παράσταση $g2[0.05,y]$. Δεν τα βρήκε όλα. Με την FindRoot μπορούμε να βρούμε και άλλα! Το πρόβλημα είναι πώς διαλέγουμε το αρχικό να y_0 για να ξεκινήσει το γάμιν. Θα πρέπει να κάνουμε διάξ ορέβ δοκίμια στο y_0 και για διάξ ορα διαστήματα. Αλλ ο ένα μικρότερο πρόβλημα: πρέπει να γράψουμε τον τύπο της $g2$ απευθείας (χωρίς χρήση του ορισμού του) αλλιώς βγαίνουν περιεργα μηνύματα όπως το FindRoot::frnum : Function 8 0,1H-0.0272011L is not a length 1 list of numbers at {y} = {0.1}.

```
Remove@g2D
```

```
g2@x_, y_D := -  $\frac{x \cos \frac{1}{y} E}{y^2}$ 
```

```
ymin = -1
```

```
ymax = 1
```

```
z = FindRoot@g2@0.05, yD == 0, {y, 0.1, -1, 1}<D
```

```
g@0.05, yD ê. z
```

```
-1
```

```
1
```

```
{y 0.0909457<
```

```
-0.05
```

Επανάληψη χωρίς την γενική αρχή: όταν ορίζουμε συνάρτηση V να μην χρησιμοποιούμε άλλ ελ ήδη κατασκευασμένη/ αλλ ά να τη ορίζουμε "κατευθείαν". Έτσι δεν θα ήταν καλό για παράδειγμα, να ορίζουμε $g[x,y]:=x*\sin[1/y]$ και στην συνέχεια $g2[x_,y_]:=D[g[x,y],y]$ αλλ ά θα ήταν προτιμότερο να ορίζουμε κατευθείαν $g2[x,y]:=- \frac{x \cos \frac{1}{y} E}{y^2}$. Αν όλ ουνε περισσότερο έλ ύς έλ νε να γαλ ύτε η ακρίβεια θα πρέπει να αλλ ά ξουμε την ακριβή τιμή του y_0 να οφείνουμε μικρότερα διαστήματα $ymin, ymax$ και να βάλ ουνε επόλ έον ορίσματα μέσα στην FindRoot p.c

```
z = FindRoot@g2@0.05, yD == 0, {y, 0.01, 0.001, 0.09<,
  AccuracyGoal 24, WorkingPrecision 34,
```

```
  MaxIterations 50D
```

```
g@0.05, yD ê. z
```

```
{y 0.01010507575186637052500849291254059<
```

```
-0.05
```

Askhsh: Dίνεται η συνάρτηση $f[x,y]=x^2+x*y+y^2-2*x-6*y$. Να βρείτε τα κριτικά σημεία της f . τα σημεία που νηδρίζονται οι κριτικές παράγωγοι. Στην συνέχεια χρησιμοποιώντας την FindMinimum προσπαθήστε να απαντήσετε αν τα ακρότατα που βρήκατε είναι τοπικά μέγιστα ή τοπικά ελάχιστα. Τέλος χρησιμοποιήστε την ContourPlot για την f και για κατάλληλα διαστήματα $\{x_{min},x_{max}\}$ και $\{y_{min},y_{max}\}$ στον άξονα Ox και Oy αντίστοιχα (που να περιέχουν το ή τα σημεία που βρήκατε) έτσι ώστε να δείτε αν πράγματι η γραφική παράσταση που παίρνεται συνήθως με τα αποτελέσματα που βγάλατε (Προσοχή πριν και είναι την ContourPlot[x^2+x*y+y^2-2*x--6*y,{x,xmin,xmax},{y,ymin,ymax}]) να γράφεται <<Graphics`Graphics3D` ότι κάθε συνάρτηση για γραφικές παραστάσεις έχει το δικό της πακέτο εκτός από κριτικές που δεν δημιουργείται να και έσυνε το πακέτο του (σπίτι j ορτώνεται μόλις ανόχουσε το Mathematica). Με το Help προσπαθήστε να βρείτε περισσότερα για την ContourPlot ώστε να κάνετε το γράφημα σας ελκυστικό. (π.χ δώστε χρώμα βάζοντάς μας στην ContourPlot το ColorFunction Hue. Στο ίδιο πακέτο ανήκει και η ShadowPlot3D επίσης η οποία είναι απλά απεικόνιση 3D. Η Plot3D (αυτή δεν δημιουργείται κανένα ιδιαίτερο πακέτο) στην περίπτωση να μην δουλεύει, εκτός και αν όλα έχετε λίγο τον κωδικισμό της επιβλέποντας που προκύπτει με το επόμενο χαρακτηριστικό `ColorFunction Hue` μας στην Plot3D.

7.3 Αόριστα ολοκλήρωματα

Η βασική ένδειξη για να βρούμε το αόριστο ολοκλήρωμα $\int f(x) dx$ είναι η `Integrate[f[x],x]`. π.χ

```
Integrate[f[x], x]
D[Integrate[f[x], x], x]

f[x]
```

```
f[x]
```

Όχι αλήθεια το ολοκλήρωμα της παραγώγου της f ως προς x είναι η ίδια η f ! Και η παράγωγος του ολοκλήρωματός της f ως προς x είναι πάλι η f . Με άλλα λόγια η ολοκλήρωση η παράγωγος είναι αντίστροφοι συναρτήσεων. Ακόμα και άλλα παραδείγματα:

sunartísewn ópww oi Erf, EulerGamma, Fresnel, Hypergeometric, Elliptic kai állef. Mporétai na brétepl hrgj oríeVstohelp.

7) Upárcoun d okl hrónata ta opoía den nporeí na upologisé to Mathematica. Se nia tétoia períptwsh epistréj etai to ídio to d okl hrvna p.c sto $\int_0^{\pi/3} \cos(\sin(x)) dx$. Fusiká án αντί aóristo écoune orisnáo d okl hrvna tóte nporoúne na pároune nia arithmikh timí tou netn crísh thV N h thV NIntegrate ópww qa dóne parakótw p.c

```

olok1 = NIntegrate[Cos@Sin@x]DD, {x, 0, Pi} & 3<D
0.89975
    
```

7.4 Orisnáo d okl hrónata

H basikh entd h gia ta orisnáo d okl hrónata érai ópww kai sta aórista netn éisagwgh twn oríwv p.c to orisnáo d okl hrvna $\int_0^{\pi/3} \sin(x)^2 \cos(x)^3 dx$, x apl á qa tográyoune

```

Integrate[Sin@x]^2 Cos@x]^3, {x, 0, Pi} & 3<D
11 3
-----
160
    
```

Mporóne j usiká na crhsinopíhsoune thn BasicInput pal éta h patóntaV pl h ktra. Mporóne j usiká na bál oune kai to úpairo se éra h kai sta dío ákra

```

Integrate[Sin@x]^2 Cos@x]^3, {x, 0, <D
Integrate::idiv : Integral of Cos@x]^3 Sin@x]^2 does not converge on 80, <.
† Cos@x]^3 Sin@x]^2 Bx
0
    
```

Se autíh thn períptwsh to d okl hrvna den upárcé! Se ál h períptwsh ómw upárcé p.c

```

Integrate[A E^-x^2, {x, 0, <E
è !!!
ttttttt
2
    
```

EpíshV se ál eV períptwsh éV to Mathematica nporeí na naVapantíseí neto If p.c

```

Integrate@x^n, {x, 0, 1}<D
If@Re@nD > -1, 1/(1+n), † x^n BxE
    
```

Autó shnaíní óti éin to pragmatikó nároV thV paranátrou n (díóti nporeí kápoioV na dóseí kai nigadikh timí sto n) érai > tou -1 tóte to d okl hrvna éra íso ne $\frac{1}{1+n}$ all íoV den nporeí na dóseí apánthsh! P.c aV bál oune n=2

```
% è . n 2
```

```
1
---
```

Γενικά αν επιθυμούμε να φέρσουμε κάποιους περιορισμούς στον υπολογισμό του ορισμένου διόκληρονάτου θα πρέπει να τους εισάγουμε με την εντολή `Assumptions->` οι περιορισμοί π.χ αν θέλουμε να δηλώσουμε ότι για παράμετρον m παίρνει πραγματικές τιμές (και όχι μιγαδικές) θα μπορούσαμε να το δηλώσουμε λέγοντας ότι το $\text{Im}[m]=0$ π.χ

```
Integrate[Sin[x] D[x, 8x, 0, Infinity], Assumptions -> Im[m] == 0]
```

```
1
---
```

Αν δεν θέλουμε τον περιορισμό αυτό θα παίρνουμε

```
Integrate[Sin[x] D[x, 8x, 0, Infinity]
```

```
If[Im[m] == 0, 1
----- Sin[x]
2
-----] B x E
0
```

Η εντολή `NIntegrate[f[x], {x,a,b}]` επιστρέφει μία αριθμητική προσέγγιση του ορισμένου διόκληρονάτου $\int_a^b f(x) dx$, ενώ υπάρχουν και χρήσιμα επιπλέον χαρακτηριστικά που μπορούμε να προσφέρουμε όπως για παράδειγμα `AccuracyGoal->20` για να βελτιώσουμε την ακρίβεια των υπολογισμών π.χ

```
NIntegrate[Sin[x]^2 Cos[x]^3, {x, 0, Pi}, AccuracyGoal -> 20, WorkingPrecision -> 30]
```

```
0.11907849302036031393
```

Η συνάρτηση `NIntegrate` είναι χρήσιμη όταν η `Integrate` δεν μπορεί να βγάλει ένα αποτέλεσμα. Η `Integrate` κάνει συμβολικούς υπολογισμούς ενώ η `NIntegrate` χρησιμοποιεί προσεγγιστικές αριθμητικές μεθόδους π.χ

```
H Integrate[Abs[x - Log[x] + 1.5], {x, 1, 3}]
```

```
NIntegrate[Abs[x - Log[x] + 1.5], {x, 1, 3}]
```

```
5.70416
```

Βάλανε σε σκόλια το πρώτο διότι ήρwana διότι σε ναV to *Mathematica* δεν ηπόρεσε να βγάλεί κάποιο αποτέλεσμα παρόλου που περηνάνανε αρκετή ώρα! Όμως πολύ γρήγορα η NIntegrate υπολόγισε το διότι ήρwana!



7.5 Πολιπλά διότι ήρwnata

Μεθνη το ή Integrate ηποροόνη να υπολόγισουνε και διπλά και triπλά και διότι ήρwnata αρκέ να διανηρώς ουνε κατάλληλα τα όρια D του διότι ήρwnatoV. AV δόνε ηρικέV περιπτώσειV

1) Η περιοχή D αποτελείται απο κάποια διαστήματα π.χ $D = \{x, y, z \in \mathbb{R}^3 \mid x \in [a, b], y \in [c, d]\}$. Τότε υπολόγισουνε τα διότι ήρwnata ήτontaV τα κατάλληλα όρια $\{x, a, b\}, \{y, c, d\}$ π.χ

```
Integrate[x^2 z^3, {x, 0, 1}, {y, 0, 1}, {z, 0, 2}]
```

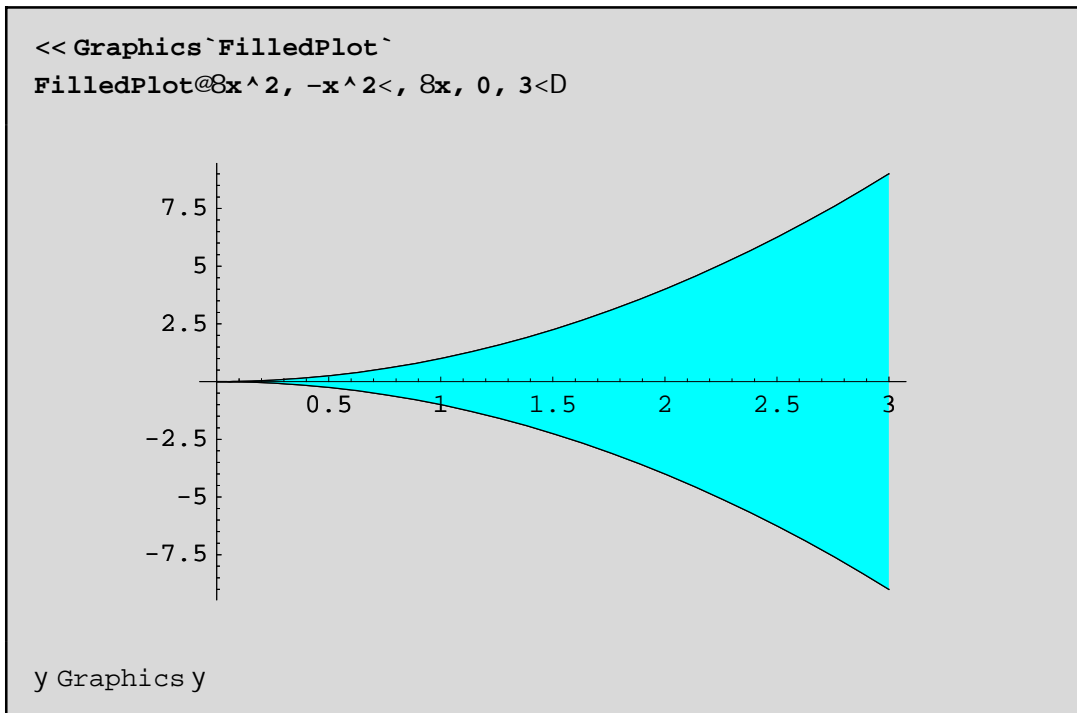
$$\frac{2}{3}$$

Se αυτήνητην περίπτωση δεν πόζει ρόλο η σειρά διότι ήρwnshV.

```
Integrate[x^2 z^3, {z, 0, 2}, {x, 0, 1}, {y, 0, 1}]
```

$$\frac{2}{3}$$

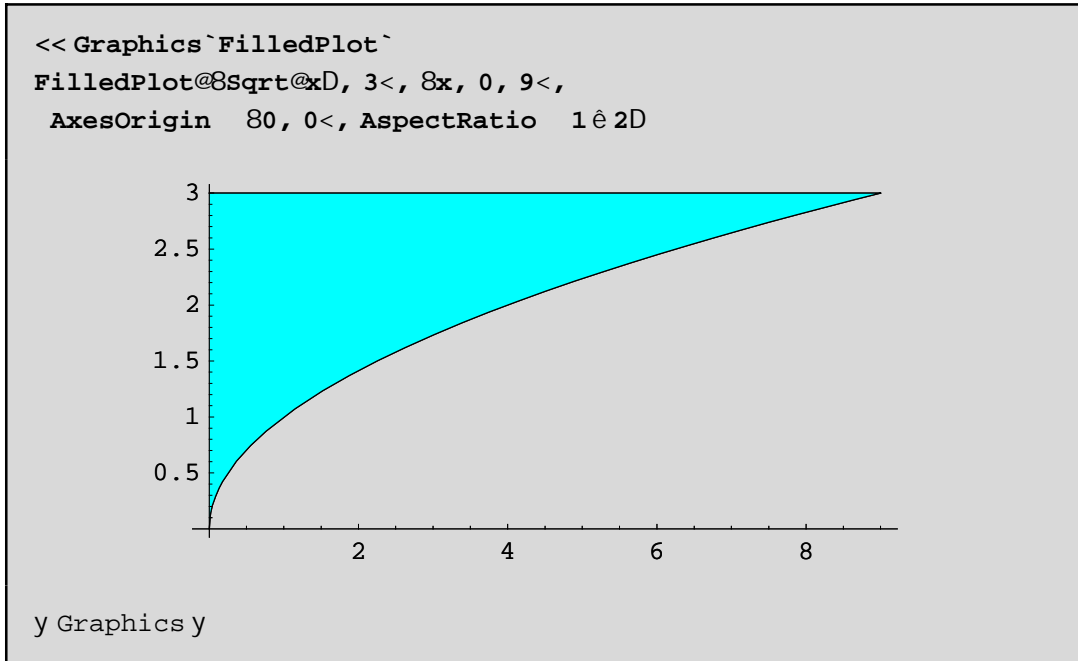
2) Η περιοχή D είναι μια περιοχή του διδιάστατου χώρου που περικλείεται απο κάποιαV κανάλειV ή μια περιοχή του τριδιάστατου χώρου που περικλείεται απο κάποιαV επιπέδιαV και τότε ήπρέπει να προσέχουνε την σειρά που διότι ήρwnουνε (δηλ. ηV προV ποία ηταβλήτη ήπ διότι ήρwnουνε πρώτα, ητά ποία ακολούηη και). Ακολούηη ηρικά παραδείγματα D και συναρτήσεων f και η σειρά που διότι ήρwnουνε. Για να γίνουν και πιο παραστατικά ήπ κάνουνε πρώτα την γραφική παράσταση των χωρίων D. Στην διδιάστατη περίπτωση των D ήπ χρειαστέ να κάλουνε το πακέτο Graphics`Filled-Plot`



εδώ $D = \{x, y \mid 0 \leq x \leq 3, -x^2 \leq y \leq 8x^2\}$ και διότι η ροή είναι $f = (2x - 3y^2, 0)$ πρώτα $w/prot$ y και μετά $w/prot$ x δηλ.

```
Integrate@2 x - 3 y^2, 8x, 0, 3<, 8y, -x^2, x^2<D
- 3807/7
```

Πρέπει να προσέχουμε ότι το διότι η ροή που πρέπει να υπολογιστεί πρώτο, ηπαίνει πάντοτε στο τέλος του Integrate! Αλλιώς παράδειγμα:



εδώ $D = \{t, y \mid 0 \leq y \leq 3, 0 \leq x \leq y^2\}$ και διόκλ ηρώνηε πρώτα w/prov_x και μετά w/prov_y διό .

```
Integrate@2 x - 3 y^2, 8y, 0, 3<, 8x, 0, y^2<D
- 486
 5
```

Γενικά να έδουνη στο νόό ότι διόκλ ηρώνηε τέλ ευταία σε διάστηνα που έεί σταθερά άκρα διό . είναι thVνωρη ήV του κεί στο διάστηνα $[a, b]$. π.ε αν έδουνη th $f[x, y, z] := x y^2 z^3$ και qίλ oune na broúne to tripló διόκλ ήρwna στο cwrio $D = \{t, y, z \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1-x, 0 \leq z \leq x y\}$ που perikl éetai apo ta épípeda $x+y=1$ και $z=0$, και th nepij áneia (upper bd ikó parabol oúéV) $z=x*y$. L ógw thVνωρη ήV του D διόκλ ηρώνηε πρώτα w/prov_z μετά w/prov_y και τέλ oVw/prov_x.

```
Integrate@x y^2 z^3, 8x, 0, 1<, 8y, 0, 1-x<, 8z, 0, x y<D
1
288288
```

Βέβαia το ίδιο διόκλ ήρwna qa npoús ane na to kánuνη diadociká setría bíηata al l á j usiká énai kourastikó...

```
int1 = Integrate@x y^2 z^3, 8z, 0, x y<D
int2 = Integrate@int1, 8y, 0, 1 - x<D
int3 = Integrate@int2, 8x, 0, 1<D
```

$$\frac{x^5 y^6}{4}$$

$$\frac{1}{28} (1 - x)^7 x^5$$

$$\frac{1}{288288}$$

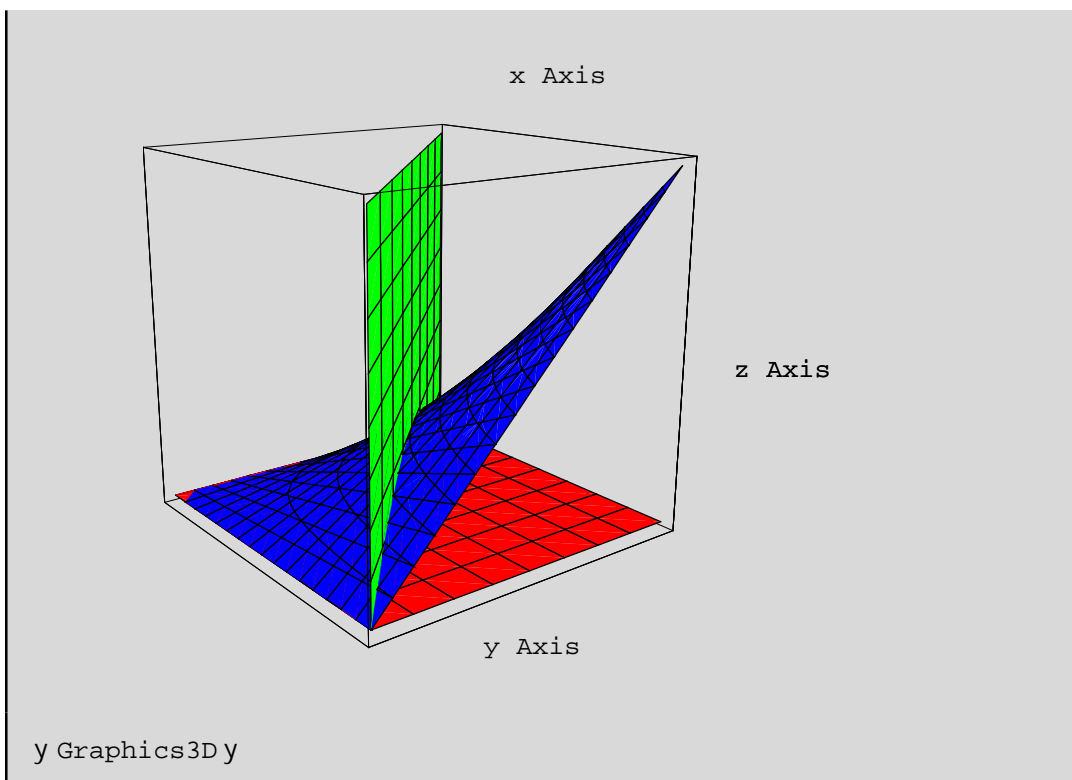
Parakátw q̄ prospaq̄isoun̄ na sced̄ásoun̄ to D. Gia bōiq̄ia pánw sth graj ik̄í sunárthsh ContourPlot3D pou crhsinopiōn̄ n̄por̄éte na anatr̄éxete sto Help kai ep̄ishV na "paixete" ne tiV graj ik̄éV parastáséV aj air̄óntaV ḡ al l̄ásontaV k̄ap̄oia carakthristiká óste na katal̄ábeta ti akrib̄óV k̄ánoun. Oa póne non̄íca óti h plot1 parist̄áni to ep̄ípedo z=0 ne kókkino cr̄óna (Scól̄io: al l̄áxane to z=0 se k̄ati sced̄ón ónoio z-0.00001==0 dīoti den n̄por̄ésane na crwnatisoun̄ to ep̄ípedo z=0 ne thn ContourPlot3D!!) h plot2 parist̄áni to ep̄ípedo x+y=1 se pr̄ásino kai h plot3 to parabol̄oídeV z=x y ne npl̄ é cr̄óna. To D éinai to kl̄eistó cwrīo pou perikl̄éetai metax̄ó tw̄n trīón ep̄j an̄īón.

```
<< Graphics`ContourPlot3D`
plot1 = ContourPlot3D@z - 0.00001, {x, 0, 1}, {y, 0, 1}, {z, 0, 1},
  ContourStyle RGBColor@1, 0, 0D, DisplayFunction IdentityD
plot2 = ContourPlot3D@x + y - 1, {x, 0, 1}, {y, 0, 1}, {z, 0, 1},
  ContourStyle RGBColor@0, 1, 0D, DisplayFunction IdentityD
plot3 = ContourPlot3D@z - Hx yL, {x, 0, 1},
  {y, 0, 1}, {z, 0, 1}, PlotPoints 85, 5<,
  ContourStyle RGBColor@0, 0, 1D, DisplayFunction IdentityD
Show@plot1, plot2, plot3, Axes True, Ticks {None, None, None}<,
  AxesLabel {"x Axis", "y Axis", "z Axis"}<,
  Lighting False, DisplayFunction -> $DisplayFunction,
  ViewPoint -> {82.434, -1.853, 0.866}<D
```

y Graphics3D y

y Graphics3D y

y Graphics3D y



Antí tou paráronw plot1 npr éte kai na báí ete éna kókkino pd úgwno w/exíV

```
plot1 = Graphics3D@
  RGBColor@1, 0, 0D, Polygon@880, 0, 0<, 81, 0, 0<, 81, 1, 0<, 80, 1, 0<<D<,
  DisplayFunction IdentityD
```

δοκίμια τεταρτάριων διότι είναι ο πρώτος!

Άσκηση: Να υπολογιστεί το διπλό ολοκλήρωμα της $f(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}$ στην περιοχή $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq y \leq 4, |x-1| \leq 4\}$ και να γίνει γραφική παράστασή του D .

Κεφάλαιο 8ο: Διαφορικές εξισώσεις

8.1 Η εντολή ή DSolve

Σε αυτό το κεφάλαιο θα ασχοληθούμε με την λύση διαφορικών εξισώσεων. Οι εξισώσεις θα παραγωγιστές ή ποσότητες είναι άγνωστη ή περισσότερες συναρτήσεις $y[x]$ και που η παράγωγος του $y[x]$ ικανοποιεί τις εξισώσεις. Π.χ. $x^2 y'[x] - y[x] = 0$ (άγνωστη $y[x]$) και το σύστημα $y'[x] + y[x] - z[x] = \sin[x]$, $z'[x] + y[x] + z[x] = \cos[x]$ με άγνωστες συναρτήσεις $y[x], z[x]$. Δύο είναι οι βασικές συναρτήσεις $DSolve$ και $NDSolve$. Η δεύτερη θα παρέχει την δυνατότητα αριθμητικής επίλυσης διαφορικών εξισώσεων και συστημάτων και χρησιμοποιεί προεγιστικές μεθόδους ενώ η πρώτη προσπαθεί να βρει μια ακριβή λύση των εξισώσεων.

? DSolve

`DSolve@eqn, y, xD` solves a differential equation for the function y , with independent variable x . `DSolve@{eqn1, eqn2, ...}, {y1, y2, ...}, xD` solves a list of differential equations. `DSolve@eqn, y, {x1, x2, ...}` solves a partial differential equation. More...

δηλ. η `DSolve[eqn, y, x]` λύνει την διαφορική εξίσωση eqn και βρίσκει την συνάρτηση y , η οποία έχει ανεξάρτητη μεταβλητή την x . Η `DSolve[{eqn1, eqn2, ...}, {y1, y2, ...}, x]` λύνει το σύστημα $eqn1, eqn2, \dots$ από διαφορικές εξισώσεις άγνωστες συναρτήσεις $y1, y2, \dots$ που είναι συναρτήσεις της x . Τέλος η `DSolve[eqn, y, {x1, x2, ...}]` λύνει την εξίσωση μερικώς παραγωγών eqn ως προς την y που είναι συνάρτηση των μεταβλητών x_1, x_2, \dots . Ακόμα υπάρχουν αρκετά παραδείγματα (για διδακτικούς λόγους) γραμμένα κατά "I" όπου `DSolve[eqn, y[x], x]` αντί του `DSolve[eqn, y, x]`.

```
Remove@eqn, y, xD
eqn = x^2 y'[x] - y[x] == 0;
DSolve@eqn, y[x], xD
```

```
88y[x] == -1^x C[1]<<
```

Βλέπουμε ότι η γενική λύση περιέχει μία σταθερά $C[1]$. Αν περιλαμβάνονται και άλλες σταθερές στην λύση αυτές θα εμφανίζονται ως $C[1], C[2], \dots$. Μπορούμε να αλλάξουμε τον συνολικό αριθμό των σταθερών όπωνα `Varies@p.c to C` με σταθερά `DSolveConstants->σταθερα p.c`.

```
soll = DSolve@eqn, y@xD, x, DSolveConstants sta8eraD
88y@xD à-1êx sta8era@1D<<
```

Προσέξτε ότι η λύση $y[x]$ δεν δίνεται απευθείας αλλά μέσα σε $\{\{\}\}$!!! δηλ. μέσα σε δύο λίστες όπου η πρώτη είναι και από την FullForm:

```
FullForm@sollD
List@List@Rule@y@xD,
Times@Power@E, Times@-1, Power@x, -1DDD, sta8era@1DDDDD
```

Πως όμως θα μπορούσαμε να "ξετρυπώσουμε" την $y[x]$ από εκεί μέσα για να βρούμε για παράδειγμα το τετράγωνό της. Θα αναζητήσουμε δύο τρόπους.

Πρώτος τρόπος: χρησιμοποιώντας την Last ή isodύναμα παίρνουμε το στοιχείο 2ο της $\text{soll}[[1,1]]$ δηλ. το $\text{soll}[[1,1]][[2]]$ που γράφεται απλώς $\text{tera}[\text{soll}[[1,1,2]]]$

```
soll@1, 1, 2DD
Last@soll@1, 1DDD
à-1êx sta8era@1D
```

```
à-1êx sta8era@1D
```

```
à-1êx sta8era@1D
```

Δεύτερος τρόπος: χρησιμοποιώντας το σύνολο /. της αντικατάστασης.

expr /. *rules* είναι η ανόθευση του κανόνα που βρίσκονται στα *rules* για να μετασχηματιστεί κάποιον *expr*.

```
y@xD ê. soll
8à-1êx sta8era@1D<
```

Επειδή όμως υπάρχουν πάρα πολλά $\{\{\}$ θα πρέπει και ύστερα να γράψουμε

```
y@xD è. soll@@1, 1DD
```

```
à-1èx sta8era@1D
```

ή isodónana

```
y@xD è. soll@@1DD
```

```
à-1èx sta8era@1D
```

(To $y[x]/\text{soll}[[1]]$ apl á shnaíneí óti brískoune próta to $y[x]/\text{soll}$ dhí . thl ísta 8à^{-1èx} sta8era@1D< kai netá brískoune to losticeío thVl ístaVdhí . to à^{-1èx} sta8era@1D(=y[x]/soll[[1]]).)

Tóra apo thn stigmí pou écoune ton túpo thV $y[x]$ nporóune na károune dokimí an dhí . prágnati ikanpoíetai harcikí naVdaj orikí ésiswsh

```
lysh = soll@@1, 1DD
```

```
eqn è. lysh
```

```
y@xD à-1èx sta8era@1D
```

```
-à-1èx sta8era@1D + x2 y@xD == 0
```

Dustuców den apédwse h antikatástash $y@xD$ à^{-1èx} sta8era@1D nása sthn eqn(den pírane True) .Autó sunbaíneí díoti gínetai antikatástash thV sunúrthshV $y[x]$ allá óci kai thV paragógou thV $y'[x]$ nása sthn eqn!!! Me $y@xD$ à^{-1èx} sta8era@1D empoúne antikatástash tou $y[x]$ ne à^{-1èx} sta8era@1D kai típota parapánw Me authn thn antikatástash den nporéi na katal ábei to Mathematica óti ne $y[x]$ empoúne sunúrthsh h tou x !!! Opóteden écei kanmiá idéa gia to pwW qa bré nia timí thV y ή pwW qa paragwgísei thn y . To nóno pou xérei énaí h timí thV $y[]$ ótan écoune qései to gránma x . Opóte qa prépei próta na károune thn antikatástash thV $y[x]$ ne $y[x]/\text{soll}[[1,1]]$ kai tou x ne 3, gia na upd ogísoune gia parádeígnai to $y[3]$ kai prépei na broúne thn paragwgo y1 thV y kai netá na antikatastíhsoune sthn eqn sugcrónw tiv antikatas trátieV twn $y[x], y'[x]$ gia na károune thn dokimí. Thn paragwgo (senorj ή kanóna) thn brískoune neD[soll,x][[1,1]] kai senorj ή sunúrthshV neD[y[x]/soll[[1,1]],x]. AVdóne ta parakátwapotel ésnata

```

y@3D = y@xD ê. soll@@1DD ê. x 3
paragwgoslyshs = D@soll, xD@@1, 1DD
y1@xD = D@Hy@xD ê. soll@@1, 1DDL, xD
eqn ê. 8lysh, y'@xD y1@xD<
eqn ê. 8lysh, paragwgoslyshs<

```

```

sta8era@1D
-----
a1e3

```

```

y@xD a-1êx sta8era@1D
-----
x2

```

```

a-1êx sta8era@1D
-----
x2

```

```
True
```

```
True
```

To /.{lysh, y'[x]} y1[x]} shnaíni óti sugcrónw antikaístoíne thn y[x] ne a^{-1êx} sta8era@1D kai thn y'[x] ne y1[x] nása sthn eqn. AV kánoune kai éna apló parádigma gia na katalábone thn daj orá:

```
8a, b, c < ê. a b ê. b d
```

```
8d, d, c <
```

```
8a, b, c < ê. 8a b, b d <
```

```
8b, d, c <
```

Sto 1o parádigma antikatásthsane diadociká enó sto 2o kánane mia antikatástash sugcrónw! Giautó exál l ou próekuyankai díaj oretiká apoté ésnata!

Gia na katalábeí to Mathematica óti ne y[x] empoóne mia sunírtshh tou x qh npoúsane gia parádigma na orísoune sth qsh thV y thn f[z_]:=y[x]/.soll[[1]]/.x0z kai sth sunéceía ópu upáceí h y na thantikaístoíne thn f:


```
f[z_D] := y[x] D[. soll@@1DD[. x z
```

```
f'[z]D
```

```
eqn[. y f
```

```
λ-1z sta8era@1D  

|||||z2|||||
```

```
True
```

Scóliá: An antí $y[x]$ q̄soun̄e apl á y n̄asa sthn DSolve tóte ta pr̄agn̄ata apl ousteóntai. Proséxteproektiká ta apote és n̄ata parakótw.

```

y@xD è. soll@@1, 1DD
D@y@xD è. soll@@1, 1DD, xD
y@zD è. soll@@1, 1DD
D@y@zD è. soll@@1, 1DD, zD
Clear@yD
soll0 = DSolve@eqn, y, xD
y@3D è. soll0@@1, 1DD
y@zD è. soll0@@1, 1DD
D@y@zD è. soll0@@1, 1DD, zD

```

```

à-1éx sta8era@1D

```

```

à-1éx sta8era@1D
à-1éx sta8era@1D
x2

```

```

y@zD

```

```

y0@zD

```

```

88y Function@8x<, à-1éx c@1DD<<

```

```

c@1D
à-1éx c@1D
a1é3

```

```

à-1éz c@1D

```

```

à-1éz c@1D
à-1éz c@1D
z2

```

pros ocή állo apotél es na ne thn DSolve[eqn,y,x] kai állo DSolve[eqn,y[x],x]. H DSolve[eqn,y,x] érai pd ú crήsim dióti naV dñei to y na érai sunúrthsh tou x kai o túpov thV y érai y[x]/soll0[[1,1]] dh . =à^{-1éx} c@1D. Etsi gia parádigma to y[z] érai iso ne y[z]/.soll0[[1,1]] dh . à^{-1éz} c@1D kai h parágwgoV wV proV z érai D[y[z]/.soll0[[1,1]], z] dh . ~~à^{-1éz} c@1D~~. Parathrístéoti to Mathematica gia thn antístoch apánthsh pou dñei h DSolve[eqn,y[x],x] , nporé na bré thn parágwgo wV proV x al l á den gnwrizéi pw na bré to y[z] oúte thn parágwgo wV proV z (ópww hch proaraj érane)!!!

Topl eonékthna érai j aneró: nporóne ne thn úsh gia thn ágnwsth y pou dñei h DSolve[eqn,y,x] na károune éskd a thn ddkimí:

```
lysh1 = sol10@@1, 1DD
eqn ê. lysh1

y Function@8x<, à-1êx c@1DD
```

```
True
```

8.2 Oi dunatότητες thV DSolve

Γενικά για την DSolve πρέπει να ξέρουμε ότι επιλύει 1) όλη τις γραμμές εξισώσεων με σταθερόν συντελεστήν ποιαδήποτε τάξη 2) ένα ευρύ γάσμα γραμμικών εξισώσεων με μη σταθερόν συντελεστήν μέχρι 2ης τάξης και 3) ένα ευρύ γάσμα μη γραμμικών διαφορικών εξισώσεων. Μπορεί επίσης να επιλύσει διαφορικές εξισώσεις με πολλαπλούς παράγοντες αρκεί να δώσουμε τις ανεξάρτητες μεταβλητές από τις οποίες εξαρτάται η ζήτηση συνάρτησης, υπό μορφή λίστας. Ακόλουθον παραδείγματα:

Γραμμική διαφορική εξίσωση 1ης τάξης

```
eqn1 = y'@xD + y@xD ê x +  $\frac{\cos@xD - e^x}{x} \sim 0$ 
sol11 = DSolve@eqn1, y, xD
```

```
 $\frac{-e^x + \cos@xD}{x} + \frac{y@xD}{x} + y@xD == 0$ 
```

```
99y Function@8x<,  $\frac{c@1D}{x} + \frac{e^x - \sin@xD}{x} E ==$ 
```

Εύρεση μιας τιμής y.p.c thV y[3]

```
y@3D ê. sol11@@1, 1DD
```

```
 $\frac{c@1D}{3} + \frac{1}{3} e^3 - \sin@3DL$ 
```

Όταν υπάρχουν αρχικές συνθήκες, η τιμή αναγράφεται μέσα στην εντολή DSolve με μορφή λίστας στην μορφή:

```
DSolve[{eqn, συνθήκες}, y, x]
```

Π.χ για να λύσει η eqn1 με την αρχική συνθήκη y[2]==1 τότε γράφουμε

```
DSolve@eqn1, y@2D ~ 1<, y, xD
99y FunctionA8x<,  $\frac{2 - \lambda^2 + \lambda^x + \sin@2D - \sin@xD}{x} E ==$ 
```

Γραμμική διαj ορική εξίσωση 2hVτάχhVneσταqράóVsuntel estéV

```
eqn2 = y' '@xD - 2 y' @xD + y@xD ~ 0
sol11 = DSolve@eqn2, y, xD
y@xD - 2 y00@xD + y000@xD == 0
```

```
88y Function@8x<,  $\lambda^x C@1D + \lambda^x x C@2DD<<$ 
```

Edó enj arizontai duo σταqράéV sthnlúsh. Gia na exaj anísoune thn nia apo tiv duo qa prépei na dósoune káποιéV arcikéV sunqήkeV sth y ή sth paráγωγο y'. An dósoune arcikéV sunqήkeV sugchrónw/kai stiv dúotóte pairnoune nia lúsh y cwriV σταqράéV.

```
DSolve@eqn2, y@0D ~ 1<, y, xD
DSolve@eqn2, y' @1D ~ 0<, y, xD
DSolve@eqn2, y@0D ~ 1, y' @1D ~ 0<, y, xD
88y Function@8x<,  $\lambda^x H1 + x C@2DLD<<$ 
```

```
88y Function@8x<,  $\lambda^x H-2 + xL C@2DD<<$ 
```

```
99y FunctionA8x<,  $-\frac{1}{2} \lambda^x H-2 + xLE ==$ 
```

Γραμμική διαj ορική εξίσωση 2hVτάχhVne nhs σταqράóVsuntel estéV

```
eqn3 = x y' '@xD - H2 x + 1L y' @xD + Hx + 1L y@xD ~ xe !!! E^x
DSolve@eqn3, y, xD
H1 + xL y@xD - H1 + 2 xL y00@xD + x y000@xD ==  $\lambda^x x^{3e2}$ 
```

```
99y FunctionA8x<,  $\frac{4}{5} \lambda^x x^{5e2} + \lambda^x C@1D + \frac{1}{2} \lambda^x x^2 C@2DE ==$ 
```

Είσιωσθ ημερικέV παραγώγουV w proV x και y και άγνωσθs συνάρθs h thnz[x,y]

```
eqn4 = x D@z@x, yD, xD + y D@z@x, yD, yD ~ z@x, yD
sol14 = DSolve@eqn4, z, {x, y}<D

y z^H0,1L@x, yD + x z^H1,0L@x, yD == z@x, yD
```

```
99z = Function@{x, y}, x C@1D A Y x E ==
```

Προσθή edó ne C@1D@ttD εμοόνημια συνάρθs h C[1] nia V netabl htήV έst twt s thn opoía έcoune antikatasth sē thn netabl htή t ne to lόgo y/x. AV károune kai dokimή

```
sol14@@1, 1DD
eqn4 ê. sol14@@1, 1DD
eqn4 ê. sol14@@1, 1DD êê Simplify

z = Function@{x, y}, x C@1D A Y x E
```

```
y C@1D A Y x E + x C@1D A Y x E - y C@1D A Y x E == x C@1D A Y x E
```

```
True
```

H Simplify kánei touV apaitoúne nouV upd ogis nouV kai apl opoía thn parás tash

OnogēhV grammikē είσιωσθ 2hV tάxhV (ne stagróV s untē es tēV kai) ne ηρικέV παραγώγουV kai άγνωσθs συνάρθs h thnz[x,y]

```
eqn5 =
  D@z@x, yD, {x, 2}<D - 5 D@z@x, yD, x, yD + 6 D@z@x, yD, {y, 2}<D ~ 0
sol15 = DSolve@eqn5, z, {x, y}<D

6 z^H0,2L@x, yD - 5 z^H1,1L@x, yD + z^H2,0L@x, yD == 0
```

```
88z = Function@{x, y}, C@1D@3 x + yD + C@2D@2 x + yD D<<
```

Edó bl έpoune óti h gerikē lúsh perieci duo συνartήsēV C[1] kai C[2] stiV opoίeV έcoune antikatasth sē thn netabl htή touV ne 3 x+y kai ne 2 x+y antístoica. H dokimē ginetai eókl a:

```

sol15@@1, 1DD
eqn5 ê. sol15@@1, 1DD
eqn5 ê. sol15@@1, 1DD êê Simplify

z Function@8x, y<, C@1D@3 x + yD + C@2D@2 x + yDD

```

```

9 C@1D@3 x + yD + 4 C@2D@2 x + yD + 6 HC@1D@3 x + yD + C@2D@2 x + yDL -
5 H3 C@1D@3 x + yD + 2 C@2D@2 x + yDL == 0

```

```
True
```

8.3 Sustήnata diaj orikón exisósewn kai h entolή FullSimplify

MethodSolve mporeí na epilúsoune kai sustήnata diaj orikón exisósewn, aplá qa proséxoune na dósoune nazí ne tiv diaj orikéV exisóseV kai tiv arcikéV η oriakéV sunjkeV nasa semia lista kai tiv ágwstéV sunartήséV nasa se álhl lista.P.c

```

system6 =
8y'@xD + y@xD - z@xD ~ Sin@xD, z'@xD + y@xD + z@xD ~ Cos@xD<;
agnwstesSynarthseis6 = 8y@xD, z@xD<;
sol16 = DSolve@system6, agnwstesSynarthseis6, xD
sol16 êê Simplify
sol16 êê FullSimplify

```

```

88y@xD à-x C@1D Cos@xD + à-x C@2D Sin@xD +
à-x Sin@xD H àx Cos@xD2 + àx Sin@xD2L, z@xD à-x C@2D Cos@xD -
à-x C@1D Sin@xD + à-x Cos@xD H àx Cos@xD2 + àx Sin@xD2L <<

```

```

88y@xD à-x HC@1D Cos@xD + H àx + C@2DL Sin@xDL,
z@xD à-x HH àx + C@2DL Cos@xD - C@1D Sin@xDL <<

```

```

88y@xD Sin@xD + à-x HC@1D Cos@xD + C@2D Sin@xDL,
z@xD Cos@xD + à-x HC@2D Cos@xD - C@1D Sin@xDL <<

```

Edó crhsinopoihsane kai thn sunárthsh FullSimplify gia na kánoune óso to dunatón perissóterév apl opoihsév. All ióV h l ush ópW/bl époune écéé peripl okh narj η. To ídio qa kánoune ópou créazetai kai parakátw. Gia thn dokimή qa prépei na broúne kai tiv paragógouV y'[x] kai z'[x] kai na antikatasthsoune

```
system6 = {sol16 == Sin[x], D[sol16] == Cos[x], xD == Pi}
system6 = {sol16 == Sin[x], D[sol16] == Cos[x], xD == Pi} // Simplify
```

```
{Sin[x], Cos[x], xD == Pi} == Sin[x],
{Cos[x], Sin[x], xD == Pi} == Cos[x]
```

```
{True, True}
```

Σκόλιον: Αν έχετε ορίσει παραπάνω $agnwstesSynarthseis = \{y, z\}$ αντί $agnwstesSynarthseis = \{y[x], z[x]\}$ θα έχετε από ύψος να βρούμε και τι παραγώγους των y και z για να κάνουμε την δοκιμή. Αυτό όμως δεν το κάνουμε διότι η απάντηση που θα να βρούμε είναι περίεργη, τα y και z $Function[x]$,... και $Function[x]$,... και δυστυχώς τότε το *Mathematica* αδυνατεί να κάνει Simplify ή FullSimplify!!!!

Αν στο παραπάνω σύστημα έχουμε και $arc\cos\left(\frac{y}{2}\right) = 1$ και $z\left(\frac{p}{2}\right) = 0$ τότε αυτόν προστίθεται πάλι άστος σύστημα:

```
DSolve[{system6, y == 2 Sin[x], z == 0, xD == Pi},
agnwstesSynarthseis6, xD] // FullSimplify
```

```
{Sin[x], Cos[x], xD == Pi}
```

8.4 Η εντολή NDSolve

Κι έχουμε το κεφάλαιο με την NDSolve η οποία παρέχει τη δυνατότητα αριθμητικής επίλυσης διαφορικών εξισώσεων και συστημάτων. Συνήθως χρησιμοποιούμε την NDSolve όπου μια ακριβής λύση δεν μπορεί να βρεθεί με την DSolve. P.c

```
Clear[eqn, sol1]
eqn = y''[x] + 5 Log[y[x]] == 0;
sol1 = DSolve[eqn, y, {x, 0, 1}, y[0] == 1, y[1] == 1, xD]
```

```
DSolve::bvimp :
General solution contains implicit solutions. In the boundary value problem
these solutions will be ignored, so some of the solutions will be lost.
```

```
sol1 == {}
```

DSolve::bvimp: General solution contains implicit solutions. In the boundary value problem these solutions will be ignored, so some of the solutions will be lost.

```
sol1 == {}
```

Η σύνταξη της εντολής NDSolve είναι

```
NDSolve[diaj orikéV exiswseisV, y[x], {x, xmin, xmax}]
```

An upárcoun perissótereV apo nia diaj . exiswseisV npaínoun sel ista nazi ne tiv arcikéV sunhékéV an autéV bébaia upárcoun. Anti y[x] nporóne na gráyoune pio apl á y. Fusiká ópww hch xérone sth déterh períptwsh qa párounethny w sunárthsh tou x enó sth próth períptwsh qa párounethn timí y[x] thV y senorj h karóna. Sto tél olV prépei na dhλώsounekai to diásthma {x, xmin, xmax}, nsa sto opío ql oune na doqé h (proseggistikí) lúsh P.c

```
Clear[sol1D
sol1 = NDSolve[eqn, y' ~ 1, y ~ 1 <, y, 8x, 0, 4 <D
sol11 = NDSolve[eqn, y' ~ 1, y ~ 1 <, y[x], 8x, 0, 4 <D

88y InterpolatingFunction[880., 4.<<, <>D<<
```

```
88y[x] InterpolatingFunction[880., 4.<<, <>D[x]D<<
```

H NDSolve energei w exiv. Updogize th lúsh y, proseggistiká, próta gia éna níkró plíqov shnéwn tou diástimatoV {xmin, xmax}. Autá ta shnéa nazi ne tiv prkóptous éV tináV ta bázei se nia lústa pou thn onozéi gia suntonia <. Sth sunécia káni katálh h parentol h stiV parapánwtináV thV lústaV < gia na nporései na bré thn timí thV y[x] gia opiodhpoté állo shnéo x tou diástimatoV. Gia autó álwste sth apánthsh h sunárthsh y anaj éretai w Interpolating-Function dh adí nia sunárthsh pou oi tináV thV y[x] updogizontai ne thn níqodo parentol hV. An ql oune na broúne gia parádigma thn timí y[0.02] qa gráyoune éna apota parakátw

```
Hy è. sol1[1, 1][0.02]
sol1[1, 1, 2][0.02]
y[x] è. sol11[x] 0.02

1.01999
```

```
1.01999
```

```
81.01999<
```

Prosoch den gráyoune skéta y/.sol1[[1,1]][0.02] h y/.sol1[[1]]/.x->0.02 dióti den qa dou éyé! Geniká ne InterpolatingFunction[...][x] brískoune thn timí thV sunárthshV parentol hV y sto x. EpishV nporóne na broúne kai óseV álloV tináV ql oune kai na károune kai graj ikí parástash thV (proseggistikíV) lúshV thV diaj orikíV exiswshV. P.c an ql oune na broúne tiv tinás y[x] gia x=0, 0.08, 2 0.08, 3 0.08, ... qa gráyoune

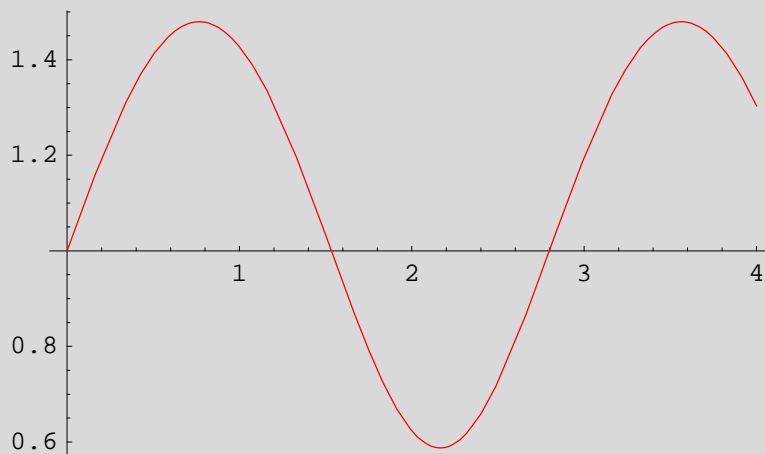

```
pinakas1 = Table@y@xDê. soll1, 8x, 0, 4, .08<D
pinakas = Table@soll@@1, 1, 2DD@xD, 8x, 0, 4, .08<D
```

```
881.<, 81.07958<, 81.15673<, 81.22925<, 81.29518<, 81.35286<,
81.40089<, 81.43816<, 81.46382<, 81.47731<, 81.47834<,
81.46688<, 81.44318<, 81.40776<, 81.36143<, 81.30524<,
81.24056<, 81.169<, 81.09246<, 81.01311<, 80.933368<,
80.855841<, 80.783302<, 80.718571<, 80.664395<, 80.623265<,
80.597208<, 80.587575<, 80.594882<, 80.618737<, 80.657895<,
80.710411<, 80.773845<, 80.845475<, 80.92248<, 81.00208<,
81.08163<, 81.15869<, 81.23106<, 81.2968<, 81.35424<,
81.40201<, 81.43898<, 81.46433<, 81.4775<, 81.4782<,
81.46642<, 81.44241<, 81.4067<, 81.3601<, 81.30367<<
```

```
81., 1.07958, 1.15673, 1.22925, 1.29518, 1.35286, 1.40089,
1.43816, 1.46382, 1.47731, 1.47834, 1.46688, 1.44318,
1.40776, 1.36143, 1.30524, 1.24056, 1.169, 1.09246, 1.01311,
0.933368, 0.855841, 0.783302, 0.718571, 0.664395, 0.623265,
0.597208, 0.587575, 0.594882, 0.618737, 0.657895, 0.710411,
0.773845, 0.845475, 0.92248, 1.00208, 1.08163, 1.15869,
1.23106, 1.2968, 1.35424, 1.40201, 1.43898, 1.46433,
1.4775, 1.4782, 1.46642, 1.44241, 1.4067, 1.3601, 1.30367<
```

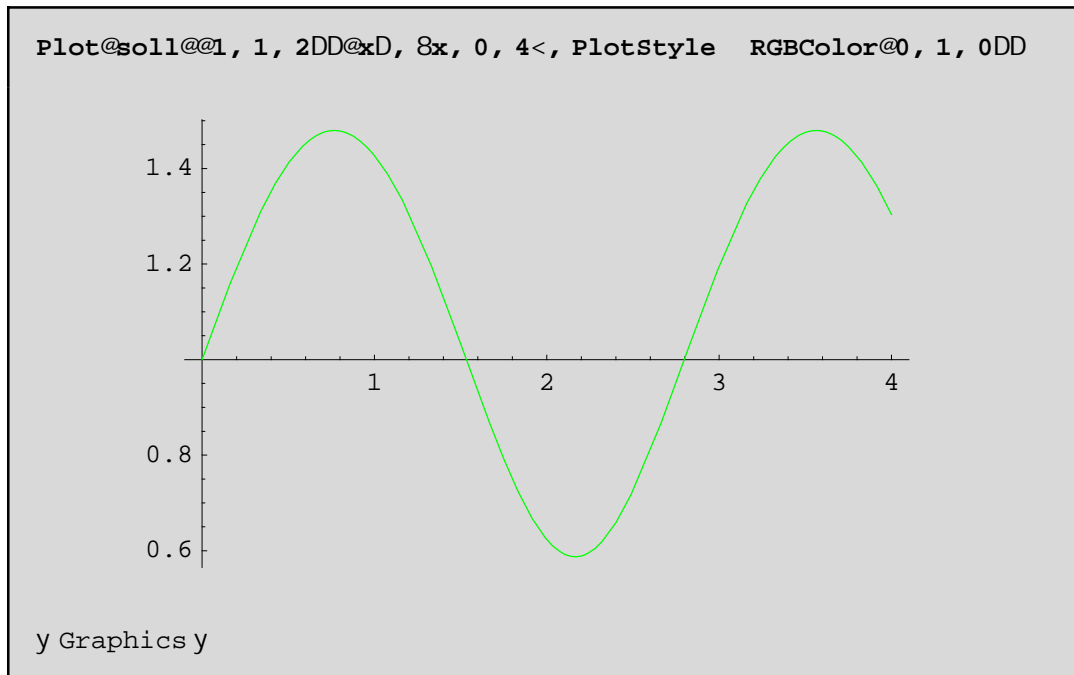
Oi tináV den diaj éroun se káçe perítwsh apl óV ston próto píraKa enj anizontai ne thn norj ñ l ístaV. Methn Plot nparówna káçone thn graj ikh thV parástash

```
Plot@y@xDê. soll1, 8x, 0, 4<, PlotStyle RGBColor@1, 0, 0DD
```



y Graphics y

Fusiká gia thn deúterh perítwsh hça nparóws anena gráçone



Αν τώρα κόνουμε κλικ πάνω στο σχήμα και στην συνέχεια πατήσουμε συνεχώς το πλήκτρο Alt μπορούμε να δούμε στην οριζόντια γωνία τηV από τηV ναV τιV συντεταγμένεςV των σημείων τηV και πόλ hV ναV. Η εντολή NDSolve εγερνίζεται εχίσου από τηV εσνατικά και σε συστήματα διακριτών εχίσωσεων

Άσκηση: Να λύσει αριθμητικά το σύστημα των διακριτών εχίσωσεων $y'[x] == \text{Log}[z[x]] + y[x]$, $z'[x] == -\text{Log}[y[x]] - 2 z[x]$ με αρχικές συνθήκες $y[2] == z[2] == 1$ στο διάστημα $[2, 5]$. Να βρούμε οι τιμές των συνάρτησεων $y[x]$ και $z[x]$ στα σημεία $x = 2, 2.5, 3, 3.5, \dots, 5$ και να γίνουν οι γραφικές του παραστάσειςV.

Κεφάλαιο 9ο: Γραφικές Παραστάσεις

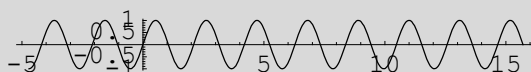
9.1 Διδιάστατες Γραφικές Παραστάσεις

9.1.1 Γραφική Παραστέλιση Κανπύλων

Όταν ούλι ούνη να κάνουμε την γραφική παράσταςη μιάς κανπύλης hV c πρέπει κατ' αρχήν να δώμε με ποίο τρόπο περιγράφεται η c . Περιπτώσεις:

1. Η κανπύλη δίνεται ως γραμμή μιάς συνάρτησης hV f του x . Π.χ $f[x]=\text{Cos}[x]$. Τότε μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την Plot:

```
Plot@Sin@3 xD, {x, -3 Pi/2, 5 Pi/2}, AspectRatio -> AutomaticD;
```



Σόλια: Πατώντας πάνω στο γραφικό με το ποντίκι ο δείκτης σε χρόνο που έχει ένα σταυρό μέσα και εμφανίζεται ένα πλαίσιο με labels. Με το αριστερό πλήκτρο του ποντικιού μπορούμε να μετακινήσουμε το γραφικό. Με τη V "label" μπορούμε να αλλάξουμε τη διάσταση του γραφικού, συντονίζοντας τη διάσταση κατακόρυφα.

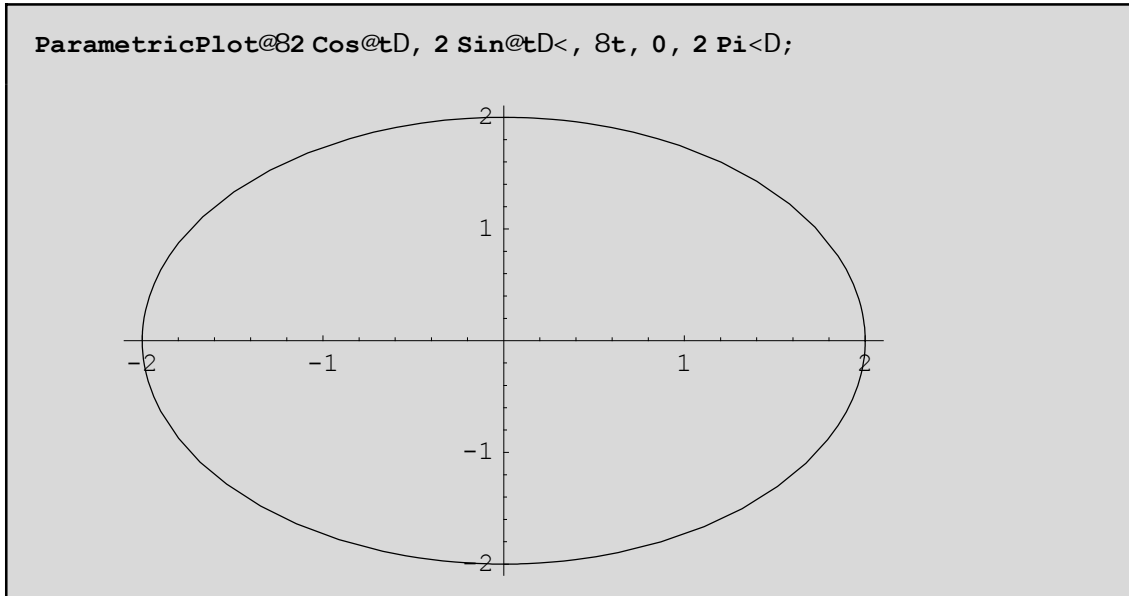
Αν ούλι ούνη να "ζουήσουμε" σε κάποιο κομμάτι του γραφικού μπορούμε να σύρουμε κατάλληλα τη V label πατώντας ταυτόχρονα το Ctrl.

Πατώντας πάνω στο γραμμή και στις συνέχεια το Ctrl (συνέχεια) και πάι κλικ στο γραμμή μπορούμε να δώμε να σχετίζεται ένα σταυρό και τις συντεταγμένες οποιαδήποτε σημείου (εκείνου που σχετίζεται το κέντρο του σταυρού) κάτω αριστερά στο παράθυρο.

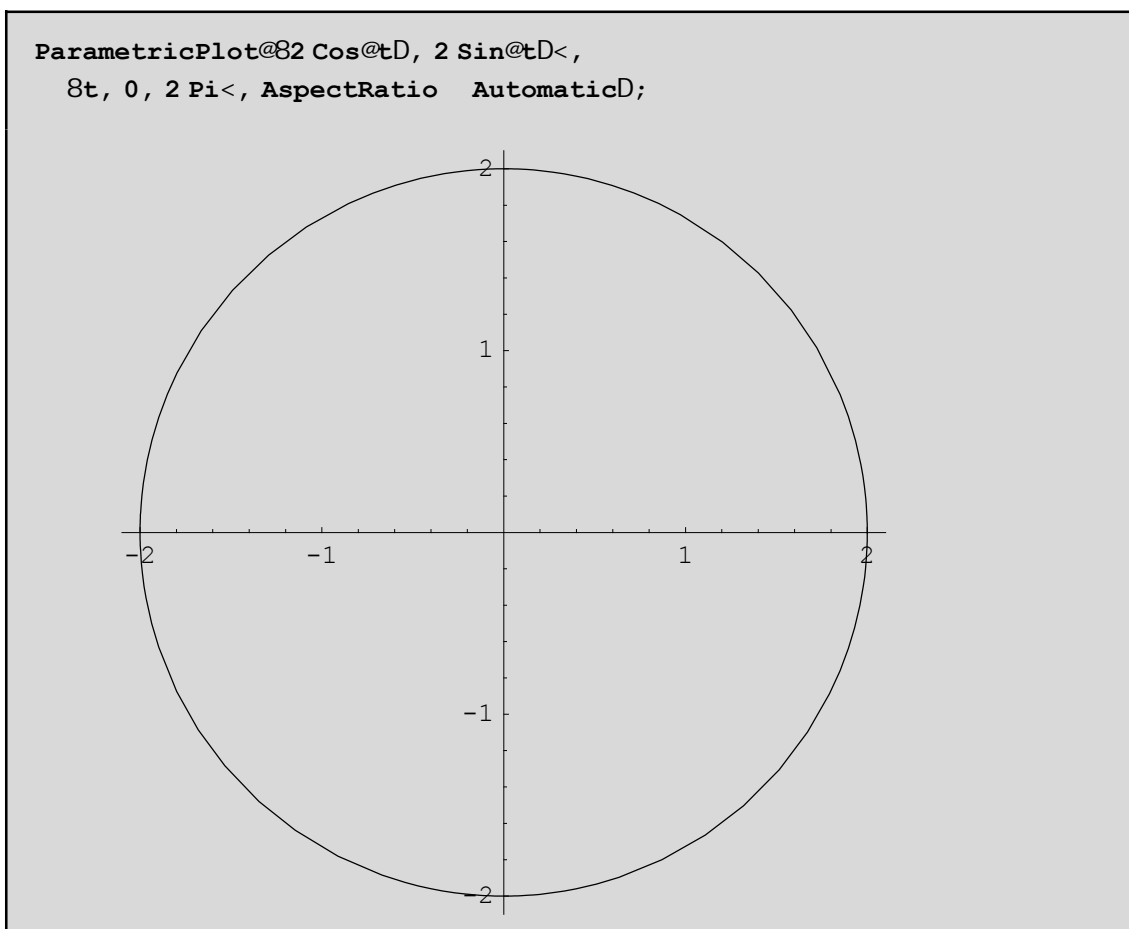
Η Plot παίρνει κάποια σημεία του x στο δοθέν διάστημα (π.χ $\{x, -3 \text{ Pi}/2, 5 \text{ Pi}/2\}$) και χρησιμοποιώντας τα, υπολογίζει τις συντεταγμένες y (εδώ $\text{Sin}[3 x]$) και μεταζεύει (x, y) κάνει την γραφική παράσταςη. Τα σημεία x που επιλέγονται λέγονται PlotPoints και είναι λίγα. Για αυτό υπάρχουν και οι ατέλειες στον σχεδιασμό της κανπύλης. Προσέξτε τη V ατέλειες για παράδειγμα στον σχεδιασμό της $\text{Sin}[3 x]$ όταν χρησιμοποιείτε ταυτόχρονα από τη V label. Ομωμ $\text{PlotPoints} \rightarrow 40$ για παράδειγμα, μπορείται να έχετε ένα καλύτερο αποτέλεσμα.

Askhs: Μπορείτε περισσότερα για τη V επιλογή Compiled, MaxBend, PlotPoints και PlotDivision και προσπαήστε να τη V εγάρνηστε στο σχεδιασμό της $\text{Sin}[3 x]$ με $\{x, 0, 4 \text{ Pi}\}$. Για να δείτε καλύτερα το πρόβλημα στο σχεδιασμό ήστε στην Plot το AspectRatio \rightarrow Automatic και κοιτάξτε την κανπύλη π.χ στα βαρύνονα. Δεν είναι τόσο ομαλή όσο σε άλλα σημεία. Για την AspectRatio c μιλήσουμε ανήσως παρακάτω.

2. Όταν η κανπύλη δεν είναι γραμμή μιάς συνάρτησης (π.χ όταν η κανπύλη είναι ένα κύκλι) τότε δεν μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την Plot. AV υποήσουμε λιπών ότι η κανπύλη ορίζεται με παραμετρικές εξισώσεις. Π.χ οι παραμετρικές εξισώσεις ενός κύκλου με ακτίνα r είναι $x=r \text{ Cos}[t]$, $y=r \text{ Sin}[t]$, με παράμετρο στο διάστημα $[0, 2 \text{ pi}]$. Set έτελειες περιπτώσεις χρησιμοποιήστε την ParametricPlot .



Scóliο: Το σcήμα που προκύβει παύζει να ελλείψη και όβι να κύκλ ο! Αυτό βν έλ εταί στο γεγονόβ ότι αυτόματα καβρίζεται (απο τθν Plot) ο λόγος του ύβουβ του πλ αίσίου (που περιβύλ έί το βράβηνα) πρόβ το πλάτοβ του πλ αίσίου να έναί 1 al έ 1/ Crus ή Tomή dhl . περίπου 61.8034 % έναί μίκρότερο το ύβουβ απο το πλάτοβ! An φίλ ουνα ενβ ανίσ ουνα το σcήμα όβωβ πρagnatikά έναί den έcoune para na φίς ουνα AspectRatio->1 (υοβ διά πλάτοβ=1 dhl . τετράβωρο πλ αίσιο) ή καλύτερα AspectRatio->Automatic (dhl . h nonάda nάtrhs hV mήkou βton Ox = nonάda nάtrhs hV βton Oy):



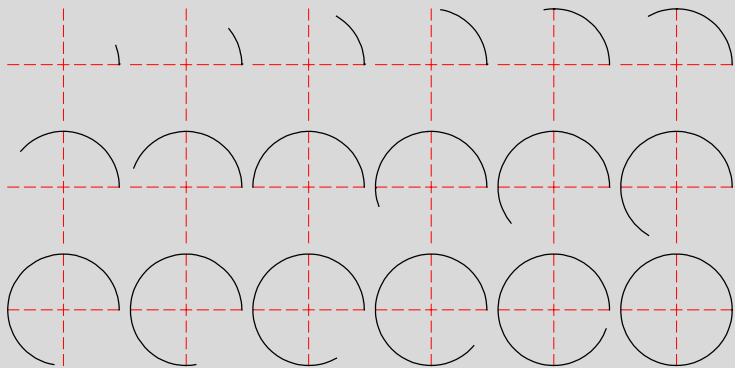
To `AspectRatio` `Automatic` είναι στιν περισσότερη περιπτώσειν αρκετά και ό διότι den paranorj óνει thn kanpól h se ne rikéV ónwW peritóséV ótan gia parádeigma ótan écoune negól é dus anal ogía tou mhkouv tou pedou tou x (pedio orisnó) proV to mhkov tou pedou tou y (pedio timón) crhsinopoióne nia sugkdrinmárh timí tou `AspectRatio` óstera écoune éna katarohtó gráj hna.

Askhs h Scediáste thn kanpól h $1/x$ gia $\{x,-1,1\}$ kai `AspectRatio` \rightarrow `Automatic`. Ti parathrete. All áxte to `AspectRatio` p.c se $1/2$ ή káti ál l oή aj air ésteto `AspectRatio` gia na bd tiós éteto gráj hna.

Scóli o KaqóV to negal ónei apo 0 proV to 2 pól o kai negal útero nárov tou kókl ou scediázetai. Gia na dóne tiv diadocikéV "j áséV" nporóne na crhsinopoihs oune thn `entd` ή `Show` ses undas nó ne thn `entd` ή `GraphicsArray` p.c

```

akoloythia = Table@ParametricPlot@82 Cos@tD, 2 Sin@tD<, 8t, 0, n Pi<,
  DisplayFunction Identity, Ticks None, AspectRatio 1,
  AxesOrigin 80, 0<, PlotRange 88-2, 2<, 8-2, 2<<, AxesStyle
  8RGBColor@1, 0, 0D, Dashing@8.1, .05<D<D, 8n, 1 ê 9, 2, 1 ê 9<D;
kommatia = Partition@akoloythia, 6D;
Show@GraphicsArray@kommatiaDD;
    
```



H epil ogí DisplayFunction `Identity` anagkúzei thn `ParametricPlot` na ntn scediásei. H `akoloythia` perícei 18 `graj ikéV` parastáséV st h seirá kai h `Partition` kóbei thn `akoloythia` se `kommatia` twv 6 `graj hnatwn`. Opóte sta `kommatia` qa écoune 3 `grammáV` epi 6 `graj` h náta to kaqéra. H `GraphicsArray` topoqetá ta `graj` h náta tou píraka st h seirá (karé - karé) se ónoia pl aisia kai h `Show` enj anizéi td iká to apotél esna! Gia tiv epil ogéV pou upórcoun nása sto `ParametricPlot` ópwW gia parádeigma `PlotRange` $\{\{-2,2\},\{-2,2\}\}$ écoune basikó skopó na kánoun pio katarohtá kai é kustiká ta `graj iká`. Me thn `PlotRange` l éne pciá shneia epiqunóne na enj anizontai st h eikóna. Me `PlotRange` \rightarrow `All` enj anizontai ó l a ta shneia thV kanpól hV.

Askhs h Máqete περισσότερα gia tiv parapánw epil ogéV thV `ParametricPlot` nesw tou `Help` kai pros paqís etena páranatis tétenē autéV.

Askhs h Scediásete thn $3-x^2$ gia $\{x,-5,5\}$ dial égontaV diaj oretiká `PlotRange` kai `AspectRatio`. P.c qéste `PlotRange` \rightarrow `All`, `PlotRange` \rightarrow $\{\{-1,1\},\text{All}\}$, `PlotRange` \rightarrow $\{\text{All},\{-1,.02\}\}$, `PlotRange` \rightarrow $\{-4,1\}$, `PlotRange` \rightarrow $\{\{2,10\},\{0,.02\}\}$ k o k kai diáj oreV epil ogéV gia `AspectRatio` p.c `Automatic`, $1/2$ k o k

3. H kanpól h dñretai wW gráj hna niaV sunúr ths hV, pou orízetai pep l egnána dh l . nás wexís ws hV. P.c gia na kánoune thn `graj iké` parástas h thV parabol íV $x^2+3 y=5$ sto diás thna $[-3,3]$ qa prépei na l ús oune wW proV y ($y=\text{Sqrt}[5-x^2]/3$) kai netá na crhsinopoihs oune thn `Plot`. Kal útera ónwW gia qa h ítan na kal és oune thn `entd` ή `ImplicitPlot` cw ríV na créas té na kánoune parapánw doul éá:

```
ImplicitPlot@x^2 + 3 y ~ 5, 8x, -3, 3<D
```

```
ImplicitPlot@x^2 + 3 y == 5, 8x, -3, 3<D
```

DustucóV den naV ébgal e típota! AV dóne to lógo An patís oune F1 kai dós oune thn l éxh ImplicitPlot qa diapistós oune óti autή brísketai sto pakéto Graphics`ImplicitPlot`. To Graphics énaí h diéoush (folder) nása sto opóio brísketai to pakéto ImplicitPlot. Mésa sto pakéto autó écei orisqa h sunárthsh ImplicitPlot. Pakéto l éne éna arcéio ne touV orisnoúV kápoiwv sunartής evn pou écouv skopó na károun nia édikή ergasia p.c na scediásoun nia sunárthsh ótan autή dínetai se pol ikév suntetagnév kok. Apo thn stignή pou kal óne éna pakéto den créázetai na to xarakal és oune parakátwgja déterh j orá! Era pakéto to kal óne ne thn entol ή Needs P.c Needs["Graphics`ImplicitPlot`"]. Pio apl á suníqW gráj oune to dipl ó << sth qsh tou Needs p.c.

```
<< Graphics`ImplicitPlot`
```

```
- ImplicitPlot::shdw : Symbol ImplicitPlot appears in multiple
  contexts 8Graphics`ImplicitPlot`, Global`<; definitions in context
  Graphics`ImplicitPlot` may shadow or be shadowed by other definitions.
```

Pros éxte anásw naV ébgal éna mēruna pou l éei óti sunárthsh e thn l éxh ImplicitPlot se dío diaj oretiká context sto Global kai sto Graphics`ImplicitPlot`. To context énaí to ónona tou pakétou. To Global énaí éna genikó pakéto kai anógei autónata káqj orá pou anógoneto Mathematica. Éinaí "o córov upodochήV" se ópoion npaínei sto Mathematica. Gia parádeigma káqj orá pou gráj oune nia l éxh (p.c ImplicitPlot) ή éna súntod o niaV netabl htήV, apothkeúetai sto Global éktóV kai an enaív tou zhtής oune na to apothkeúsei se ál l o arcéio DustucóV h l éxh ImplicitPlot den écei orisqa sto Global ne kápio trópo. Den upárcei óte sto pakéto tou sustήnatoV dhl . to System (sto System brískontai di orisnoá twv pio basikōv sunartής evn ópW p.c thV prós qshV, thV Plot kok). Etsi to Mathematica qvré thn ImplicitPlot sankáti néo kai den écei idéa peri tínoV prókétaí ή poia sunárthsh paristánei! Ótan kal és oune to pakéto <<Graphics`ImplicitPlot` tóte to Mathematica anakal úpté nása s' autó xaná th sunárthsh ImplicitPlot g' autó paraponiétai!!! H ImplicitPlot paranánei nia sunárthsh tou Global epéidh to Global episkíúzei to (eidikó) pakéto Graphics`ImplicitPlot` Etsi l dipón óte tóra qa naV doul éyé h ImplicitPlot paról o pou anóxonetos vs to pakéto

```
ImplicitPlot@x^2 + 3 y ~ 5, 8x, -3, 3<D
```

```
ImplicitPlot@x^2 + 3 y == 5, 8x, -3, 3<D
```

Oa prépé na diagráyoune thn `ImplicitPlot` apo to trécon arcéio (edó to Global) gráj ontaV:

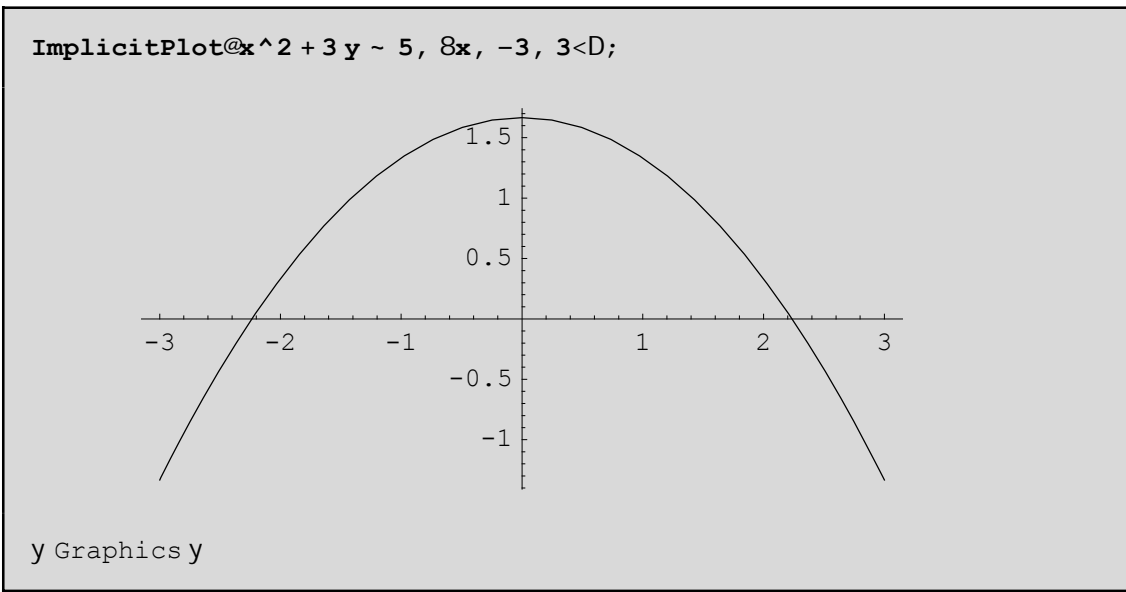
```
Remove@ImplicitPlotD
```

AV rwtής oune tóra poiev sunartής éV kai poia súntod a brískontai akóna nása sto Global

```
?Global`*
```

Global`
[akoloythia](#) [kommatia](#) [n](#) [t](#) [x](#) [y](#)

Όπως βλέπουμε δεν υπάρχει ποιά η `ImplicitPlot` στο `Global` οπότε ας την καλέσουμε ξανά.



Βλέπουμε λοιπόν ότι επειδή δεν βρήκε η `ImplicitPlot` στο `Global`, το *Mathematica* αναγκάστηκε να γυρίσει (με κάποια συγκεκριμένη σειρά -αυτήν που υπάρχει μέσα στο `$ContextPath`) στα άλλα πακέτα που ήδη έχουν ανοικτά δηλ. το `System` και το `Graphics`ImplicitPlot`` και γι' αυτό βρήκε στο δεύτερο πακέτο την σωστή συνάρτηση και την έφερε.

Σκόλια: για να κερδίσουμε εντάξει δεν δημιουργείται να καλέσουμε κάποιο ειδικό πακέτο για να εκτελεστούν διότι βρίσκονται στο `System`. Εκδώ μέσα βρίσκονται όλες οι γνωστές συναρτήσεις του `Kernel` του *Mathematica*. Γι' αυτό αν `$Packages` μπορούμε να δούμε ποιά πακέτα έχουν αρχίσει να τρέχουν τώρα. Με την εντολή `Context[f]` παίρνουμε το όνομα του πακέτου που περιέχει την συνάρτηση `f` ενώ με `$Context` βρίσκουμε το `Context` στο οποίο βρίσκονται τα αυτά της στιγμής. Με `$ContextPath` παίρνουμε την σειρά προτεραιότητας που θα πρέπει να γυρίσει το *Mathematica* για να βρει τουλάχιστον των συνόλων και των συναρτήσεων. Αρκετά καλύτερα είναι κάποιο που αναζητήθηκε τελευταίο (από εντάξει με το `<<` ή `isw` και από το *Mathematica* κυρίως να το αντιληφθούμε) π.σ.

```
$Packages

8Utilities`FilterOptions`, Graphics`ImplicitPlot`, Global`, System`<
```

```
Context@PlotD
Context@PlusD
Context@ImplicitPlotD
$Context
$ContextPath

System`
```

```
System`
```

```
Graphics`ImplicitPlot`
```

```
Global`
```

```
8Graphics`ImplicitPlot`, Utilities`FilterOptions`, Global`, System`<
```

4. Η κληρονομιά δίνεται με τη σειρά των πακέτων, που ορίζεται σε πολυμεταγράμματα. Το πακέτο Graphics`Graphics` πρέπει να αναφέρεται κάπου ούτως ώστε να δημιουργηθεί η PolarPlot.

```
<< Graphics`Graphics`
PolarPlot@Cos@2 tD, 8t, 0, 2 Pi<, Background RGBColor@0, 0, .5D,
PlotStyle 8RGBColor@1, 0, 0D, Thickness@.01D<D;
```

Με PlotStyle καθορίζουμε πώς φαίνεται να σχεδιάζεται η γραμμική παράσταση ενώ με Background RGBColor[0,0,.5] επιλέγουμε ένα βασικό χρώμα για j όντο. Το R(=0) στη λίστα RGBColor είναι το κόκκινο το G(=0) το πράσινο και το B(=.5) είναι το μπλε. Αξίζει να σημειωθεί ότι αυτόματα επιλέγεται ένα κίτρινο χρώμα για τον άξονα για λόγους αντίθεσης. Αν δεν να βρούμε το χρώμα αυτό, τότε με AxesStyle->..... μπορούμε να το αλλάξουμε.

Αν τώρα φτιάξουμε ένα πίνακα με τιμές j από 0 μέχρι 2π, τότε μπορούμε να το κάνουμε ως εξής:

```
pinakas = Table@PolarPlot@Cos@2 tD, 8t, 0, n Pi<D, 8n, 0.1, 2, 0.1<D;
```

Αν κάπου διπλό κλικ πάμε στην παραπάνω γραμμή, παραστάσεις j από 0 μέχρι 2π. Επειδή τα σχήματα δεν βγίνουν σωστά, τότε μπορούμε να τα κάνουμε καλύτερα με:

```
Clear@pinakasD
pinakas = Table@PolarPlot@Cos@2 tD, 8t, 0, n Pi<,
PlotRange 88-1, 1<, 8-1, 1<<, Ticks NoneD, 8n, 0.1, 2, 0.1<D;
```

Το ίδιο αποτέλεσμα θα έχουμε με την Do, αλλά με την crήση της Table. Δοκιμάστε το παρακάτω:


```
Do@PolarPlot@Cos@2 tD, 8t, 0, n Pi<,
  PlotRange 88-1, 1<, 8-1, 1<<D, 8n, 0.1, 2, 0.1<D
```

Αν νικράνουμε το βήμα 0.1 στο {n,0.1,2,0.1} ça έχουμε περισσότερα karé kai ára pio argή kίnhsh pc nporeτέρα antikatastήsete {n,0.1,2,0.01} sto Do kai na dkinήsete xará!

Askhsh: H parametrikή éxish thV prhgónhV kanpól hV énai $x[t]=\text{Cos}[2 t] \text{Cos}[t]$ kai $y[t]=\text{Cos}[2 t] \text{Sint}[t]$. Pros paqiste na párete tiv diadocikéV j ás éV crhsinopíontaV thn ParametricPlot antí thV Polar-Plot kai tiv parametrikéV éxish éVanti tiv pol ikéV.

5. H kanpól h dínetai wV éna peperasnáo súnol o shnéwn data pou écouv prokýei apo netrής éV p.c qrnokrasíaV ή piéshV kok.p.c

```
data = Table@9x,  $\frac{1}{x}$ , 8x, 1, 10<E
synarthsh = Interpolation@dataD
Plot@synarthsh@xD, 8x, 1, 10<,
  PlotRange Automatic, AxesOrigin 80, 0<D;
```

```
981, 1<, 92,  $\frac{1}{2}$ , 93,  $\frac{1}{3}$ , 94,  $\frac{1}{4}$ , 95,  $\frac{1}{5}$ ,
96,  $\frac{1}{6}$ , 97,  $\frac{1}{7}$ , 98,  $\frac{1}{8}$ , 99,  $\frac{1}{9}$ , 910,  $\frac{1}{10}$ 
```

```
InterpolatingFunction@881, 10<<, <>D
```

H sunárrthsh Interpolation kúnei parentól ή sta shnéia twv data kai epistréj éi nia onal ή kanpól h pou pernai apota shnéia autá.

Mporóune na crhsinopíhsete kai thn ListPlot kai na enósete ta shnéia twv data ne euqóγραμμα tmhnata al ía to apotél es na den énai tóso ikanopoihtikó:

```
ListPlot@data, PlotJoined True,
  PlotRange Automatic, AxesOrigin 80, 0<D;
```

H epil ogή PlotJoined True anagkázé thn ListPlot na enónei ne euqóγραμμα tmhnata ta shnéia pou scedázé! Éinaí pol ú crhsimsh thn períptwsh pou ta data naV den paristánoun shnéia niaV sunárrthshV. P.c ne thn ListPlot nporóune na zwgraj isoune astéV j atsoól éV.

```
koryfes =
  880, 0<, 80.5, 1<, 80.7, 0.5<, 80.5, 0.3<, 80.6, 0.2<, 8.3, 0<<;
fatsoyla = ListPlot@koryfes, PlotJoined True, PlotRange Automatic,
  AxesOrigin 80, 0<, DisplayFunction IdentityD;
mati = Graphics@8PointSize@0.03D, RGBColor@1, 0, 0D,
  Point@80.54, 0.72<D<D;
Show@fatsoyla, mati, DisplayFunction $DisplayFunctionD
```

Με την Show μπορούμε να δούμε πολλά γραφήματα μαζί. Θα μιλήσουμε τώρα για αυτήν παρακάτω. Με DisplayFunction/Identity απολύγουμε να σχεδιάσουμε το περίγραμμα του κεφαλιού ενώ με DisplayFunction/DisplayFunction επανεισάγουμε την δυνατότητα στο Show να εμφανιστεί της ατμόσφαιρας μαζί με το κόκκινο νάτι. Με την Graphics μπορούμε να σχεδιάσουμε σφαιράκια, δίσκους, ευθύγραμμα τμήματα, πολύγωνα, προσέχουμε κέντρο και πολλά άλλα. Ένα κοίταγμα στο Help του Graphics θα σας πείσει...

Ασκήση: Οι κορυφές της συνάρτησης Polygon για τις κορυφές να ζωγραφιστούν μαζί της ατμόσφαιρας αλλά να το εστειρώμε στο κεφαλιού να είναι μπλε (και τονότι κόκκινο).

6. Αν η κορυφή δίνεται ως συνάρτησης που ικανοποιεί κάποια διακριτή εξίσωση θα πρέπει πρώτα να λύσουμε τη διακριτή εξίσωση P.c

```
eqn = y''@xD + 5 Log@y@xDD ~ 0
sol1 = NDSolve@{eqn, y'@D ~ 1, y@D ~ 1<, y@xD, 8x, 0, 4<D
Plot@y@xD /. sol1, 8x, 0, 4<, PlotStyle RGBColor@1, 0, 0DD;
```

$$5 \operatorname{Log}@y@x\text{DD} + y^{\text{oo}}@xD == 0$$

```
88y@xD InterpolatingFunction@880., 4.<<, <>D@xD<<
```

9.1.2 Σχεδιάζονται Vνια λίστα απο κορυφές

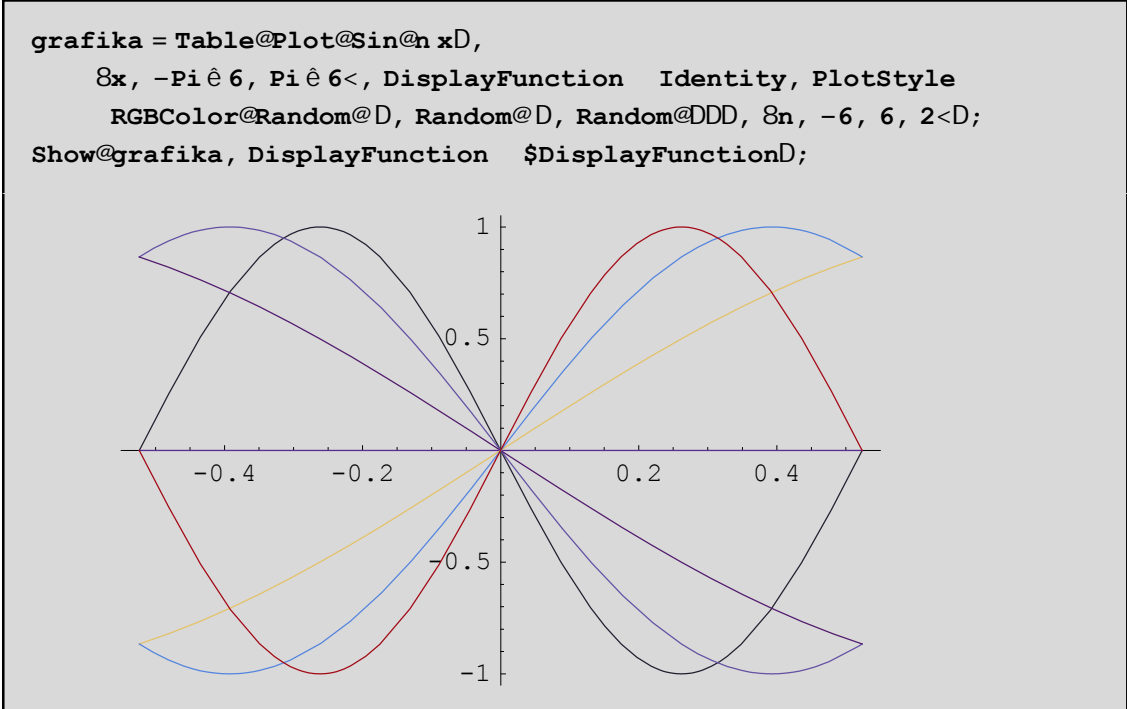
Με την εντολή Show μπορούμε να συνδυάσουμε γραφικές παραστάσεις που έχουν γίνει με διακριτικά πακέτα:

```
trigX@x_D := 88x, -0.03<, 8x, 0.03<, 8x + 0.03, 0<<
trigY@y_D := 88-0.03, y<, 80.03, y<, 80, y + 0.03<<
g1 = Graphics@{RGBColor@1, 0, 0D, Polygon@trigX@1.5DD,
  Polygon@trigY@1DD<, DisplayFunction IdentityD;
g2 = Plot@Sin@3 xD, 8x, -Pi ê 6, Pi ê 6<, DisplayFunction IdentityD;
g3 = PolarPlot@Cos@2 tD, 8t, 0, 2 Pi<, DisplayFunction IdentityD;
Show@g1, g2, g3, Axes True, PlotRange 88-1, 1.53<, 8-1, 1.03<<,
  DisplayFunction $DisplayFunctionD;
```

Με τη βοήθεια της Polygon της Graphics σχεδιάζουμε δύο τριγωνάκια ένα στο σημείο x του άξονα Ox και ένα στο σημείο y του άξονα Oy αντίστοιχα. Οι συντεταγμένες του είναι trigX[x] και trigY[y] αντίστοιχα. Η Show συνδυάζει όλα αυτά μαζί τις γραφικές παραστάσεις.

Αν βέβαια έχουμε γραφικές παραστάσεις που σχεδιάζονται με την ίδια εντολή τότε η χρήση δεν είναι ανάγκη να χρησιμοποιήσουμε την Show.

Αν θέλουμε για παράδειγμα τις γραφικές παραστάσεις των Sin[n x] για {n,-6,6,2} δηλ. για n=-6,-4,-2,0,2,4,6 με την Show και χωρίς να την



Δώσανε ένα τυχαίο χρόνο σε κάθε γραμμή παράσταση για να πάρουμε ένα αποτέλεσμα πιο ελκυστικό. Το Random[] να υπενθυμίσουμε επιστέφει ένα τυχαίο πραγματικό μεταξύ 0 και 1 οπότε RGBColor[Random[], Random[], Random[]] δώσανε ένα εντελώς τυχαίο χρόνο στην κανονική ημίτονο Sin[n x].

Αλλά ο τρόπος να γράψουμε Show:

Πρώτα να μαζέψουμε τα ημίτονα σε ένα πίνακα και μετά να κάνουμε την γραμική παράσταση του πίνακα αυτό με την Plot:

```
Remove@pinakasD
pinakas = Table@Sin@n xD, 8n, -6, 6, 2<D
Head@pinakasD
style =
  Table@8RGBColor@Random@D, Random@D, Random@DD<, 8n, -6, 6, 2<D;
Plot@pinakas, 8x, -Pi ê 6, Pi ê 6<, PlotStyle styleD;

8-Sin@6 xD, -Sin@4 xD, -Sin@2 xD, 0, Sin@2 xD, Sin@4 xD, Sin@6 xD<
```

List

```
- Plot::plnr : pinakas is not a machine-size real number at x = -0.523599.
- Plot::plnr : pinakas is not a machine-size real number at x = -0.481117.
- Plot::plnr : pinakas is not a machine-size real number at x = -0.434787.
- General::stop :
  Further output of Plot::plnr will be suppressed during this calculation.
```

Βι έπouνε αυτό den απέδωσε! Ο Ι όγοV είναι ότι η Plot den ηπορέ να σcedιάσει μία λίστα απο sunartήs έV. Άρα qα πρέπει nekάποιο τρόπο να upd ogίs oune πρώτα tiV sunartήs έV του pinakas gia ól eV/tiV tináV του {n,-6,6,2}, μία μία xecvrístá, kai netá na anal ábei η Plot na zwgraj ísέi nethn sέρá, káqenia ap' autέV. Αυτό akribóV kóni η Evaluate. ΑΙ Ι ázεi thn sέρá twν entd ów(twn energíów). Parakátwkal ésane kai to paketo Graphics`Legend` gia tí qél oune na eis áqoune kai έra pinaka ne epethghnatikéV etikéteV.

```
<< Graphics`Legend`
etiketes = Table@ToString@Sin@n xDD, 8n, -6, 6, 2<D;
Plot@Evaluate@pinakasD, 8x, -Pi ê 6, Pi ê 6<, PlotStyle style,
PlotRange 88-0.6, 0.6<, 8-1, 1<<, PlotLegend etiketes,
LegendShadow 80, 0<, LegendSize 8.6, .5<,
LegendPosition 80.8, -.6<, LegendBackground GrayLevel@0.8DD;
```

Scóliá:

a) Pros éxte nésa sto style qα πρέπει na upárcoun 7 akribóV perigráj έV ós eV kai oi sunartήs έV pou upárcoun sto pinakas. An upήrcenóno μία p.c PlotStyle{RGBColor[1,0,0]} τότε qα bgáine ól eV/kókkineV! An upήrcan dío perigráj έV p.c PlotStyle{RGBColor[1,0,0],RGBColor[0,1,0]} τότε qα bgál eí tiV "nis έV" ne prásinokai tiV ál l eV nekókkino! Geniká ηπορέtera j tiáxeteto style ópw es eV qél ete P.c ne PlotStyle{{RGBColor[1,0,0], Dashing[{.05,.02]}}, {GrayLevel[0.5]}, {Hue[.03]}},...} qα pároune thn próth kókkinh kai diakkonárh thn deúterh sunúrthsh nía apócrwsh tou gkrízou, thn trítth nía apócrwsh tou Hue kok

b) Anden qél eteton pinaka diágráyte óti carakthristikó periécei thn l éxh Legend. An ómw s aV endíaj éré ti akribóV kóni τότε peiranatistéte ne ta diáj ora carakthristiká thV Legend kai páрте βοήqia apo to Help! Η entd ή ToString[Sin[n x]] epistréj eí thn l éxh "Sin[n x]". Ómw epéidh p.c Sin[-6 x] énaí iso ne -Sin[6 x] gia autó epistréj eí autá pou bl épete sth pinakída. Dokínáste ToString[Sin[ToString[n x]]] an den saVar éseí to paraparónw apotél es na.

Askhs h: Dinetai h él l éyh $x^2+5 y^2=9$, kai η kanpól h pou éceí paranetrikή exíswsh $x[t_]:=Sin[t]$ kai $y[t_]:=Sin[2 t]$ gia t sto diásthma $\{t,-4,4\}$. Na scedíásete thn él l éyh se kókkino cróna ne thn ImplicitPlot, thn paranetrikή exíswsh ne thn ParametricPlot kai ne diakekonmárh granmí (p.c qéste PlotStyle->Dashing[{.1,.05}]) kai ne thn Show zwgraj íste autéV apo kaimó. Qés te epíshv sth Show Background->GrayLevel[.4]

Askhs h: Prospaqíste na scedíásete thn parágwgo (D[x Cos[x],x]) thV x Cos[x] gia x apo 0 nácri 10. Pros éxte na crhsinopáísete πρώτα thn Evaluate! ΑΙ Ι ióV qα écete próbl hna. Η Plot den xéré pw na zwgraj ízei thn parágwgoníaV sunúrthshV!

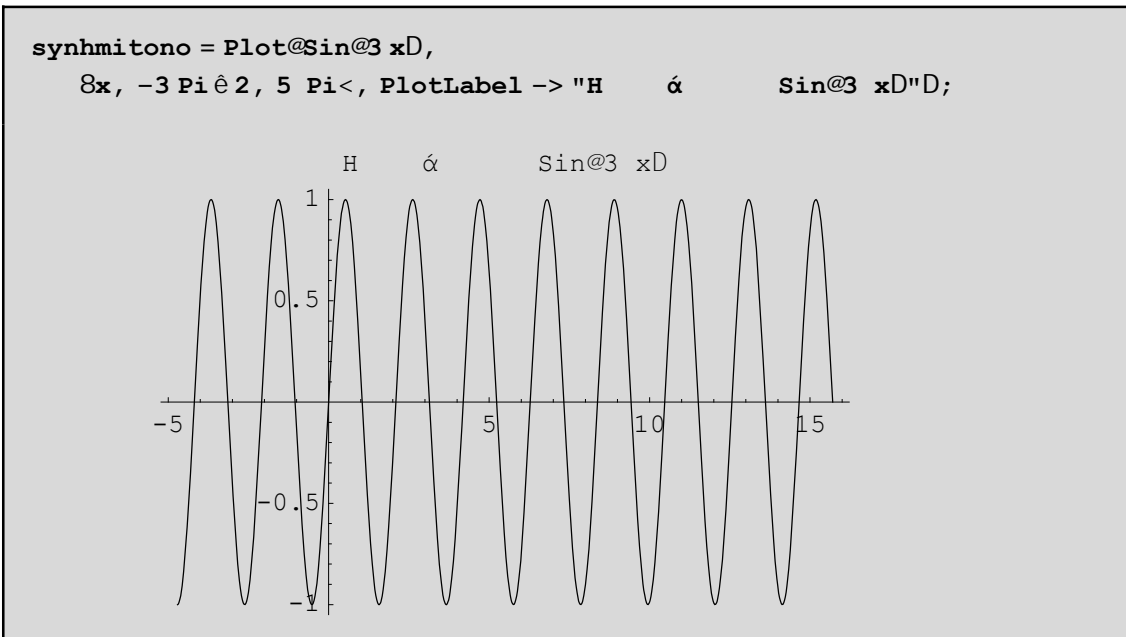
9.1.3 Oi epil ogéV twndídiás tatwngraj ikón

Me Options[] ηπορόúne na dóne tiV epil ogéV níaV opias dhpotes unartήshV. P.c

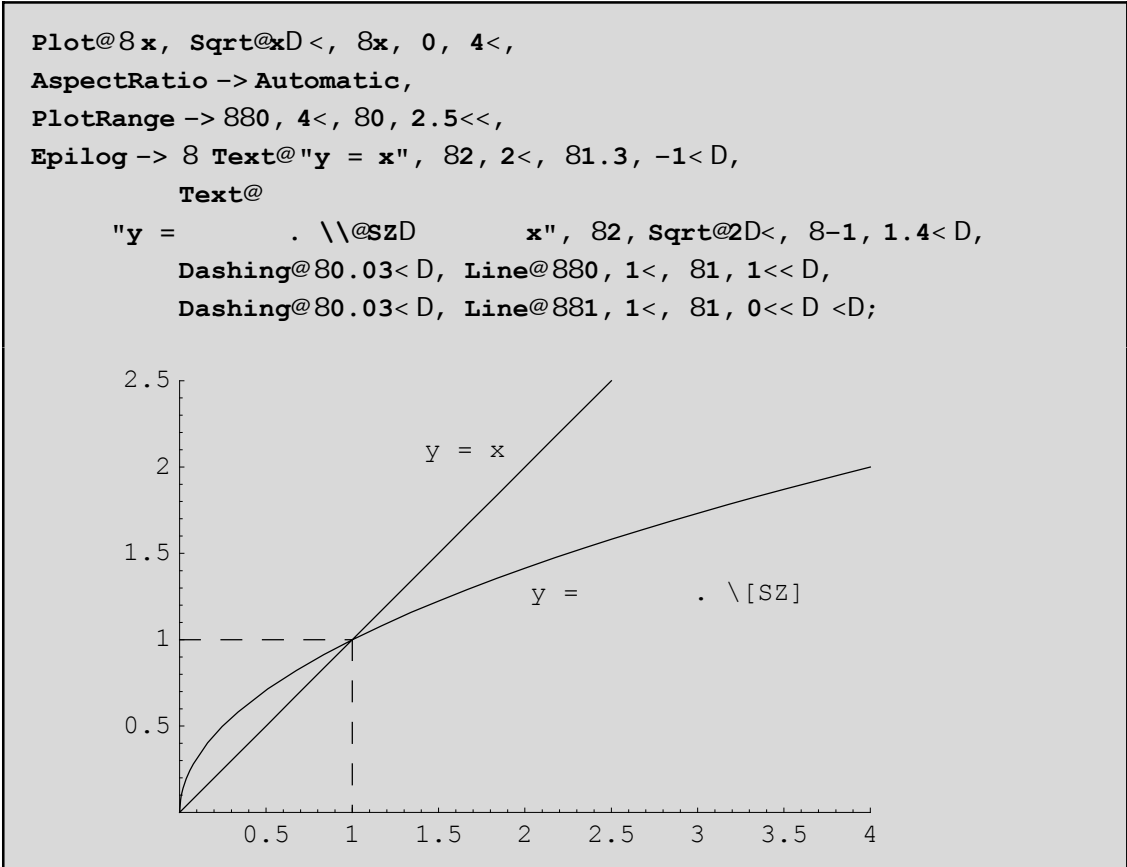
```
Options@PlotD
AspectRatio  $\frac{1}{\text{GoldenRatio}}$ , Axes Automatic,
AxesLabel None, AxesOrigin Automatic, AxesStyle Automatic,
Background Automatic, ColorOutput Automatic, Compiled True,
DefaultColor Automatic, Epilog  $\<$ , Frame False,
FrameLabel None, FrameStyle Automatic, FrameTicks Automatic,
GridLines None, ImageSize Automatic, MaxBend 10.,
PlotDivision 30., PlotLabel None, PlotPoints 25,
PlotRange Automatic, PlotRegion Automatic, PlotStyle Automatic,
Prolog  $\<$ , RotateLabel True, Ticks Automatic,
DefaultFont f $DefaultFont, DisplayFunction f $DisplayFunction,
FormatType f $FormatType, TextStyle f $TextStyle=
```

Edw enjanizontai oi proepilognesV tinwV stie epilognwV. P.c h proep. timh thV AspectRatio einai AspectRatio $\frac{1}{\text{GoldenRatio}}$, twv axwn einai AxesAutomatic kok Creiazonaste ena biblio gia na analwsone dixodika kate nia apo tiv parapwnw epilognwV. Oa anaj erpwnw ne suntomia se katev ap' autwV pou den ecoune da eww tora.

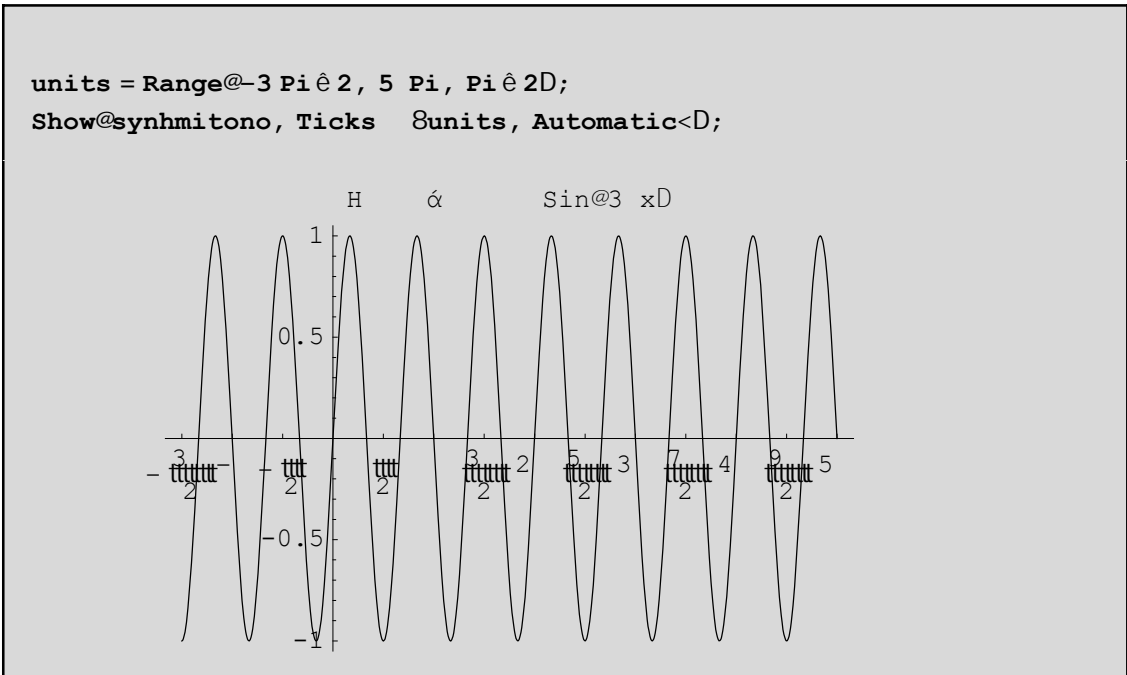
a) Epigrafj ew(Labels): Mporwne na prosqwsone katevia epigrafj h ne thn PlotLabel



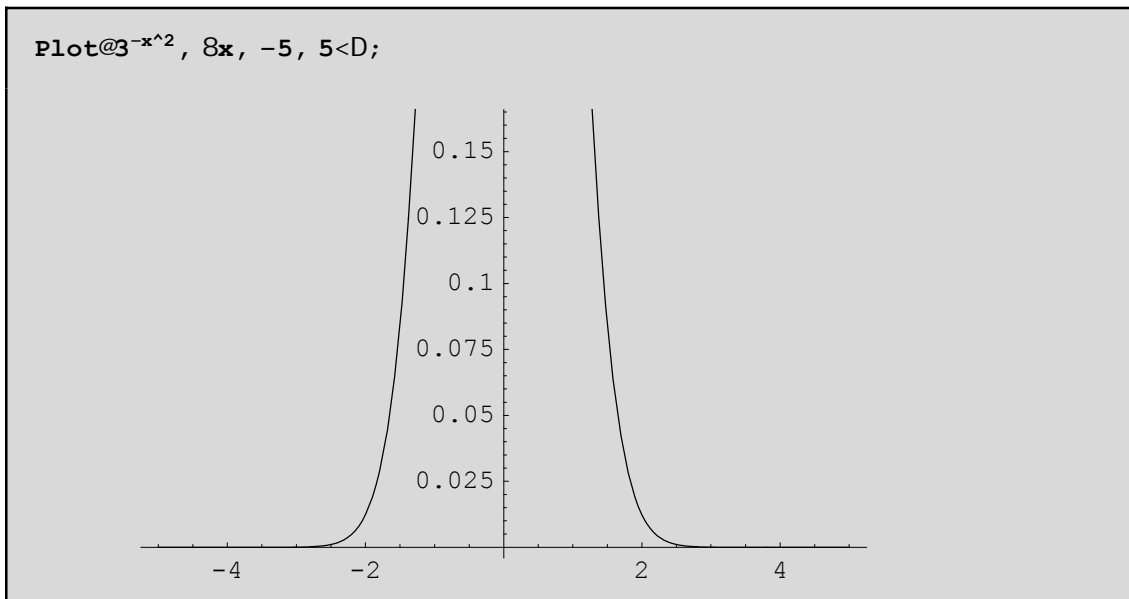
b) Epilog. Mporwne na crhsinopiwne kai thn FrameLabel h thn AxesLabel (ligo parakwtw qa tiv doone perisswtero analutika) h thn Epilog gia ton idio skopo. H Epilog einai o "epilognw" sto grafj hnw naV dhl. katevia stoicwa (p.c kenero, etiketa, epiplwn shmeia) pou qel cune na npoun aj otou di okl hrwqa h grafj ikj parastash. Sto epwne no parwdigna qwsane ta kenera "y=x", "y=tetr.riza tou x", kaqwV kai tiv diakekwnwneV proV touV axwneV apo to shmeio (1,1)



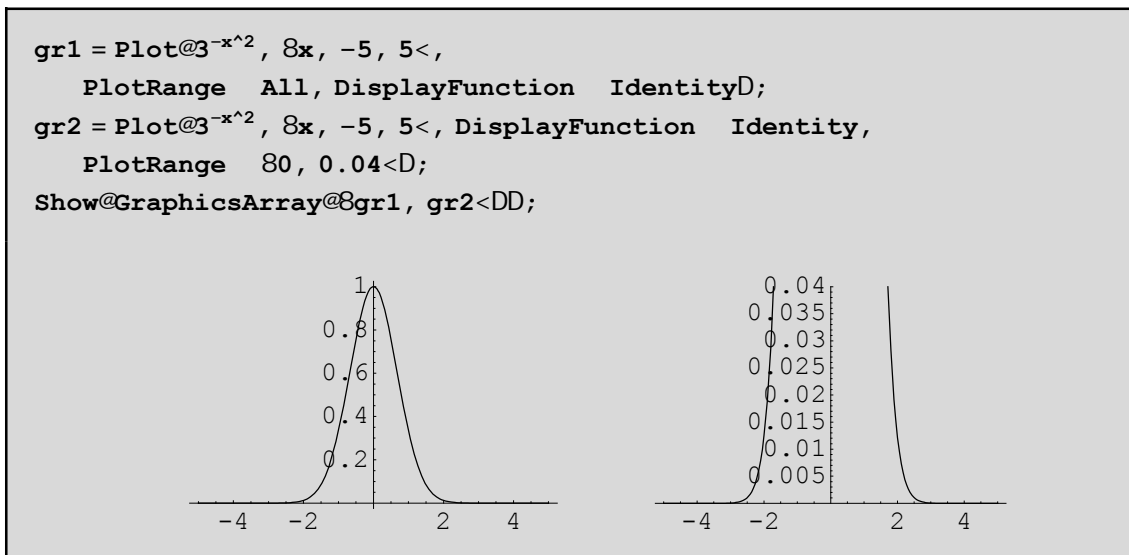
g) Ticks. Μπορούμε να αλλάξουμε Ticks στα σημεία που ενοφίουμε. Παράκτω βάζουμε στον άξονα Ox Ticks στα σημεία από $-3\pi/2$ έως $5\pi/2$ με βήμα $\pi/2$. Το `Ticks[0{units, Automatic}` σημαίνει ότι στον Oy φαί ακλό ουφφα ή προεπίλ εγράηη ακλό ουφφα (h Automatic του Mathematica) τwn Ticks ενό στον Ox κατά την δικά na Vunits



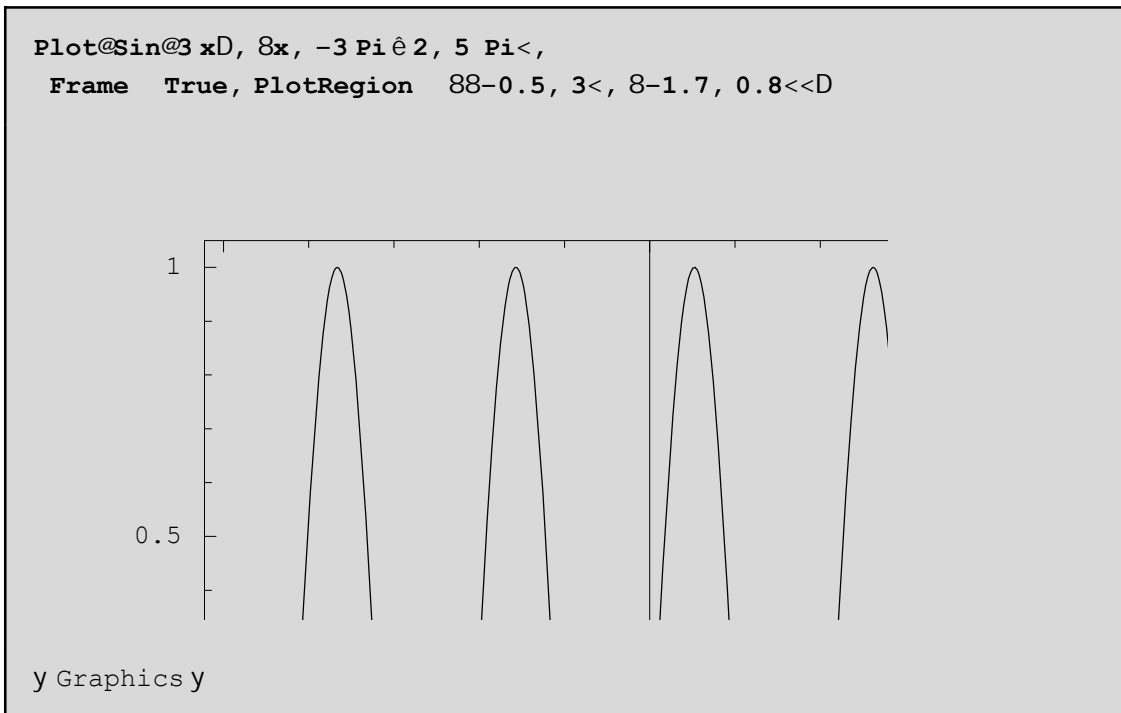
δ) **PlotRange**. Με **PlotRange**->**Automatic** καθορίζεται αυτόματα απο το *Mathematica* ποιές τιμές y της καμπύλης θα εμφανιστούν στο τελικό γράφημα. Σε μερικές περιπτώσεις αυτό δεν πετυχαίνει με αποτέλεσμα να χάνουμε σημαντικές πληροφορίες. Π.χ



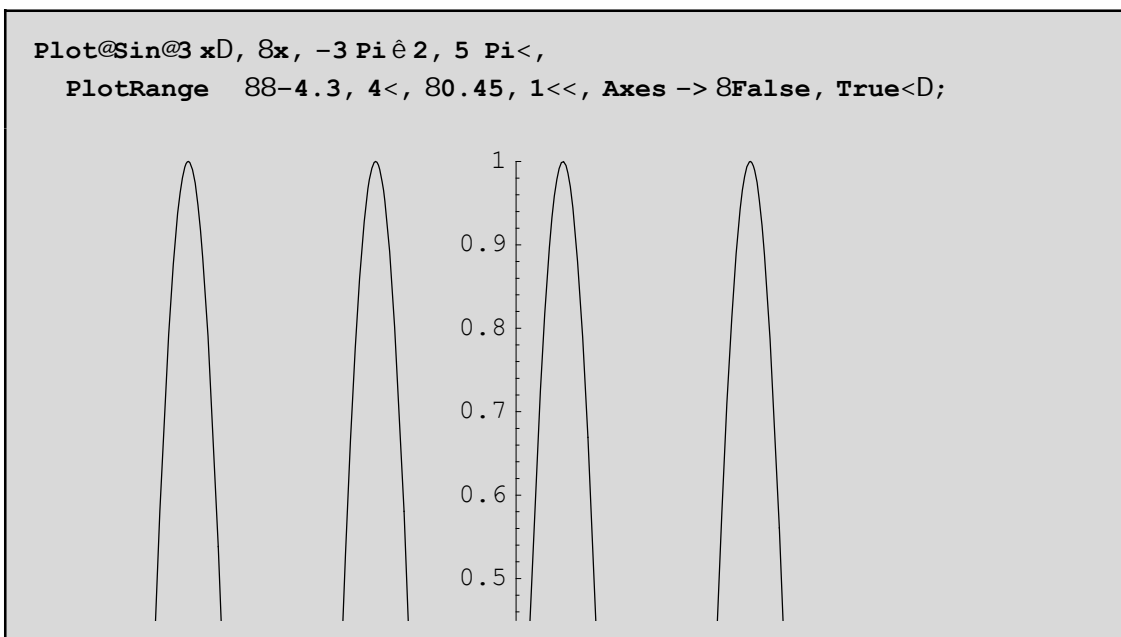
Το σχήμα έχει αποκοπεί στην γειτονιά του 0. Σε τέτοιες περιπτώσεις καλό είναι να βάζουμε **PlotRange**->**All** έτσι ώστε να εμφανίζονται όλες οι τιμές της καμπύλης. Αν πάλι δεν έχουμε το επιθυμητό αποτέλεσμα ή θέλουμε να εμφανίζονται κάποιες συγκεκριμένες τιμές του y , θα μπορούσαμε να βάλουμε ένα συγκεκριμένο διάστημα **PlotRange**-> $\{ymin,ymax\}$ π.χ



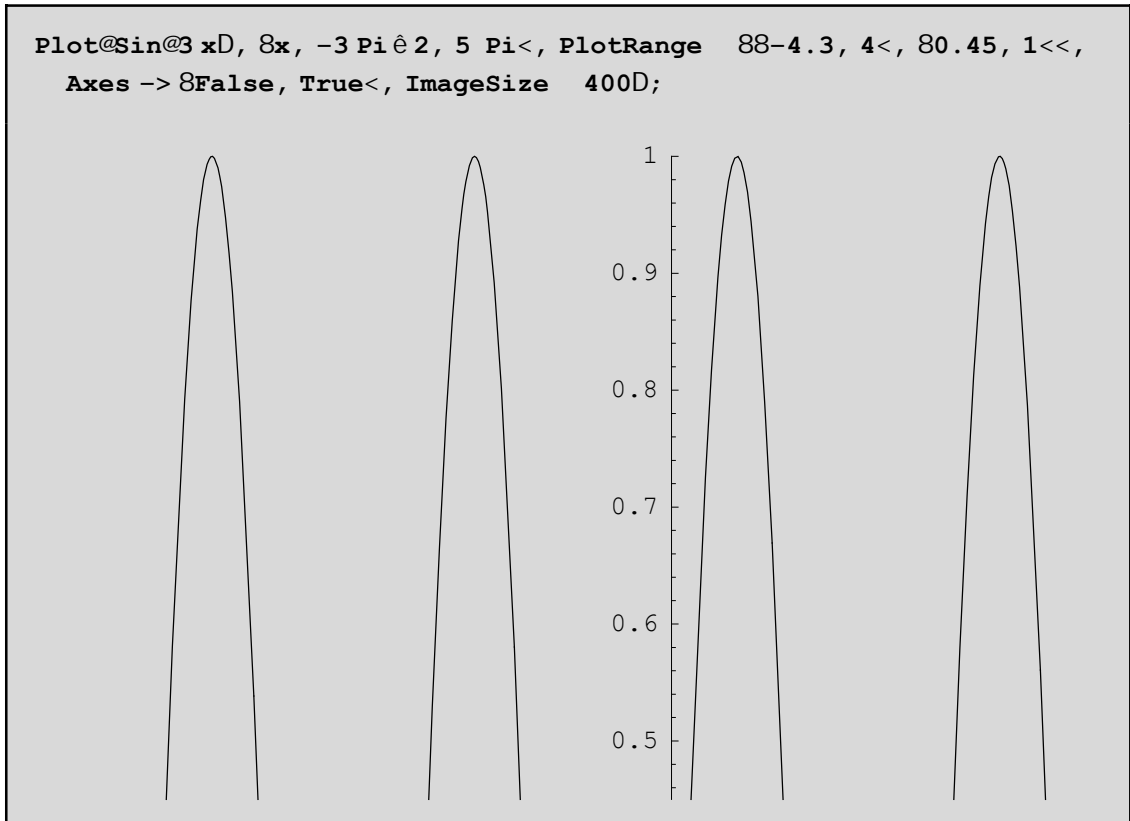
ε). Με **PlotRegion** μπορούμε να φέρουμε περιορία γύρω απο ένα γράφημα. Με κατάλληλη εν αριθμητική τιμή v στο **PlotRegion** μπορούμε να zoom out η $v < 1$ ή να zoom in η $v > 1$.



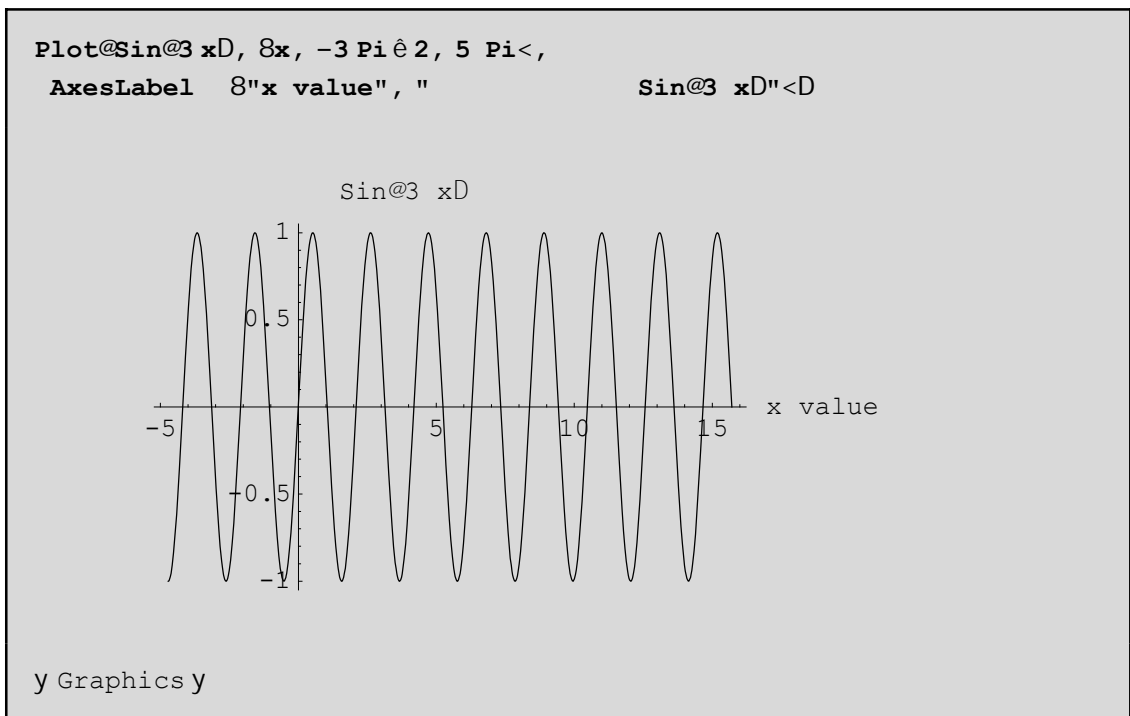
Askhsh Alláxte tiv tináV tou PlotRegion (protínsete tináV netaxó 0 kai 1 p.c Plot-Region $\{\{0.5,1\},\{0,0.5\}\}$ Dátetoapotél es na. Aj airéseto ólotoPlotRegion kai dátetoapotél es na! To $\{0.5,1\}$ sto PlotRegion $\{\{0.5,1\},\{0,0.5\}\}$ shnaínei óti to gráj hna qa katal ábei to diásthma 50% évW 100% sthorizontia katóqunsh tou pl aisíou(dhl . to íhnis u dexió) enó to $\{0,0.5\}$ shnaínei óti to gráj hna qa katal ábei to diásthma 0% évW 50% sth káqeth katóqunsh tou pl aisíou(dhl . to kátw íhnis u) Mporóne kai na zounároune qítontaV pioníkró PlotRange. To PlotRange écei scésh na káni neta shneia (x,y) thV kanpól hV, pou epiqunóne na enj arízetai sto gráj hna. To PlotRegion écei scésh nethn tel ikí qésh kai enj árish tou gráj ínatóV nása sto pl aisíou (pou qa enj arízetai sth oxírh naV ótan károune kl íksto gráj hna)



Για να ζουήρουμε ακόνα περισσότερο πορόνε να τραβήξουμε προV τα έxw τιV labéV ή να φέσουμε nia
 μεγάλ h τιμή sto ImageSize p.c ImageSize 400



στ) ΆxωνéV. Με Axes->{False,True} αναγκάσane να nην σcedαστέ o άxωνάV Ox. Μπορόνε να βάλ cune
 etikéteV stoV άxωνéV

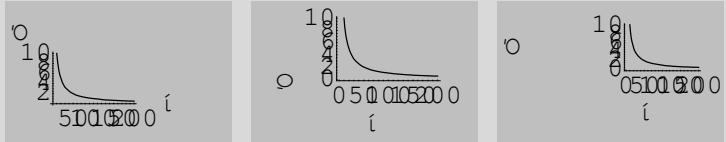


ζ) Frames και GridLines. Μπορούμε να βάλουμε πλαίσια γύρω από την καρδιά ή. Η βασική εντολή είναι Frame->True. Με FrameStyle, FrameLabel, FrameTicks RotatedLabel και GridLines μπορούμε να προσφέρουμε κάποια επιπλέον χαρακτηριστικά στο δικό μας πλαίσιο P.c

```

gr1 = Plot@100 Exp[-x], {x, 0, 2}, AxesLabel -> {"x", "100 Exp[-x]"},
      Background -> GrayLevel[0.5], DisplayFunction -> Identity;
gr2 = Show@gr1, Frame -> {True, True, False, False},
      FrameLabel -> {"x", "100 Exp[-x]"};
gr3 = Show@gr2, RotateLabel -> False;
Show@GraphicsArray@{gr1, gr2, gr3}

```



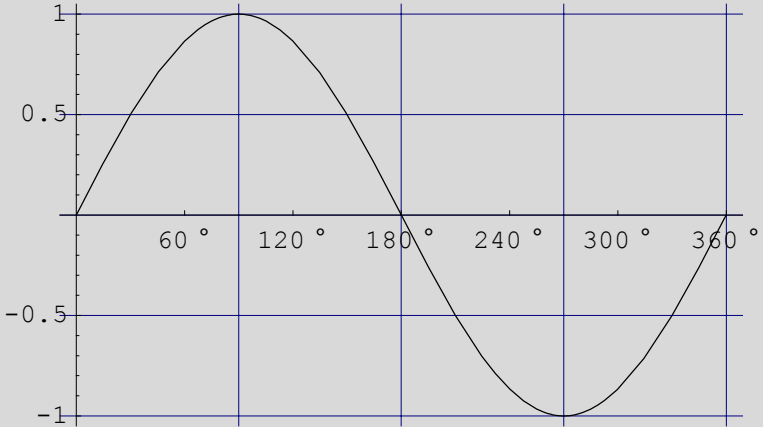
Null⁴

(Τραβήχτε προϋπόθεση από τη Vlab αν χρειαστεί να μεταφράσετε) Με Frame->{True,True,False,False} βάλουμε πλαίσιο μόνο αριστερά και κάτω. Με RotateLabel->False στρίψανε την ετικέτα οριζόντια. Με RotateLabel->True. Με GridLines μπορούμε να προσφέρουμε πλέγμα στα σχήμα που φτιάχνουμε (με προεπιλογή GridLines->Automatic, το πλέγμα τοποθετείται αυτόματα από το Mathematica σε κάποιο εσωτερικό αλγόριθμο) p.c

```

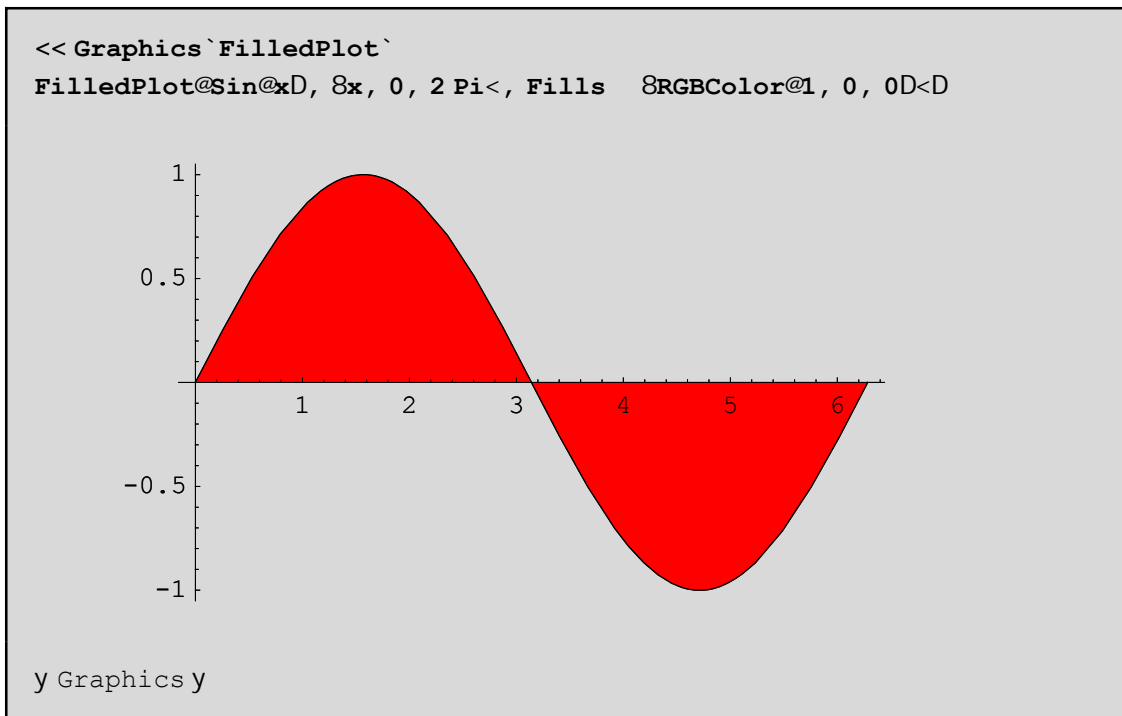
units = Range[0 Degree, 360 Degree, 60 Degree];
Plot[Sin[x], {x, 0, 2 Pi}, Ticks -> {units, Automatic},
      GridLines -> {{Pi/2, 3 Pi/2}, {2 Pi, 5 Pi/2}}, Automatic -> E;

```

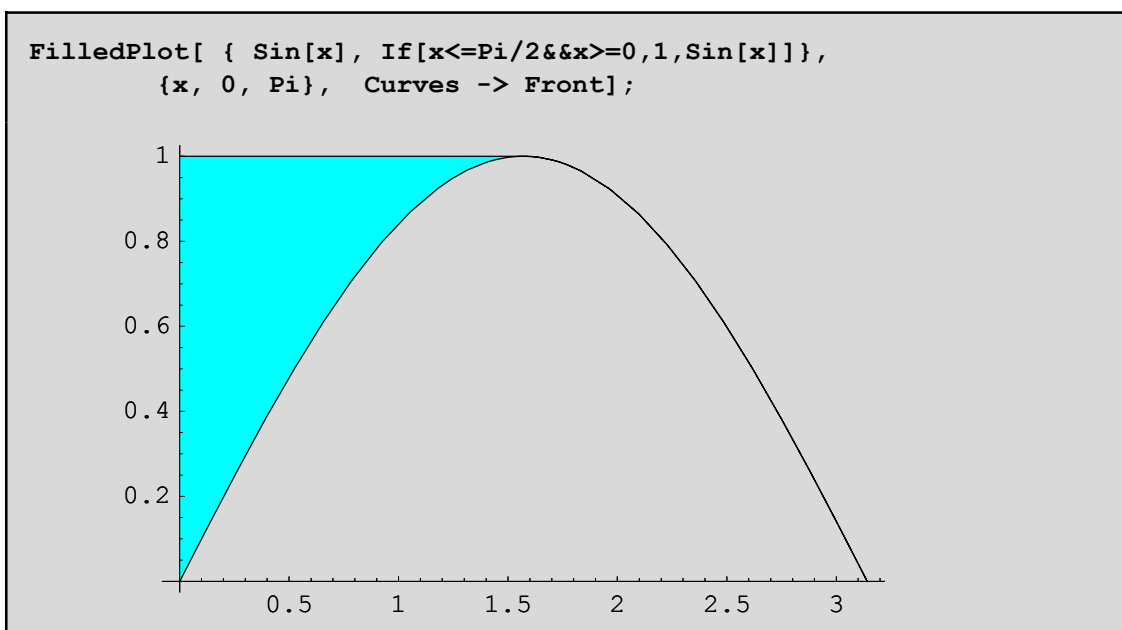


9.1.4 Άλλες δυνατότητες των διαδικαστικών γραμμάτων

Μπορούμε με `FilledPlot` του πακέτου `Graphics`FilledPlot`` να γεμίσουμε με ένα χρώμα το σώμα που βρίσκεται μεταξύ δύο ή παραπάνω καμπών ή καμπών ή μεταξύ μιας καμπής ή και ένα άξονα. Έτσι για παράδειγμα η `FilledPlot[f[x],g[x],{x,xin,xmax}]` γεμίζει με χρώμα τον χώρο μεταξύ της $f[x]$, και $g[x]$ για $\{x,xin,xmax\}$, ενώ με `sketo FilledPlot[f[x],{x,xin,xmax}]` ή `ne FilledPlot[f[x],0,{x,xin,xmax}]` γεμίζεται ο χώρος μεταξύ της $f[x]$ και του O_x . P.c



Στο επόμενο παράδειγμα βλέπουμε χρώμα μεταξύ της $f[x]=\sin[x]$ και της ευθείας $g[x]=1$ και μόνο στο διάστημα $[0,\pi/2]$. Αναγκαστήκαμε να ορίσουμε την $g[x]=1$ για το διάστημα $[0,\pi/2]$ και $f[x]$ στο υπόλοιπο διάστημα έτσι ώστε να βγεί το επιθυμητό αποτέλεσμα



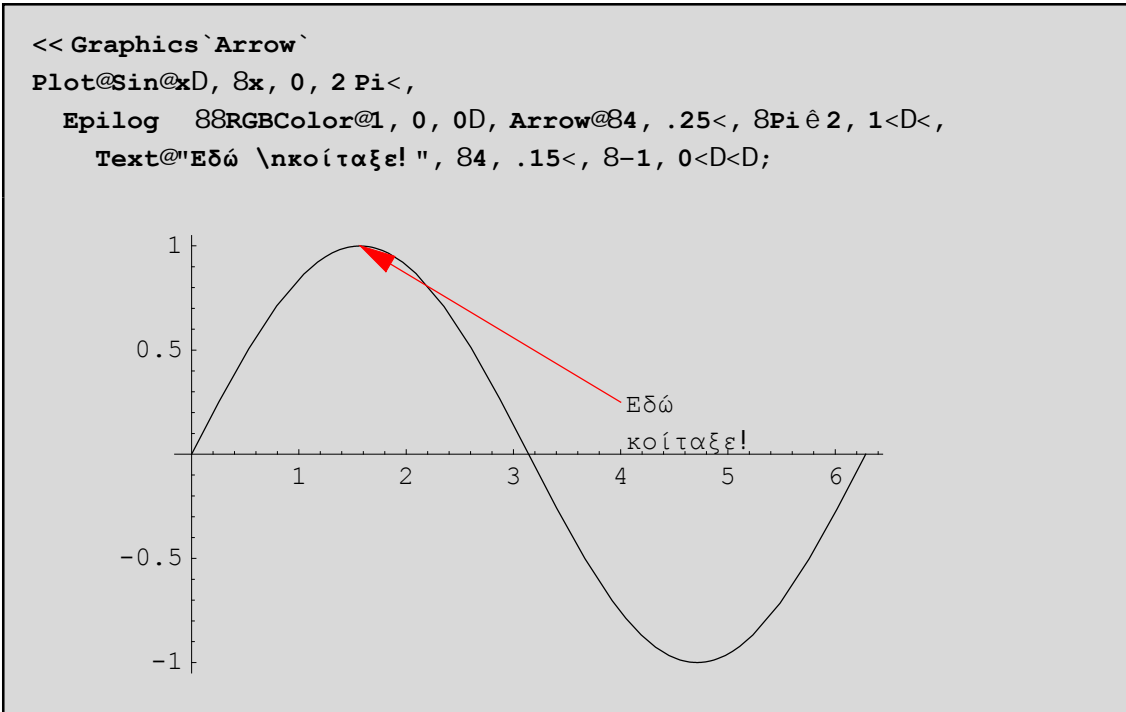
Με `PlotVectorField` του πακέτου `Graphics`Plotfield`` παίρνουμε την γραφική παράσταση ενός διανυσματικού πεδίου ενώ με `CartesianMap` και `PolarMap` του πακέτου `Graphics`ComplexMap``, σχεδιάζουμε ημιγάδικές συναρτήσεις. Με `PlotGradientField[f[x,y],{x,xmin,xmax},{y,ymin,ymax}]` του πακέτου `Graphics`PlotField`` παίρνουμε την κατεύθυνση κατά την οποία η συνάρτηση $f[x,y]$ αυξάνεται με τον ταχύτερο ρυθμό από το σημείο $\{x,y\}$. Δεν πρέπει να ξεχάσουμε και την `Animate` του πακέτου `Graphics`Animation`` που μας δίνει την δυνατότητα της κινούμενης εικόνας. Λίστες σημείων ή λίστα συναρτήσεων. Παράδειγμα `ListPlot`, `Arrow` <<`Graphics`Arrow``,

```
<< Graphics`Animation`
<< Graphics`Graphics`

Animate[ListPlot[Table[A  $\frac{1}{n} + \sin A \frac{n}{2} E + \cos A \frac{n}{2} E$ , {n, m, E}],
  PlotRange -> {{80, 20}, {8-1.5, 1.5}}, AxesOrigin -> {80, 0},
  PlotStyle -> {PointSize->{0.02D, Hue->{.6D<E, 8m, 1, 20, 1<E
```

Πατώντας διπλό κλικ σε ένα από τα παραπάνω γραφήματα έχουμε την ζητούμενη Animation. Προσέξτε και έσane δύο διαδοχικά πακέτα για δύο διαδοχικούς σκοπούς. Και έσane το `Graphics`Graphics`` για την `ListPlot` και το `<<Graphics`Animation`` για το `Animate`. Από την κατασκευή έβρανε ότι η ακολουθία $\frac{1}{n} + \sin A \frac{n}{2} E + \cos A \frac{n}{2} E$ δέce δύο συγkλίνουσες/υπακλ αυξέce.

Τελος με `Arrow[{x0,y0},{x1,y1}]` μπορούμε να σχεδιάσουμε ένα βέλος από το σημείο $A_0 Hx0, y0L$ στο $A_1 Hx1, y1L$. Είναι χρήσιμο όταν θέλουμε να σχεδιάσουμε βέλη ή προσανατολισμένους άξονες ή όταν θέλουμε να τονίσουμε ένα τμήμα του γραφήματος. Η `Arrow` απαιτεί το πακέτο `Graphics`Arrow`` π.χ με την βοήθεια

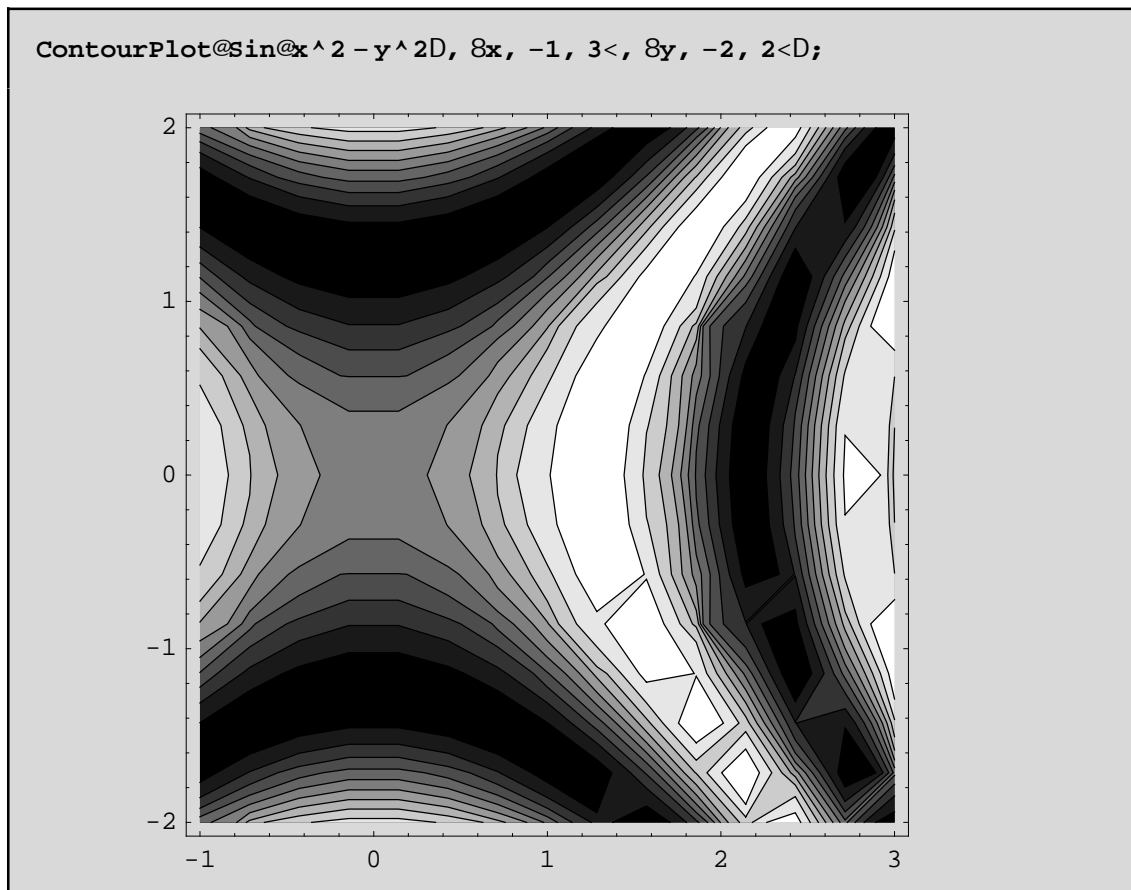


Με το `\n` μπορούμε να αλλάξουμε γραμμή στο κείμενό μας!

9.2 Μελετώντας τρισδιάστατα γραφικά στο επίπεδο

9.2.1 Οι συναρτήσεις Contour Plot και DensityPlot

Με την `ContourPlot[f[x,y], {x,xmin,xmax},{y,ymin,ymax}]` σχεδιάζουμε την $f[x,y]$ πάνω στο επίπεδο Oxy , δίνοντάς το στην μορφή (x,y) ένα χρώμα (συνήθως από κίτρινο του γκριζού) που αντιστοιχεί στην τιμή $f[x,y]$. Τα σημεία που έχουν μεγαλύτερη τιμή $f[x,y]$ είναι πιο φωτεινά ενώ αυτά που έχουν μικρότερη είναι πιο σκοτεινά. P.c



Παραθρόνε 10 απορώσεV του γρί (το λευκό den τον τράνε, ουσιαστικά έcoune να ζί ne το λευκό 11). Η na το ποV ne diaj ορετικά: Το πεδίο τιμών (στον άxονα Oz) έcεί cvριστέ se 10+1 ίsou μήκουV διαστήηατα έstw D_1, D_2, \dots, D_{11} . Κάqε διάστημα παίρνει ένα χρώμα του γρί ξεκινόνταV απο το ναύρο. Όσα σημεία (x,y) του επιπέδου απεικονίζονται (νάsw thV f) nása sto ίδιο διάστημα D_i qα páρουν thn ίδια απόcrwsh! Έτσι πάνω στο επίπεδο Oxy ενj ανίζονται cvwnatikέV l wρίdeV, ta isouyή επίπεδα, ta οποία διαcvρίζονται ne taxύ τουV απο κάποιeV κηπόλ eV που l έγονται isouyέV (Contours). Όla ta σημεία níaV isouyή κηπόλ hV παίρνουν thn ίδια ακριβóV τιμή ne thn f! Fusικά επειδή υπάρχουν άπειρα σημεία (x,y) nása sto οργόριο scediasnoú $D = \{x, xmin, xmax\} \times \{y, ymin, ymax\}$, to Mathematica qα dial έxει deignatol eptiká l íga σημεία απο to D και ne básη tiv tinéV τουV qα scedíasei tiv isouyέV κηπόλ eV. Τα σημεία αυτά l έγονται Plot-Points. Fusικά to αποτέl esna που παίρνουμε έcεί όπωw bl έpoune pol l έV atél eieV. Για παράδειγμα oi isouyέV κηπόλ eV den είναι όσο qα περιμένανε onal έV. ΕπίshV ηπορούνε na parathrήςcoune ότι h l eukή l wρίda sta dexiá είναι sto kátw nároV thV kωmattias nárh! Αυτό wj el etai kuríww sto gegonóV ότι h proepil egnárh τιμή του PlotPoints είναι 15. Opóte απο to διάστημα D epil έγονται 15×15 to plήqoV σημεία που den είναι αρκετά αν h $f[x,y]$ έcεί απότοneV "l ακούbeV" και "l oj ískouV" sto D. Qa prosπαqήςcoune na antinetwπίscoune autéV tiv atél eieV. AV doúne ómww πρώτα, ποιέV είναι oi epil ogéV thV ContourPlot:

Options@ContourPlotD

```

AspectRatio 1, Axes False, AxesLabel None,
AxesOrigin Automatic, AxesStyle Automatic,
Background Automatic, ColorFunction Automatic,
ColorFunctionScaling True, ColorOutput Automatic,
Compiled True, ContourLines True, Contours 10,
ContourShading True, ContourSmoothing True,
ContourStyle Automatic, DefaultColor Automatic, Epilog 8<,
Frame True, FrameLabel None, FrameStyle Automatic,
FrameTicks Automatic, ImageSize Automatic, PlotLabel None,
PlotPoints 15, PlotRange Automatic, PlotRegion Automatic,
Prolog 8<, RotateLabel True, Ticks Automatic,
DefaultFont f $DefaultFont, DisplayFunction f $DisplayFunction,
FormatType f $FormatType, TextStyle f $TextStyle<

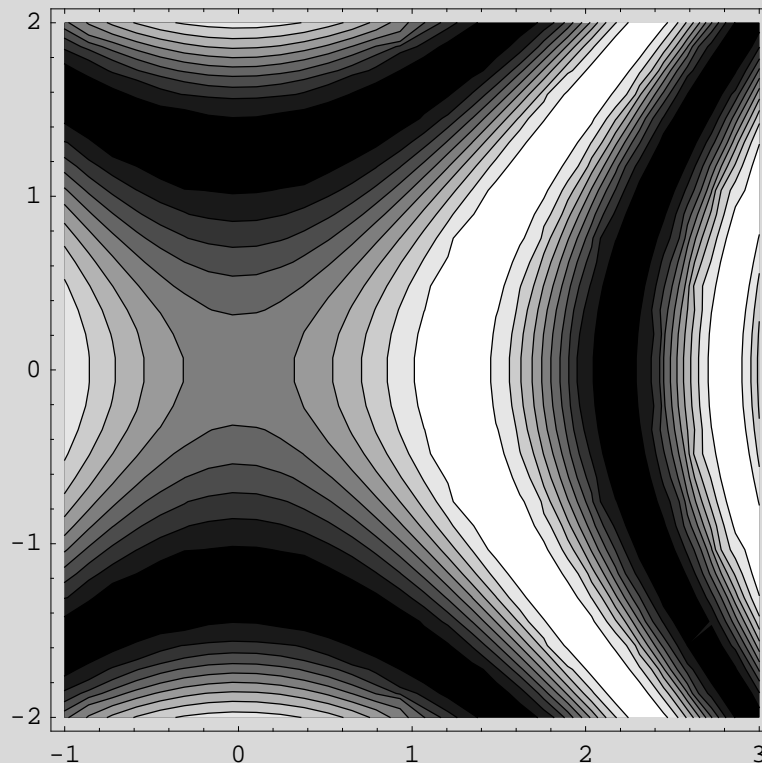
```

Αυτή είναι η κώδια από τα παραπάνω χαρακτηριστικά που δίνει να έχουμε ένα καλό αποτέλεσμα. Π.ο. μπορεί να επιτύχει στο *Mathematica* να κάνει καλύτερη διάγνωση εύκολα παίρνοντας περισσότερα σημεία. Μπορεί να έχουμε πιο ακριβή βισουέυεV και πάλι. Π.ο.

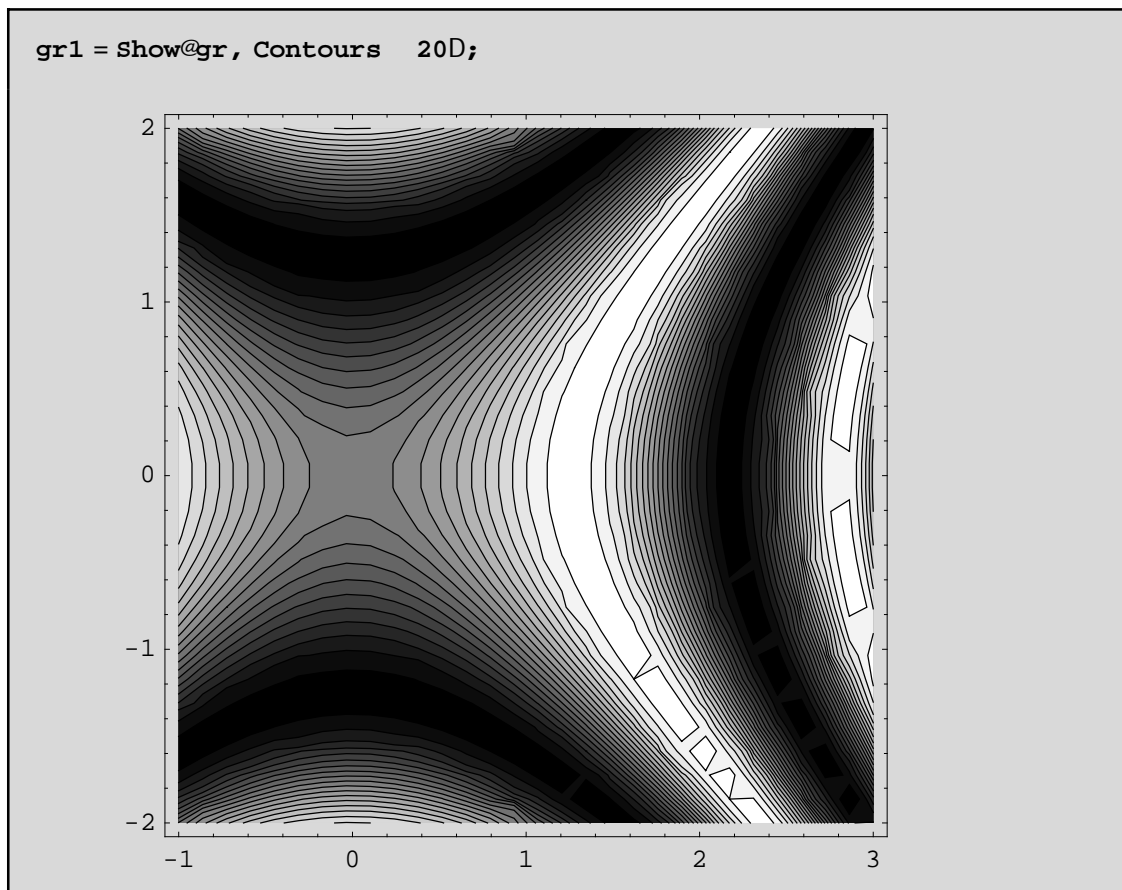
```

gr = ContourPlot@Sin@x^2 - y^2D,
  {x, -1, 3}, {y, -2, 2}, PlotPoints 30D;

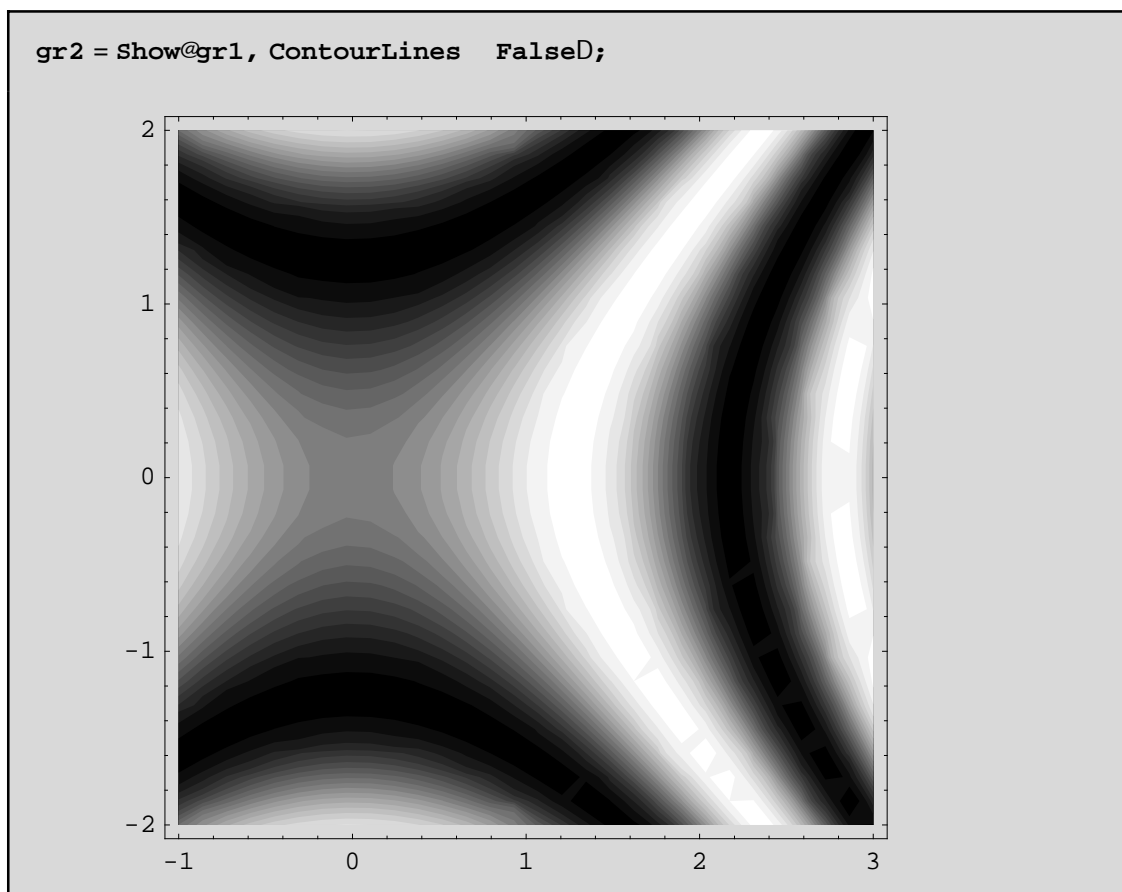
```



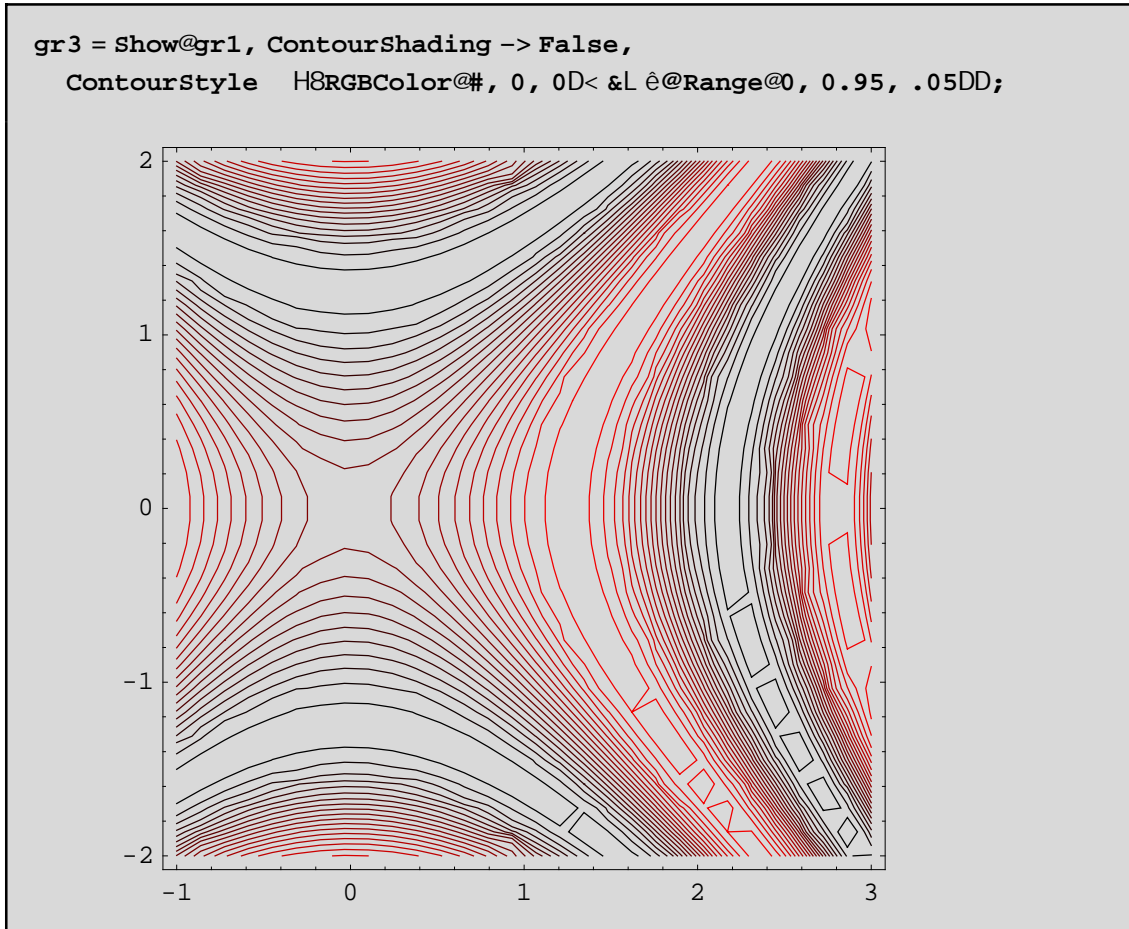
Μπορούμε επίσης να ζητήσουμε περισσότερα βισουέυεV (και ένα περισσότερο βισουέυεV από όσα είναι) με τη βοήθεια της προοπτικής εγναρής τιμής του Contours που είναι 10 (ή ακριβώς 10+1 όπου προσαρμόζουμε). Π.ο.



Προσέξτε ότι αυξάνοντας το πλήθος των Contours γίνεται η ακρίβεια στο σκεδασμό των isocurves!! Άρα θα πρέπει να αυξήσουμε και τα PlotPoints για να πετύχουμε την ακρίβεια στον σκεδασμό! Αν τώρα θέλουμε μόνο τις διαβάσεις να γράψουμε ContourLines->False π.κ



Σίγουρα πολύ πιο κατανοητό από το έσνα! Μερικές φορές δεν ναV ενδιαj έρουν τόσο οι απορώσεις όs οι ιδιές οι isουέςV! Παρακώtw άρνουε ένα τέτcio παράδειγμα. Με ContourShading->False εαj ανίζουε τιV απορώσεις ενό ne ContourStyle->({RGBColor[#,0,0]}&)/@Range[0,0.95,.05] άρνουε 20 άιαj ορετικέV απορώσεις (όs a έnai kai ta Contours) του κόκκινου s τιV αντίs τοicέV isουέςV kαnpόλ eV.

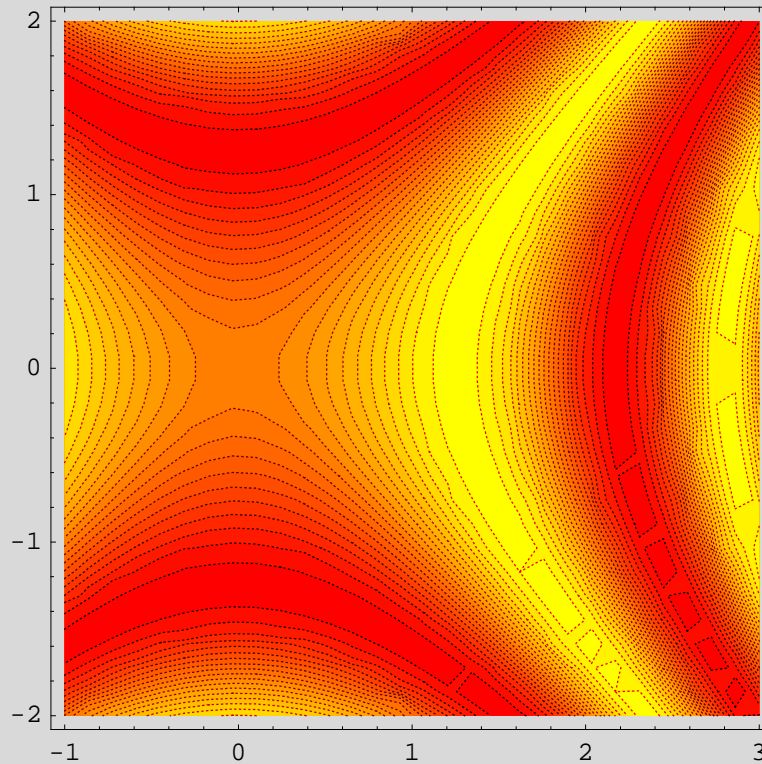


Edw ne éntono kókkino énai oi isouyéV pou brískontai pio yhl á apo tiv ál l ev. Oa nporúsane tóra na enjanisoune kai ta isouyí épíeda ne diabaqísév tou kítrino-kókkino (ne thn boíqia thV Color-FunctionØ(RGBColor[1,#,0]&)) kai tiv ContourLines kókkineV kai diakekoméneV p.c

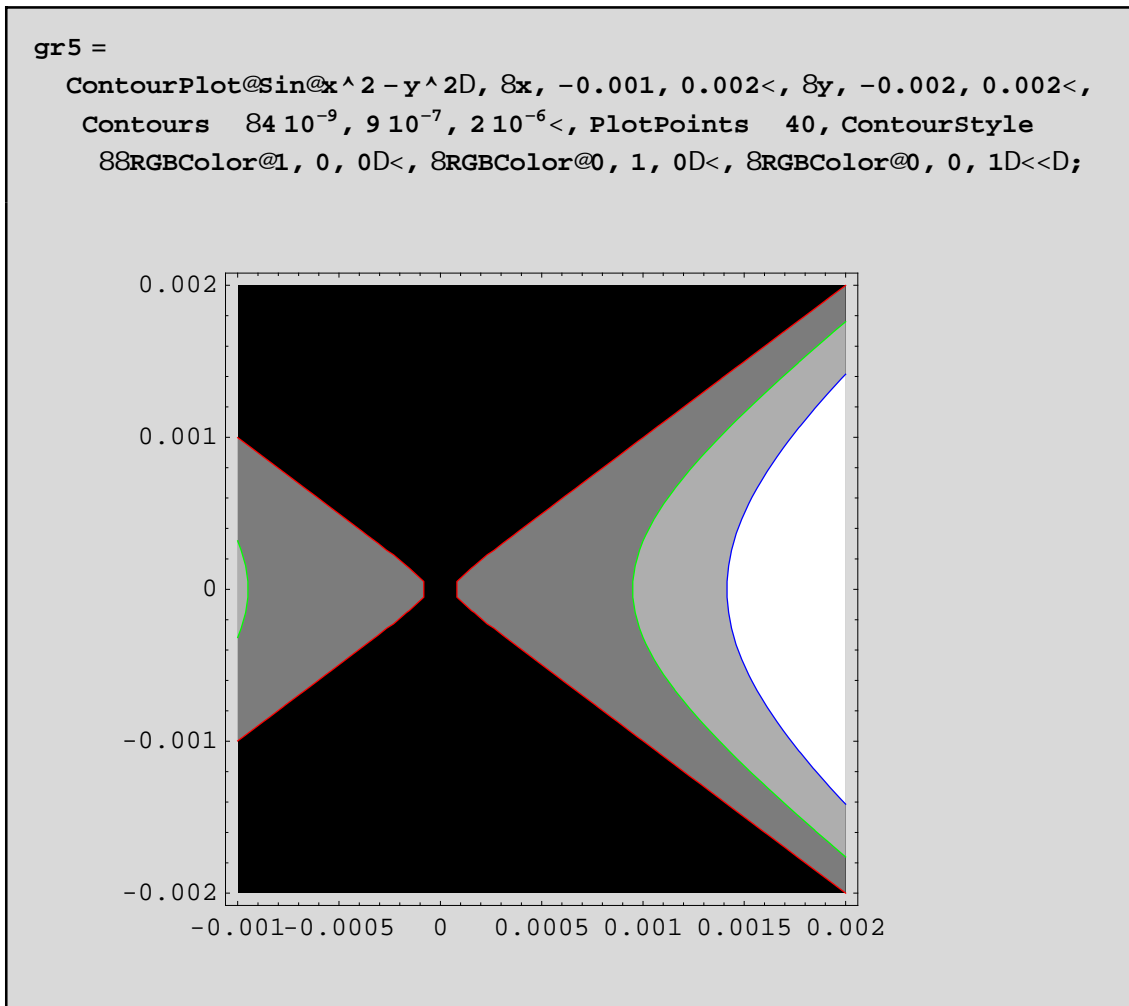
```

gr4 = Show@gr1, ContourShading True,
ColorFunction HRGBColor@1, #, 0D &L,
ContourStyle H8RGBColor@#, 0, 0D, Dashing@80.0015, 0.005<D< &L ê@
Range@0, 0.95, .05DD;

```

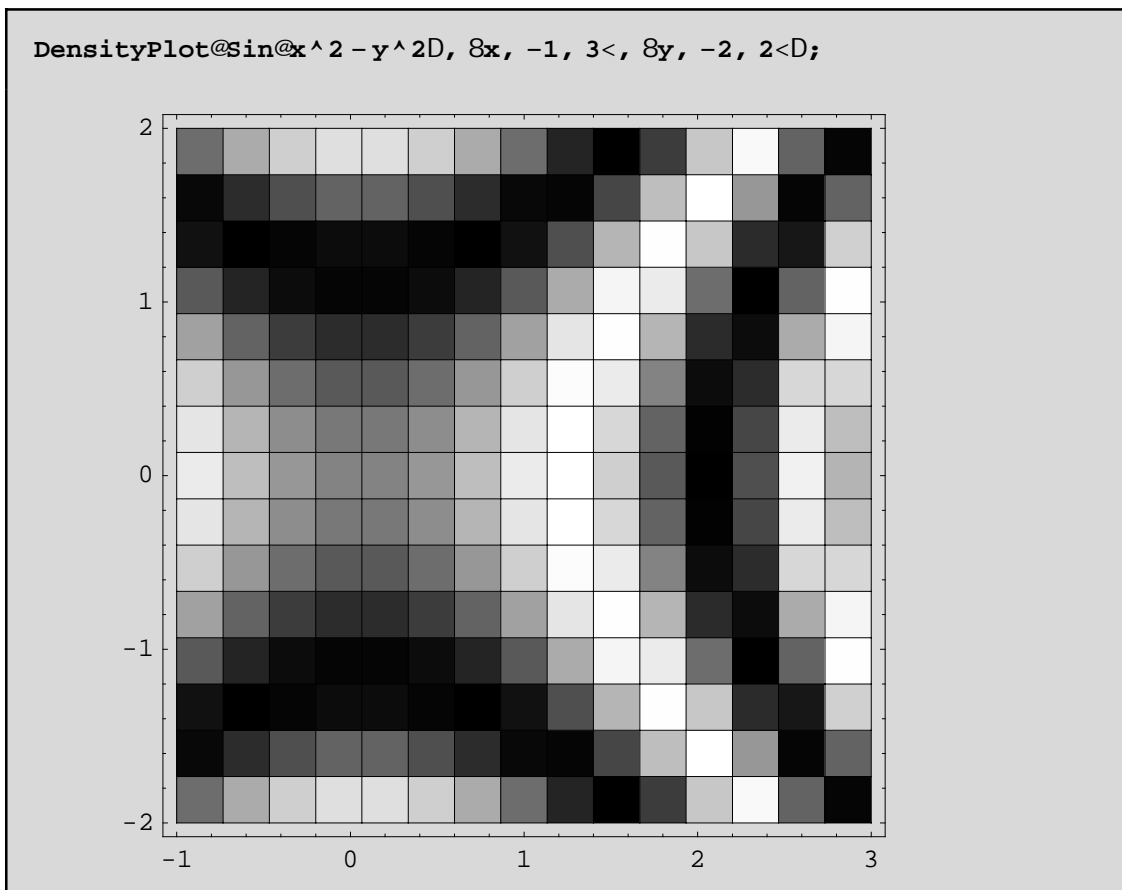


Den pr epi na xec sune na anaj  roune thn Contours->{z1,z2,z3,...} ne thn opoi  epil  goune na npo n isouy V n no stiV sugkekrim n V tin V tou z. P.c qa pr spa sune na die n sune thn f kont  sto sh io (0,0) na et ntaV n no k pai V optik V isouy V ne tin V kont  sto $f[x,y]=0$ p.c :Contours{0.84 10⁻⁹, 9 10⁻⁷, 2 10⁻⁶< Gia akribia ne gal  roune kai to pl q V twn de gnat  eiptik n sh iwn(PlotPoints{40)

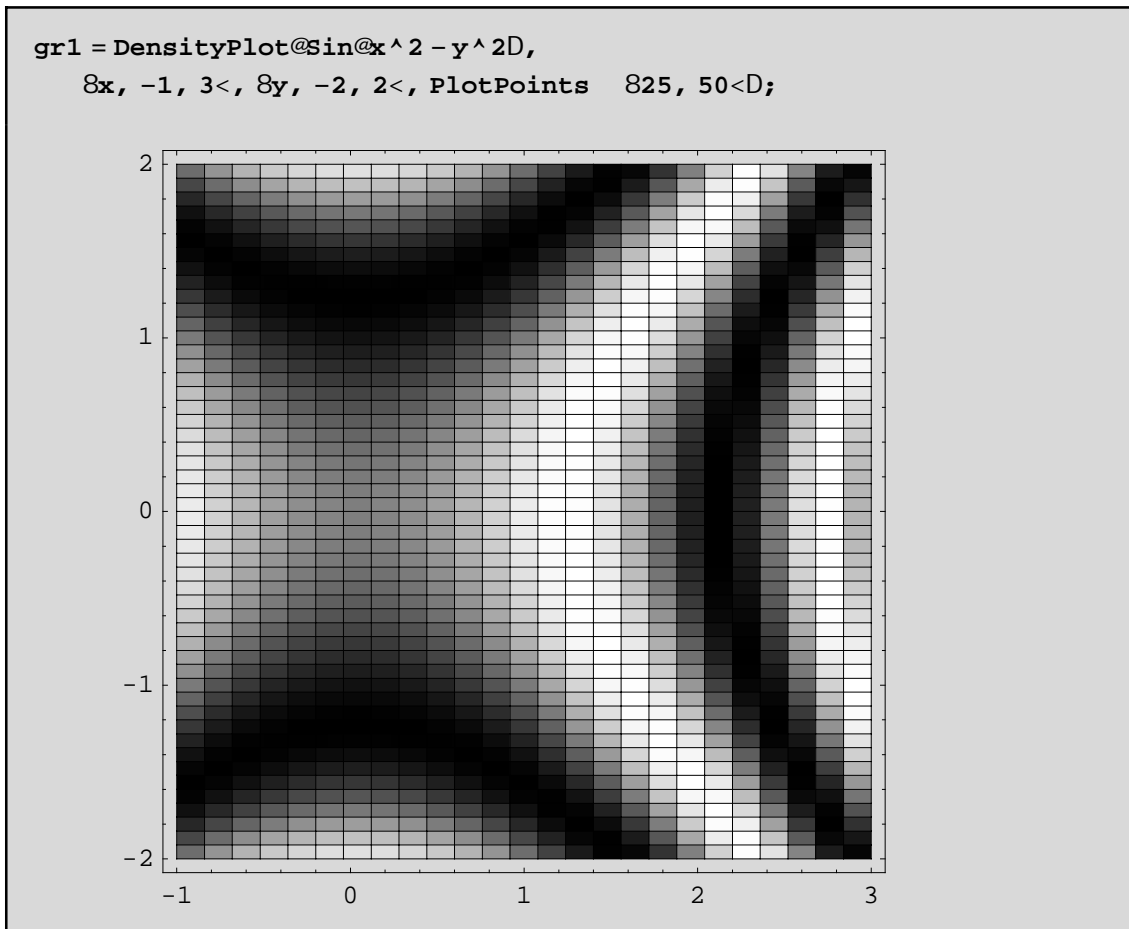


Με ναύρο χρόνια είναι όλη η τιμή της συνάρτησης $< 4 \cdot 10^{-9}$, με ενδιάμεσο γκρι η τιμή μεταξύ $4 \cdot 10^{-9}$ και $9 \cdot 10^{-7}$ και

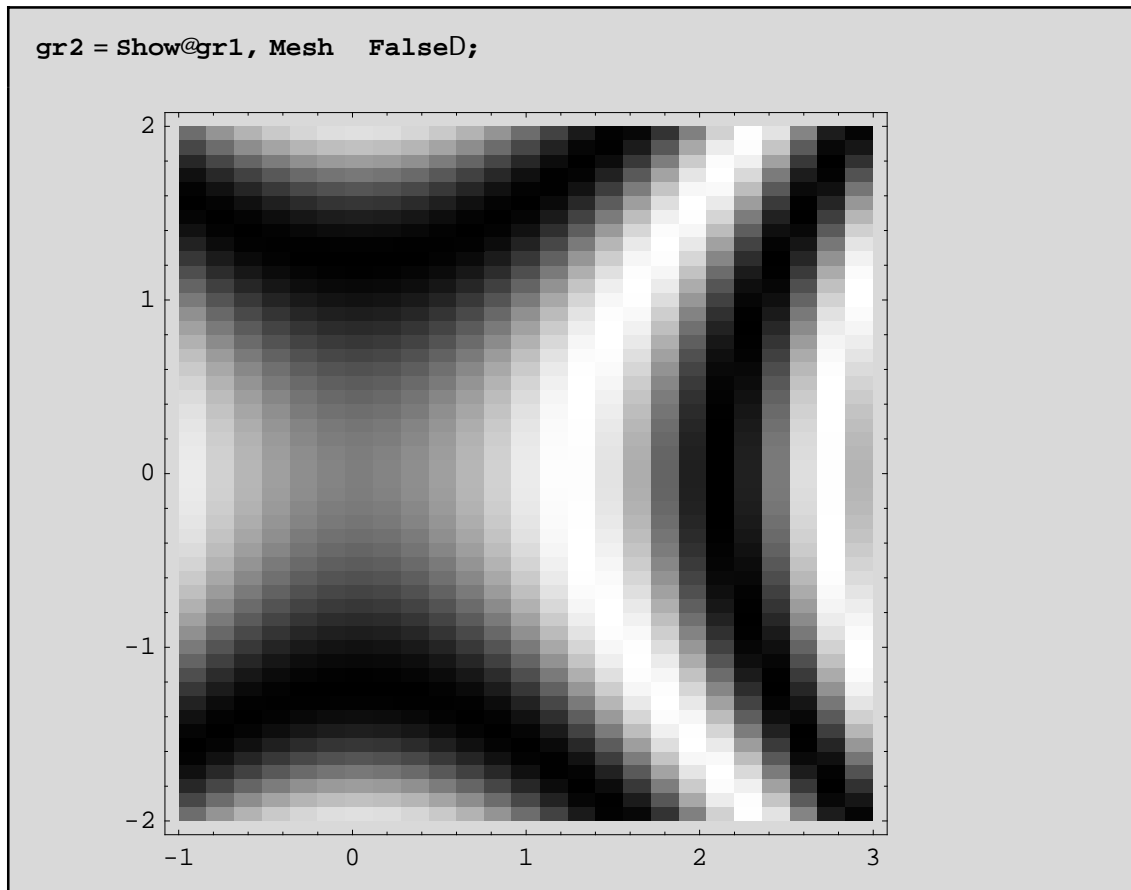
Η DensityPlot δεν προσπαθεί να σχεδιάσει κάποιες συγκεκριμένες περιοχές όπως η ContourPlot. Απλώς παράγει ένα πλέγμα (mesh) και κάποιες απορροσές της σε αυτό. Η προοπτική εγγραφή απορροσές είναι του γκρι. Σκοτεινότερα γκρι χρησιμοποιούνται για βαρύτερα όμοια της $f[x,y]$ δηλ. για μικρότερη τιμή και ανοικτό γκρι για μεγαλύτερη τιμή. P.c



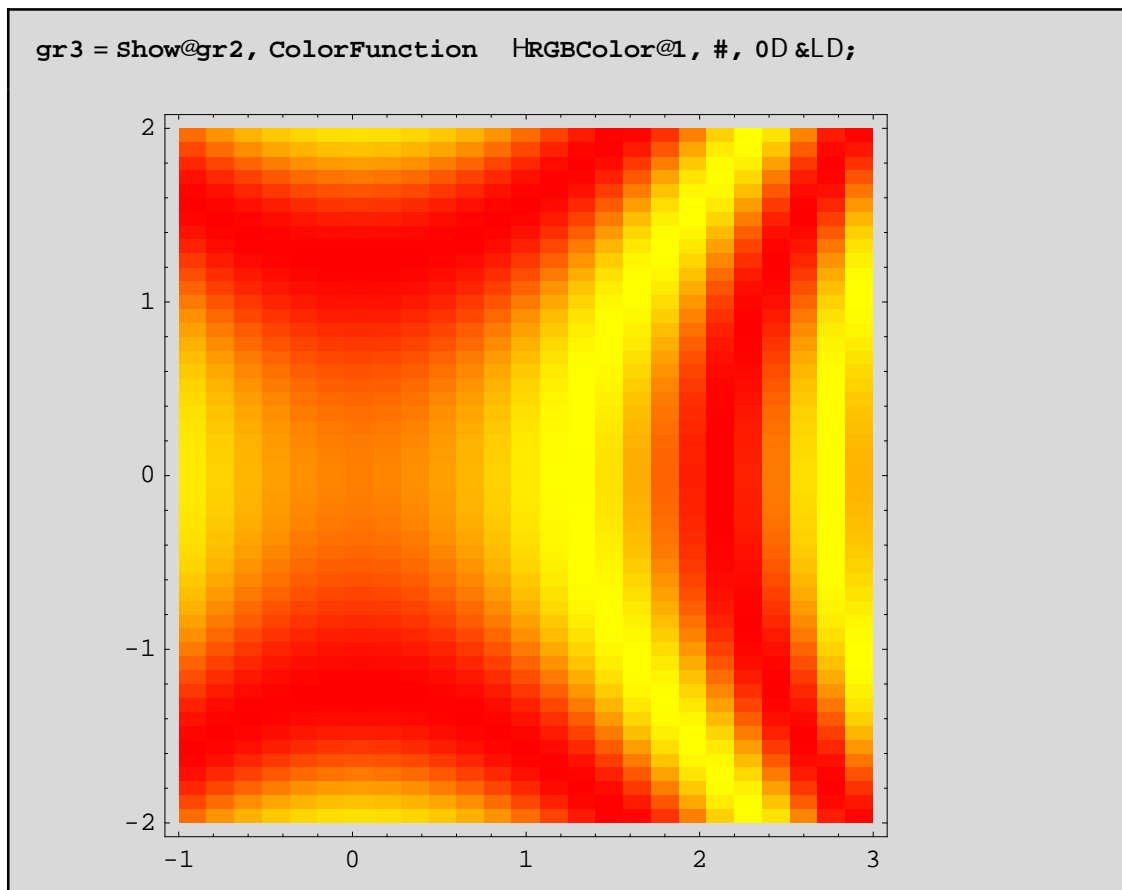
Όπως βλέπουμε, εφόσον υπάρχουν 15 PlotPoints, σε κάθε ένα από τα διαστήματα των x και y αντίστοιχα. Για να γίνει η γραμμή στα χρόνια η προέγερση, αλλά ο αριθμός των PlotPoints -> {25,50}



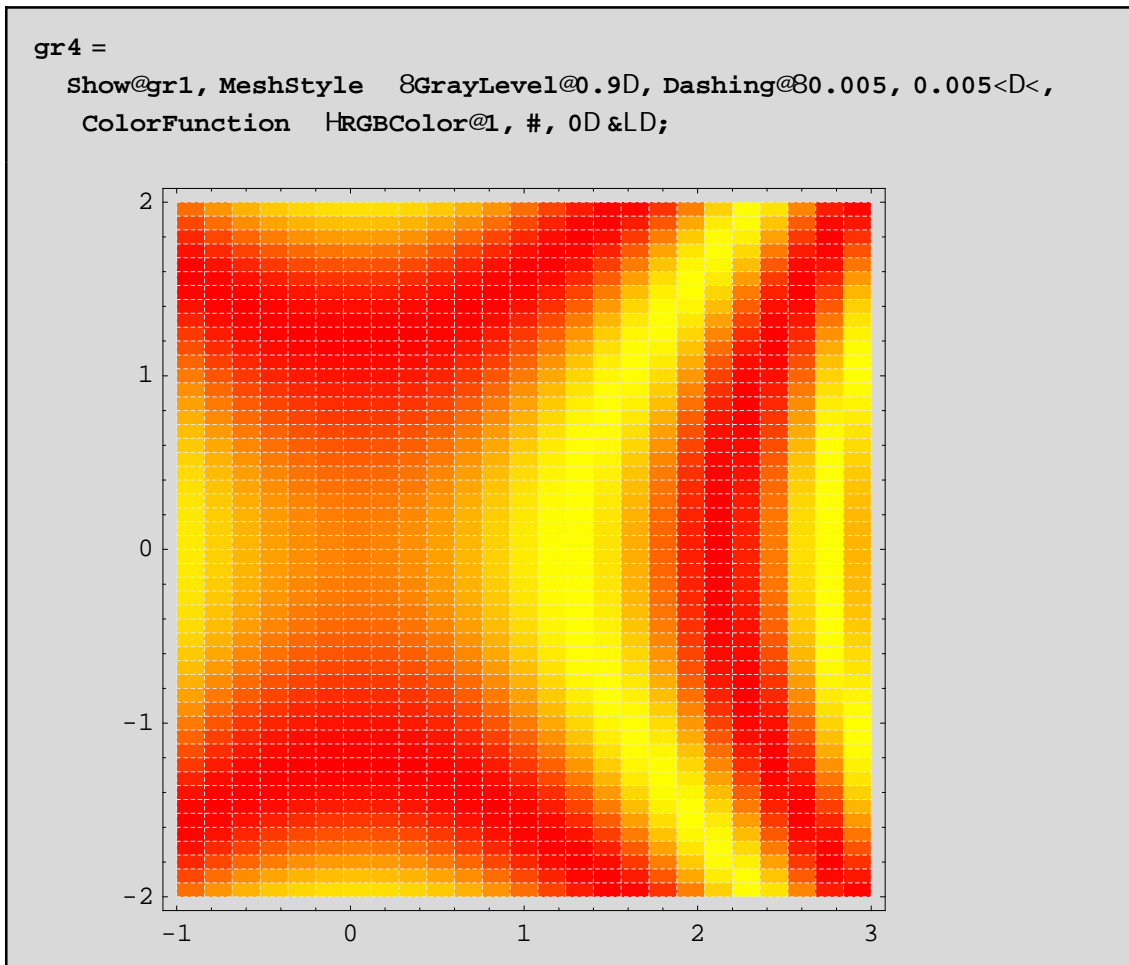
Όπως βλέπουμε δεν γίνεται κανμία προσπάθεια να σχηματιστούν κάποια ισόουρή επίπεδα. Απλώς σε κάθε δείγμα το ηπτικό σημείο από τα 25 έως 50 υπολογίζεται η αντίστοιχη τιμή της f και στην συνέχεια αυτή μετατρέπεται σε ένα απόκρυψη του $gr1$. Με `Mesh->False` μπορούμε να εξαλείψουμε το πλέγμα και να μείνει μόνο η απόκρυψη.



Με την ColorFunction προορίζεται η άξονα κατά βοήθησή της.



Αν θέλουμε να εντοπιστούν οποιεσδήποτε και το πλέγμα θα ήταν σκόπιμο να διαλέγουμε με την βοήθεια της MeshStyle ένα διακριτικό χρώμα γραμμών πλέγματος ή πιο λεπτό γραμμές πλέγματος ή διακεκομμένες ή κάποια από τα προηγούμενα:

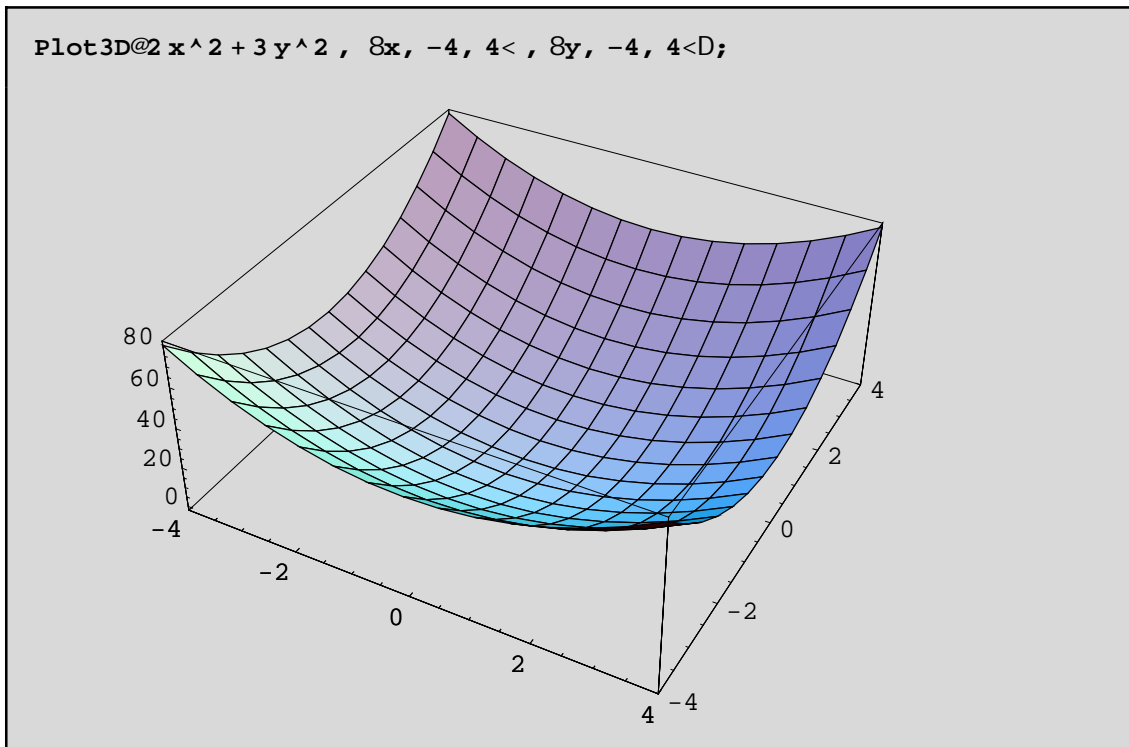


Γενικά η `DensityPlot` ναV σκεδίζει μια επιJ άνια του κόρου όπωV οJ την έβλ επε έναV παρατηρήηV που briskόtanakribóV αποπάνωthV!

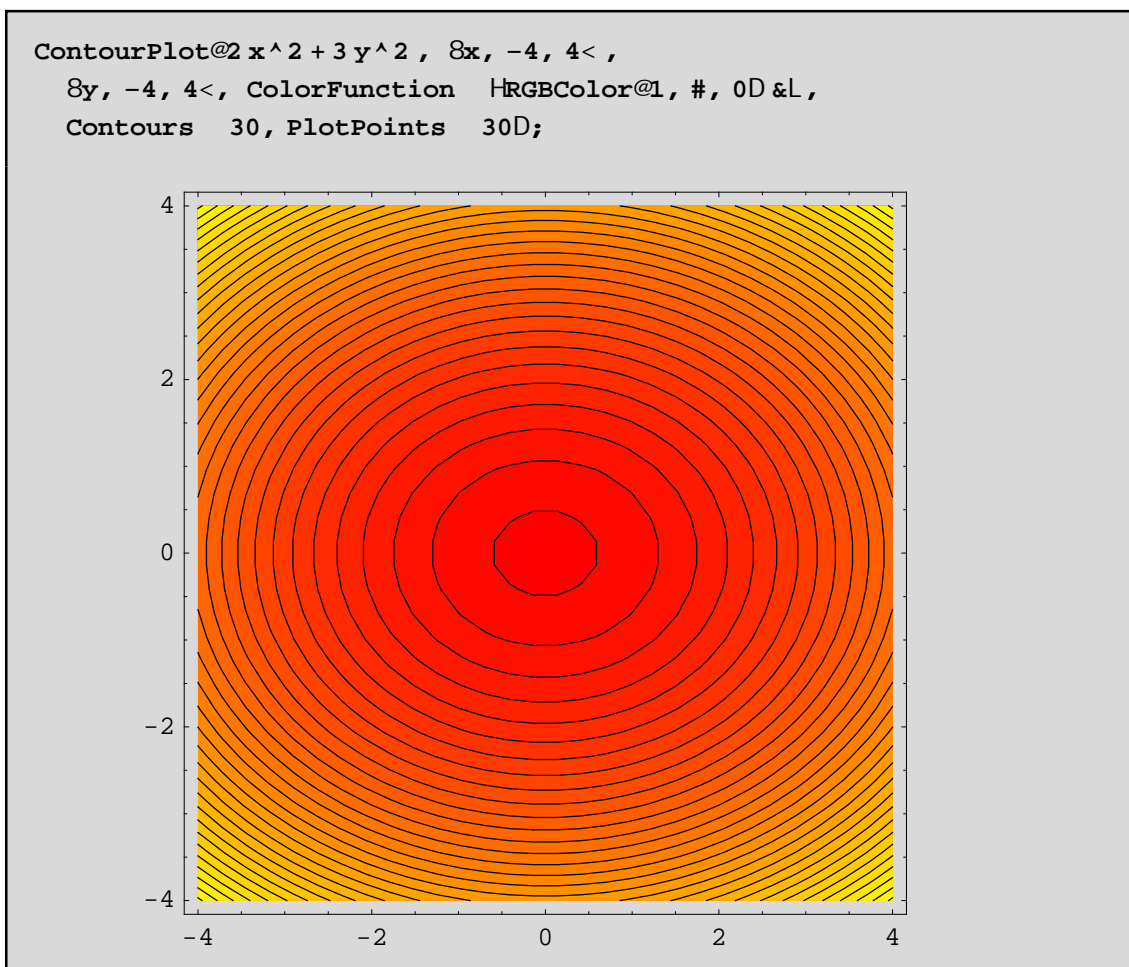
ΊswV οJ αναρωτιέστε γιατί να crhs inopoiήs oune thn `DensityPlot` aj oó upárcé h `ContourPlot`. H apánthsh éinai óti upárcoun kakéV periptóseV pou h `ContourPlot` sthn pros páqia thV na zvgraj ísé ta isouyή épípeda den bgázei kápoia kápoio κατανοητό gráj hna dhI. naV epistréj éi anakribéV gráj hna. Γενικά οJ πρέπει να éinate se qésh na paírnoune ól éV tiv pl hroj oríéV pou naV creázontai sthn naI éth naV kánonaV katáI hI os undas nó ól wntw ndunatotήtwnc

Askhs h: Na naI etήs oune ths unperij orá thV $2x^2 + 3y^2$ gia $\{x, -4, 4\}$ kai $\{y, -4, 4\}$.

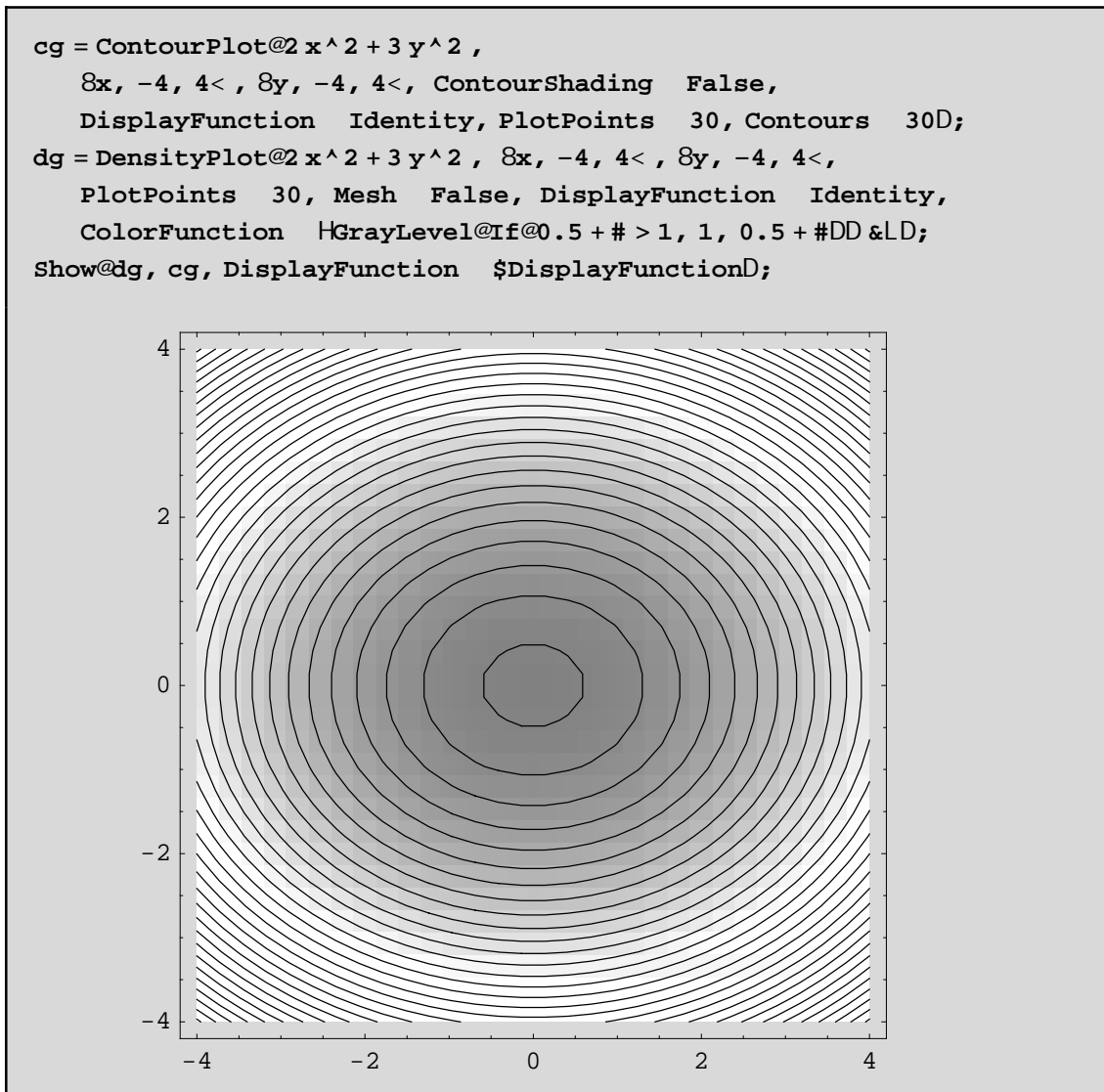
Lúsh: Crhs inopoióne thn `Plot3D` ses undas nó ne thn `ContourPlot`:



Βι έρουνε ότι υπάρκει ένα βαρρόλ ννα αλ λ ά den χέρουνε που ακριβόV. Η ContourPlot φα βαρήςεί στον εντοπισνό του:



Οχι . είναι το σημείο (0,0)! Θα μπορούσαμε να χρhσινοποιήσουμε και την ContourPlot σε συνδυασμό με την DensityPlot **ωv** **ερίv**. Θέτουμε την DensityPlot κάτω απο την ContourPlot και στην πρώτη βάζουμε Mesh**False** ενώ στην δεύτερη ContourShading**False**(για να εμφανιστούν μόνο οι ισουψείς καμπύλες)



Με If[0.5+#>1,1,0.5+#] j **wt** **isane** κατά 0.5 **perissότεro** ta **skotέρá** **nerh** του DensityPlot **gia** na **écoune** **perissότεrhj** **wtérnóthta** **sta** **shnéa** **górwapo** to(0,0).

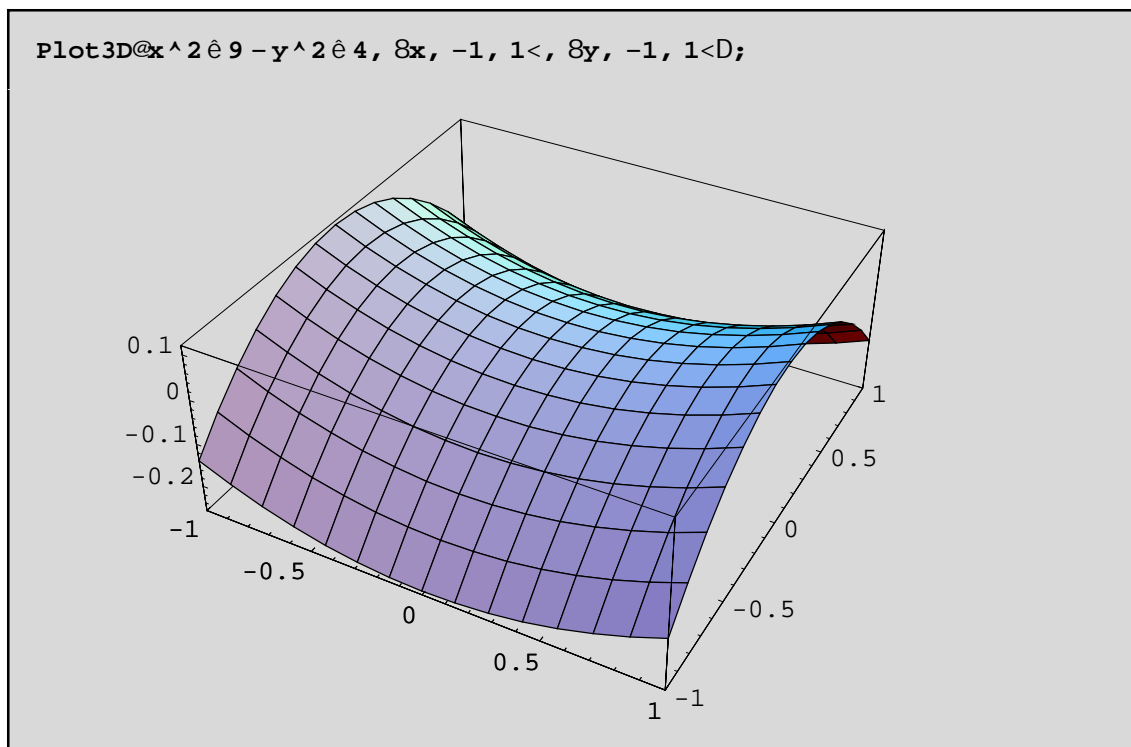
9.3 Τρισδιάστατες Γραφικές Παραστάσεις

Υπάρχει αρκετή ομοιότητα στις εντολές και στις επιλογές για την γραφική παράσταση επιφανειών και καμπυλών στο χώρο, με τις αντίστοιχες που γνωρίσαμε στα διδιάστατα γραφικά. Έτσι σε πολλές περιπτώσεις δεν θα αναφέρουμε πολλές λεπτομέρειες. Γι'αυτό θα συνιστούσαμε να διαβάσετε ξανά το κεφάλαιο για τις διδιάστατες γραφικές παραστάσεις, και να ανακαλύψετε τις ομοιότητες και τις διαφορές που υπάρχουν μεταξύ των εντολών.

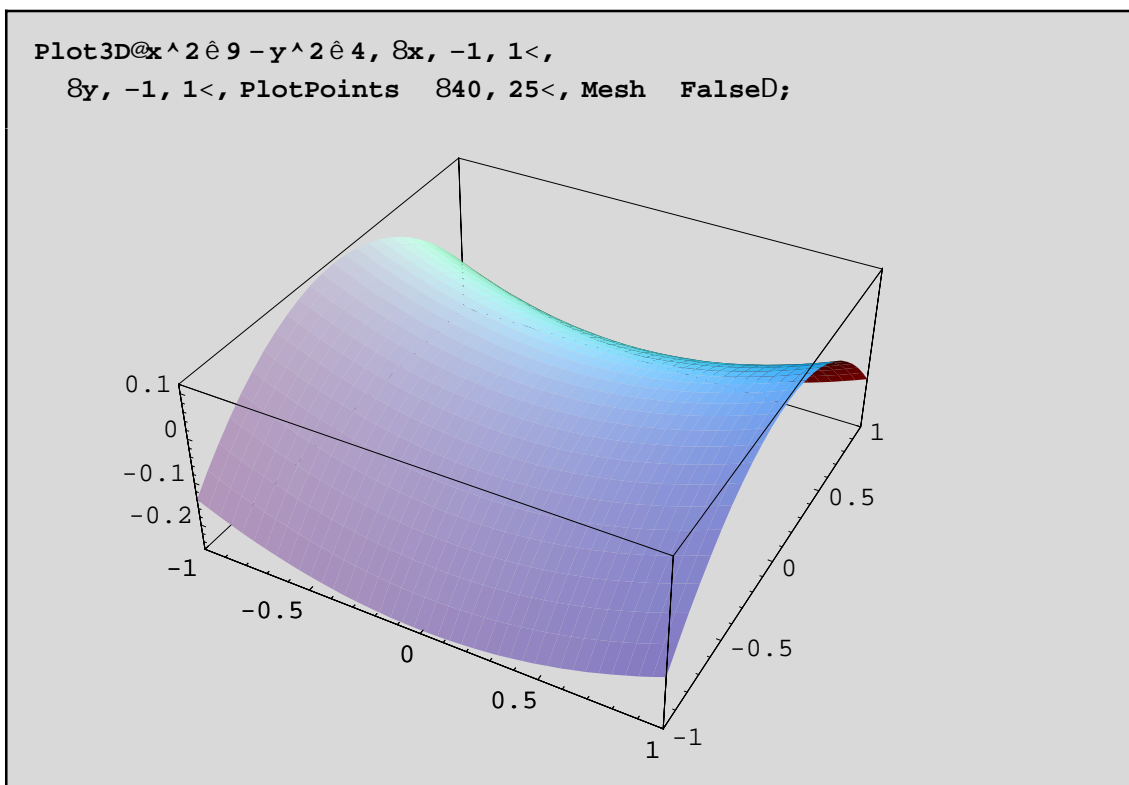
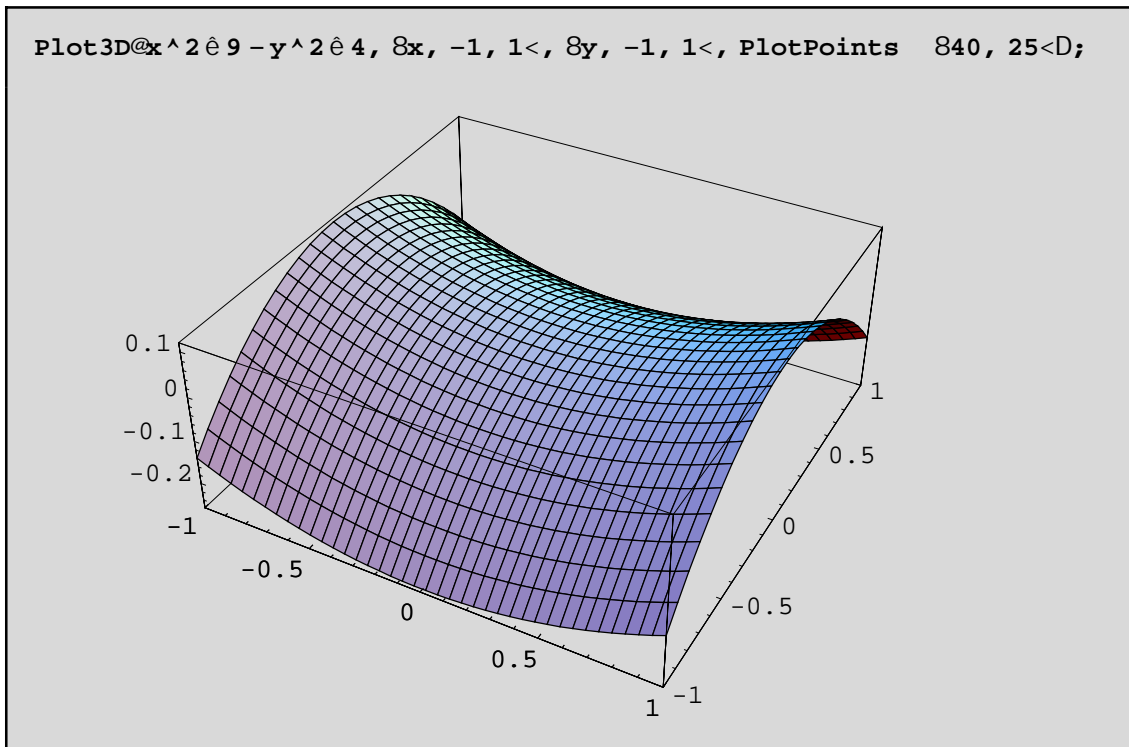
9.3.1 Γραφικές παραστάσεις επιφανειών.

Χρησιμοποιούμε διαφορετικές εντολές ανάλογα με τον τρόπο που περιγράφεται η επιφάνεια που μελετάμε. Έτσι έχουμε τις παρακάτω περιπτώσεις:

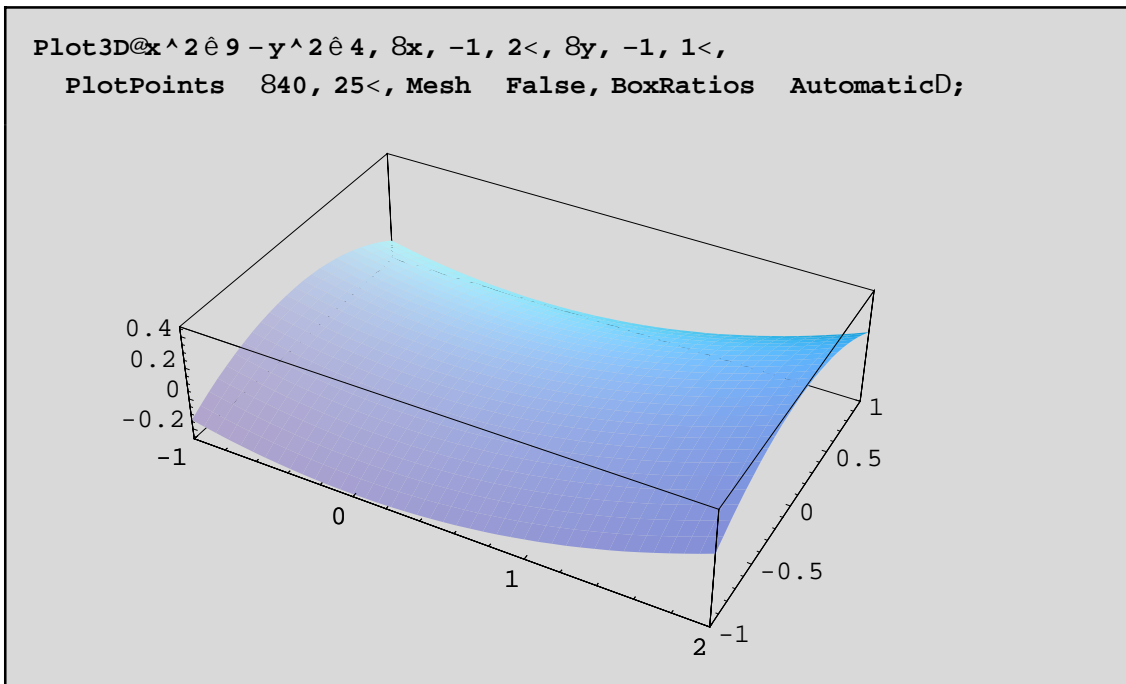
1. Η επιφάνεια είναι το **γράφημα μιας συνάρτησης** δυο μεταβλητών(π.χ της x και y). Τότε χρησιμοποιούμε την `Plot3Dz` π.χ εαν $f(x, y) = 9 - x^2 - 4y^2$ και πεδίο ορισμού το $[-1, 1] \times [-1, 1]$ τότε παίρνουμε την εντολή



Η επιφάνεια αυτή δεν είναι άλλη απο το υπερβολικό παραβολοειδές δηλ. το "σαμάρι". Παρατηρούμε ότι η επιφάνεια έχει καλυφθεί απο καμπύλες παράλληλες με τους άξονες Ox και Oy . Αυτές τέμνονται κάθετα και έτσι σχηματίζεται ένα πλέγμα(Mesh). Ουσιαστικά επιλέγονται 15 σημεία σε κάθε κατεύθυνση οπότε έχουμε 15×15 σημεία πάνω στο επίπεδο Oxy ! Αυτά είναι τα δειγματοληπτικά σημεία(PlotPoints) δηλ. σε κάθε ένα απο αυτά υπολογίζεται η τιμή της συνάρτησης $f[x, y]$ και στην συνέχεια με βάση αυτές τις τιμές, σχεδιάζεται το πλέγμα και τελικά η ίδια η επιφάνεια. Είναι λοιπόν ευνόητο αν θέλουμε καλύτερη ακρίβεια στην γραφική παράσταση να πάρουμε περισσότερα PlotPoints π.χ με `PlotPoint->{40,25}` διαλέγουμε 40 σημεία (απο το πεδίου ορισμού της f) πάνω στο Ox και 25 πάνω στον Oy (πάλι απο το πεδίου ορισμού της f). Με `Mesh->False` σχεδιάζεται η επιφάνεια μας χωρίς να είναι εμφανές το πλέγμα πάνω σ'αυτήν. Π.χ



Το διάφανο κουτί(Box) που περιβάλλει το πλέγμα, έχει λόγο πλευρών {1,1,0.4} δηλ. το μήκος του μήκους και του πλάτους είναι το ίδιο ενώ το ύψος του κουτιού είναι μικρότερο κατά 0.4 δηλ. κατά 40%. Αυτή είναι η προεπιλεγμένη τιμή του BoxRatios και μπορείτε να την αλλάξετε! Π.χ να θέσετε BoxRatios->{1,1,1} για να έχουν όλες οι πλευρές ίσο μήκος ή να θέσετε BoxRatios->Automatic π.χ



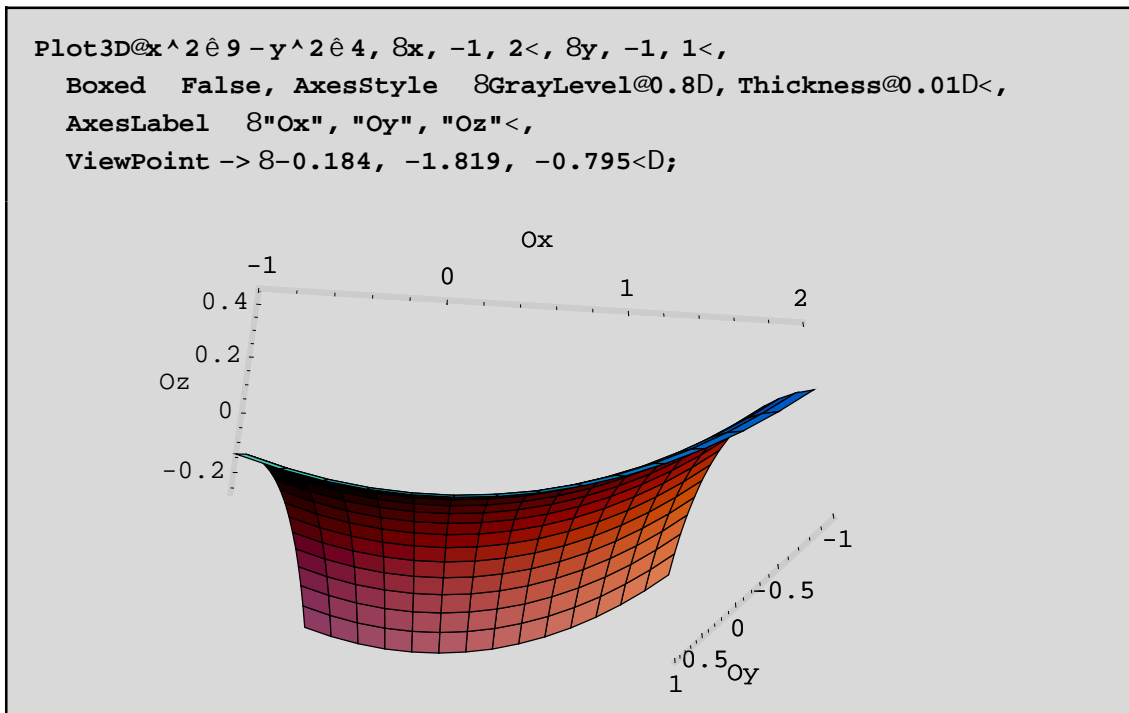
Με `BoxRatios->Automatic` έχουμε ίσες μονάδες μέτρησης σε κάθε άξονα και άρα το "φυσιολογικό" γράφημα της επιφάνειας. Αυτό βέβαια δεν είναι πάντα επιθυμητό γιατί χάνουμε κάποια χαρακτηριστικά της επιφάνειας. Π.χ δεν φαίνεται καθαρά το "σαμαρωτό" σχήμα της επιφάνειας. Με `BoxRatios->{1,1,2.5}` θα έχετε καλύτερο αποτέλεσμα, δοκιμάστε!

Μια πολύ χρήσιμη εντολή είναι η `Options[.]` διότι μπορούμε να διαπιστώσουμε τις επιλογές μιας εντολής καθώς και τις προεπιλεγμένες τιμές των επιλογών π.χ

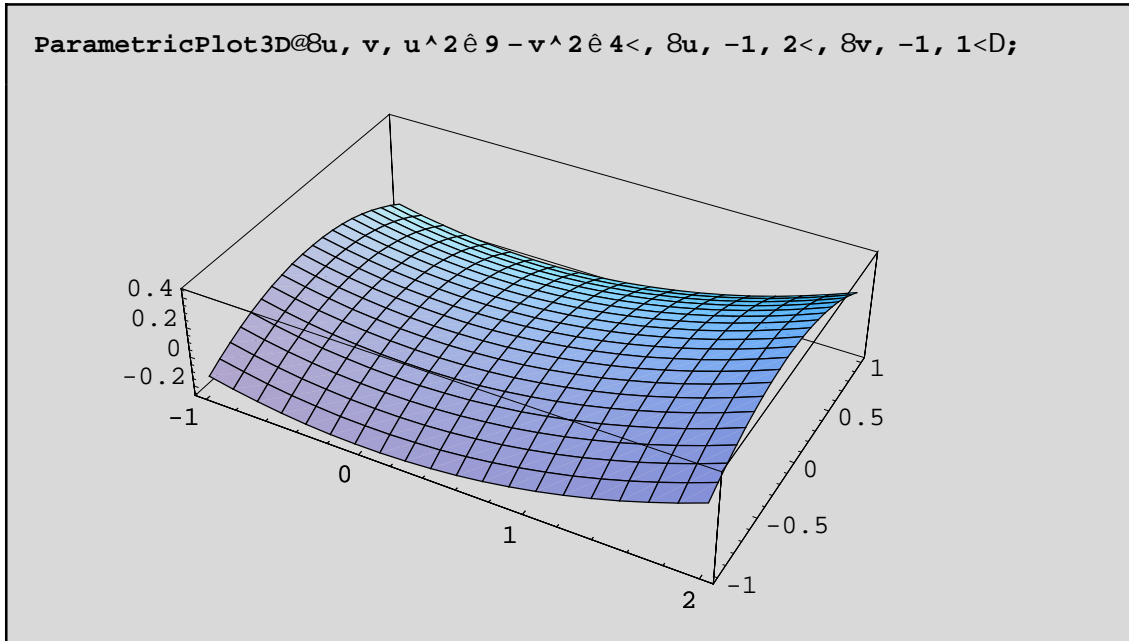
```
Options@ParametricPlot3D
8AmbientLight GrayLevel@0.D, AspectRatio Automatic,
  Axes True, AxesEdge Automatic, AxesLabel None,
  AxesStyle Automatic, Background Automatic, Boxed True,
  BoxRatios Automatic, BoxStyle Automatic, ColorOutput Automatic,
  Compiled True, DefaultColor Automatic, Epilog 8<,
  FaceGrids None, ImageSize Automatic, Lighting True,
  LightSources 8881., 0., 1.<, RGBColor@1, 0, 0D<, 881., 1., 1.<,
  RGBColor@0, 1, 0D<, 880., 1., 1.<, RGBColor@0, 0, 1D<<,
  Plot3Matrix Automatic, PlotLabel None, PlotPoints Automatic,
  PlotRange Automatic, PlotRegion Automatic,
  PolygonIntersections True, Prolog 8<, RenderAll True,
  Shading True, SphericalRegion False, Ticks Automatic,
  ViewCenter Automatic, ViewPoint 81.3, -2.4, 2.<,
  ViewVertical 80., 0., 1.<, DefaultFont f $DefaultFont,
  DisplayFunction f $DisplayFunction,
  FormatType f $FormatType, TextStyle f $TextStyle<
```

Παρατηρούμε ότι έχουμε πάρα πολλές δυνατότητες. Βέβαια αρκετές απ' αυτές τις έχουμε δει ξανά στην διδιάστατη περίπτωση και έτσι δεν θα αναφέρουμε περισσότερα. Τέτοιες είναι οι `MeshStyle`, `Background`, `Epilog`, `ImageSize`, `PlotLabel`, `PlotRange`, `PlotRegion`, `DisplayFunction`, `AxesLabel`, και `Ticks`. Θα αναφέρουμε την `View-`

Point. Με την `ViewPoint` μπορούμε να δούμε με διαφορετική οπτική γωνία την ίδια επιφάνεια. Με τα πλήκτρα `Ctrl Shift` και `V` συγχρόνως πατημένα, παίρνουμε ένα κουτί με τους τρεις άξονες στο οποίο μπορούμε να επιλέξουμε το κατάλληλο σημείο(`ViewPoint`) του χώρου(απο το οποίο θα παρατηρούμε την επιφάνεια) και πατώντας `Paste` μπορούμε να το επικολλήσουμε σε όποιο σημείο της `Plot3D` θέλουμε. Παρατηρείστε ότι η προεπιλεγμένη τιμή είναι `ViewPoint->{1.3,-2.4,2.}`. Με `Boxed->False` εξαφανίζουμε το διάφανο κουτί που περιβάλλει την επιφάνεια ενώ με `AxesStyle->...` μπορούμε να καθορίσουμε κάποιο "στυλ" με το οποίο θα σχεδιαστούν οι τρεις κάθετοι άξονες. Παρακάτω σχεδιάζουμε το σαμάρι, εξαφανίζουμε το κουτί, θέτουμε `AxesStyle{GrayLevel[0.8], Thickness[0.01]}`, θέτουμε επιγραφές σε κάθε άξονα και παρατηρούμε την επιφάνεια απο κάτω(`ViewPoint->{-0.184, -1.819, -0.795}`):

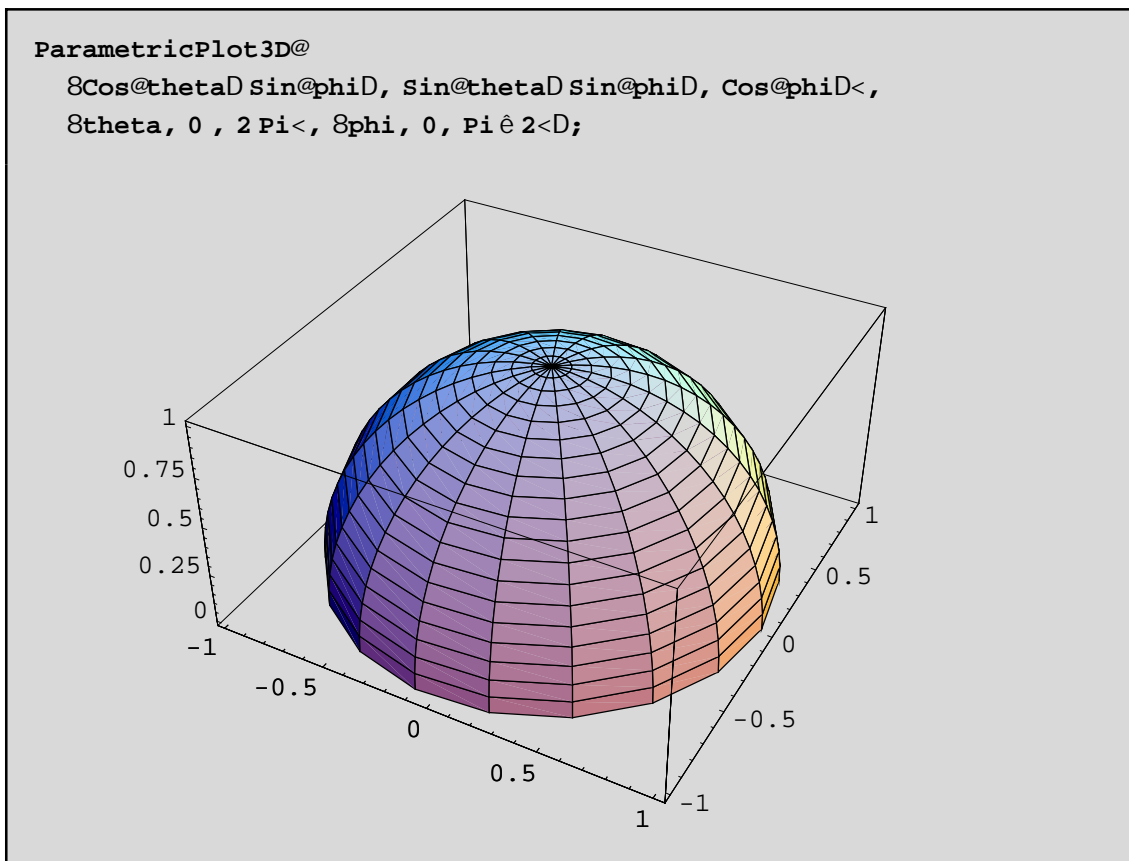


2. Τη γραφική παράσταση μιας επιφάνειας, που ορίζεται με την βοήθεια δύο παραμέτρων (π.χ u και v) την παίρνουμε με την `ParametricPlot3D`. Τέτοιες επιφάνειες λέγονται **παραμετρικές** επιφάνειες. Σε αυτήν την κατηγορία ανήκουν και επιφάνειες που ορίζονται με κυλινδρικές ή σφαιρικές συντεταγμένες. Αυτές οι επιφάνειες μπορεί να τέμνουν τον εαυτό τους ή να κουλουριάζουν γύρω απο κάποιο άξονα κ.ο.κ. Τέτοιες δυνατότητες δεν έχει η `Plot3D`. Μπορούμε να συμπεράνουμε λοιπόν εν κατακλείδι ότι η `ParametricPlot3D` είναι γενικότερη της `Plot3D`. Π.χ αν θέλουμε να σχεδιάσουμε το σαμάρι δεν έχουμε παρά να θέσουμε την x ίση με την πρώτη παράμετρο u και την y με την v και το z (δηλ. το ύψος $f[x,y]$) ίση με $f[u,v]$:

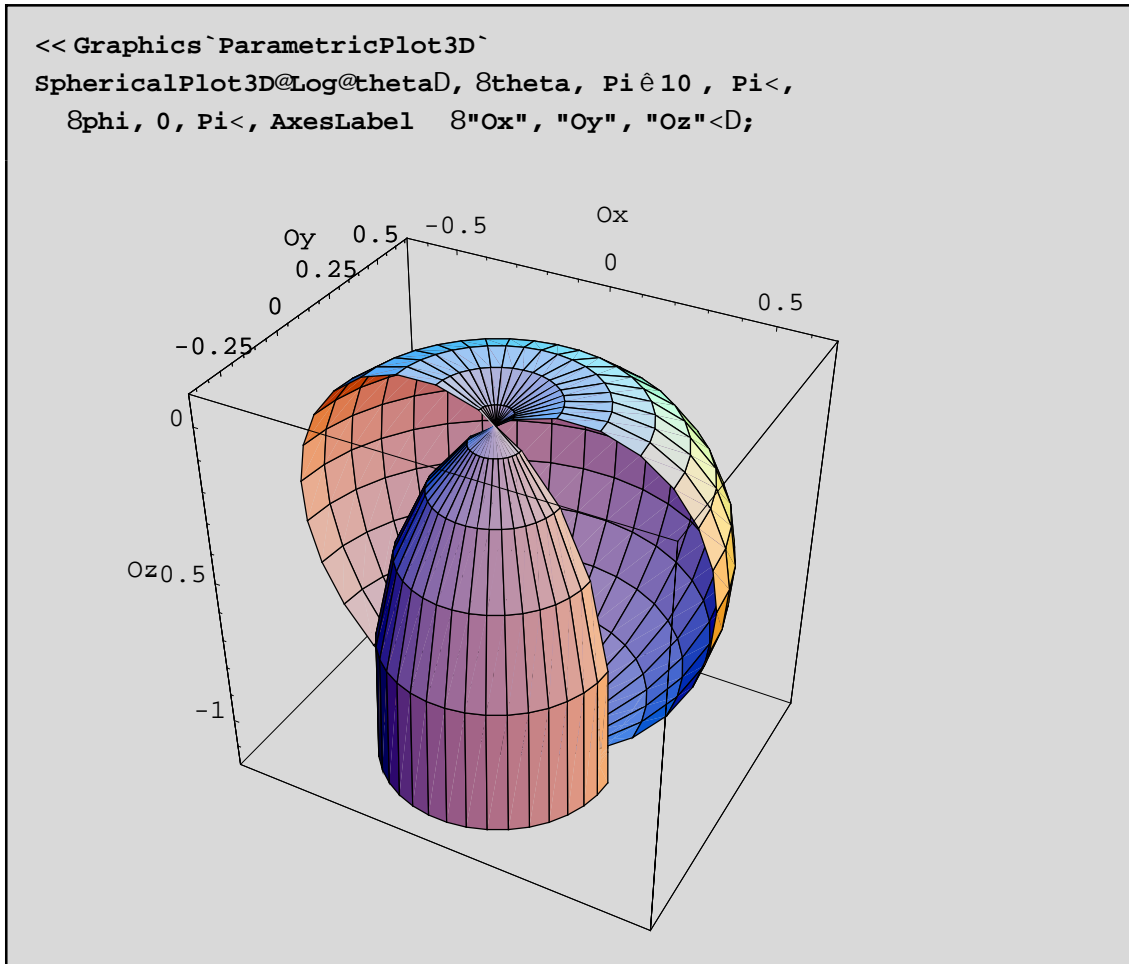


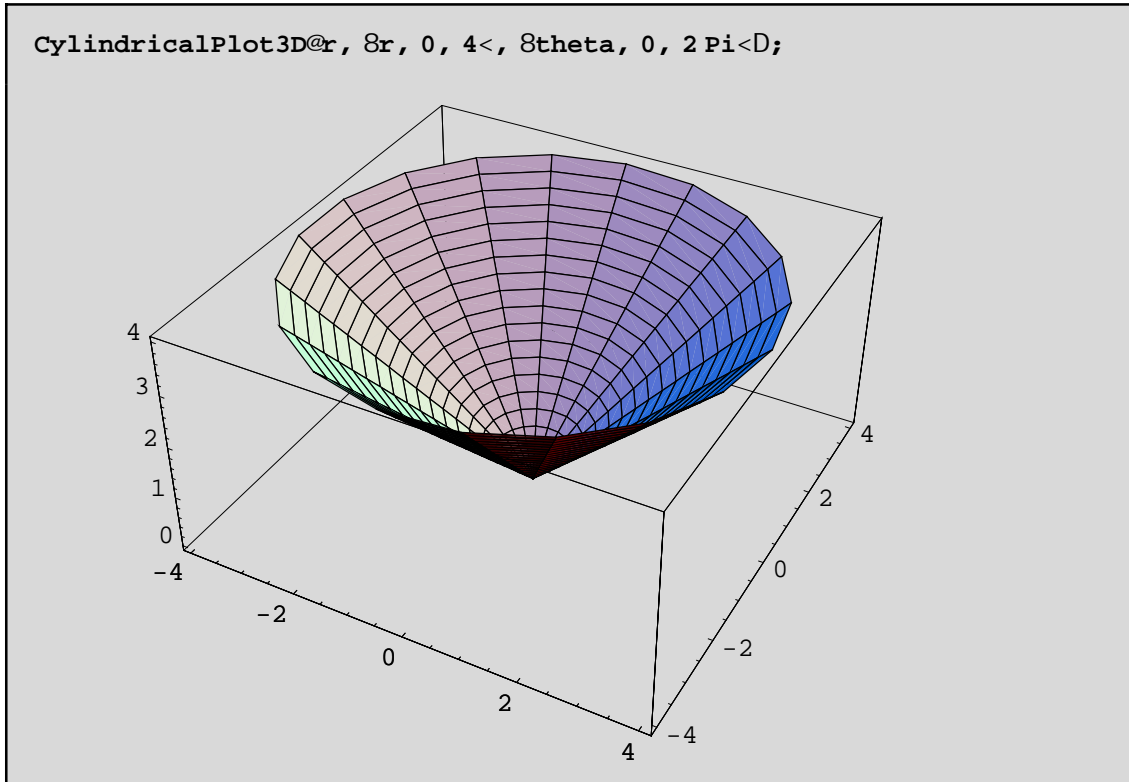
Ως προς τις επιλογές διαφέρει ελάχιστα από την Plot3D. Βασικά έχουμε διαφορετικές προεπιλεγμένες τιμές στα PlotPoints, και BoxRatios που είναι PlotPointsAutomatic και BoxRatiosAutomatic.

Με παραμετρικές εξισώσεις μπορούμε να ορίσουμε (και να σχεδιάσουμε κατά συνέπεια) τον τόρο, διάφορες κυλινδρικές επιφάνειες, παραβολοειδή, την σφαίρα κ.ο.κ. Παρακάτω δίνουμε την γραφική παράσταση ενός κομματιού της μοναδιαίας σφαίρας (με ακτίνα ίση με 1) και με κέντρο την αρχή των αξόνων. Κατ'ρχην γράφουμε βέβαια την σφαίρα παραμετρικά με την χρήση των σφαιρικών συντεταγμένων!

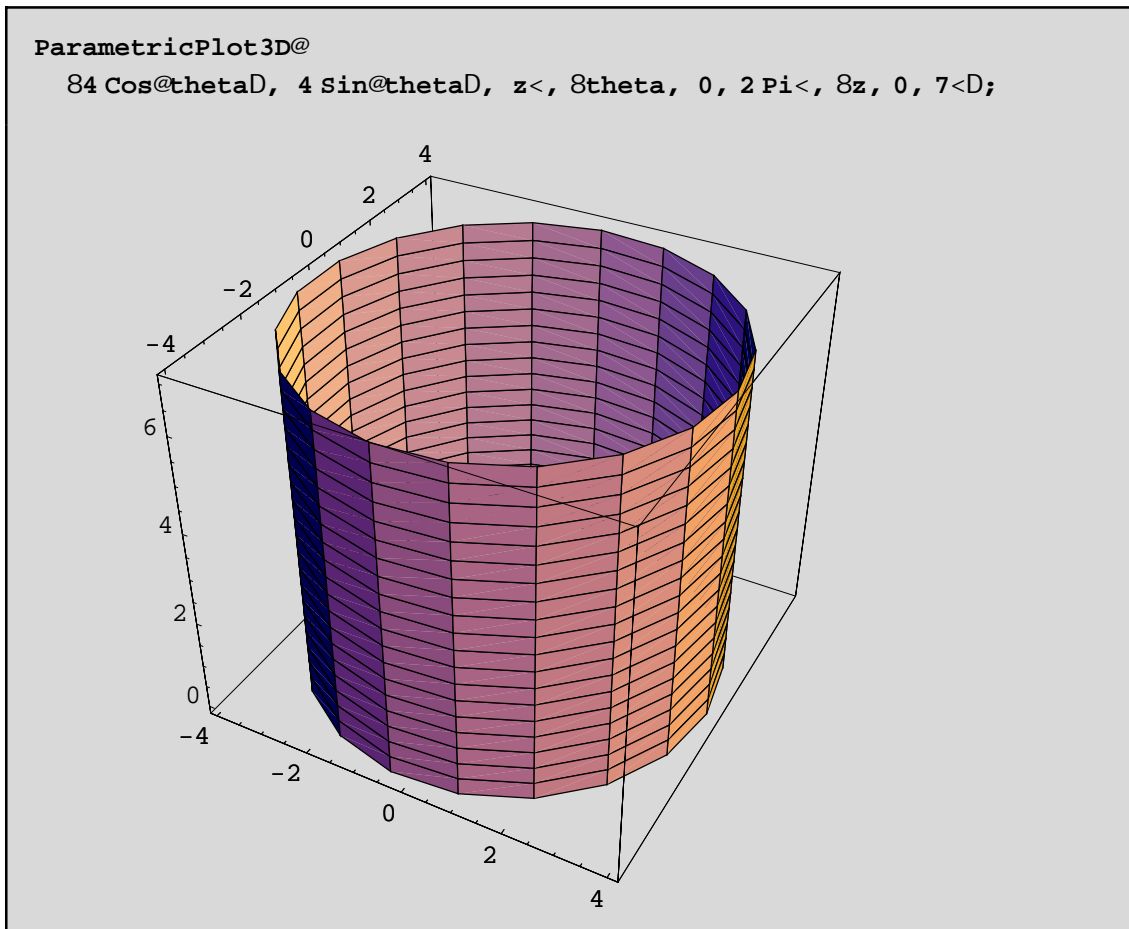


3. Ειδικότερα στις περιπτώσεις που η επιφάνεια έχει εξίσωση $r=f[\theta,\phi]$ (όπου r είναι η απόσταση του σημείου από την αρχή των αξόνων) σε σφαιρικές συντεταγμένες, θα ήταν προτιμότερο να χρησιμοποιήσουμε την `SphericalPlot3D`. Όμοια, όταν η επιφάνεια μας ορίζεται με κυλινδρικές συντεταγμένες με την εξίσωση $z=g[r,\theta]$ (όπου (r,θ,z) οι κυλινδρικές συντεταγμένες,) τότε θα ήταν προτιμότερο να χρησιμοποιήσουμε την `CylindricalPlot3D`. Σε κάθε όμως περίπτωση πρέπει να καλέσουμε το πακέτο `Graphics`ParametricPlot3D``. Π.χ

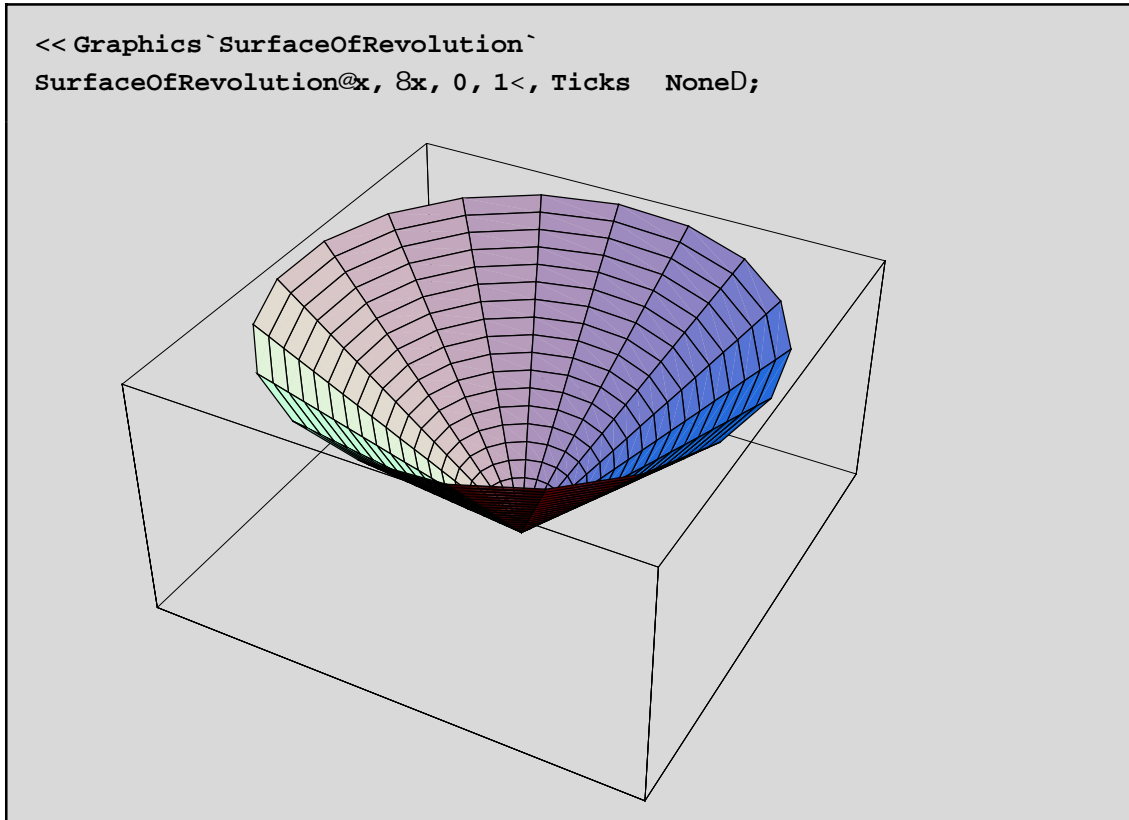




Παρατήρηση: Αν οι κυλινδρικές ή οι σφαιρικές επιφάνειες μας **δεν** δίνονται από συναρτήσεις της μορφής που περιγράψαμε παραπάνω, τότε δεν μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τις `CylindricalPlot3D` και `SphericalPlot3D` ή θα πρέπει να λύσουμε ως προς z ή r αντίστοιχα! Για παράδειγμα, γνωρίζουμε ότι η εξίσωση ενός κυλίνδρου σε κυλινδρικές συντεταγμένες δίνεται με την μορφή $r = \text{μια σταθερά}$ και όχι με την μορφή συνάρτησης των r και θ . Σε τέτοιες περιπτώσεις θα πρέπει να χρησιμοποιήσουμε την γνωστή μας `ParametricPlot3D`! Π.χ



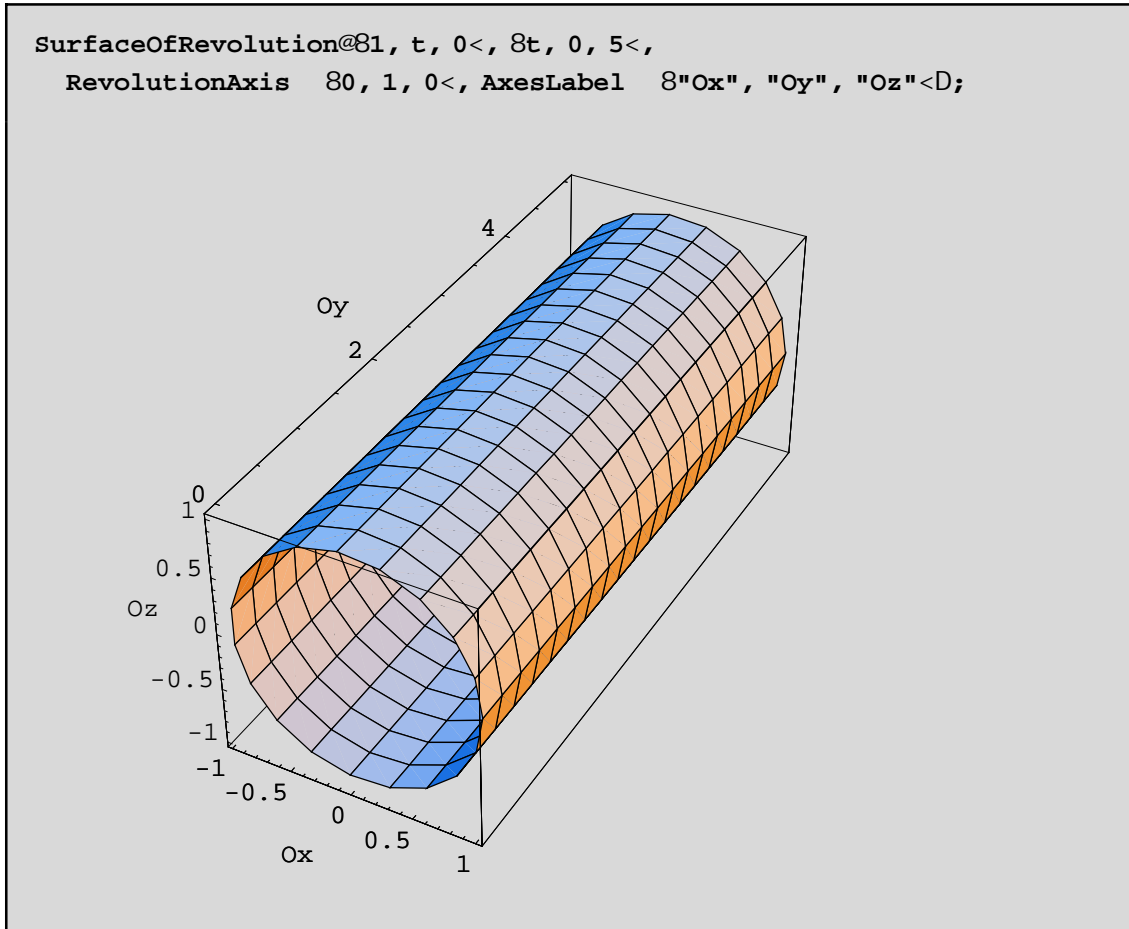
4. Βέβαια, ένας κύλινδρος είναι μια επιφάνεια η οποία έχει κάποιο άξονα, γύρω απο τον οποίο είναι τοποθετημένη συμμετρικά. Ορίζουμε τις **εκ περιστροφής επιφάνειες** εκείνες τις επιφάνειες που προκύπτουν απο την περιστροφή μιας επίπεδης καμπύλης γύρω απο μια ευθεία που λέγεται **άξονας**. Χωρίς περιορισμό της γενικότητας, μπορούμε να υποθέσουμε ότι ο άξονας περιστροφής είναι ο Oz και η καμπύλη βρίσκεται πάνω στο Oxz επίπεδο και δίνεται απο την εξίσωση $z=f[x]$. Τότε με την εντολή `SurfaceOfRevolution[f[x], {x,xmin,xmax}]` παίρνουμε την ζητούμενη επιφάνεια εκ περιστροφής. Για να εκτελεστεί η εντολή `SurfaceOfRevolution` θα πρέπει πρώτα να καλέσουμε το υποπρόγραμμα `SurfaceOfRevolution` του πακέτου `Graphics`. Π.χ για να σχεδιάσουμε ένα κώνο ύψους ίσο με 1 θα πρέπει να περιστρέψουμε την $z=x$ δηλ. την διαγώνιο του Oxz επιπεδου γύρω απο τον Oz:



Για να σχεδιάσουμε ένα κύλινδρο γύρω από τον Oz θα πρέπει να περιστρέψουμε την ευθεία $x =$ κάποια σταθερά, γύρω από τον Oz. Επειδή η καμπύλη με εξίσωση $x =$ σταθερά **δεν** είναι συνάρτηση του x θα χρειαστεί να χρησιμοποιήσουμε μια γενικότερη μορφή της εντολής SurfaceOfRevolution. Ο γενικότερος τύπος είναι ο

$$\text{SurfaceOfRevolution}[\{f[t], g[t], h[t]\}, \{t, t_{\min}, t_{\max}\}, \text{RevolutionAxis} \rightarrow \{a, b, c\}]$$

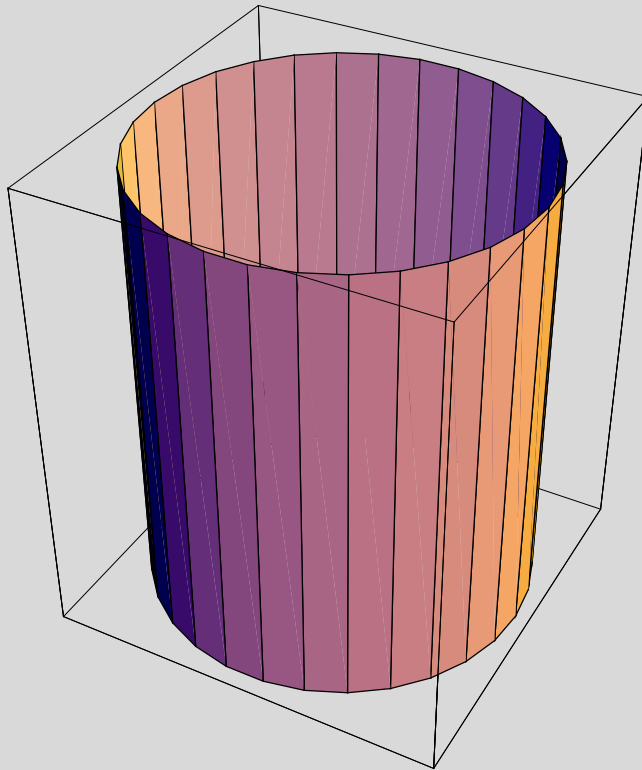
όπου τώρα η καμπύλη δίνεται παραμετρικά με τον τύπο $\{f[t], g[t], h[t]\}$ όπου t είναι η παράμετρος. Επίσης με RevolutionAxis $\rightarrow \{a, b, c\}$ θέτουμε άξονα περιστροφής την ευθεία που διέρχεται από την αρχή των αξόνων και το σημείο του χώρου με συντεταγμένες $\{a, b, c\}$. Π.χ για να σχεδιάσουμε τον κύλινδρο με ακτίνα ίση με 1 και μήκους 5 που περιστρέφεται γύρω από τον άξονα Oy θα γράψουμε



5. Τελος θα αναφέρουμε ότι με την εντολή `Show[Graphics3D[Σχήμα1[a,b,...],Σχήμα2[],...]]` μπορούμε να πάρουμε άμεσα και χωρίς πολύπλοκες πληκτρολογήσεις τη γραφική παράσταση κάποιων γνωστων Σχήμα(των). Οι σταθερές a,b,\dots είναι παράμετροι, οι τιμές των οποίων επηρεάζουν τη γραφική παράσταση. Για να δείτε ακριβώς πως, ζητείστε σχετική βοήθεια απο το Help. Το απαραίτητο πακέτο είναι το Graphics`Shapes. Το Σχήμα μπορεί να είναι έλικα, διπλή έλικα, κύλινδρος, κώνος, σφαίρα, λωρίδα του Mobius, πολύγωνα, ευθείες κ.ο.κ Π.χ για να σχεδιάσουμε ένα κύλινδρο ύψους 1.2 και ακτίνας 0.5 και για την σχεδίαση να χρησιμοποιηθούν 30 πολύγωνα θα γράψουμε:

```
<< Graphics`Shapes`
```

```
Show@Graphics3D@Cylinder@0.5, 0.6, 30DDD;
```



Κεφάλαιο 10ο: Διαδικασιακός Προγραμματισμός

10.1 Ανάθεση τιμών σε μεταβλητές

Ο τελεστής ανάθεσης (=, :=) χρησιμοποιείται για να τοποθετήσουμε το αποτέλεσμα μιας έκφρασης (τιμή ή παράσταση) σε μια μεταβλητή. Η σύνταξή του έχει ως εξής:

<code>var = expr</code>	Κατά τη διάρκεια εκτέλεσης της εντολής ο H/Y υπολογίζει πρώτα το αποτέλεσμα της έκφρασης <code>expr</code> και στη συνέχεια, αυτό που θα βρει, το αναθέτει στη μεταβλητή <code>var</code> που υπάρχει αριστερά του <code>=</code> . Στη συνέχεια του προγράμματος κάθε φορά που θα βλέπει την μεταβλητή <code>var</code> θα την αντικαθιστά από την τιμή έκφρασης <code>expr</code> .
<code>Set[var, expr]:</code>	Ισοδύναμη με την προηγούμενη ανάθεση τιμών.
<code>var := expr</code>	Η ανάθεση της τιμής της έκφρασης <code>expr</code> στην μεταβλητή <code>var</code> γίνεται την στιγμή που καλούμε την μεταβλητή <code>var</code> .
<code>SetDelayed[var, expr]:</code>	Ισοδύναμη με την προηγούμενη ανάθεση τιμών.

Το παραπάνω ίσον (=) λοιπόν και στις δύο περιπτώσεις αναφέρεται σε ανάθεση τιμής και όχι σε ισότητα. Το περιεχόμενο της μεταβλητής που υπήρχε πριν από την εντολή της ανάθεσης τιμής χάνεται.

```
A = Random@Integer, 81, 15<D;
B := Random@Integer, 81, 15<D;
A1 = Table@A, 85<D
B1 = Table@B, 85<D
```

```
85, 5, 5, 5, 5<
```

```
810, 11, 7, 6, 15<
```

Η πρώτη εντολή υπολογίζει έναν τυχαίο ακέραιο αριθμό μεταξύ 1 και 15 (π.χ. τον 7) και τον τοποθετεί στη μεταβλητή A. Αντίθετα στη δεύτερη εντολή ορίζουμε ότι η μεταβλητή B θα δεχτεί έναν τυχαίο ακέραιο αριθμό μεταξύ 1 και 15 όταν την καλέσουμε. Συνεπώς στην τρίτη εντολή επειδή η μεταβλητή A έχει ήδη την τιμή 7, όταν προσπαθούμε να πάρουμε έναν πίνακα με 5 αριθμούς ίσους με A, παίρνει και τους 5 ίσους με 7. Αντίθετα όταν προσπαθούμε να δημιουργήσουμε έναν πίνακα με 5 αριθμούς της μορφής B, κάθε φορά που καλούμε τη μεταβλητή B για να την τοποθετήσουμε στο πίνακα, υπολογίζεται η έκφραση που βρίσκεται δεξιά του ίσον στην δεύτερη εντολή και το αποτέλεσμα τοποθετείται στον πίνακα B1. Αυτός είναι και ο λόγος που ο πίνακας B1 έχει διαφορετικές τυχαίες τιμές.

Set@z, Expand@x + y²

$$x^2 + 2 x y + y^2$$

SetDelayed@w, Expand@x + y²

w

$$x^2 + 2 x y + y^2$$

Παρατηρούμε ότι το z και το w έχουν τις ίδιες τιμές. Αν όμως στη συνέχεια θέσουμε όπου $x = 1 + a$ τότε θα έχουμε:

x = 1 + a

$$1 + a$$

z

$$1 + a + a^2 + 2 (1 + a) y + y^2$$

w

$$1 + 2 a + a^2 + 2 y + 2 a y + y^2$$

Η διαφορά αυτή οφείλεται στο γεγονός ότι το z έχει ήδη την τιμή του αναπτύγματος $x + y^2$ δηλαδή $x^2 + 2xy + y^2$ και απλώς αντικαθιστά το x με ισοδύναμή του έκφραση $1 + a$ στο ανάπτυγμα αυτό. Αντίθετα όταν καλέσουμε το w τότε τοποθετείται στην έκφραση $x + y^2$ το $x = 1 + a$ και στη συνέχεια υπολογίζεται το ανάπτυγμα του $x + y^2$.

A = 1

$$1$$

A = A + 1

$$2$$

Η πρώτη εντολή δημιουργεί μια θέση στην μνήμη του υπολογιστή για τη μεταβλητή A και τοποθετεί σε αυτή την τιμή 1. Η δεύτερη εντολή βρίσκει το αποτέλεσμα δεξιά του ίσον (=) που είναι $1 + 1$ (αφού η τιμή της μεταβλητής A από την πρώτη εντολή είναι 1) και το τοποθετεί στην ίδια θέση μνήμης που έχει δημιουργήσει στην πρώτη εντολή για να αποθηκεύει την τιμή της μεταβλητής A. Παρατηρούμε, δηλαδή, ότι οτιδήποτε βρίσκεται στην μεταβλητή που βρίσκεται αριστερά του ίσον, χάνεται και στη θέση του τοποθετείται αυτό που βρίσκεται δεξιά του ίσον.

Η εντολή $A = A + 1$ μπορεί να αντικατασταθεί με άλλες εντολές πιο σύντομες και μερικές φορές περισσότερο λειτουργικές:

<code>a ++</code>	Αυξάνει την τιμή της μεταβλητής a κατά 1, και επιστρέφει την προηγούμενη τιμή του a.
<code>a --</code>	Μειώνει την τιμή της μεταβλητής a κατά 1, και επιστρέφει την προηγούμενη τιμή του a.
<code>++ a</code>	Αυξάνει την τιμή της μεταβλητής a κατά 1, και επιστρέφει την νέα τιμή του a.
<code>-- a</code>	Μειώνει την τιμή της μεταβλητής a κατά 1, και επιστρέφει την νέα τιμή του a.
<code>a += da</code>	Αυξάνει την τιμή της μεταβλητής a κατά da (δηλαδή $a = a + da$), και επιστρέφει την νέα τιμή του a.
<code>a -= da</code>	Μειώνει την τιμή της μεταβλητής a κατά da (δηλαδή $a = a - da$), και επιστρέφει την νέα τιμή του a.
<code>a *= c</code>	Πολλαπλασιάζει την τιμή της μεταβλητής a με c, τοποθετεί το αποτέλεσμα στην μεταβλητή a και επιστρέφει την νέα τιμή του a.
<code>a /= c</code>	Διαιρεί την τιμή της μεταβλητής a με c, τοποθετεί το αποτέλεσμα στην μεταβλητή a και επιστρέφει την νέα τιμή του a.

Ας δούμε μερικές εφαρμογές των παραπάνω εντολών:

```
A = 1 ;
```

```
A ++
```

```
1
```

```
A
```

```
2
```

```
++A
```

```
3
```


A --

3

A

2

--A

1

A += 5

6

A -= 3

3

A = 4

12

A ^= 6

2

Μπορούμε να αναθέσουμε την ίδια τιμή σε παραπάνω από μία μεταβλητές χρησιμοποιώντας την εντολή ανάθεσης:

```
var1 = var2 = ... = expr
```

```
x = y = 1
```

```
1
```

```
x + y
```

```
2
```

10.2 Εντολές Εισόδου - Εξόδου

Με τις εντολές εισόδου που διαθέτει το *Mathematica* μπορούμε να αναθέσουμε μία τιμή σε μια μεταβλητή πληκτρολογώντας την. Η συνάρτηση **Input** που διαθέτει το *Mathematica* μπορεί να χρησιμοποιηθεί ως μια εντολή εισόδου σε ένα πρόγραμμα.

```
var = Input[ ]
```

Ζητάει με διαλογική μορφή (μέσω παραθύρου) μια τιμή την οποία την αναθέτει στη μεταβλητή var.

```
var = Input["Μήνυμα"]
```

Ζητάει με διαλογική μορφή (μέσω παραθύρου) μια τιμή την οποία την αναθέτει στη μεταβλητή var, ενώ εμφανίζει οτ συγκεκριμένο μήνυμα για τον χρήστη στο παράθυρο διαλόγου.

Η εκτύπωση αποτελεσμάτων στο *Mathematica* γίνεται απλώς γράφοντας το όνομα της μεταβλητής που θέλουμε να εκτυπώσουμε είτε χρησιμοποιώντας την συνάρτηση **Print[]** που διαθέτει το *Mathematica*.

```
Print[έκφραση 1, έκφραση2 , ...]
```

Εκτυπώνει το σύνολο των εκφράσεων που υπάρχει μέσα στην Print και στη συνέχεια αλλάζει γραμμή.

Αν θέλουμε να εφαμόσουμε μια συγκεκριμένη μορφοποίηση στην εκτύπωσή μας μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση **StylePrint[]**.

Στη συνέχεια θα δώσουμε δύο απλά παραδείγματα εισόδου - εξόδου:

Παράδειγμα 1: Να γράψετε πρόγραμμα που να διαβάζει από το πληκτολόγιο δύο ακεραίους και να υπολογίζει και να εκτυπώνει το άθροισμα τους.

```
a = Input@"Give one Integer"D;  
b = Input@"Give one Integer"D;  
c = a + b;  
Print@"Το άθροισμα είναι=", cD
```

Παράδειγμα 2: Να γράψετε πρόγραμμα που να διαβάζει από το πληκτολόγιο μία λίστα από πραγματικούς αριθμούς και να υπολογίζει και να εκτυπώνει τον μέσο όρο των στοιχείων της λίστας.

```

H a=Λίστα L
H mo=Μέσος όρος L
a = Input@"Δώσε τη Λίστα="D;
mo = Sum@a@@iDD, 8i, 1, Length@aD<Dê Length@aD;
Print@"Μέσος όρος=", moD

```

Στα παραπάνω παραδείγματα έχουμε να κάνουμε τις εξής παρατηρήσεις:

α. Οι εντολές δόθηκαν στο ίδιο cell (κελί) με την σειρά, πατώντας Enter στο τέλος κάθε γραμμής.

β. Τα σχόλια τοποθετούνται ανάμεσα στα σύμβολα (* και *).

γ. Το ερωτηματικό στο τέλος της εντολής σημαίνει ότι ναι μεν η εντολή εκτελείται αλλά το αποτέλεσμα δεν εμφανίζεται στην οθόνη.

10.3 Εντολές Ελέγχου

10.3.1 Η εντολή If

If [συνθήκη, εντολή(-ές) 1, εντολή(-ές)2, εντολή(-ές)3]

Αν η συνθήκη είναι αληθής, τότε θα εκτελεστεί η εντολή(-ές)1, αν είναι ψευδής θα εκτελεστεί η εντολή(-ές)2, ενώ αν δεν μπορεί το *Mathematica* να εκφέρει γνώμη για τον αν η συνθήκη είναι αληθής ή ψευδής εκτελείται η εντολή(-ές)3. Οι εντολές 2 και 3 είναι προαιρετικές.

Για την διατύπωση της συνθήκης στη σύνταξη της εντολής **If** θα χρειαστούμε τους παρακάτω τελεστές σύγκρισης και λογικούς τελεστές:

Τελεστές Σύγκρισης

Τελεστής	Λειτουργία
==	Ισότητα
!=	Ανισότητα
>	Μεγαλύτερο
<	Μικρότερο
>=	Μεγαλύτερο ή ίσο
<=	Μικρότερο ή ίσο

Όταν συντάσσουμε τους παραπάνω τελεστές σύγκρισης στο *Mathematica*, το *Mathematica* αναλαμβάνει να τους ξαναγράψει με την εξής μορφή: \bar{a} , \bar{b} , $>$, $<$, $\bar{\$}$, $\bar{\$}$.

Λογικοί Τελεστές

Τελεστής	Λειτουργία
&&	Σύζευξη (και)
	Διάζευξη (ή)

Στη συνέχεια θα δώσουμε μερικά παραδείγματα εφαρμογής της εντολής **If**.

Παράδειγμα 3: Να κατασκευάσετε τη συνάρτηση:

$$f(x) = \begin{cases} x & x < 0 \\ 1 & x = 0 \end{cases}$$

```
f@x_D := If@x == 0,
  1 & x,
  0,
  "άγνωστο"D;
```

```
f@2D
```

```
1
2
```

```
f@0D
```

```
0
```

```
f@qD
```

```
άγνωστο
```

Παρατηρούμε ότι αν η τιμή του ορίσματος x είναι διαφορετική του μηδενός (π.χ. 2) εκτελείται η πρώτη εντολή, ενώ αν η τιμή του ορίσματος x είναι μηδέν τότε εκτελείται η δεύτερη εντολή. Αν όμως θέσουμε στο x μια τιμή (π.χ. q) που το *Mathematica* δεν γνωρίζει αν αυτή είναι διάφορη ή ίση του μηδενός τότε εκτελείται η τρίτη εντολή.

Παράδειγμα 4: Έστω η εξίσωση πρώτου βαθμού $ax + b = 0$. Να γράψετε πρόγραμμα που θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει τις πιθανές λύσεις της εξίσωσης.

```
a = Input@"Δώσε το a="D;
b = Input@"Δώσε το b="D;
If@a == 0,
  x = -b / a;
  Print@"x=", xD,
  If@b == 0,
    Print@"Αόριστη"D,
    Print@"Αδύνατη"DDD
```

Παράδειγμα 5: Να γράψετε πρόγραμμα που να διαβάζει από το πληκτολόγιο μία λίστα από ακέραιους αριθμούς και να υπολογίζει και να εκτυπώνει τη διάμεσο των αριθμών αυτών.

Για να βρούμε τη διάμεσο πρέπει πρώτα να ταξινομήσουμε τα στοιχεία της λίστας, έστω a , σε αύξουσα σειρά και στη συνέχεια αν το πλήθος των στοιχείων της λίστας, έστω n , είναι άρτιος τότε η διάμεσος είναι ίση με την τιμή $(a(n/2)+a(n/2+1))/2$ διαφορετικά είναι ίση με $a((n+1)/2)$.

```

a = Input@"Δώσε τη Λίστα="D;
n = Length@aD;
s = Sort@aD;
If@EvenQ@nD,
  d = Hs@@n ê 2DD + s@@n ê 2 + 1DDL ê 2,
  d = s@@n + 1L ê 2DDD;
Print@"Διάμεσος=", dD

```

Παράδειγμα 6: Να γράψετε πρόγραμμα το οποίο να διαβάζει από το πληκτρολόγιο δύο ακεραίους αριθμούς και αν το τελευταίο τους ψηφίο είναι το ίδιο να εκτυπώνει το άθροισμα τους ενώ στην αντίθετη περίπτωση να εκτυπώνει την απόλυτη τιμή της διαφοράς τους.

```

a = Input@"Δώσε έναν ακέραιο"D;
b = Input@"Δώσε έναν ακέραιο"D;
mona = Mod@a, 10D;
monb = Mod@b, 10D;
If@mona == monb,
  Print@a + bD,
  If@a > b,
    Print@a - bD,
    Print@b - aDDD

```

Παράδειγμα 7: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δέχεται ως ορίσματα δύο ακεραίους αριθμούς και αν το τελευταίο τους ψηφίο είναι το ίδιο να εκτυπώνει το άθροισμα τους ενώ στην αντίθετη περίπτωση να εκτυπώνει την απόλυτη τιμή της διαφοράς τους.

```

f@a_, b_D := Hmona = Mod@a, 10D;
monb = Mod@b, 10D;
If@mona == monb,
  Print@a + bD,
  If@a > b,
    Print@a - bD,
    Print@b - aDDDL

```

```
f@24, 24D
```

268

```
f@23, 54D
```

31

```
f@54, 23D
```

```
31
```

Παράδειγμα 8: Έστω η εξίσωση δευτέρου βαθμού $ax^2 + bx + c = 0$. Να γράψετε πρόγραμμα που θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει τις πιθανές λύσεις της εξίσωσης.

```
a = Input@"Δώσε το a="D;  
b = Input@"Δώσε το b="D;  
c = Input@"Δώσε το c="D;  
If@a 0,  
  d = b2 - 4 a c;  
  If@d > 0,  
    x1 = H-b + Sqrt@dDL ê H2 aL;  
    x2 = H-b - Sqrt@dDL ê H2 aL;  
    Print@"x1=", x1, "x2=", x2D,  
  If@d ~ 0,  
    x = -b ê H2 aL;  
    Print@"x=", xD,  
    Print@"Μιγαδικές Λύσεις"DDD,  
  If@b 0,  
    x = -c ê b;  
    Print@"x=", xD,  
  If@c ~ 0,  
    Print@"Αόριστη"D,  
    Print@"Αδύνατη"DDDD
```

Παράδειγμα 9: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δέχεται ως ορίσματα τους συντελεστές (a, b, c) μιας δευτεροβάθμιας εξίσωσης και εκτυπώνει τις λύσεις της εξίσωσης.

```
f@a_, b_, c_D := If@a 0,
  d = b2 - 4 a c;
  If@d > 0,
    x1 = H-b + Sqrt@dDL ê H2 aL;
    x2 = H-b - Sqrt@dDL ê H2 aL;
    Print@"x1=", x1, "x2=", x2D,
  If@d ~ 0,
    x = -b ê H2 aL;
    Print@"x=", xD,
    Print@"Μιγαδικές Λύσεις"DDD,
  If@b 0,
    x = -c ê b;
    Print@"x=", xD,
  If@c ~ 0,
    Print@"Αόριστη"D,
    Print@"Αδύνατη"DDDDL
```

```
f@1, 1, 1D
```

Μιγαδικές Λύσεις

```
f@1, 2, 1D
```

x=-1

```
f@1, 5, 1D
```

$$x_1 = \frac{1}{2} | -5 + \sqrt{21} | \quad x_2 = \frac{1}{2} | -5 - \sqrt{21} |$$

10.3.2 Η εντολή Which

Which[συνθήκη1, εντολή(-ές) 1, συνθήκη2, εντολή(-ές)2, συνθήκη3, εντολή(-ές)3, ...]

Η εντολή **Which** ελέγχει τις παραπάνω συνθήκες "συνθήκη1", "συνθήκη2", "συνθήκη3" κ.λ.π. και στην πρώτη αληθή συνθήκη που θα βρεί, έστω τη συνθήκη_i, θα εκτελέσει την αντίστοιχη εντολή(-ές)_i.

Στη συνέχεια θα δώσουμε μερικά παραδείγματα εφαρμογής της εντολής **Which**.

Παράδειγμα 10: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δέχεται ως ορίσματα τις συντεταγμένες ενός σημείου και θα επιστρέφει τις τιμές 1, 2, 3 και 4 αν το σημείο βρίσκεται στο 1ο, 2ο, 3ο και 4ο τεταρτημόριο αντίστοιχα. Αν το σημείο είναι το (0, 0) να επιστρέφει την τιμή 0. Τέλος, αν το σημείο ανήκει στον άξονα των x να επιστρέφει την τιμή -1 ενώ αν το σημείο ανήκει στον άξονα των y να επιστρέφει την τιμή -2.

```
f@x_, y_D := Which@x ~ 0 && y ~ 0, 0,  
  y ~ 0, -1,  
  x ~ 0, -2,  
  x > 0 && y > 0, 1,  
  x < 0 && y > 0, 2,  
  x < 0 && y < 0, 3,  
  x > 0 && y < 0, 4D;
```

f@0, 0D

0

f@3, 0D

-1

f@0, 4D

-2

f@4, 5D

1

f@-2, 5D

2

f@-3, -2D

3

f@3, -2D

4

Παράδειγμα 11: Να γράψετε πρόγραμμα το οποίο να διαβάζει τον βαθμό πτυχίου ενός φοιτητή και να εκτυπώνει τον λεκτικό χαρακτηρισμό του.

```
a = Input@"Δωσε τον βαθμό πτυχίου"D;
Which@a 10 && a > 8.5, Print@"Αριστα"D,
a 8.5 && a > 6.5, Print@"Πολύ καλά"D,
a 6.5 && a 5, Print@"Καλώς"D,
a > 10 » a < 5, Print@"Λάθος ο βαθμός πτυχίου"DD
```

Παράδειγμα 12: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δέχεται ως όρισμα τον βαθμό πτυχίου ενός φοιτητή και να εκτυπώνει τον λεκτικό χαρακτηρισμό του.

```
f@a_D := Which@a 10 && a > 8.5, Print@"Αριστα"D,
a 8.5 && a > 6.5, Print@"Πολύ καλά"D,
a 6.5 && a 5, Print@"Καλώς"D,
a > 10 » a < 5, Print@"Λάθος ο βαθμός πτυχίου"DD
```

```
f@8.51D
```

Αριστα

```
f@6.51D
```

Πολύ καλά

```
f@6.5D
```

Καλώς

```
f@12D
```

Λάθος ο βαθμός πτυχίου

Παράδειγμα 13: Έστω η εξίσωση δευτέρου βαθμού $ax^2 + bx + c = 0$. Να γράψετε πρόγραμμα που θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει τις πιθανές λύσεις της εξίσωσης με χρήση της εντολής **Which**.

```

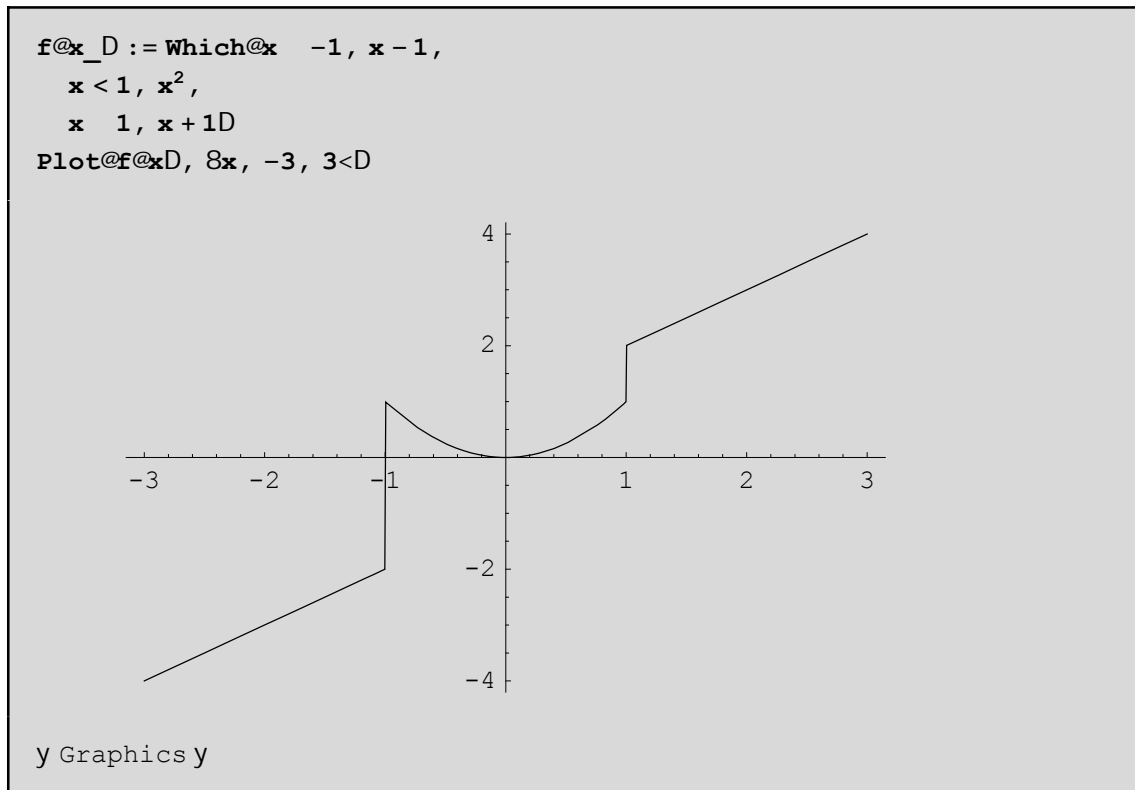
a = Input@"Δώσε το a="D;
b = Input@"Δώσε το b="D;
c = Input@"Δώσε το c="D;
If@a 0,
  d = b2 - 4 a c;
  Which@d > 0,
    x1 = H-b + Sqrt@dDL ê H2 aL;
    x2 = H-b - Sqrt@dDL ê H2 aL;
    Print@"x1=", x1, "x2=", x2D,
  d ~ 0,
    x = -b ê H2 aL;
    Print@"x=", xD,
  d < 0,
    Print@"Μιγαδικές Λύσεις"DD,
If@b 0,
  x = -c ê b;
  Print@"x=", xD,
If@c ~ 0,
  Print@"Αόριστη"D,
  Print@"Αδύνατη"DDDD

```

Παράδειγμα 14: Να ορίσετε τη συνάρτηση

$$f(x) = \begin{cases} x - 1 & x \leq 1 \\ 9x^2 - 1 & -3 < x < 1 \\ x + 1 & x \geq 1 \end{cases}$$

και να σχεδιάσετε τη γραφική της παράσταση για $x \in [-3, 3]$.



10.3.3 Η εντολή Switch

Κατά την εκτέλεση της εντολής **If** ο έλεγχος του προγράμματος μεταφέρεται σε ένα σύνολο εντολών ανάλογα με την τιμή μιας συνθήκης, η οποία μπορεί να πάρει δύο πιθανές τιμές: αληθής ή ψευδής.

Αν παρ' όλα αυτά θέλουμε να έχουμε παραπάνω από δύο επιλογές, τότε μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε την εντολή **Switch** η οποία συντάσσεται ως εξής:

```
Switch[έκφραση, παράσταση1, εντολή(-ές) 1, παράσταση2, εντολή(-ές)2, παράσταση3, εντολή(-ές)3, ...]
```

Η εντολή **Switch** υπολογίζει αρχικά την έκφραση και στη συνέχεια ελέγχει με ποια από τις παραστάσεις "παράσταση1", "παράσταση2", "παράσταση3" κ.λ.π. είναι ίση. Για την πρώτη ίση παράσταση που θα βρει, έστω τη παράσταση i θα εκτελέσει την αντίστοιχη εντολή(-ές).

Στη συνέχεια θα δώσουμε μερικά παραδείγματα εφαρμογής της εντολής **Switch**.

Παράδειγμα 15: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δέχεται ως όρισμα έναν ακέραιο αριθμό και θα ελέγχει αν ο αριθμός αυτός είναι άρτιος ή περιττός.

```
f@n_Integer?PositiveD := Switch@Mod@n, 2D,
  1, "Odd",
  0, "Even"D
```

```
f@2D
```

```
Even
```

```
f@1D
```

```
Odd
```

Η επικεφαλίδα Integer στο όρισμα της συνάρτησης αναγκάζει το n να είναι ακέραιος, ενώ ο έλεγχος ?Positive αναγκάζει το n να είναι και θετικός, αν θέλουμε η συνάρτηση f να δώσει απάντηση:

```
f@-10D
```

```
f@-10D
```

```
f@2.5D
```

```
f@2.5D
```

Παράδειγμα 16: Σε ένα παιχνίδι μεταξύ δύο ατόμων, η βαθμολογία έχει ως εξής:

α) Αν το άτομο A παίξει την κίνηση 1 όταν το άτομο B έπαιξε την κίνηση 1 τότε το άτομο A κερδίζει 1 βαθμό.

β) Αν το άτομο A παίξει την κίνηση 2 όταν το άτομο B έπαιξε την κίνηση 1 τότε το άτομο A χάνει 1 βαθμό.

γ) Αν το άτομο A παίξει την κίνηση 1 όταν το άτομο B έπαιξε την κίνηση 2 τότε το άτομο A κερδίζει 2 βαθμούς.

δ) Αν το άτομο A παίξει την κίνηση 2 όταν το άτομο B έπαιξε την κίνηση 2 τότε το άτομο A χάνει 2 βαθμούς.

Να κατασκευάσετε συνάρτηση που θα υπολογίζει το κέρδος του ατόμου A ξέροντας τις κινήσεις των A και B.

```
f@x_, y_D := Switch@8x, y<,
  81, 1<, 1,
  82, 1<, -1,
  81, 2<, 2,
  82, 2<, -2D
```

Στην παραπάνω συνάρτηση αντιστοιχίσαμε τις κινήσεις x, y των παικτών A και B σε μία λίστα $\{x, y\}$ και ανάλογα με τη τιμή της λίστα αυτής επιστρέφουμε και το αντίστοιχο κέρδος του παίκτη A. Ας διαλέξουμε τώρα ένα τυχαίο παίξιμο για τους δύο παίκτες και στη συνέχεια ας υπολογίσουμε το κέρδος του παίκτη A.

```
f@Random@Integer, 81, 2<D, Random@Integer, 81, 2<DD
```

```
2
```

10.4 Εντολές Επανάληψης

Σε πολλά προβλήματα απαιτείται η επανάληψη ενός συνόλου ενεργειών. Η επανάληψη μιας διαδικασίας παραπάνω από μία φορές ονομάζεται ανακύκλωση.

Στην ενότητα αυτή θα περιγράψουμε τις εντολές **Do**, **For** και **While** οι οποίες χρησιμοποιούνται σε προβλήματα που απαιτούνται ανακυκλώσεις. Συνήθως χρησιμοποιούμε τις εντολές **Do** και **For** όταν θέλουμε να επαναλάβουμε ένα σύνολο εντολών για συγκεκριμένο αριθμό επαναλήψεων ενώ την εντολή **While** την χρησιμοποιούμε όταν δεν είναι γνωστός εκ των προτέρων ο αριθμός των επαναλήψεων

10.4.1 Η εντολή Do

Do {εντολή, {imax}}	Εκτελεί την "εντολή" imax φορές.
Do {εντολή, {i, imax}}	Εκτελεί την "εντολή" καθώς η μεταβλητή i παίρνει τιμές από 1 έως imax με βήμα 1.
Do {εντολή, {i, imin, imax}}	Εκτελεί την "εντολή" καθώς η μεταβλητή i παίρνει τιμές από imin έως imax με βήμα 1.
Do {εντολή, {i, imin, imax, di}}	Εκτελεί την "εντολή" καθώς η μεταβλητή i παίρνει τιμές από imin έως imax με βήμα di.

Με τον όρο "εντολή" εννοούμε μία ή περισσότερες εντολές οι οποίες είναι χωρισμένες με ερωτηματικό.

Στην τελευταία από τις παραπάνω εκφράσεις της εντολής **Do** που είναι η πιο γενική μορφή διακρίνουμε τρεις περιπτώσεις, όσον αφορά το βήμα:

Περίπτωση 1η: $di > 0$.

Η μεταβλητή i παίρνει την $i = imin$.

Αν $i \leq imax$, τότε εκτελείται η "εντολή". Στη συνέχεια, προσθέτουμε το βήμα di στην τιμή της μεταβλητής i. Πηγαίνουμε πίσω και επαναλαμβάνουμε τον έλεγχο.

Αν $i > imax$, τότε μεταφερόμαστε εκτός της ανακύκλωσης.

Περίπτωση 2η: $di < 0$.

Η μεταβλητή i παίρνει την $i = imin$.

Αν $i \geq imax$, τότε εκτελείται η "εντολή". Στη συνέχεια, προσθέτουμε το βήμα di στην τιμή της μεταβλητής i. Πηγαίνουμε πίσω και επαναλαμβάνουμε τον έλεγχο.

Αν $i < imax$, τότε μεταφερόμαστε εκτός της ανακύκλωσης.

Περίπτωση 3η: $di = 0$.

Δεν μπορεί το βήμα di να είναι μηδέν.

Ας δούμε στη συνέχεια μερικά παραδείγματα απλής εφαρμογής των παραπάνω εκφράσεων της εντολής **Do**:

```
Do@Print@"test"D, 85<D
```

test

test

test

test

test

```
Do@Print@iD, 8i, 1, 5<D
```

1

2

3

4

5

```
Do@a = i + 1; Print@aD, 8i, 5, 1, -1<D
```

6

5

4

3

2

Στη συνέχεια θα δώσουμε μερικά ακόμη παραδείγματα εφαρμογής της εντολής **Do**:

Παράδειγμα 17: Να δημιουργήσετε μία λίστα με 5 τυχαίους αριθμούς από το 1 έως το 20 και με 4 τυχαίους αριθμούς από το -20 έως το -1.

```
s = 8<;
Do@AppendTo@s, Random@Integer, 81, 20<DD, 85<D;
Do@AppendTo@s, Random@Integer, 8-20, -1<DD, 84<D;
s

810, 1, 3, 2, 14, -19, -1, -11, -13<
```

Παράδειγμα 18: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα δημιουργεί μία λίστα με n τυχαίους αριθμούς από το 1 έως το 20 και με m τυχαίους αριθμούς από το -20 έως το -1.

```
tyxaioi@n_Integer?Positive, m_Integer?PositiveD := Hs = 8<;
Do@AppendTo@s, Random@Integer, 81, 20<DD, 8n<D;
Do@AppendTo@s, Random@Integer, 8-20, -1<DD, 8m<D;
sL
```

```
tyxaioi@3, 4D

81, 19, 14, -18, -17, -6, -4<
```

Παράδειγμα 19: Να υπολογιστεί ο 10ος όρος της ακολουθίας

$$a_n = \frac{1}{2}a_{n-1} + \frac{1}{2}a_{n-1}, \quad a_1 = 1,$$

η οποία συγκλίνει στην τιμή $\frac{1}{2}$.

```
aold = 1; DoAnew =  $\frac{1}{2}$  aold +  $\frac{1}{2}$  aold; aold = anew, 89<E; anew

478763350177956355033875147816435262639381098519240525465422927625x
19253627877703063523843253845963985943312400326377102992175776682x
63130246892221798809427255174348445597103634783814035090442551297è
33853681149442261311604890884127644131845971976004304240804244892x
1745564033552086544609184704239228339511303049317527075732707720x
4943610618917073241080260452775055121081948254768847591544963982x
848
```

Παρατηρούμε, ότι το αποτέλεσμα είναι ένας ρητός αριθμός. Πράγματι, αφού δώσαμε ως αρχική τιμή την ακέραια τιμή 1, το *Mathematica* κάνει πράξεις μεταξύ ακεραίων και προσπαθεί να δώσει αποτέλεσμα ακέραιο αριθμό. Επειδή όμως το πηλίκο δεν είναι ακέραιος αριθμός μας επιστρέφει ως αποτέλεσμα το ρητό αριθμό που αντιστοιχεί στο πηλίκο. Για να αποφύγουμε το παραπάνω αποτέλεσμα, μπορούμε είτε να χρησιμοποιήσουμε τη συνάρτηση *N* του *Mathematica* που επιστρέφει την αριθμητική τιμή της μεταβλητής *anew* είτε να δώσουμε ως αρχική τιμή τη πραγματική τιμή 1.0, οπότε το *Mathematica* κάνει πράξεις μεταξύ πραγματικών και δίνει αποτέλεσμα πραγματικό αριθμό.

```
aold = 1; DoAnew =  $\frac{1}{2} \left( aold + \frac{2}{aold} \right)$ ; aold = anew, 89<E; N@anewD
1.41421
```

```
aold = 1.0; DoAnew =  $\frac{1}{2} \left( aold + \frac{2}{aold} \right)$ ; aold = anew, 89<E; anew
1.41421
```

Παράδειγμα 20: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα υπολογίζει τον n-στό όρο της ακολουθίας

$$a_n = \frac{1}{2} (a_{n-1} + \frac{2}{a_{n-1}}), \quad a_1 = 1,$$

η οποία συγκλίνει στην τιμή $\sqrt{2}$.

```
akolouthia@n_Integer?PositiveD :=
 $\frac{1}{2} \left( aold + \frac{2}{aold} \right)$ ; aold = anew, 8n - 1<E; N@anewD

```

```
akolouthia@10D
1.41421
```

Παράδειγμα 21: Να γράψετε πρόγραμμα που θα υπολογίζει τη σειρά: $S = 1+2^2+3^3+4^4$.

```
s = 0;
Do@s = s + ii, {i, 1, 4}<D;
s
288
```

Παράδειγμα 20: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα υπολογίζει τη σειρά $S = 1+2^2+3^3+4^4+...+n^n$ για δοθέντα ακέραιο n.

```
seira@n_Integer?PositiveD := Hs = 0;
Do@s = s + ii, {i, 1, n}<D;
sL
```

```
seira@4D
288
```


Παράδειγμα 21: Να γράψετε πρόγραμμα που θα διαβάζει έναν μονοδιάστατο πίνακα ακεραίων αριθμών και θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει το πλήθος των θετικών και των αρνητικών αριθμών του πίνακα.

```
a = Input@"Δώσε τον πίνακα"D;
negcounter = poscounter = 0;
Do@If@a@@iDD 0,
    poscounter = poscounter + 1,
    negcounter = negcounter + 1D,
    {i, 1, Length@aD<D;
Print@"poscounter=", poscounterD;
Print@"negcounter=", negcounterD;
```

10.4.1.1 Εμφωλευμένες επαναληπτικές διαδικασίες (ανακυκλώσεις)

Είναι δυνατό να τοποθετήσουμε μια **Do** μέσα σε μία άλλη, ή αλλιώς να έχουμε δύο μεταβλητές αντί για μία μέσα στην **Do** όπως φαίνεται παρακάτω:

```
Do[εντολή, {i, imin, imax, di}, {j, jmin, jmax, dj}] ή Do[ Do[εντολή, {j, jmin, jmax, dj}], {i, imin, imax, di}]
```

Αρχικά θέτει $i = imin$ και εκτελεί την "εντολή" καθώς η μεταβλητή j παίρνει τιμές από $jmin$ έως $jmax$ με βήμα dj . Εφόσον τελειώσουν οι πρώτες επαναλήψεις, προσθέτει στη μεταβλητή i το βήμα di και επαναλαμβάνει την εκτέλεση της "εντολής" καθώς η μεταβλητή j παίρνει τιμές από $jmin$ έως $jmax$ με βήμα dj . Η διαδικασία συνεχίζεται έως ότου η τιμή της μεταβλητής i ξεπεράσει το $imax$.

Με τα παρακάτω παραδείγματα, μπορούμε εύκολα να καταλάβουμε πως λειτουργεί η εντολή **Do** όταν έχουμε διπλή επανάληψη (ανακύκλωση):

```
Do@Print@{i, j}<D, {i, 1, 3}<, {j, 1, 2}<D
```

```
81, 1<
```

```
81, 2<
```

```
82, 1<
```

```
82, 2<
```

```
83, 1<
```

```
83, 2<
```

```

Do@
  Do@Print@8i, j<D, 8j, 1, 2<D,
    8i, 1, 3<D

```

```
81, 1<
```

```
81, 2<
```

```
82, 1<
```

```
82, 2<
```

```
83, 1<
```

```
83, 2<
```

Στα παραπάνω δύο παραδείγματα, για $i=1$ εκτελείται η εντολή `Print[{i,j}]` για $j=1, 2, 3$. Στη συνέχεια αυξάνεται το i κατά ένα, $i=2$ και εκτελείται η "εντολή" `Print[{i,j}]` για $j=1, 2, 3$.

Παράδειγμα 22: Να γράψετε πρόγραμμα που θα διαβάζει τα στοιχεία ενός δισδιάστατου πίνακα ακεραίων αριθμών και:

- i) θα διαβάζει έναν αριθμό που θα αντιστοιχεί σε μια στήλη και θα υπολογίζει το ελάχιστο της στήλης αυτής και
- ii) θα διαβάζει έναν αριθμό που θα αντιστοιχεί σε μια γραμμή και θα υπολογίζει το μέγιστο της γραμμής αυτής.

```

a = Input@"Δώσε πίνακα="D;
r = Input@"Δώσε τη γραμμή="D;
c = Input@"Δώσε τη στήλη="D;
max = a@@r, 1DD;
Do@If@max < a@@r, jDD,
  max = a@@r, jDDD,
  8j, 1, Length@a@@rDDD<D;
Print@"To max της ", r, " γραμμής είναι:", maxD;
min = a@@1, cDD;
Do@If@min > a@@i, cDD,
  min = a@@i, cDDD,
  8i, 1, Length@aD<D;
Print@"To min της ", c, " στήλης είναι:", minD;

```

Παράδειγμα 23: Να γράψετε πρόγραμμα που θα διαβάζει τα στοιχεία ενός δισδιάστατου πίνακα ακεραίων αριθμών και θα εξετάζει αν ο πίνακας είναι αραιός. Θεωρούμε ότι ένας πίνακας είναι αραιός αν πάνω από το 80% του πλήθους των στοιχείων του είναι μηδέν.

```

a = Input@"Δώσε πίνακα="D;
counter = 0;
Do@
  Do@If@a@@i, jDD ~ 0,
    counter = counter + 1D,
    8j, 1, Length@a@@1DDD<D,
    8i, 1, Length@aD<D;
  If@counter > 0.8 Length@aD Length@a@@1DDD,
    Print@"Αραιός"D,
    Print@"Όχι αραιός"DD;

```

10.4.2 Η εντολή For

Η σύνταξη της εντολής **For** μοιάζει πολύ με τη σύνταξη της εντολής **For** που συναντάμε στην γλώσσα προγραμματισμού C με τη μόνη διαφορά ότι αντί για το σύμβολο ";" χρησιμοποιούμε το σύμβολο ",".

For[έναρξη, έλεγχος, αύξηση, εντολή]

Το πρώτο όρισμα "έναρξη" είναι αυτό που θα εκτελεστεί πριν αρχίσει η επανάληψη. Το δεύτερο όρισμα "έλεγχος" περιέχει έναν έλεγχο ο οποίος θα γίνεται πριν την κάθε επανάληψη. Αν ο έλεγχος επιστρέφει True τότε θα ακολουθήσει η επανάληψη διαφορετικά η επανάληψη θα σταματήσει. Το τρίτο όρισμα "αύξηση" εκτελείται μετά την εντολή και έχει σκοπό την ενημέρωση κάποιας μεταβλητής που περιέχεται στο όρισμα "έλεγχος". Συνήθως πρόκειται για προσαύξηση του μετρητή επανάληψης κατά ένα βήμα. Το τέταρτο όρισμα "εντολή" αποτελείται από μία ή περισσότερες εντολές οι οποίες θα εκτελεστούν κατά την επανάληψη. Οι εντολές αυτές θα πρέπει να είναι χωρισμένες με ερωτηματικό.

```
For@i = 1, i 5, i ++, Print@iDD
```

1

2

3

4

5

Παράδειγμα 24: Να δημιουργήσετε μία λίστα με 5 τυχαίους αριθμούς από το 1 έως το 20 και με 4 τυχαίους αριθμούς από το -20 έως το -1. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
s = 8<;
For@i = 1, i 5, i ++, AppendTo@s, Random@Integer, 81, 20<DDD;
For@i = 1, i 4, i ++, AppendTo@s, Random@Integer, 8-20, -1<DDD;
s

811, 16, 3, 7, 10, -5, -1, -5, -8<
```

Παράδειγμα 25: Μια πολύ γνωστή ακολουθία φυσικών αριθμών στα μαθηματικά είναι η ακολουθία Fibonacci (ορισμένη από τον Ιταλό μαθηματικό Leonardo Fibonacci). Οι όροι της ακολουθίας αυτής, f_i , ορίζονται ως εξής:

$$f_1 = 1, f_2 = 1, f_3 = 2, f_4 = 3, f_5 = 5 \dots$$

και γενικώς $f_i = f_{i-1} + f_{i-2}$ (δηλαδή κάθε όρος εκτός από τους δύο πρώτους, δίνεται ως άθροισμα των δύο προηγούμενων όρων). Γράψτε πρόγραμμα που θα ζητά ένα φυσικό αριθμό n και στη συνέχεια θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει τον n -στό όρο της ακολουθίας Fibonacci. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
n = Input@"Δώσε έναν φυσικό αριθμό"D;
f1 = 1;
f2 = 1;
For@i = 3, i n, i ++,
  f = f2 + f1;
  f1 = f2;
  f2 = f;
Print@"Ο ", n, "-στός όρος της ακολουθίας Fibonacci είναι ο:"D
Print@f
```

Ο 150-στός όρος της ακολουθίας Fibonacci είναι ο:

9969216677189303386214405760200

Παράδειγμα 26: Να κατασκευάσετε συνάρτηση, η οποία θα υπολογίζει τον n -στό όρο της ακολουθίας fibonacci. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
fibo@n_Integer?PositiveD := If1 = 1;
f2 = 1;
For@i = 3, i n, i ++,
  f = f2 + f1;
  f1 = f2;
  f2 = f;
f
```

```
fibonacci@10D
```

```
55
```

Όπως και στην εντολή **Do** έτσι και στην εντολή **For** (όπως και σε κάθε εντολή επανάληψης) μπορούμε να τοποθετήσουμε μια **For** μέσα σε μία άλλη:

```
For@i = 1,
  i 2,
  i++,
  For@j = 1,
    j 3,
    j++,
    Print@8i, j<DDD
```

```
81, 1<
```

```
81, 2<
```

```
81, 3<
```

```
82, 1<
```

```
82, 2<
```

```
82, 3<
```

Παράδειγμα 27: Να γράψετε πρόγραμμα που θα διαβάζει τα στοιχεία ενός δισδιάστατου πίνακα ακεραίων αριθμών και θα εξετάζει αν ο πίνακας είναι αραιός. Θεωρούμε ότι ένας πίνακας είναι αραιός αν πάνω από το 80% του πλήθους των στοιχείων του είναι μηδέν. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
a = Input@"Δώσε πίνακα="D;
counter = 0;
For@i = 1, i Length@aD, i++,
  For@j = 1, j Length@a@@1DDD, j++, If@a@@i, jDD ~ 0,
    counter = counter + 1DDD;
If@counter > 0.8 Length@aD Length@a@@1DDD,
  Print@"Αραιός"D,
  Print@"Όχι αραιός"DD;
```

Παράδειγμα 28: Να υπολογίσετε το άθροισμα των αρτίων αριθμών από το 1 έως το 1000. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
s = 0;
For@i = 2, i 1000, i = i + 2, s = s + iD;
s

250500
```

Παράδειγμα 29: Να υπολογίσετε το άθροισμα των περιττών αριθμών από το 1 έως το 1000. (Να κάνετε χρήση της εντολής For).

```
s = 0;
For@i = 1, i 1000, i = i + 2, s = s + iD;
s

250000
```

10.4.3 Η εντολή While

Η εντολή **While** χρησιμοποιείται συνήθως όταν θέλουμε να επαναλάβουμε ένα σύνολο εντολών για έναν αριθμό φορών που δεν γνωρίζουμε εκ των προτέρων.

While[έλεγχος, εντολή]

Πρώτα γίνεται η εκτέλεση του "έλεγχου". Αν επιστραφεί False η επαναληπτική διαδικασία σταματάει. Αν επιστραφεί True τότε εκτελείται η "εντολή" και επαναλαμβάνεται ο "έλεγχος". Το δεύτερο όρισμα "εντολή" αποτελείται από μία ή περισσότερες εντολές οι οποίες θα εκτελεστούν κατά την επανάληψη. Οι εντολές αυτές θα πρέπει να είναι χωρισμένες με ερωτηματικό.

Θα πρέπει να δοθεί μεγάλη προσοχή ώστε οι μεταβλητές που περιέχονται στον "έλεγχο" να έχουν πάρει αρχική τιμή πριν τον "έλεγχο" ώστε να μπορέσει να εκτελεστεί η "εντολή", αλλά και να αλλάζουν τιμή μέσα στην "εντολή" ώστε η επαναληπτική διαδικασία να σταματήσει σε κάποιο πεπερασμένο βήμα.

Παράδειγμα 30: Να υπολογίσετε το άθροισμα των αρτίων αριθμών από το 1 έως το 1000. (Να κάνετε χρήση της εντολής While).

```
s = 0;
i = 2;
While@i 1000, s = s + i; i = i + 2D
s

250500
```

Παράδειγμα 31: Να υπολογίσετε τη ρίζα της συνάρτησης $f(x) = \cos(x) - x^2$ με ακρίβεια $\epsilon = 10^{-6}$ κάνοντας χρήση της επαναληπτικής μεθόδου Newton-Raphson:

$$\alpha_{n+1} = \alpha_n - \frac{f(\alpha_n)}{f'(\alpha_n)}, \quad \alpha_0 = c \in \mathbb{R}.$$

```

f@x_D = Cos@xD - x2;
x0 = Input@"Δώσε αρχική τιμή="D;
If@f '@x0D ~ 0,
  Print@"Error"D,
  xold = N@x0D; xnew = N@xold - f@xoldD/ê f '@xoldDD;
  While@Abs@xnew - xoldD > 10-6,
    xold = xnew; xnew = N@xold - f@xoldD/ê f '@xoldDDDD;
  xnew
0.824132

```

Παράδειγμα 32: Να γράψετε πρόγραμμα το οποίο θα υπολογίζει τη σειρά $S = \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{6} + \frac{1}{8} + \dots$ με τελευταίο όρο αυτόν που δεν ξεπερνάει την τιμή 0.000001.

```

s = 0;
i = 1;
While@H1. ê H2 iL > 0.00001L, s = s + 1. ê H2 iL; i = i + 1D;
s
5.69849

```

Παράδειγμα 33: Να γράψετε πρόγραμμα το οποίο θα υπολογίζει τον μέγιστο κοινό διαιρέτη δύο αριθμών σύμφωνα με τον αλγόριθμό του Ευκλείδη.

```

a = Input@"Δώσε έναν ακέραιο"D;
b = Input@"Δώσε έναν ακέραιο"D;
If@a b, diaireteos = a;
  diaretis = b, diaireteos = b; diaretis = aD;
r = Mod@diaireteos, diaretisD;
While@r 0, diaireteos = diaretis;
  diaretis = r; r = Mod@diaireteos, diaretisDD;
diaretis

```

Παράδειγμα 34: Να κατασκευάσετε συνάρτηση η οποία θα υπολογίζει τον μέγιστο κοινό διαιρέτη δύο αριθμών σύμφωνα με τον αλγόριθμό του Ευκλείδη.

```

mkd@a_Integer, b_IntegerD :=
  HIf@a b, diaireteos = a;
    diaretis = b, diaireteos = b; diaretis = aD;
  r = Mod@diaireteos, diaretisD;
  While@r 0, diaireteos = diaretis;
    diaretis = r; r = Mod@diaireteos, diaretisDD;
  diaretisL

```

```
mkd@320, 180D
```

```
20
```

Για επαλήθευση μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε και τη συνάρτηση GCD που διαθέτει το *Mathematica*.

```
GCD@320, 180D
```

```
20
```